Correction TD application

Mouvements simples de particules chargées

1) On étudie la particule M de masse m et de charge q assimilée à un point matériel dans le référentiel du laboratoire supposé galiléen. Cette particule est soumise à la force de LORENTZ

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \wedge \vec{B})$$

La trajectoire est rectiligne et uniformément accélérée, soit

$$\frac{\mathrm{d}\vec{v}}{\mathrm{d}t} = \vec{a} = \overrightarrow{\cot} \quad \Rightarrow \quad \vec{v} = \vec{a}t + \vec{v_0}$$

La norme de \vec{v} varie, donc l'énergie cinétique aussi. Or, seule la force électrique travaille ¹, le champ est un donc champ électrique. De plus, pour que la trajectoire soit rectiligne, il faut, d'après l'expression de $\vec{v}(t)$, que \vec{a} soit colinéaire à $\vec{v_0}$. Or,

$$\vec{a} = \frac{q}{m}\vec{E}$$

donc \vec{E} est colinéaire à $\vec{v_0}$.

2) On note O l'origine du repère. On intègre l'expression de la vitesse pour avoir la position \overrightarrow{OM} de la particule :

$$\overrightarrow{OM} = \frac{q}{2m}t^2\overrightarrow{E} + t\overrightarrow{v_0} + \overrightarrow{OM_0}$$

3) La trajectoire circulaire est celle d'une charge dans un champ magnétique perpendiculaire à la vitesse initiale. On en déduit que \vec{B} est suivant Oz et que $\vec{v_0}$ est dans le plan xOy.

4) La trajectoire étant circulaire, la vitesse en coordonnées polaires a pour expression $\vec{v} = R_0 \dot{\theta} \vec{u_{\theta}}$ et l'accélération se réduit à

$$\vec{a} = -R_0 \dot{\theta}^2 \vec{u_r} + R_0 \ddot{\theta} \vec{u_\theta}$$

Le principe fondamental de la dynamique, appliqué à la charge q dans le référentiel d'étude que l'on supposera galiléen, s'écrit :

$$m\,\vec{a} = q\,\vec{v} \wedge \vec{B}$$

Or, $\vec{B} = B\vec{u_z}$. Par conséquent,

$$q \overrightarrow{v} \wedge \overrightarrow{B} = qR_0 \dot{\theta} \overrightarrow{u_{\theta}} \wedge B \overrightarrow{u_z}$$

$$= qBR_0 \dot{\theta} (\overrightarrow{u_{\theta}} \wedge \overrightarrow{u_z})$$

$$= \overrightarrow{u_r}$$

$$\Leftrightarrow q \overrightarrow{v} \wedge \overrightarrow{B} = qBR_0 \dot{\theta} \overrightarrow{u_r}$$

En projetant le PFD sur la base polaire $(\overrightarrow{u_r}, \overrightarrow{u_\theta})$, il vient :

$$\begin{cases} -mR_0\dot{\theta}^2 = qR_0\dot{\theta}B\\ R_0\ddot{\theta} = 0 \end{cases}$$

^{1.} La force de LORENTZ magnétique $q(\overrightarrow{v} \wedge \overrightarrow{B})$ est perpendiculaire à \overrightarrow{v} donc à la trajectoire

On obtient alors

$$\dot{\theta} = -\frac{qB}{m} = \text{cte} \quad \Rightarrow \quad \theta(t) = -\frac{qB}{m}t + \theta_0$$

Si la charge est positive, elle tourne dans le sens anti-trigonométrique (horaire) par rapport à Oz. Puisque $\dot{\theta}$ est constante, le mouvement et circulaire uniforme et $v_0 = R_0 |\dot{\theta}|$ (c'est une norme donc nécessairement positive!) d'où

$$R_0 = \frac{mv_0}{qB}$$

II | Filtre de vitesse

1) Dans le référentiel du laboratoire, le système $\{\text{ion}\}$ repéré par son point matériel M de masse m et de charge q dans un repère cartésien $(F_1, \overrightarrow{u_x}, \overrightarrow{u_y}, \overrightarrow{u_z})$ est soumis à la force de LORENTZ, telle que

$$\vec{F} = q \left(\vec{E} + \vec{v} \wedge \vec{B} \right)$$

$$= qE\vec{u_y} + qBv_0 \left(\vec{u_x} \wedge \vec{u_z} \right)$$

$$\Leftrightarrow \vec{F} = q(E - Bv_0) \vec{u_y}$$

- 2) Pour avoir une trajectoire rectiligne sur $\overrightarrow{u_x}$, il faut que la somme des forces s'appliquant sur l'ion soit nulle. Ainsi, en négligeant le poids devant la force de LORENTZ, il faut que la force de LORENTZ soit nulle.
- 3) La condition précédente avec l'équation de la première question amène à

$$E - v_0 B = 0 \Leftrightarrow \boxed{v_0 = \frac{E}{B}}$$

Ainsi, si le vecteur vitesse de la particule n'est pas égal à $v_0 \overrightarrow{u_x}$, alors elle sera déviée et ne passera pas par la fente F_2 : on filtre effectivement les vitesses.

III Déviation d'un électron

1) La particule arrive dans un champ magnétique uniforme et stationnaire $\vec{B} = \vec{\cot}$ avec une vitesse $\vec{v_0} = v_0 \vec{e_x}$ orthogonale à \vec{B} . La trajectoire est donc un cercle de rayon $R = mv_0/(qB_0)$, avec $B_0 = \|\vec{B}\|$. La force en A est dirigée vers le bas, on en déduit la position du centre C_1 de la trajectoire.

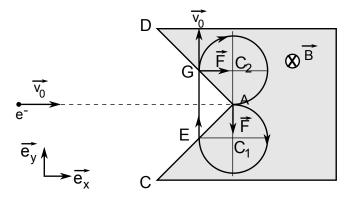


Figure 5.1 – Trajectoire dans la zone.

Remarque

- 2) La particule ressort par la face AC en E, avec une vitesse selon $\overrightarrow{e_y}$ car le triangle AC₁E est isocèle et rectangle en C₁.
- 3) En dehors de la zone grisée, la particule est isolée, donc elle est animée d'un mouvement rectiligne uniforme ($\overrightarrow{v} = v_0 \overrightarrow{e_y} = \overrightarrow{\text{cte}}$) dans le référentiel du laboratoire supposé galiléen.

La particule entre à nouveau dans le zone où règne le champ magnétique par la face AD, avec une vitesse $\overrightarrow{v} = v_0 \overrightarrow{e_y}$. La trajectoire est alors circulaire de même rayon R (car la vitesse est la même en norme). On représente la force magnétique en G, et on en déduit le position C_2 du centre de la trajectoire. La particule arrive en A avec la vitesse $\overrightarrow{v} = -v_0 \overrightarrow{e_x}$ et sort de la zone grisée.

Au final, la particule a subi une déviation de π , comme si elle avait été réfléchie par un miroir. On pourrait donc appeler ce dispositif un **miroir magnétique**.

Vérifiez que l'effet miroir est maintenu si la particule incidente n'arrive plus en A. On constate en revanche que la particule n'emprunte plus le même chemin qu'à l'aller.

| Imprimante jet d'encre

1) La gouttelette est chargée positivement, et subit la force électrique $\overrightarrow{F}_e = q\overrightarrow{E}$. Pour aller dans le sens des y croissants, il faut que \overrightarrow{E} soit selon $\overrightarrow{u_y}$, comme indiqué dans l'énoncé. Or, $\overrightarrow{E} = -\overrightarrow{\operatorname{grad}} V$, donc \overrightarrow{E} va des **hauts potentiels** vers les **bas potentiels**; il faut donc $V_1 > V_2$, soit

$$V_1 - V_2 > 0$$

2) La gouttelette a un volume V et une masse volumique $\rho.$ On en déduit

$$\boxed{m = \rho V} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} \rho = 1.0 \times 10^3 \, \text{kg m}^{-3} \\ V = 10 \, \text{pL} = 10 \times 10^{-12} \, (\text{dm})^3 \\ = 1.0 \times 10^{-11} \, (10^{-1} \text{m})^3 \\ = 1.0 \times 10^{-14} \, \text{m}^3 \end{cases}$$
 A.N. :
$$\boxed{m = 1.0 \times 10^{-11} \, \text{kg}}$$

Ainsi, on trouve

$$\left\| \overrightarrow{F}_e \right\| = qE \approx 1.7 \times 10^{-8} \, \text{N} \quad \text{ et } \quad \left\| \overrightarrow{P} \right\| = mg \approx 1.0 \times 10^{-10} \, \text{N} \quad \text{ soit } \quad \left\| \overrightarrow{F}_e \right\| \approx 200 \times \left\| \overrightarrow{P} \right\|$$

On peut donc négliger le poids devant la force de LORENTZ.

3) On applique le PFD à la gouttelette dans le référentiel de la salle d'impression, supposé galiléen, avec un repère cartésien tel qu'indiqué sur le schéma :

$$m\vec{a} = q\vec{E} \Rightarrow \begin{cases} m\ddot{x} = 0\\ m\ddot{y} = 0\\ m\ddot{z} = qE \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \dot{x} = v_0\\ \dot{y} = \frac{qE}{m}t \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x(t) = v_0t\\ y(t) = \frac{qE}{2m}t^2 \end{cases}$$

en intégrant une première fois avec $\dot{x}(0) = v_0$ et $\dot{y}(0) = 0$, en ignorant le mouvement en z, puis en intégrant une seconde fois, avec x(0) = 0 = y(0). On trouve alors l'équation de la trajectoire :

$$y(x) = \frac{qE}{2mv_0^2}x^2$$

qui est l'équation d'une parabole. Ainsi, on trouve $Y_1 = y(L_1)$:

$$Y_1 = 5.3 \times 10^{-3} \,\mathrm{m} = 5.3 \,\mathrm{mm}$$

- 4) Après être sortie du déflecteur, la gouttelette n'est soumise à aucune action sauf son poids, que l'on ignore sur la durée du trajet restant $(v_0 = 20 \,\mathrm{m\,s^{-1}})$: sa trajectoire est donc rectiligne et uniforme.
- 5) On trouve l'angle de sortie en prenant

$$\tan \theta = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = \frac{\dot{y}(L_1)}{\dot{x}(L_1)} = \frac{qEL_1}{mv_0^2} = 2\frac{Y_1}{L_1}$$

L'angle trouvé étant petit ($\theta \approx 0.21 \,\mathrm{rad}$), $\tan \theta \approx \theta \approx \sin \theta$. Or, on a

$$Y_2 = Y_1 + L_2 \sin \theta$$

$$\Rightarrow Y_2 = Y_1 \left(1 + 2\frac{L_2}{L_1} \right) \quad \text{avec} \quad \begin{cases} Y_1 = 5.3 \times 10^{-1} \text{ cm} \\ L_1 = 5.0 \text{ cm} \\ L_2 = 20 \text{ cm} \end{cases}$$

$$A.N. : \quad Y_2 = 4.8 \text{ cm}$$