

TD 13 - Séquence 4 : Électromagnétisme

Correction

Conduction électrique

Exercice 1 : Charge d'une sphère





▷ Bilan de charge;
▷ Potentiel électrostatique;
▷ Résistance d'un fil conducteur.

1 La charge totale de la sphère à un instant donné vaut $Q(t) = 4\pi a^2 \sigma(t)$. Entre t et t + dt, une charge I dt se dépose sur la sphère. Ainsi, par conservation de la charge,

$$Q(t + dt) = Q(t) + I dt$$
 soit $Q(t) + \frac{dQ}{dt} dt = Q(t) + I dt$

« L'équation différentielle » vérifiée par σ est donc

$$4\pi a^2 \frac{\mathrm{d}\sigma}{\mathrm{d}t} = I$$

d'où on déduit

$$\sigma(t) = \frac{I}{4\pi a^2} t.$$

en supposant la sphère complètement déchargée à l'instant initial.

2 En négligeant l'influence du fil comme le sous-entend l'énoncé, la distribution de charge est à symétrie sphérique. Ainsi,

$$\vec{E} = E_r(r) \vec{e}_r .$$

En prenant comme surface de Gauss une sphère de rayon r, la charge intérieure est nulle si r < a et égale à σa^2 si r > a. On en déduit que le champ est nul à l'intérieur de la sphère et vaut

$$\vec{E} = \frac{\sigma a^2}{\varepsilon_0 \, r^2} \, \vec{e}_r$$

à l'extérieur. On en déduit le potentiel par application de la définition,

$$\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}r} = -\frac{\sigma a^2}{\varepsilon_0 r^2}$$

Par séparation de variable et intégration entre l'infini et la surface de la sphère, on en déduit

$$\int_0^{V_s} dV = \frac{\sigma a^2}{\varepsilon_0} \int_{\infty}^a \frac{-1}{r^2} dr \quad \text{soit} \quad V_s = \frac{\sigma a^2}{\varepsilon_0} \left[\frac{1}{r} \right]_{\infty}^a$$

et ainsi

$$V_{\rm s} = \frac{\sigma a}{\varepsilon_0} \, .$$

3 La tension aux bornes du fil orienté en convention récepteur est donc $U = V_0 - V_s$, qui dépend du temps car σ donc $V_{\rm s}$ en dépendent. On en déduit que le courant qui le parcourt dépend lui aussi du temps et vaut

$$I = \frac{U}{R} = \frac{V_0 - \frac{\sigma(t)a}{\varepsilon_0}}{\ell/\gamma S} = \frac{\gamma S V_0}{\ell} - \frac{\gamma S a}{\varepsilon_0 \ell} \sigma(t).$$

Le bilan de charge établi précédemment prend maintenant la forme

$$4\pi a^2 \frac{\mathrm{d}\sigma}{\mathrm{d}t} = I(t) = \frac{\gamma S V_0}{\ell} - \frac{\gamma S a}{\varepsilon_0 \ell} \sigma(t) \,.$$

On en déduit l'équation différentielle vérifiée par σ ,

$$\boxed{\frac{\mathrm{d}\sigma}{\mathrm{d}t} + \underbrace{\frac{\gamma S}{4\pi\varepsilon_0 a\ell}}_{=1/\tau} \sigma = \frac{\gamma S V_0}{4\pi a^2 \ell} .}$$

Une solution particulière σ_{∞} de cette équation est

$$0 + \frac{\gamma S}{4\pi\varepsilon_0 a\ell} \sigma_{\infty} = \frac{\gamma S V_0}{4\pi a^2 \ell} \quad \text{soit} \quad \sigma_{\infty} = \frac{\varepsilon_0 V_0}{a} \,.$$

La forme générale des solutions est donc

$$\sigma(t) = A e^{-t/\tau} + \frac{\varepsilon_0 V_0}{a}.$$

Comme la charge initiale est nulle, on en déduit directement $A = -\varepsilon_0 V_0/a$ d'où

$$\sigma(t) = \frac{\varepsilon_0 V_0}{a} \left(1 - e^{-t/\tau} \right).$$

Exercice 2 : Gravure ionique





- Mouvement d'une charge dans un potentiel;
- ▷ Conservation de la charge;▷ Équation de Poisson.

 $|\mathbf{1}|$ L'ion n'est soumis qu'à la force de Lorentz électrique, qui dérive de l'énergie potentielle $E_{\mathrm{p}}=eV(x)$. Son énergie mécanique est donc constante, et comme l'ion part sans vitesse de la grille de potentiel nul on en déduit

$$E_{\rm m} = \frac{1}{2}mv^2 + eV = 0$$

On en déduit qu'en tout x la vitesse s'écrit

$$v(x) = \sqrt{-\frac{2eV(x)}{m}} = \sqrt{\frac{2e|V(x)|}{m}}.$$

Comme $|V_1| > |V_0|$, alors $v(x_1) > v(x_0)$ donc le cation est accéléré entre la grille 0 et la grille 1. De même, comme $|V_2|$ $|V_1|$ alors le cation ralentit entre la grille 1 et la grille 2.

2 La situation est unidimensionnelle, donc le vecteur densité de courant \overrightarrow{j} ne dépend que de x. En régime stationnaire, l'équation de conservation de la charge se simplifie en

$$\operatorname{div} \overrightarrow{j} = \frac{\mathrm{d}j_x}{\mathrm{d}x} = 0 \qquad \text{soit} \qquad j_x = J_0 = \operatorname{cte} \qquad \operatorname{d'où} \qquad \overrightarrow{j} = J_0 \overrightarrow{e}_x.$$

3 D'après l'équation de Poisson dans ce cas unidimensionnel,

$$\Delta V = -\frac{\rho}{\varepsilon_0} \qquad \text{soit} \qquad \frac{\mathrm{d}^2 V}{\mathrm{d} x^2} + \frac{\rho(x)}{\varepsilon_0} = 0 \,.$$

Comme tous les cations ont la même charge e, la densité de courant et la densité de charge sont reliées par J_0 n(x) e v(x), d'où

$$\frac{\mathrm{d}^2 V}{\mathrm{d}x^2} + \frac{J_0}{\varepsilon_0 \, v(x)} = 0.$$

Enfin, la conservation de l'énergie mécanique d'un ion donne

$$\frac{\mathrm{d}^2 V}{\mathrm{d}x^2} + \frac{J_0}{\varepsilon_0} \sqrt{\frac{m}{-2eV}} = 0.$$

4 En identifiant la solution donnée par l'énoncé en $x = x_1$, on obtient

$$V(x_1) = V_1 = -\left(\frac{3x_1}{2}\right)^{4/3} \left(\frac{J_0}{\varepsilon_0}\right)^{2/3} \left(\frac{m}{2e}\right)^{1/3}$$

On en déduit alors

$$V_1^3 = -\left(\frac{3x_1}{2}\right)^4 \left(\frac{J_0}{\varepsilon_0}\right)^2 \left(\frac{m}{2e}\right)$$

$$\left(\frac{J_0}{\varepsilon_0}\right)^2 = -\frac{2e}{m}V_1^3 \left(\frac{2}{3x_1}\right)^4$$

$$J_0 = \varepsilon_0 \sqrt{-\frac{2e}{m}V_1^3} \left(\frac{2}{3x_1}\right)^2$$

$$J_0 = \frac{4}{9} \frac{\varepsilon_0}{x_1^2} \sqrt{\frac{2e}{m}} |V_1|^3$$

$$J_0 = \underbrace{\frac{4}{9} \frac{\varepsilon_0}{x_1^2} \sqrt{\frac{2e}{m}} |V_1|^{3/2}}_{=k}.$$

 $|\mathbf{5}|$ La charge électrique totale Q_{tot} atteignant le substrat pendant Δt est reliée d'une part au nombre de cations, et d'autre part à l'intensité du faisceau,

$$Q_{\mathrm{tot}} = Ne = I \,\Delta t$$
 d'où $Ne = J_0 \, S \,\Delta t$ soit $N = \frac{J_0 \, S}{e} \Delta t = \frac{k \, |V_1|^{3/2} \, S}{e} \Delta t$.

En approximant le potentiel au niveau du substrat à celui de la grille 2 très proche, on déduit de la question 1 que la vitesse des ions lorsqu'ils atteignent le substrat vaut

$$v_{\rm s} = \sqrt{\frac{2e |V_2|}{m}} \,.$$

Ainsi, le dispositif envisagé permet bien de contrôler le nombre de cations via la grille 1 et leur vitesse par l'intermédiaire de la grille 2.

Exercice 3 : Diode à vide

inspiré oral banque PT | 👽 2 | 💥 2



- 1 Un problème physique est dit à symétrie cylindrique lorsqu'il est invariant par toute rotation autour de l'axe (Oz).
- 2 L'espace entre les deux électrodes est vide, donc d'après l'équation de Poisson,

$$\Delta V = -\frac{\rho}{\varepsilon_0} = 0 \qquad \text{d'où} \qquad \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}r} \left(r \frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}r} \right) = 0 \,.$$

Par une première intégration, on trouve

$$r\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}r} = A = \text{cte}$$
 soit $\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}r} = \frac{A}{r}$

et une deuxième intégration donne

$$V(r) = A \ln r + B$$
 avec $A, B = \text{cte}$.

Les constantes se trouvent avec les conditions aux limites,

$$\begin{cases} V(r = R_A) &= 0 = A \ln R_A + B \\ \uparrow & \uparrow \\ \text{CL calcul} \end{cases}$$
$$V(r = R_C) &= U_0 = A \ln R_C + B$$
$$\text{CL calcul}$$

Par soustraction, il vient

$$U_0 = A \ln rac{R_C}{R_A}$$
 d'où $A = rac{U_0}{\ln(R_C/R_A)}$,

et on en déduit

$$B = -\frac{U_0}{\ln(R_C/R_A)} \ln R_A$$

Finalement,

$$V(r) = \frac{U_0}{\ln(R_C/R_A)} \ln r - \frac{U_0}{\ln(R_C/R_A)} \ln R_A \qquad \text{d'où} \qquad \boxed{V(r) = \frac{\ln(r/R_A)}{\ln(R_C/R_A)} U_0 \, .}$$

In électron est une particule chargée négativement, qui se déplace donc vers les zones de potentiel le plus élevé : pour que la diode soit passante, il faut que les électrons émis à l'anode migrent vers la cathode, soit $U_0 > 0$. Au contraire, si $U_0 < 0$ les électrons resteront bloqués au voisinage de l'anode et ne rejoindront jamais la cathode.

Le système étant par hypothèse à symétrie cylindrique, la vitesse d'un électron ne peut dépendre que de r. Sa vitesse initiale est nulle par hypothèse et il n'est soumis qu'à la force de Lorentz électrique, $\vec{F} = -e\vec{E}$, car son poids est négligeable. Comme V ne dépend que de r alors $\vec{E} = -\gcd V$ est porté par \vec{e}_r , et une double intégration du PFD appliqué à un électron montre que sa vitesse est nécessairement radiale également.

La force de Lorentz dérive de l'énergie potentielle $E_p = -eV$. Comme l'électron n'est soumis qu'à cette seule force conservative, son énergie mécanique est une constante du mouvement. En l'exprimant en $r = R_A$, on obtient

$$E_{\rm m} = \frac{1}{2} m v (r = R_A)^2 - e V (r = R_A) = 0.$$

En l'exprimant en r quelconque,

$$E_{\rm m} = \frac{1}{2} m v(r)^2 - e V(r) = \frac{1}{2} m v(r)^2 - \frac{\ln(r/R_A)}{\ln(R_C/R_A)} e U_0.$$

Par conservation de l'énergie mécanique, on en déduit

$$\frac{1}{2}mv(r)^{2} = \frac{\ln(r/R_{A})}{\ln(R_{C}/R_{A})}eU_{0}$$

et ainsi

$$v(r) = \sqrt{\frac{2eU_0}{m} \frac{\ln(r/R_A)}{\ln(R_C/R_A)}}.$$

On constate que ce résultat n'a pas de sens si $U_0 < 0$, ce qui signifie physiquement que l'électron ne peut pas atteindre la sphère de rayon r.

[5] Compte tenu de la symétrie cylindrique, le vecteur densité de courant s'écrit

$$\overrightarrow{j} = j(r) \, \overrightarrow{e}_r \qquad \text{avec} \qquad j(r) = -n(r) \, e \, v(r) \, .$$

L'intensité (orientée de la cathode vers l'anode, en sens opposé au mouvement des électrons) traversant un cylindre de rayon r est indépendante du rayon (conservation de la charge) et est reliée à j par

$$I = \iint \vec{j} \cdot (-dS \vec{e}_r) = 2\pi r H j(r).$$

Ainsi,

$$I = 2\pi r H n(r) e v(r)$$
 soit $n(r) = \frac{I}{2\pi r H e v(r)}$

et ainsi

$$n(r) = \frac{I}{2\pi r H e} \sqrt{\frac{m}{2eU_0} \frac{\ln(R_C/R_A)}{\ln(r/R_A)}}.$$

Exercice 4 : Mesure de salinité





1 Étudions le mouvement de l'ion dans le référentiel terrestre, supposé galiléen. Il est soumis à la force de Lorentz électrique et la force \vec{F} . Ainsi, d'après le théorème de la résultante cinétique,

$$m_i \frac{\mathrm{d} \, \overrightarrow{v}_i}{\mathrm{d}t} = z_i e \overrightarrow{E} - \alpha_i r_i \, \overrightarrow{v}_i \,,$$

ce qui se réécrit sous la forme

$$\frac{\mathrm{d}\,\overrightarrow{v}_i}{\mathrm{d}t} + \frac{\alpha_i r_i}{m_i} \overrightarrow{v}_i = \frac{z_i e}{m_i} \overrightarrow{E} \,.$$

La durée du régime transitoire est donnée (en ordre de grandeur) par le temps caratéristique apparaissant dans cette équation,

$$\tau_i = \frac{m_i}{\alpha_i r_i} \,,$$

alors que la vitesse limite en est la solution particulière constante,

$$\overrightarrow{v}_{i\infty} = \frac{z_i e}{\alpha_i r_i} \overrightarrow{E} .$$

2 Par définition, la densité volumique de courant dû aux ions de type i est reliée à leur vitesse limite par

$$\overrightarrow{j}_i = n_i z_i e \overrightarrow{v}_{i\infty}$$

avec n_i la densité volumique d'ions, c'est-à-dire le nombre d'ions par unité de volume, qui est relié à la concentration molaire c_i par $n_i = \mathcal{N}_A c_i$. On en déduit

$$\vec{j}_i = \mathcal{N}_{\mathbf{A}} c_i \frac{(z_i e)^2}{\alpha_i r_i} \vec{E}$$

Ainsi, la densité volumique totale de courant dans la solution vaut

$$\overrightarrow{j} = \sum_{i} \overrightarrow{j}_{i} = \mathcal{N}_{A}e^{2} \left(\sum_{i} \frac{z_{i}^{2}}{\alpha_{i}r_{i}} c_{i} \right) \overrightarrow{E}$$

ce qui permet d'identifier la conductivité

$$\sigma = \mathcal{N}_{\mathbf{A}} e^2 \sum_{i} \frac{z_i^2}{\alpha_i r_i} c_i .$$

On constate que la charge z_i intervient au carré dans l'expression : les cations et les anions contribuent donc de la même façon à la conductivité, alors qu'on aurait pu imaginer que leurs effets se compensent. On retrouve la loi de Kohlrausch reliant la conductivité d'une solution à la concentration des ions, que vous connaissez depuis le lycée sous la forme

$$\sigma = \sum_{i} \Lambda_{i} c_{i}$$
 avec $\Lambda_{i} = \mathcal{N}_{A} e^{2} \frac{z_{i}^{2}}{\alpha_{i} r_{i}}$,

où Λ_i est la conductivité molaire ionique de l'ion i.

3 La résistance de la portion de solution entre les électrodes est celle d'un conducteur unidimensionnel de longueur ℓ $\overline{\text{et}}$ de section A, elle vaut donc

$$R = \frac{\ell}{\sigma A} \,.$$

Un conductimètre **impose une tension** aux bornes de la cellule de conductimétrie puis **mesure le courant** qui traverse la solution. Une opération d'étalonnage donne le rapport ℓ/A (souvent appelé constante de cellule en chimie), ce qui permet de remonter à la conductivité σ .

4 La cellule fonctionne de manière analogue à un condensateur : lorsqu'une tension est imposée, des charges sont apportées par le générateur et vont se regrouper sur les électrodes. Les ions sont alors attirés par l'électrode de charge opposée à la leur, sur laquelle ils vont s'accumuler. Ce faisant, la charge résultante sur l'électrode diminue jusqu'à s'annuler si bien que la solution n'est plus traversée par aucun courant alors même qu'une tension est toujours appliquée à ses bornes.

On parle alors d'écrantage (du mot « écran ») par les ions de la charge portée par l'électrode.

Une tension alternative est plus appropriée car les ions sont alternativement attirés par l'une ou l'autre électrode, ce qui empêche le phénomène d'accumulation et d'écrantage discuté précédemment. Cependant, la conductivité est définie en régime permanent : le régime transitoire du mouvement des ions doit toujours rester de durée négligeable devant la période des variations de tensions. Quantitativement, cela se traduit par

$$\forall i, \quad \tau_i f \ll 1.$$

5 Notons V le volume d'un échantillon contenant $m_0 = 1$ kg d'eau de mer, ρ_0 sa masse volumique et m la masse $\overline{\text{tot}}$ ale d'ions qu'il contient. Par définition de la salinité S,

$$S = \frac{m}{m_0} = \frac{m}{\rho_0 V} \,.$$

De plus,

$$m = \sum_{i} m_i = \sum_{i} c_i V M_i$$
 soit $S = \frac{1}{\rho_0} \sum_{i} c_i M_i$.

avec M_i la masse molaire de l'ion i. On définit x_i la proportion de l'ion i dans la solution : en notant c la concentration totale en ions de la solution, on a

$$c = \sum_{i} c_i \qquad \Longleftrightarrow \qquad x_i = \frac{c_i}{c} \,.$$

Les proportions des différents types d'ions sont indépendantes de l'échantillon considéré, c'est-à-dire que seule la concentration totale c varie. Ainsi,

$$S = \frac{1}{\rho_0} \sum_i c_i M_i = c \frac{\sum_i x_i M_i}{\rho_0} = Ac \qquad \text{et} \qquad \sigma = \sum_i \Lambda_i c_i = c \sum_i \Lambda_i x_i = Bc$$

avec A et B sont deux constantes caractéristiques de l'eau de mer mais indépendantes de l'échantillon.

Pour bien comprendre, on peut voir que chacun des termes x_iM_i ou Λ_ix_i est indépendant de l'échantillon, donc leur somme l'est forcément.

Ainsi, la salinité s'exprime par

$$S = \frac{A}{B}\sigma = \frac{\sum_i x_i M_i}{\rho_0 \sum_i \Lambda_i c_i} \sigma.$$

Mesurer la conductivité σ_0 d'une solution de salinité S_0 connue permet de s'affranchir du rapport A/B: la salinité Sd'une solution d'eau de mer de conductivité mesurée σ vaut

$$S = \frac{S_0}{\sigma_0} \sigma \,.$$

Exercice 5 : Chute ohmique dans un électrolyseur





- ▷ Bilan de charge;
 ▷ Loi d'Ohm locale et intégrale;
 ▷ Coordonnées cylindriques.

1 Procédons à un bilan de charge pour une couche cylindrique comprise entre les rayons r et r + dr pendant une durée infinitésimale dt. Le courant électrique est dirigé vers l'extérieur des cylindres. Ainsi,

- \triangleright par la face cylindrique de rayon r, une charge électrique I(r) dt entre dans le système;
- \triangleright par la face cylindrique de rayon r + dr, une charge électrique I(r + dr) dt sort du système.

En notant Q la charge totale contenue entre les deux cylindres, le bilan de charge s'écrit donc

$$Q(t + dt) = Q(t) + I(r) dt - I(r + dr) dt.$$

En régime stationnaire, la charge totale contenue dans le système est par définition constante. Ainsi,

$$0 = I(r) - I(r + dr) = -\frac{dI}{dr}.$$

Comme la dérivée est nulle, on en déduit que l'intensité I traversant une surface cylindrique de rayon r est indépendante de r.

Par définition, l'intensité est le flux du vecteur densité de courant. En raisonnant sur une surface cylindrique,

$$I = \iint \overrightarrow{j} \cdot \overrightarrow{dS} = j(r) \times 2\pi rh$$
 d'où $j(r) = \frac{I}{2\pi rh}$.

D'après la loi d'Ohm locale,

$$\overrightarrow{j} = \sigma \overrightarrow{E}$$
 d'où $\overrightarrow{E} = \frac{I}{2\pi\sigma rh} \overrightarrow{e}_r$.

3 Le champ électrique peut être relié à la tension imposée entre les deux électrodes par l'intermédiaire du potentiel. En effet, compte tenu de la géométrie particulière,

$$\overrightarrow{E} = - \overrightarrow{\operatorname{grad}} \, V = - \frac{\mathrm{d} V}{\mathrm{d} r} \, \overrightarrow{e}_r \qquad \text{d'où} \qquad \frac{\mathrm{d} V}{\mathrm{d} r} = - \frac{I}{2\pi \sigma r h} \, .$$

On intègre par séparation des variables entre $r = r_2$ et $r = r_1$,

$$\int_{V(r_2)}^{V(r_1)} {\rm d}V = -\frac{I}{2\pi\sigma h} \int_{r_2}^{r_1} \frac{{\rm d}r}{r}$$

ce qui donne

$$U = -\frac{I}{2\pi\sigma h} \ln \frac{r_1}{r_2}$$
 soit $U = \frac{I}{2\pi\sigma h} \ln \frac{r_2}{r_1}$.

Par identification avec la loi d'Ohm intégrale, on en déduit

$$R = \frac{1}{2\pi\sigma h} \ln \frac{r_2}{r_1} \,.$$

4 La puissance dissipée par effet Joule dans la solution vaut

$$\mathcal{P} = RI^2 = \frac{I^2}{2\pi\sigma h} \ln \frac{r_2}{r_1} \,.$$

On peut également l'obtenir en intégrant la densité volumique de puissance Joule,

$$p = \overrightarrow{j} \cdot \overrightarrow{E} = \frac{j(r)^2}{\sigma} = \frac{1}{4\pi^2 r^2 h^2 \sigma} I^2$$

soit en intégrant sur l'espace compris entre les deux électrodes,

$$\mathcal{P} = \iiint p \, d\tau = \iiint \frac{1}{4\pi^2 r^2 h^2 \sigma} I^2 \times r \, dr \, d\theta \, dz$$
$$= \frac{1}{4\pi^2 h^2 \sigma} \times \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r} \times \int_0^{2\pi} d\theta \times \int_0^h dz$$
$$= \frac{1}{4\pi^2 h^2 \sigma} \times \ln \frac{r_2}{r_1} \times 2\pi \times h$$
$$\mathcal{P} = \frac{I^2}{2\pi\sigma h} \ln \frac{r_2}{r_1}.$$

On montre dans le cours d'électrochimie que la tension totale à imposer aux bornes de l'électrolyseur se décompose en trois contributions : une contribution thermodynamique (liée à l'écart des potentiels de Nernst), une contribution cinétique (surtensions à vide et à courant non nul) et une contribution ohmique. La tension U considérée dans cet exercice correspond à cette dernière contribution, mais comme les deux autres ne sont pas prises en compte, elle ne correspond en réalité pas directement à la tension imposée par le générateur à l'électrolyseur.

Exercice 6 : Balance de Cotton

Mines PSI 2016 | © 3 | 💥 2



▶ Force de Laplace;

▶ Moment cinétique.

Introduisons des coordonnées cylindriques de centre O et d'axe Oz tel que $\overrightarrow{B} = B \overrightarrow{e}_z$.

- Les parties circulaires ont pour centre O, si bien que l'élément de courant $I \overrightarrow{d\ell}$ est porté par $\pm \overrightarrow{e}_{\theta}$ (\oplus pour le conducteur aller et \ominus pour le retour) et la force de Laplace élémentaire $I \overrightarrow{d\ell} \wedge \overrightarrow{B}$ par $\pm \overrightarrow{e}_r$. Toutes ces forces sont donc des forces centrales de centre O, dont le moment en O est donc nul.
- $\boxed{\mathbf{2}}$ Sur la partie rectiligne de longueur L, la force de Laplace vaut

$$\overrightarrow{F}_{L} = -I \, L \, \overrightarrow{e}_{r} \wedge B \, \overrightarrow{e}_{z} = I L B \, \overrightarrow{e}_{\theta}$$

Cette force s'applique au milieu du segment rectiligne, son bras de levier vaut donc a, d'où

$$\overrightarrow{\mathcal{M}}_O(\overrightarrow{F}_{\mathrm{L}}) = a \, \overrightarrow{e}_r \wedge ILB \, \overrightarrow{e}_\theta \qquad \mathrm{soit} \qquad \overrightarrow{\overrightarrow{\mathcal{M}}}_O(\overrightarrow{F}_{\mathrm{L}}) = aILB \, \overrightarrow{e}_z \, .$$

Be bras gauche de la balance est soumis à la force de Laplace et à son propre poids. Le bras droit de la balance est soumis à son propre poids et à celui de la masse m additionnelle qui a été déposée sur le plateau. L'énoncé indique qu'à vide la balance est équilibrée, ce qui veut dire que les moments en O du poids de chaque bras se compensent. Comme la balance est de nouveau à l'équilibre, le moment du poids de la masse m doit exactement compenser celui des forces de Laplace, c'est-à-dire

$$-a'mg\overrightarrow{e}_z+aILB\overrightarrow{e}_z=\overrightarrow{0}$$
 d'où $B=rac{a'mg}{aIL}$.

4 La plus petite valeur de champ magnétique mesurable est celle pour laquelle $m = \delta m$, c'est-à-dire

$$B_{\min} = \frac{a' \, \delta m \, g}{a \, I \, L} = 2 \, \text{mT} \, .$$

À titre de comparaison, le champ magnétique terrestre a pour norme $5 \cdot 10^{-5}$ T et n'est pas mesurable avec la balance, mais le champ créé par un aimant permanent « basique » est de l'ordre de $100 \,\mathrm{mT}$. La balance de Cotton est donc tout à fait utilisable.