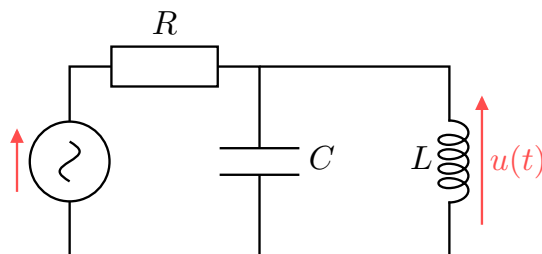


Correction du TD d'entraînement

★☆☆ I Résonance d'un circuit bouchon

On considère le circuit RLC représenté ci-contre, composé d'un résistor, de résistance R , d'une bobine idéale d'inductance L , d'un condensateur idéal, de capacité C , alimenté par une source idéale de tension, de f.e.m. $e(t) = E_0 \cos(\omega t)$. On se place en régime sinusoïdal forcé.



- 1) Exprimer l'amplitude complexe \underline{U} de $u(t)$ en fonction de E_0 , R , L , C et ω .

Réponse

On effectue un pont diviseur de tension aux bornes de l'impédance équivalente de L et C , avec $\underline{Y}_{eq} = jC\omega + 1/jL\omega$:

$$\underline{U} = \frac{\underline{Z}_{eq}}{\underline{Z}_{eq} + R} E_0 = \frac{1}{1 + R\underline{Y}_{eq}} E_0 = \frac{E_0}{1 + j \left(RC\omega - \frac{R}{L\omega} \right)}$$

en utilisant que $1/j = -j$.



- 2) Établir qu'il existe un phénomène de résonance pour la tension $u(t)$. Préciser la pulsation ω_0 à laquelle ce phénomène se produit et la valeur de l'amplitude réelle de $u(t)$ à cette pulsation.

Réponse

L'amplitude réelle est

$$U = |\underline{U}| = \frac{E_0}{\sqrt{1 + \left(RC\omega - \frac{R}{L\omega} \right)^2}}$$

Cette tension réelle est maximale si le dénominateur est minimal, donc si $\left(RC\omega - \frac{R}{L\omega} \right) = 0$: cela implique qu'il y a résonance si $\boxed{\omega = \omega_0 = 1/\sqrt{LC}}$. On trouve alors

$$\boxed{U(\omega_0) = U_{\max} = E_0}$$



- 3) Mettre l'amplitude réelle U de $u(t)$ sous la forme :

$$U = \frac{E_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^2}}$$

avec Q un facteur sans dimension à exprimer en fonction de R, L et C .

Réponse

On cherche $Q\omega_0 = \frac{R}{L}$ et $\frac{Q}{\omega_0} = RC$; on trouve donc

$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}}$$



- 4) Exprimer la bande passante $\Delta\omega$ de cette résonance en fonction de Q et ω_0 .

Réponse

On cherche donc les pulsations de coupure telles que $U(\omega) = \frac{U_{\max}}{\sqrt{2}}$, soit

$$U(\omega) = \frac{U_{\max}}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow \frac{E_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^2}} = \frac{E_0}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^2 = 1$$

On prend la racine carrée de cette équation, **en prenant les deux solutions possibles** :

$$\begin{aligned} & Q \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) = -1 \quad \text{et} \quad Q \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) = 1 \\ \Leftrightarrow & \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) \times \omega\omega_0 = -\frac{\omega\omega_0}{Q} \quad \text{et} \quad \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) \times \omega\omega_0 = \frac{\omega\omega_0}{Q} \\ \Leftrightarrow & \omega^2 - \omega_0^2 = -\frac{\omega\omega_0}{Q} \quad \text{et} \quad \omega^2 - \omega_0^2 = \frac{\omega\omega_0}{Q} \\ \Leftrightarrow & \boxed{\omega^2 + \frac{\omega_0}{Q}\omega - \omega_0^2 = 0} \quad \text{et} \quad \boxed{\omega^2 - \frac{\omega_0}{Q}\omega - \omega_0^2 = 0} \\ \Rightarrow & \Delta = \frac{\omega_0^2}{Q} + 4\omega_0^2 \\ \Leftrightarrow & \Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} (1 + 4Q^2) \\ \Rightarrow & \omega_{1,\pm} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2Q} \sqrt{1 + 4Q^2} \quad \text{et} \quad \omega_{2,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2Q} \sqrt{1 + 4Q^2} \\ \Leftrightarrow & \omega_{1,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} (-1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}) \quad \text{et} \quad \omega_{2,\pm} = \frac{\omega_0}{2Q} (1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}) \end{aligned}$$

De ces quatre racines, seules deux sont positives : la solution avec $-1 - \sqrt{1 + 4Q^2}$ est évidemment négative, et celle avec $1 - \sqrt{1 + 4Q^2}$ également. Ainsi, il ne nous reste que

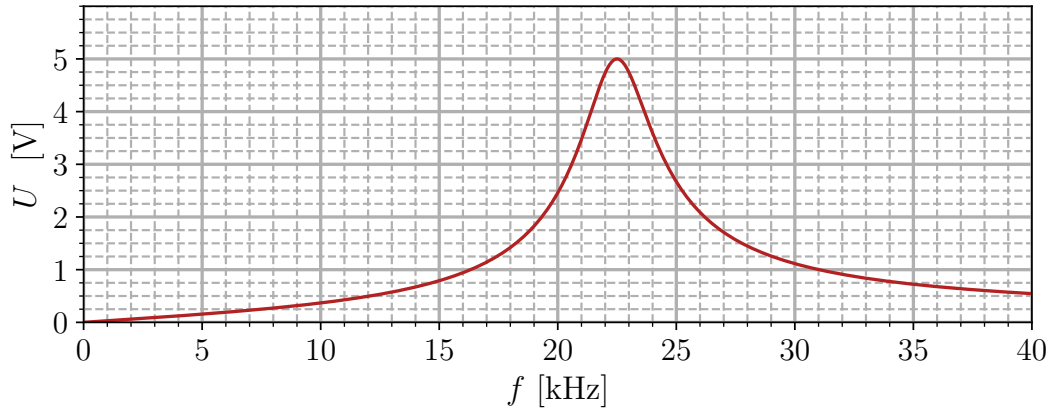
$$\omega_1 = \frac{\omega_0}{2Q} (\sqrt{1 + 4Q^2} - 1) \quad \text{et} \quad \omega_2 = \frac{\omega_0}{2Q} (\sqrt{1 + 4Q^2} + 1)$$

Il ne reste qu'à calculer la différence pour avoir la bande passante :

$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{\omega_0}{Q}$$



- 5) En déduire les valeurs numériques de C et E_0 à l'aide du graphe ci-dessous représentant l'amplitude réelle de $u(t)$ en fonction de la fréquence $f = \omega/2\pi$, sachant que $L = 1 \text{ mH}$ et $R = 1 \text{ k}\Omega$.



Réponse

Sur le graphique, on trouve $U_{\max} = 5 \text{ V} = E_0$. On a de plus $f_0 = 22,5 \text{ kHz}$ et $\Delta f \approx 3 \text{ kHz}$, d'où

$Q = \frac{f_0}{\Delta f} \approx 7,5$. Avec l'expression de Q , on isole C :

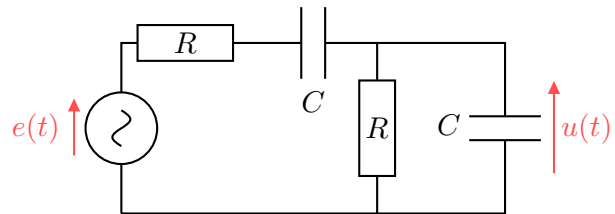
$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}} \Leftrightarrow C = \frac{Q^2 L}{R} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} Q = 7,5 \\ L = 1 \text{ mH} \\ R = 1 \text{ k}\Omega \end{cases}$$

$$\text{A.N. : } C = 5,6 \times 10^{-8} \text{ F}$$



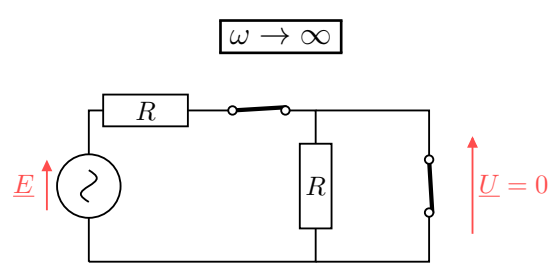
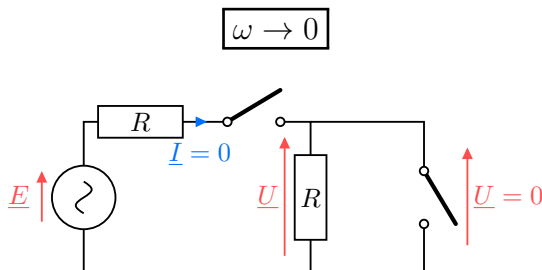
II Filtre de WIEN

On considère le circuit ci-contre avec $e(t) = E_m \cos(\omega t)$. On note $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi)$ et on pose $H_m = U_m/E_m$.



- 1) Déterminer les valeurs limites de $u(t)$ à basse et haute fréquences.

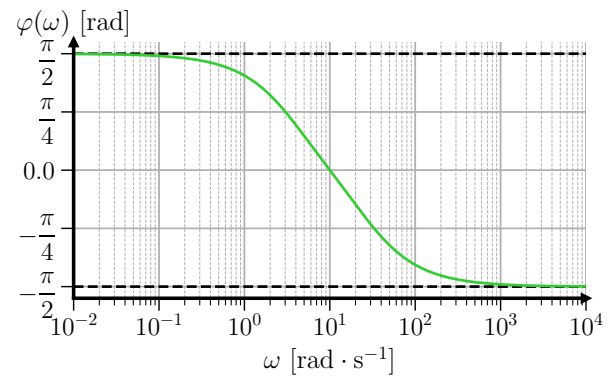
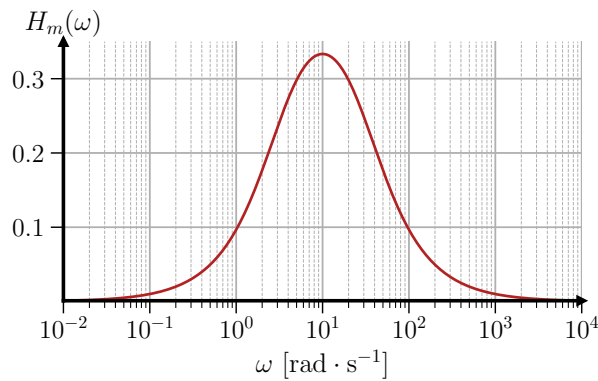
Réponse



Dans la limite très hautes fréquences, les condensateurs sont équivalents à des fils, donc $\underline{u} = 0$. Dans la limite très basses fréquences, les condensateurs sont cette fois équivalents à des interrupteurs ouverts. Aucun courant ne circule dans les résistances, et on a donc également $\underline{u} = 0$. Selon toute vraisemblance, c'est donc un filtre **passé-bande**.



Les courbes représentatives de $H_m(\omega)$ et $\varphi(\omega)$ sont fournies par les figures ci-dessous.



- 2) Observe-t-on un phénomène de résonance en tension ? Justifier.

Réponse

On observe bien une résonance en tension, étant donné qu'on trouve un **maximum de l'amplitude pour $\omega \neq 0$ et $\omega \neq \infty$** .



- 3) Déterminer graphiquement la pulsation de résonance, les pulsations de coupure et la bande passante du filtre.

Réponse

On lit $\omega_r = 10 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$, et on trouve les pulsations de coupure en traçant une droite horizontale à $H_{m,\max}/\sqrt{2} = 0,23$ (avec $H_{m,\max} = 0,33$) et en prenant les abscisses des intersections. On trouve alors

$$\boxed{\omega_1 = 2 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}} \quad \text{et} \quad \boxed{\omega_2 = 20 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}} \quad \text{donc} \quad \boxed{\Delta\omega = 18 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}}$$

En effet, l'axe des abscisses est en échelle logarithmique, il faut donc faire attention à la lecture.



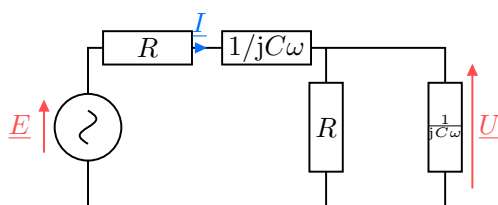
- 4) Après avoir associé certaines impédances entre elles, établir l'expression de $\underline{H} = \underline{u}/\underline{e}$. La mettre sous la forme :

$$\underline{H} = \frac{H_0}{1 + jQ \left(x - \frac{1}{x} \right)} \quad \text{avec} \quad x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

avec H_0 , ω_0 et Q des constantes à exprimer en fonction (éventuellement) de R et C .

Réponse

Notons $\underline{Z}_{R\parallel C}$ l'impédance et $\underline{Y}_{R\parallel C}$ l'admittance de l'association RC parallèle. En utilisant cette impédance, on reconnaît un pont diviseur de tension :



$$\begin{aligned} \underline{H} = \frac{\underline{u}}{\underline{e}} &= \frac{\underline{Z}_{R\parallel C}}{\underline{Z}_{R\parallel C} + \underline{Z}_R + \underline{Z}_C} \Leftrightarrow \underline{H} = \frac{1}{1 + (\underline{Z}_R + \underline{Z}_C) \underline{Y}_{R\parallel C}} \\ \Leftrightarrow \underline{H} &= \frac{1}{1 + \left(R + \frac{1}{jC\omega} \right) \underline{Y}_{R\parallel C}} = \frac{1}{1 + \left(R + \frac{1}{jC\omega} \right) \left(\frac{1}{R} + jC\omega \right)} \\ \Leftrightarrow \underline{H} &= \frac{1}{3 + j \left(RC\omega - \frac{1}{RC\omega} \right)} \end{aligned}$$

En factorisant par 3 et en utilisant les notations introduites dans l'énoncé, on trouve

$$\underline{H} = \frac{1/3}{1 + \frac{j}{3} \left(x - \frac{1}{x} \right)} \Leftrightarrow \boxed{\underline{H} = \frac{H_0}{1 + jQ \left(x - \frac{1}{x} \right)}} \quad \text{avec} \quad \boxed{\begin{cases} H_0 = 1/3 \\ \omega_0 = \frac{1}{RC} \\ Q = 1/3 \end{cases}}$$

Ce qui est remarquable avec ce montage, c'est que **le facteur de qualité est de 1/3 peu importe les valeurs de R et C**, tant que ce sont les mêmes R et C en série et en dérivation.



5) Déterminer graphiquement la valeur du produit RC.

Réponse

Par cette étude, on trouve que $\omega_r = \omega_0 = \frac{1}{RC}$; ainsi, on a simplement

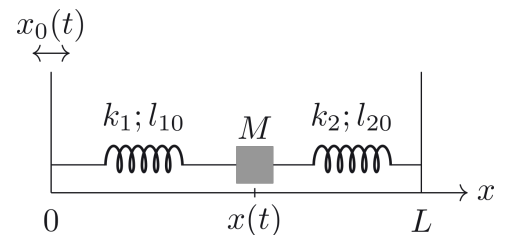
$$\boxed{RC = 0,10 \text{ Hz}}$$



III Système à deux ressorts

Un point matériel M, de masse m, peut se déplacer sur une tige *horizontale* parallèle à l'axe Ox au sein d'un fluide visqueux qui exerce sur lui la force de frottement $\vec{f} = -h\vec{v}$ avec \vec{v} le vecteur vitesse de M dans le référentiel galiléen \mathcal{R} du laboratoire. Les frottements entre M et l'axe horizontal sont négligeables. On repère M par son abscisse $x(t)$.

M est relié à deux parois verticales par deux ressorts de raideurs k_1 et k_2 , de longueurs à vide ℓ_{10} et ℓ_{20} . Celle de droite est immobile en $x = L$, celle de gauche, d'abscisse $x_0(t)$, est animée d'un mouvement d'équation horaire $x_0(t) = X_{0m} \cos(\omega t)$. On supposera que $L = \ell_{10} + \ell_{20}$.



1) Identifier les différentes forces s'exerçant sur M.

Réponse

Bilan des forces :

- ◇ **Système** : masse ;
 - ◇ **Référentiel** : $\mathcal{R}_{\text{sol}}(O, x, y, t)$;
 - ◇ **Position de la masse** : $\overrightarrow{OM} = x(t) \vec{u}_x$;
 - ◇ **Longueur ressort 1** : $\ell_1(t) = x(t) - x_0(t)$;
 - ◇ **Longueur ressort 2** : $\ell_2(t) = L - x(t)$.
- 1) Poids $\vec{P} = -mg \vec{u}_y$;
 - 2) Réaction du support $\vec{R} = R \vec{u}_y$;
 - 3) Rappel du ressort 1 $\vec{F}_1 = -k_1(\ell_1(t) - \ell_{10}) \vec{u}_x$;
 - 4) Rappel du ressort 2 $\vec{F}_2 = k_2(\ell_2(t) - \ell_{20}) \vec{u}_x$;
 - 5) Force de frottement fluide $\vec{f} = -h\vec{v} = -h\dot{x} \vec{u}_x$.



2) Déterminer la position d'équilibre x_{eq} de M lorsque la paroi de gauche est immobile en $x_0 = 0$.

Réponse

Avec le PFD, on trouve

$$m\vec{a} = \vec{P} + \vec{R} + \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{f}$$

$$\Leftrightarrow m \begin{pmatrix} \frac{d^2x}{dt^2} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -k_1(\ell_1(t) - \ell_{10}) + k_2(\ell_2(t) - \ell_{20}) - hv \\ -mg + R \end{pmatrix}$$

La projection sur \vec{u}_y montre que la réaction du support compense le poids. Sur l'axe \vec{u}_x on trouve

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} = -k_1(\ell_1(t) - \ell_{10}) + k_2(\ell_2(t) - \ell_{20})$$

En développant les longueurs comme indiqué question 1, on a

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} = -k_1(x(t) - x_0(t) - \ell_{10}) + k_2(L - x(t) - \ell_{20})$$

À l'équilibre les dérivées de $x(t)$ sont nulles, d'où

$$0 = -k_1(x(t) - x_0(t) - \ell_{10}) + k_2(L - x(t) - \ell_{20})$$

Ainsi, avec $x_{0,\text{eq}}(t) = 0$ et $L = \ell_{10} + \ell_{20}$ (d'après l'énoncé) puis $x(t) = x_{\text{eq}}$ (par définition), on a

$$\begin{aligned} 0 &= -k_1(x_{\text{eq}} - 0 - \ell_{10}) + k_2(\ell_{10} + \cancel{\ell_{20}} - x_{\text{eq}} - \cancel{\ell_{20}}) \\ &\Leftrightarrow (k_1 + k_2)(\ell_{10} - x_{\text{eq}}) = 0 \end{aligned}$$

Comme $k_1 + k_2 > 0$, on trouve

$$x_{\text{eq}} = \ell_{10}$$



- 3) On introduit $X(t) = x(t) - x_{\text{eq}}$. Établir l'équation différentielle sur $X(t)$ lorsque la paroi bouge.

Réponse

Cette fois-ci, on garde $x_0(t)$ dans l'équation. Il vient alors

$$m\ddot{x} + h\dot{x} + (k_1 + k_2)(x(t) - x_{\text{eq}}) = k_1x_0(t)$$

et en effectuant le changement de variable $X(t) = x(t) - x_{\text{eq}}$, on trouve l'équation habituelle

$$m\ddot{X} + h\dot{X} + kX(t) = KX_{0m} \cos(\omega t)$$

avec $k = k_1 + k_2$.



Pour étudier le régime sinusoïdal forcé, on introduit les grandeurs complexes $\underline{x}_0(t) = X_{0m} \exp(j\omega t)$, $\underline{X}(t) = X_m \exp(j(\omega t + \varphi))$ et $\underline{v}(t) = V_m \exp(j(\omega t + \phi))$ associées à $x_0(t)$, $X(t)$ et $v(t) = \dot{X}(t)$.

- 4) Définir les amplitudes complexes \underline{X}_0 , \underline{X} et \underline{V} de $x_0(t)$, $X(t)$ et $v(t)$.

Réponse

On a simplement $\underline{X}_0 = X_{0m}$, $\underline{X} = X_m e^{j\phi}$ et $\underline{V} = V_m e^{j\phi}$.



- 5) En exprimant ω_0 , Q et α en fonction des données du problème, établir la relation :

$$\underline{V} = \frac{\alpha}{1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)} \underline{X}_0$$

Réponse

En utilisant l'équation différentielle mais en complexes et sous forme canonique, on trouve

$$(j\omega)^2 \underline{X} + j\omega \frac{h}{m} \underline{X} + \frac{k}{m} \underline{X} = \frac{k_1}{m} X_{0m} \Leftrightarrow \underline{X} = \frac{k_1 X_{0m}}{m} \times \frac{1}{\frac{k}{m} - \omega^2 + j\omega \frac{h}{m}}$$

Étant donné que $V = \frac{dX}{dt}$, $\underline{V} = j\omega \underline{X}$, soit

$$\begin{aligned}\underline{V} &= \frac{k_1 X_{0m}}{m} \times \frac{j\omega}{\frac{k}{m} - \omega^2 + j\omega \frac{h}{m}} \\ \Leftrightarrow \underline{V} &= \frac{k_1 X_{0m}}{m} \times \frac{1}{\frac{h}{m} - j\frac{k}{m\omega} + j\omega} \\ \Leftrightarrow \underline{V} &= \frac{k_1}{h - j\frac{k}{\omega} + jm\omega} X_{0m} \\ \Leftrightarrow \underline{V} &= \frac{k_1/h}{1 + j\left(\frac{m\omega}{h} - \frac{k}{h\omega}\right)} \underline{X}_0\end{aligned}$$

Avec $Q\omega_0 = \frac{k}{h}$ et $\frac{Q}{\omega_0} = \frac{m}{h}$, on trouve bien

$$\boxed{\underline{V} = \frac{\alpha}{1 + jQ\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)} \underline{X}_0} \quad \text{avec} \quad \boxed{\begin{cases} \alpha = \frac{k_1}{h} \\ \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \\ Q = \frac{\sqrt{km}}{h} \end{cases}}$$



6) Mettre en évidence l'existence d'une résonance de vitesse.

Réponse

L'amplitude réelle de la vitesse donne

$$V_m(\omega) = \frac{\alpha}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}} X_{0m}$$

qui est maximale pour $\omega = \omega_0$. On observe donc bien une résonance en vitesse pour cette pulsation, avec $V_{\max} = \alpha X_{0m}$.

