Rentrée, unités, mesure et optique

/1.5 | 1 | Citer, sans détailler, les trois astuces pour reprendre le contrôle sur son utilisation du téléphone.

Restriction du temps, contrainte physique et contrainte catégorique.

Quels sont a priori les paramètres pertinents dont dépend la période T des oscillations d'un pendule simple? Déterminer alors, par analyse dimensionnelle, son expression. Indiquer une limite de cette technique, puis la formule correcte.

Les variables propres possibles sont ℓ , g et m; ① ainsi, il nous faudrait avoir

$$T = \ell^{\alpha} g^{\beta} m^{\gamma}$$

$$\Leftrightarrow [T] = [\ell]^{\alpha} [g]^{\beta} [m]^{\gamma}$$

$$\Leftrightarrow s = m^{\alpha} \cdot m^{\beta} \cdot s^{-2\beta} \cdot kg^{\gamma}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} s = s^{-2\beta} & \text{if } \\ 1 = m^{\alpha+\beta} & \text{if } \\ 1 = kg^{\gamma} \end{cases} \begin{cases} \beta = -\frac{1}{2} \\ \alpha = \frac{1}{2} \\ \gamma = 0 \end{cases}$$

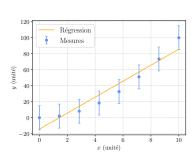
Autrement dit, on aurait tendance à écrire

$$T \stackrel{\text{(1)}}{=} \sqrt{\frac{\ell}{g}}$$

Cependant, cette technique ne permet pas d'obtenir les facteurs adimensionnés. (1) L'étude complète du système donne un facteur 2π (1) avant la racine.

/4 3 Comment valider une régression linéaire? Deux éléments sont attendus, ainsi que deux schémas grossiers représentatifs de régressions : une valide et une non, sans justification.

Par étude visuelle : les données doivent décrire une droite (1) et la droite de régression doit passer par les incertitudes. (1)



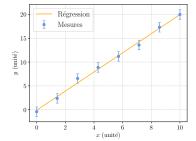


Fig. 1 – Régre° non valide. (1)

Fig. 2 – Régre $^{\circ}$ valide. (1)

/6 4 Comment écrire théoriquement un résultat de mesure en TP? Que doit respecter l'écriture de l'incertitude? Corriger alors la présentation des valeurs suivantes.

$$\lambda = (589.0 \pm 11.0) \,\text{nm}$$
 $t = (0.473 \pm 0.122) \,\text{s}$ $V = (14 \pm 0.0015) \,\text{mL}$

Le résultat numérique d'une grandeur x s'écrit :

$$x^{1 \over 2}(x_{\rm exp} \pm u(x_{\rm exp})) 10^n \, {\rm unit\acute{e}}$$

L'incertitude $u(x_{\text{exp}})$ s'écrit avec 2 chiffres significatifs ①, et ces chiffres doivent correspondre aux derniers chiffres de la mesure principale. (1)

$$\lambda = (589 \pm 11) \,\mathrm{nm}$$

$$t = (0.47 + 0.12) s$$

$$\lambda = (589 \pm 11) \,\text{nm}$$
 $t = (0.47 \pm 0.12) \,\text{s}$ $V = (14,0000 \pm 0.0015) \,\text{mL}$

- /1.5 | 5 | Citer le nom des trois propriétés d'un rayon lumineux.
 - a Propagation rectiligne dans un milieu TLHI;
 - b Indépendance des rayons lumineux,
 - c Retour inverse dans un milieu TLI.