Correction du TD d'application



I \mid Notation complexe

Écrire, sous forme complexe, les équations différentielles suivantes :

1)

$$\tau \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + u(t) = E_0 \sin \omega t$$

– Réponse

Pour passer aux formes complexes, il faut s'assurer que les grandeurs soient toutes exprimées en cosinus, puisque c'est bien le cosinus la partie réelle d'une exponentielle complexe. Or, $\sin \theta = \cos(\pi/2 - \theta) = \cos(\theta - \pi/2)$, donc on a :

$$\tau \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + u(t) = E_0 \cos(\omega t - \pi/2)$$

$$\Leftrightarrow \tau \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + \underline{u}(t) = E_0 \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\pi/2} \mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega t}$$

$$\Leftrightarrow (1 + \mathrm{j}\omega t)\underline{u} = E_0 \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\pi/2} \mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega t}$$

$$\Leftrightarrow \underline{u} = \frac{E_0 \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\pi/2} \mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega t}}{1 + \mathrm{j}\omega t}$$

grâce au fait qu'en complexes, dériver revient à multiplier par j ω .

2)

$$\ddot{x} + 2\lambda \dot{x} + \omega_0^2 x(t) = F_0 \cos \omega t$$

– Réponse -

Ici, rien de particulier : on souligne x d'abord, puis on dérive en multipliant par j ω .

$$\ddot{x} + 2\lambda \dot{x} + \omega_0^2 x(t) = K I_m \cos \omega t$$

$$\Leftrightarrow (j\omega)^2 \underline{x} + 2\lambda j\omega \underline{x} + \omega_0^2 \underline{x} = K I_m e^{j\omega t}$$

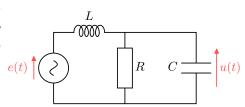
$$\Leftrightarrow \underline{x} = \frac{K I_m e^{j\omega t}}{\omega_0^2 - \omega^2 + 2\lambda j\omega}$$



Condition de résonance

Le circuit ci-contre est alimenté par une source de tension sinusoïdale de f.é.m. $e(t) = E_0 \cos(\omega t)$. On s'intéresse à la tension u(t) aux bornes du résistor et de la capacité montés en parallèle.

On pose : $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$, $\xi = \frac{R}{2} \sqrt{\frac{C}{L}}$ et $x = \frac{\omega}{\omega_0}$.



1) Établir l'expression du signal complexe \underline{u} associé à u(t) en régime sinusoïdal forcé, en fonction de E_0 , x et ξ .

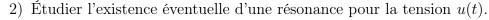
——— Réponse –

Soit \underline{Z} l'impédance équivalent à l'association en parallèle de R et C. On a

$$\underline{Z} = \frac{R/jC\omega}{R + 1/jC\omega} = \frac{R}{1 + jRC\omega}$$

En utilisant un pont diviseur de tension, on trouve

$$\underline{u} = \frac{\underline{Z}}{\underline{Z} + \mathrm{j}L\omega}\underline{e} = \frac{1}{1 + \mathrm{j}L\omega/\underline{Z}}\underline{e}$$
$$\Leftrightarrow \underline{u} = \frac{\underline{e}}{1 + \mathrm{j}\frac{L\omega}{R} - LC\omega^2} = \frac{\underline{e}}{1 + 2\mathrm{j}\xi x - x^2}$$



– Réponse –

L'amplitude réelle est

$$U = |\underline{u}| = \frac{E_0}{\sqrt{(1-x)^2 + (2\xi x)^2}}$$

On trouve le maximum de cette amplitude quand le dénominateur est **non nul** et minimal, c'est-à-dire

$$U(\omega_r) = U_{\text{max}} \Leftrightarrow (1 - x^2)^2 + (2\xi x)^2 \text{ minimal}$$

Soit $X = x^2$, et $f(X) = (1 - X)^2 + 4\xi^2 X$, la fonction que l'on cherche à minimiser : on cherche donc quand est-ce que sa dérivée est nulle, c'est-à-dire

$$f'(X_r) = 0 \Leftrightarrow -2(1 - X_r) + 4\xi^2 = 0 \Leftrightarrow X_r - 1 = -2\xi^2 \Leftrightarrow X_r = 1 - 2\xi^2$$
$$\Leftrightarrow \omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - 2\xi^2}$$

ce qui n'est défini **que si** $\xi < \frac{1}{\sqrt{2}}$. Ainsi,

 $\xi \geq 1/\sqrt{2}$: pas de résonance, l'amplitude est maximale pour

$$\omega = 0$$
 et $U(0) = E_0$

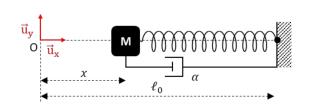
 $\xi < 1/\sqrt{2}$: l'amplitude est maximale pour

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - 2\xi^2} < \omega_0$$



Modélisation d'un haut-parleur

On modélise la partie mécanique d'un haut-parleur comme une masse m, se déplaçant horizontalement le long d'un axe (Ox). Cette masse est reliée à un ressort de longueur à vide ℓ_0 et de raideur k et subit une force de frottement fluide : $\vec{f} = -\alpha \vec{v}$. Elle est par ailleurs soumise à une force $\vec{F}(t)$, imposée par le courant i(t) entrant dans le haut-parleur, qui vaut : $\vec{F}(t) = Ki(t)\vec{u}_x$ où K est une constante. On travaille dans le référentiel du laboratoire $(O, \vec{u}_x, \vec{u}_y)$. On suppose que le courant est de la forme $i(t) = I_m \cos(\omega t)$.





$$m = 10 \,\mathrm{g}, K = 200 \,\mathrm{N} \cdot \mathrm{A}^{-1} \,\mathrm{et} \,I_m = 1.0 \,\mathrm{A}.$$

1) Écrire l'équation différentielle vérifiée par x(t), la position de la masse m.

- Réponse -

♦ Système : masse ;

- Bilan des forces:
- \diamond Référentiel : $\mathcal{R}_{sol}(O,x,y,t)$;
- 1) Poids $\vec{P} = -mq \vec{u_u}$:
- \diamond Position de la masse : $\overrightarrow{OM} = x \overrightarrow{u_x}$;
- 2) Réaction du support $\vec{R} = R \vec{u_u}$;
- \diamond Longueur ressort : $\overrightarrow{MA} = \ell \overrightarrow{u_x}$;
- 3) Force de rappel du ressort $\vec{F}_{\text{ressort}} = k(\ell - \ell_0) \vec{u_x} = k \overrightarrow{MO} = -kx \vec{u_x};$
- \diamond Longueur à vide : $\overrightarrow{OA} = \ell_0 \overrightarrow{u_x}$;
- 4) Force de frottement fluide $\vec{f} = -\alpha \vec{v} = -\alpha \dot{x} \vec{u}_x$;
- ♦ Longueur relative : $(\ell - \ell_0) \overrightarrow{u_x} = \overrightarrow{MO} = -x \overrightarrow{u_x}$
- 5) Force excitatrice $\vec{F} = KI_m \cos(\omega t) \vec{u_x}$.

$$m\vec{a} = \vec{P} + \vec{R} + \vec{F}_{ressort} + \vec{f} + \vec{F}$$

$$\Leftrightarrow m \left(\frac{d^2x}{dt^2}\right) = \begin{pmatrix} -kx - \alpha v + KI_m \cos(\omega t) \\ -mg + R \end{pmatrix}$$

La projection sur $\overrightarrow{u_y}$ montre que la réaction du support compense le poids. Sur l'axe $\overrightarrow{u_x}$ on trouve

$$m\frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} + \alpha \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} + kx = KI_m \cos(\omega t)$$

- 2) La mettre sous forme canonique et identifier les expressions de la pulsation propre ω_0 et du facteur de qualité Q.

- Réponse -

Sous forme canonique, cela devient

$$\Leftrightarrow \boxed{\ddot{x} + \frac{\omega_0}{Q}\dot{x} + {\omega_0}^2 x = \frac{KI_m}{m}\cos(\omega t)}$$
avec
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{et} \quad \boxed{Q = \frac{\sqrt{km}}{\alpha}}$$

avec
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$
 et $Q = \frac{\sqrt{km}}{\alpha}$

3) Justifier qu'en régime permanent : $x(t) = X_m \cos(\omega t + \phi)$

— Réponse –

On sait que pour une entrée sinusoïdale, un système aura une solution homogène donnant un régime transitoire et une solution particulière de la forme de l'entrée : en RSF, on étudie le régime permanent où seule la solution particulière est conservée, et on pourra donc écrire $x(t) = X_m \cos(\omega t + \phi)$.

- 4) On pose $\underline{x}(t) = \underline{X}e^{\mathrm{j}\omega t}$. Déterminer l'expression de l'amplitude complexe \underline{X} .

— Réponse —

En passant en complexes,

$$(j\omega)^{2}\underline{X} + j\omega\frac{\omega_{0}}{Q}\underline{X} + \omega_{0}^{2}\underline{X} = \frac{KI_{m}}{m}$$

$$\Leftrightarrow \underline{X} = \frac{KI_{m}}{m} \times \frac{1}{\omega_{0}^{2} - \omega^{2} + \frac{j}{Q}\omega\omega_{0}} \Leftrightarrow \boxed{\underline{X} = \frac{KI_{m}}{m\omega_{0}^{2}} \frac{1}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_{0}}\right)^{2} + j\frac{\omega}{Q\omega_{0}}}$$



5) Exprimer $X_m(\omega)$. Existe-t-il toujours une résonance?

— Réponse -

En réels, on trouve

$$X(\omega) = |\underline{X}| = \frac{KI_m}{m\omega_0^2} \frac{1}{\sqrt{\left(1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2\right)^2 + \left(\frac{\omega}{Q\omega_0}\right)^2}}$$

Elle est maximale quand le dénominateur est minimal. Après calcul, on trouve

 $\mathbf{Q} \leq \mathbf{1}/\sqrt{\mathbf{2}}$: l'amplitude est maximale pour

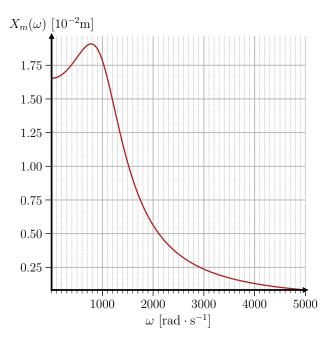
$$\omega = 0$$
 et $X(0) = \frac{KI_m}{m\omega_0^2}$

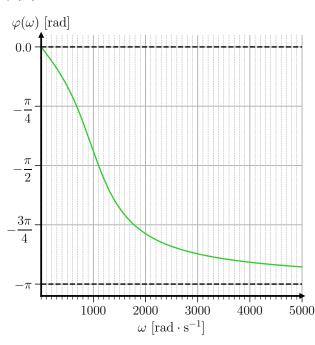
 $\mathbf{Q}>\mathbf{1}/\sqrt{2}$: l'amplitude est maximale pour

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}} < \omega_0 \qquad \text{et} \qquad X(\omega_r) = \frac{KI_m}{m\omega_0^2} \frac{Q}{\sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}}$$

De ce résultat, nous observons qu'il n'y a pas toujours résonance en élongation, et que la résonance est d'autant aiguë que Q est élevé.

On a tracé ci-dessous les courbes de $X_m(\omega)$ et de $\varphi(\omega)$.





6) Pour quelle pulsation le déplacement est-il en quadrature de phase avec la force excitatrice? Déterminer alors graphiquement la pulsation propre ω_0 .

Réponse

Le déplacement est en quadrature de phase si la différence de phase est de $\pm \pi/2$. Sur le graphique de droite, on le trouve à $\omega = 1100 \,\mathrm{rad \cdot s^{-1}}$. Or, c'est à $\omega = \omega_0$ qu'on trouve une quadrature de phase, puisqu'alors \underline{X} est un imaginaire pur. Ainsi,

$$\omega_0 = 1100 \, \mathrm{rad \cdot s^{-1}}$$

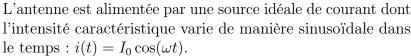
On pourrait déterminer le facteur de qualité en trouvant que le maximum d'amplitude se trouve à $\omega_r = 900 \,\mathrm{rad \cdot s^{-1}}$.

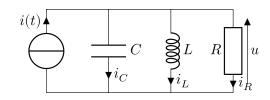




Résonance d'intensité dans un circuit RLC parallèle

L'antenne d'un émetteur radio peut être modélisée par un circuit électrique équivalent composé de l'association en parallèle d'une résistance R, d'une bobine d'inductance L et d'un condensateur de capacité C.





On s'intéresse à la manière dont l'amplitude de la tension u(t) aux bornes de l'antenne, qui correspond au signal envoyé, dépend de ω .

1) Déterminer l'impédance complexe de l'association des dipôles R,L et C.

------ Réponse -

Soit \underline{Z} l'impédance équivalente à cette association, et \underline{Y} son admittance. On a

$$\underline{Y} = \frac{1}{R} + \frac{1}{jL\omega} + jC\omega = \frac{jL\omega + R + (jC\omega)R(jL\omega)}{jRL\omega}$$

$$\Leftrightarrow \boxed{\underline{Z} = \frac{jRL\omega}{jL\omega + R - RLC\omega^2}}$$



2) En déduire l'amplitude complexe \underline{U} de la tension u en fonction de ω , I_0 , R, L et C.

——— Réponse —

On a $\frac{\underline{U}_0}{\underline{I}_0} = \underline{Z}$ par définition de l'impédance, soit $\underline{U}_0 = \underline{Z}\underline{I}_0 = \underline{Z}I_0$ (étant donné que l'intensité n'a pas de phase à l'origine). Ainsi

$$\underline{U}_0 = \frac{I_0 j R L \omega}{j L \omega + R - R L C \omega^2}$$

On rend cette équation plus lisible en mettant le dénominateur sous une forme adimensionnée en divisant par j $L\omega$, ce qui donne

$$\underline{U}_{0} = \frac{RI_{0}}{1 + \frac{R}{\mathrm{i}L\omega} + \mathrm{j}RC\omega} \Leftrightarrow \boxed{\underline{U}_{0} = \frac{RI_{0}}{1 + \mathrm{j}\left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right)}}$$



3) Pour quelle pulsation l'amplitude réelle U de u prend-elle sa valeur maximale notée U_{\max} ? Conclure sur la fréquence à utiliser.

- Réponse -

L'amplitude réelle est

$$U = |\underline{U}_0| = \frac{RI_0}{\sqrt{1 + \left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right)^2}}$$

Cette tension réelle est maximale si le dénominateur est minimal, donc si $\left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right) = 0$: cela implique qu'il y a résonance si $\omega = \omega_0 = 1/\sqrt{LC}$. On trouve alors

$$U(\omega_0) = U_{\text{max}} = E_0$$



——— Réponse

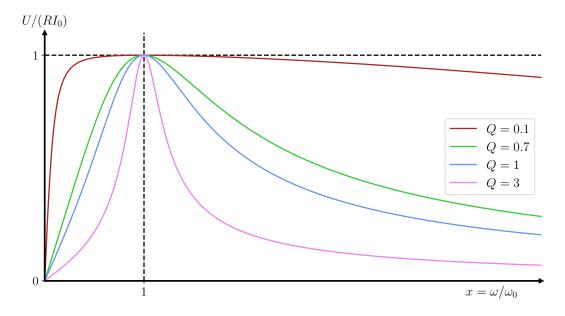
On cherche à faire apparaître ω_0 dans l'écriture de U :

$$RC\omega - \frac{R}{L\omega} = R\omega \frac{C\sqrt{L}}{\sqrt{L}} - \frac{R}{\omega} \frac{\sqrt{C}}{\sqrt{C}L} \qquad = R\omega \sqrt{\frac{C}{L}} \frac{1}{\omega_0} - \frac{R}{\omega} \sqrt{\frac{C}{L}} \omega_0 = R\sqrt{\frac{C}{L}} \left(x - \frac{1}{x}\right)$$

En nommant $Q = R\sqrt{\frac{C}{L}}$, on obtient finalement

$$\underline{U_0} = \frac{RI_0}{1 + jQ\left(x - \frac{1}{x}\right)} \quad \text{soit} \quad \overline{U} = \frac{RI_0}{\sqrt{1 + Q^2\left(x - \frac{1}{x}\right)^2}}$$

On trace pour différentes valeurs de Q, et on obtient :



5) Exprimer la largeur de la bande passante $\Delta\omega$.

- Réponse -

On cherche donc les pulsations de coupure telles que $U(\omega) = \frac{U_{\text{max}}}{\sqrt{2}}$, soit

$$U(\omega) = \frac{U_{\text{max}}}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow \frac{RI_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}} = \frac{RI_0}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow \boxed{Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 = 1}$$

On prend la racine carrée de cette équation, en prenant les deux solutions possibles :

$$Q\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) = -1 \quad \text{et} \quad Q\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) = 1$$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) \times \omega \omega_0 = -\frac{\omega\omega_0}{Q} \quad \text{et} \quad \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) \times \omega \omega_0 = \frac{\omega\omega_0}{Q}$$

$$\Leftrightarrow \omega^2 - \omega_0^2 = -\frac{\omega\omega_0}{Q} \quad \text{et} \quad \omega^2 - \omega_0^2 = \frac{\omega\omega_0}{Q}$$

$$\Leftrightarrow \left[\omega^2 + \frac{\omega_0}{Q}\omega - \omega_0^2 = 0\right] \quad \text{et} \quad \left[\omega^2 - \frac{\omega_0}{Q}\omega - \omega_0^2 = 0\right]$$

$$\Rightarrow \Delta = \frac{\omega_0^2}{Q} + 4\omega_0^2$$

$$\Leftrightarrow \Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} \left(1 + 4Q^2\right)$$

$$\Rightarrow \omega_{1,\pm} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2Q} \sqrt{1 + 4Q^2} \quad \text{et} \quad \omega_{2,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2Q} \sqrt{1 + 4Q^2}$$

$$\Leftrightarrow \omega_{1,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \left(-1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}\right) \quad \text{et} \quad \omega_{2,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \left(1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}\right)$$

De ces quatre racines, seules deux sont positives : la solution avec $-1-\sqrt{1+4Q^2}$ est évidemment négative, et celle avec $1-\sqrt{1+4Q^2}$ également. Ainsi, il ne nous reste que

$$\omega_1 = \frac{\omega_0}{2Q} \left(\sqrt{1 + 4Q^2} - 1 \right)$$
 et $\omega_1 = \frac{\omega_0}{2Q} \left(\sqrt{1 + 4Q^2} + 1 \right)$

Il ne reste qu'à calculer la différence pour avoir la bande passante :

$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{\omega_0}{Q}$$

6) On se place dans le cas $R = 7\Omega$, $L = 1.2 \times 10^{-8}\,\mathrm{H}$ et $C = 2.3 \times 10^{-10}\,\mathrm{F}$. Calculer la valeur de l'acuité $A_c = \omega_0/\Delta\omega$ de la résonance. Interpréter sa dépendance en R.

Réponse

 $\omega_0/\Delta\omega$ est directement Q, donc on a

$$A_c = Q = R\sqrt{\frac{C}{L}}$$
 avec
$$\begin{cases} R = 7 \Omega \\ L = 1,2 \times 10^{-8} \text{ H} \\ C = 2,3 \times 10^{-10} \text{ F} \end{cases}$$
 A.N. : $A_c = 5,2$

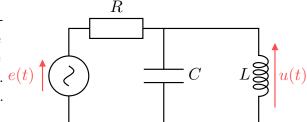
L'acuité augmente avec la résistance : c'est normal puisque la résistance est en parallèle du circuit, donc une absence de résistance signifie ici R infinie (pour qu'aucun courant ne la traverse).



\mathbf{V}

Résonance d'un circuit bouchon

On considère le circuit RLC représenté ci-contre, composé d'un résistor, de résistance R, d'une bobine idéale d'inductance L, d'un condensateur idéal, de capacité C, alimenté par une source idéale de tension, de f.e.m. e(t) $e(t) = E_0 \cos(\omega t)$. On se place en régime sinusoïdal forcé.



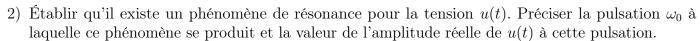
1) Exprimer l'amplitude complexe \underline{U} de u(t) en fonction de E_0 , R, L, C et ω .

——— Réponse –

On effectue un pont diviseur de tension aux bornes de l'impédance équivalente de L et C, avec $\underline{Y}_{eq} = \mathrm{j}C\omega + 1/\mathrm{j}L\omega$:

$$\underline{U} = \frac{\underline{Z}_{eq} + R}{\underline{Z}_{eq} + R} E_0 = \frac{1}{1 + R\underline{Y}_{eq}} E_0 = \frac{E_0}{1 + j\left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right)}$$

en utilisant que 1/j = -j.



— Réponse -

L'amplitude réelle est

$$U = |\underline{U}| = \frac{E_0}{\sqrt{1 + \left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right)^2}}$$

Cette tension réelle est maximale si le dénominateur est minimal, donc si $\left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right) = 0$: cela implique qu'il y a résonance si $\omega = \omega_0 = 1/\sqrt{LC}$. On trouve alors

$$U(\omega_0) = U_{\text{max}} = E_0$$

3) Mettre l'amplitude réelle U de u(t) sous la forme :

$$U = \frac{E_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}}$$

avec Q un facteur sans dimension à exprimer en fonction de R,L et C.

On cherche $Q\omega_0 = \frac{R}{L}$ et $\frac{Q}{\omega_0} = RC$; on trouve donc

$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}}$$



4) Exprimer la bande passante $\Delta\omega$ de cette résonance en fonction de Q et ω_0 .

– Réponse -

On cherche donc les pulsations de coupure telles que $U(\omega) = \frac{U_{\text{max}}}{\sqrt{2}}$, soit

$$U(\omega) = \frac{U_{\text{max}}}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow \frac{E_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}} = \frac{E_0}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow \boxed{Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 = 1}$$

On prend la racine carrée de cette équation, en prenant les deux solutions possibles :

$$Q\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) = -1 \quad \text{et} \quad Q\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) = 1$$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) \times \omega \omega_0 = -\frac{\omega\omega_0}{Q} \quad \text{et} \quad \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) \times \omega \omega_0 = \frac{\omega\omega_0}{Q}$$

$$\Leftrightarrow \omega^2 - \omega_0^2 = -\frac{\omega\omega_0}{Q} \quad \text{et} \quad \omega^2 - \omega_0^2 = \frac{\omega\omega_0}{Q}$$

$$\Leftrightarrow \left[\omega^2 + \frac{\omega_0}{Q}\omega - \omega_0^2 = 0\right] \quad \text{et} \quad \left[\omega^2 - \frac{\omega_0}{Q}\omega - \omega_0^2 = 0\right]$$

$$\Rightarrow \Delta = \frac{\omega_0^2}{Q} + 4\omega_0^2$$

$$\Leftrightarrow \Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} \left(1 + 4Q^2\right)$$

$$\Rightarrow \omega_{1,\pm} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2Q} \sqrt{1 + 4Q^2} \quad \text{et} \quad \omega_{2,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2Q} \sqrt{1 + 4Q^2}$$

$$\Leftrightarrow \omega_{1,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \left(-1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}\right) \quad \text{et} \quad \omega_{2,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \left(1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}\right)$$

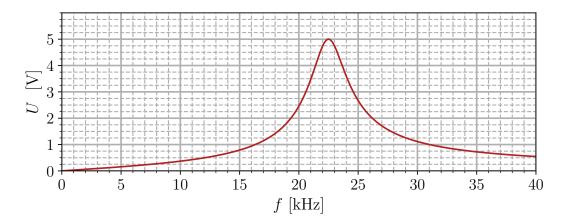
De ces quatre racines, seules deux sont positives : la solution avec $-1 - \sqrt{1 + 4Q^2}$ est évidemment négative, et celle avec $1 - \sqrt{1 + 4Q^2}$ également. Ainsi, il ne nous reste que

$$\omega_1 = \frac{\omega_0}{2Q} \left(\sqrt{1 + 4Q^2} - 1 \right)$$
 et $\omega_1 = \frac{\omega_0}{2Q} \left(\sqrt{1 + 4Q^2} + 1 \right)$

Il ne reste qu'à calculer la différence pour avoir la bande passante :

$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{\omega_0}{Q}$$

5) En déduire les valeurs numériques de C et E_0 à l'aide du graphe ci-dessous représentant l'amplitude réelle de u(t) en fonction de la fréquence $f = \omega/2\pi$, sachant que $L = 1 \,\text{mH}$ et $R = 1 \,\text{k}\Omega$.



— Réponse –

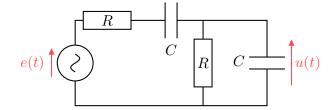
Sur le graphique, on trouve $U_{\text{max}} = 5 \text{ V} = E_0$. On a de plus $f_0 = 22.5 \text{ kHz}$ et $\Delta f \approx 3 \text{ kHz}$, d'où $Q = \frac{f_0}{\Delta f} \approx 7.5$. Avec l'expression de Q, on isole C:

$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}} \Leftrightarrow \boxed{C = \frac{Q^2L}{R}} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} Q = 7.5\\ L = 1 \text{ mH}\\ R = 1 \text{ k}\Omega \end{cases}$$
A.N. : $\boxed{C = 5.6 \times 10^{-8} \text{ F}}$



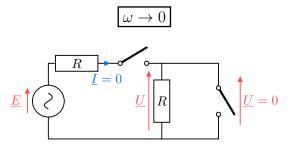
$|{ m I}|$ Filtre de Wien

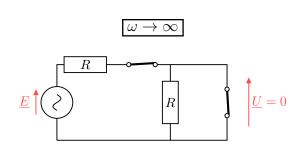
On considère le circuit ci-contre avec $e(t) = E_m \cos(\omega t)$. On note $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi)$ et on pose $H_m = U_m/E_m$.



1) Déterminer les valeurs limites de u(t) à basse et haute fréquences.



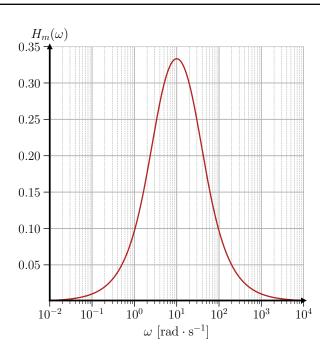


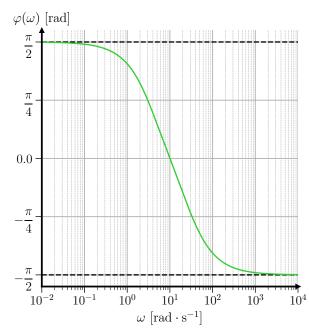


Dans la limite très hautes fréquences, les condensateurs sont équivalents à des fils, donc $\underline{u} = 0$. Dans la limite très basses fréquences, les condensateurs sont cette fois équivalents à des interrupteurs ouverts. Aucun courant ne circule dans les résistances, et on a donc également $\underline{u} = 0$. Selon toute vraisemblance, c'est donc un filtre **passe-bande**.

Les courbes représentatives de $H_m(\omega)$ et $\varphi(\omega)$ sont fournies par les figures ci-dessous.

VI. Filtre de Wien





2) Observe-t-on un phénomène de résonance en tension? Justifier.

Réponse -

On observe bien une résonance en tension, étant donné qu'on trouve un maximum de l'amplitude pour $\omega \neq 0$ et $\omega \neq \infty$.



3) Déterminer graphiquement la pulsation de résonance, les pulsations de coupure et la bande passante du filtre.

____ Réponse —

On lit $\omega_r = 10 \,\mathrm{rad \cdot s^{-1}}$, et on trouve les pulsations de coupure en traçant une droite horizontale à $H_{m,\mathrm{max}}/\sqrt{2} = 0.23$ (avec $H_{m,\mathrm{max}} = 0.33$) et en prenant les abscisses des intersections. On trouve alors

$$\omega_1 = 2 \,\mathrm{rad \cdot s^{-1}}$$
 et $\omega_2 = 20 \,\mathrm{rad \cdot s^{-1}}$ donc $\Delta\omega = 18 \,\mathrm{rad \cdot s^{-1}}$

En effet, l'axe des abscisses est en échelle logarithmique, il faut donc faire attention à la lecture.



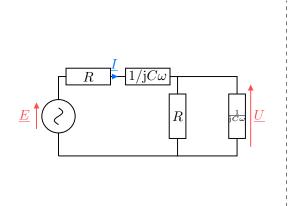
4) Après avoir associé certaines impédances entre elles, établir l'expression de $\underline{H} = \underline{u}/\underline{e}$. La mettre sous la forme :

$$\underline{H} = \frac{H_0}{1 + jQ\left(x - \frac{1}{x}\right)} \quad \text{avec} \quad x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

avec H_0 , ω_0 et Q des constantes à exprimer en fonction (éventuellement) de R et C.

—— Réponse ——

Notons $\underline{Z}_{R||C}$ l'impédance et $\underline{Y}_{R||C}$ l'admittance de l'association RC parallèle. En utilisant cette impédance, on reconnaît un pont diviseur de tension :



$$\underline{H} = \frac{\underline{u}}{\underline{e}} = \frac{\underline{Z}_{R\parallel C}}{\underline{Z}_{R\parallel C} + \underline{Z}_{R} + \underline{Z}_{C}} \Leftrightarrow \underline{H} = \frac{1}{1 + (\underline{Z}_{R} + \underline{Z}_{C}) \underline{Y}_{R\parallel C}}$$

$$\Leftrightarrow \underline{H} = \frac{1}{1 + \left(R + \frac{1}{\mathrm{j}C\omega}\right) \underline{Y}_{R\parallel C}} = \frac{1}{1 + \left(R + \frac{1}{\mathrm{j}C\omega}\right) \left(\frac{1}{R} + \mathrm{j}C\omega\right)}$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{H}} = \frac{1}{3 + \mathrm{j}\left(RC\omega - \frac{1}{RC\omega}\right)}$$

En factorisant par 3 et en utilisant les notations introduites dans l'énoncé, on trouve

$$\underline{H} = \frac{1/3}{1 + \frac{\mathrm{j}}{3} \left(x - \frac{1}{x} \right)} \Leftrightarrow \boxed{\underline{H} = \frac{H_0}{1 + \mathrm{j}Q \left(x - \frac{1}{x} \right)}} \quad \text{avec} \quad \begin{bmatrix} H_0 = 1/3 \\ \omega_0 = \frac{1}{RC} \\ Q = 1/3 \end{bmatrix}$$

Ce qui est remarquable avec ce montage, c'est que le facteur de qualité est de 1/3 peu importe les valeurs de R et C, tant que ce sont les mêmes R et C en série et en dérivation.

5) Déterminer graphiquement la valeur du produit RC.

— Réponse ·

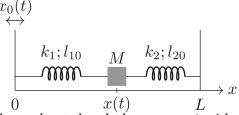
Par cette étude, on trouve que $\omega_r = \omega_0 = \frac{1}{RC}$; ainsi, on a simplement

$$RC = 0.10 \,\mathrm{Hz}$$



II Système à deux ressorts

Un point matériel M, de masse m, peut se déplacer sur une tige horizontale parallèle à l'axe Ox au sein d'un fluide visqueux qui exerce sur lui la force de frottement $\vec{f} = -h\vec{v}$ avec \vec{v} le vecteur vitesse de M dans le référentiel galiléen \mathcal{R} du laboratoire. Les frottements entre M et l'axe horizontal sont négligeables. On repère M par son abscisse x(t).



M est relié à deux parois verticales par deux ressorts de raideurs k_1 et k_2 , de longueurs à vide ℓ_{10} et ℓ_{20} . Celle de droite est immobile en x=L, celle de gauche, d'abscisse $x_0(t)$, est animée d'un mouvement d'équation horaire $x_0(t)=X_{0m}\cos(\omega t)$. On supposera que $L=\ell_{10}+\ell_{20}$.

1) Identifier les différentes forces s'exerçant sur M.

♦ Système : masse ;

 \diamond Référentiel : $\mathcal{R}_{sol}(O,x,y,t)$;

 \diamond Position de la masse : $\overrightarrow{OM} = x \overrightarrow{u_x}$;

 \diamond Longueur ressort $1: x(t) - x_0(t)$;

 \diamond Longueur ressort 2: L - x(t).

- Réponse ——— Bilan des forces :

1) Poids $\vec{P} = -mq \vec{u_u}$;

2) Réaction du support $\vec{R} = R \vec{u_n}$;

3) Rappel du ressort 1 $\vec{F}_1 = -k_1(\ell_1 - \ell_{10}) \vec{u}_x$;

4) Rappel du ressort 2 $\overrightarrow{F}_2 = k_2(\ell_2 - \ell_{20}) \overrightarrow{u_x}$;

5) Force de frottement fluide $\vec{f} = -h\vec{v} = -h\dot{x}\vec{u_x}$.



Lycée Pothier 12/14 MPSI3 – 2024/2025

2) Déterminer la position d'équilibre x_{eq} de M lorsque la paroi de gauche est immobile en x=0.

- Réponse -

Avec le PFD, on trouve

$$m\vec{a} = \vec{P} + \vec{R} + \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{f}$$

$$\Leftrightarrow m \left(\frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2}\right) = \begin{pmatrix} -k_1(\ell_1 - \ell_{10}) + k_2(\ell_2 - \ell_{20}) - hv \\ -mg + R \end{pmatrix}$$

La projection sur $\overrightarrow{u_y}$ montre que la réaction du support compense le poids. Sur l'axe $\overrightarrow{u_x}$ on trouve

$$m\frac{\mathrm{d}^2x}{\mathrm{d}t^2} + h\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = -k_1(\ell_1 - \ell_{10}) + k_2(\ell_2 - \ell_{20})$$

En développant les longueurs comme indiqué question 1, on a

$$m\frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} + h\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = -k_1(x(t) - x_0(t) - \ell_{10}) + k_2(L - x(t) - \ell_{20})$$

À l'équilibre les dérivées de x sont nulles, d'où

$$0 = -k_1(x(t) - x_0(t) - \ell_{10}) + k_2(L - x(t) - \ell_{20})$$

Ainsi, avec $x_{0,eq}(t) = 0$ et $L = \ell_{10} + \ell_{20}$ (d'après l'énoncé) puis $x(t) = x_{eq}$ (par définition), on a

$$0 = -k_1(x_{\text{eq}} - 0 - \ell_{10}) + k_2(\ell_{10} + \ell_{20} - x_{\text{eq}} - \ell_{20})$$

$$\Leftrightarrow (k_1 + k_2)(\ell_{10} - x_{\text{eq}}) = 0$$

Comme $k_1 + k_2 > 0$, on trouve

$$x_{\rm eq} = \ell_{10}$$



3) On introduit $X=x-x_{\rm eq}$. Établir l'équation différentielle vérifiée par X lorsque la paroi bouge.

— Réponse –

Cette fois-ci, on garde $x_0(t)$ dans l'équation. Il vient alors

$$m\ddot{x} + h\dot{x} + (k_1 + k_2)(x - x_{eq}) = k_1 x_0(t)$$

et en effectuant le changement de variable $X=x-x_{\rm eq},$ on trouve l'équation habituelle

$$m\ddot{X} + h\dot{X} + kX = KX_{0m}\cos(\omega t)$$

avec $k = k_1 + k_2$.

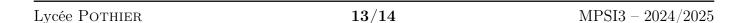


Pour étudier le régime sinusoïdal forcé, on introduit les grandeurs complexes $\underline{x}_0(t) = X_{0m} \exp(\mathrm{j}\omega t)$, $X(t) = X_m \exp(\mathrm{j}(\omega t + \varphi))$ et $v(t) = V_m \exp(\mathrm{j}(\omega t + \varphi))$ associées à $x_0(t)$, X(t) et $v(t) = \dot{X}(t)$.

4) Définir les amplitudes complexes \underline{X}_0 , \underline{X} et \underline{V} de $x_0(t)$, X(t) et v(t).

- Réponse

On a simplement $\underline{X}_0 = X_{0m}, \ \underline{X} = X_m e^{j\phi} \text{ et } \underline{V} = V_m e^{j\phi}.$



5) En exprimant ω_0 , Q et α en fonction des données du problème, établir la relation :

$$\underline{V} = \frac{\alpha}{1 + \mathrm{j}Q\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)} \underline{X}_0$$

– Réponse -

En utilisant l'équation différentielle mais en complexes et sous forme canonique, on trouve

$$(\mathrm{j}\omega)^2 \underline{X} + \mathrm{j}\omega \frac{h}{m}\underline{X} + \frac{k}{m}\underline{X} = \frac{k_1}{m}X_{0m} \Leftrightarrow \underline{X} = \frac{k_1X_{0m}}{m} \times \frac{1}{\frac{k}{m} - \omega^2 + \mathrm{j}\omega \frac{h}{m}}$$

Étant donné que $V = \frac{\mathrm{d}X}{\mathrm{d}t},\,\underline{V} = \mathrm{j}\omega\underline{X},\,\mathrm{soit}$

$$\underline{V} = \frac{k_1 X_{0m}}{m} \times \frac{j\omega}{\frac{k}{m} - \omega^2 + j\omega \frac{h}{m}}$$

$$\Leftrightarrow \underline{V} = \frac{k_1 X_{0m}}{m} \times \frac{1}{\frac{h}{m} - j\frac{k}{m\omega} + j\omega}$$

$$\Leftrightarrow \underline{V} = \frac{k_1}{h - j\frac{k}{\omega} + jm\omega} X_{0m}$$

$$\Leftrightarrow \underline{V} = \frac{k_1/h}{1 + j\left(\frac{m\omega}{h} - \frac{k}{h\omega}\right)} \underline{X}_{0}$$

Avec $Q\omega_0 = \frac{k}{h}$ et $\frac{Q}{\omega_0} = \frac{m}{h}$, on trouve bien

$$\underbrace{\frac{V}{1+jQ\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)} X_0}_{\text{avec}} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} \alpha = \frac{k_1}{h} \\ \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \\ Q = \frac{\sqrt{km}}{h} \end{cases}$$

6) Mettre en évidence l'existence d'une résonance de vitesse.

— Réponse -

L'amplitude réelle de la vitesse donne

$$V_m(\omega) = \frac{\alpha}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}} X_{0m}$$

qui est maximale pour $\omega = \omega_0$. On observe donc bien une résonance en vitesse pour cette pulsation, avec $V_{\text{max}} = \alpha X_{0m}$.