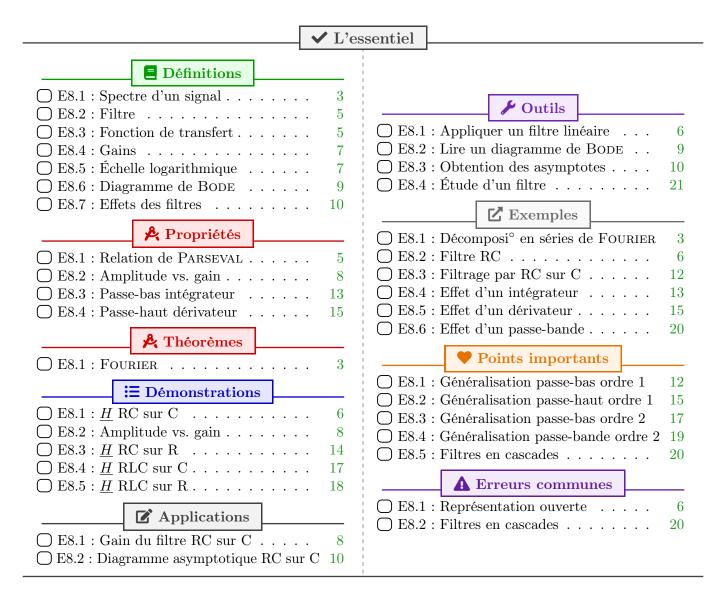
# Filtrage linéaire

Sommaire			
I Décomposition en série de Fourier			
I/A Théorème de Fourier			
I/B Analyse spectrale			
I/C Relation de Parseval			
II Filtrage linéaire			
II/A Traitement du signal et filtre			
II/B Fonction de transfert d'un filtre			
II/C Effet d'un filtre sur un signal périodique			
III Description d'un filtre			
III/A Gain et gain en décibels			
III/B Diagramme de Bode			
III/C Filtres moyenneurs, dérivateurs et intégrateurs			
IV Exemples de filtres			
IV/A RC sur C : passe-bas			
IV/B RC sur R : passe-haut			
IV/C RLC sur C : passe-bas ordre 2			
IV/D RLC sur R : passe-bande			
IV/E Filtres en cascade			
V Résumé			
Capacités exigibles			
Tracer le diagramme de Bode (amplitude et phase) associé à une fonction de transfert d'ordre 1.			
Analyser la décomposition fournie d'un signal périodique en une somme de fonctions sinusoïdales.  Utiliser une fonction de transfert donnée d'ordre			
Interpréter le fait que le carré de la valeur efficace 1 ou 2 (ou ses représentations graphiques) pour étudier la réponse d'un système linéaire à une exci-			
d'un signal périodique est égal à la somme des carrés des valeurs efficaces de ses harmoniques.			
Utiliser les échelles logarithmiques et interpréter			
les zones rectilignes des diagrammes de Bode en amplitude d'après l'expression de la fonction de tant que moyenneur, intégrateur, ou dérivateur.			
transfert.  Choisir un modèle de filtre en fonction d'un cahier des charges.  Expliquer l'intérêt, pour garantir leur fonctionnement lors de mises en cascade, de réaliser des filtres de tension de faible impédance de sortie et forte impédance d'entrée.			
Détecter le caractère non linéaire d'un système par l'apparition de nouvelles fréquences.  Expliquer la nature du filtrage introduit par un dispositif mécanique (sismomètre, amortisseur, accéléromètre, etc.).			



À travers les précédents chapitres, nous avons mis en place des moyens d'étudier l'amplitude d'un signal de sortie (tension  $u_C$ , élongation x) en fonction de la pulsation d'un signal d'entrée sinusoïdal. Dans la pratique, les signaux purement sinusoïdaux sont rares et sont en réalité des **signaux composés**, comportant de nombreuses fréquences. La lumière blanche, par exemple, est un signal lumineux composé d'une continuité de longueur d'ondes (allant du violet au rouge dans le visible), qui se **décompose en ses longueurs d'ondes** constitutives sous certaines conditions : chacune de ses couleurs est déviée différemment lors du passage dans un prise par exemple.

L'objectif de ce chapitre est d'étudier des signaux composés, qu'on décomposera en **somme de signaux sinusoïdaux**, et leur traitement par des systèmes traitant différemment ces longueurs d'ondes – qu'on appelle des filtres. Ils sont au cœur de toutes les innovations technologiques du XX<sup>e</sup> et XXI<sup>e</sup> siècles, qui reposent entièrement sur le traitement du signal. Cela s'applique aux transfert de données, à la création et diffusion de musique, et même à la couleur bleue du ciel.

Pour une introduction visuelle et des analyses de qualité, je vous recommande les vidéos de 3BLUE1BROWN portant sur le sujet <sup>1,2</sup>. Pour une approche un peu plus historique et concernant l'importance de l'algorithme informatique basé sur ce théorème, je vous recommande la vidéo de VERITASIUM <sup>3</sup>.

<sup>1.</sup> Mais qu'est-ce que la Transformée de Fourier ? Une introduction visuelle.

<sup>2.</sup> Mais qu'est-ce qu'une série de Fourier ? Du transfert thermique à des dessins avec des cercles.

<sup>3.</sup> The Remarkable Story Behind The Most Important Algorithm Of All Time

# Ι

# Décomposition en série de FOURIER

Le traitement de signal composé a pu émerger grâce à un des théorèmes les plus importants de la physique dans sa totalité, le théorème de FOURIER.

# I/A

### Théorème de FOURIER



#### ♥ Théorème E8.1 : FOURIER

Tout signal périodique se décompose comme une somme, éventuellement infinie, de fonctions sinusoïdales. Ainsi, un signal périodique composé s(t) de pulsation  $\omega$  s'écrit

$$s(t) = S_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} s_n(t) \Leftrightarrow s(t) = S_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} S_n \cos(n\omega t + \varphi_n)$$

Avec  $S_0$  la valeur moyenne (composante continue), et les  $S_n$  et  $\varphi_n$  des caractéristiques du signal. Les amplitudes  $S_n$  constituent le **spectre** du signal.

# I/B Analyse spectrale



#### Définition E8.1 : Spectre d'un signal

Le **spectre** d'un signal représente l'amplitude des différentes composantes sinusoïdales le constituant en fonction de leurs **fréquences**. Il donne les fréquences et les importances relatives des sinus.

- $\diamond$  La première composante sinusoïdale,  $S_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$ , s'appelle le **fondamental**. Il **donne sa fréquence au signal entier**.
- $\diamond$  Le signal  $S_n \cos(n\omega t + \varphi_n)$  est appellé **harmonique de rang n**. Sa pulsation est un **multiple** du fondamental.

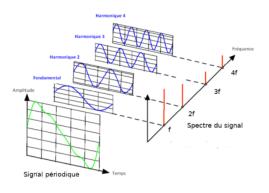
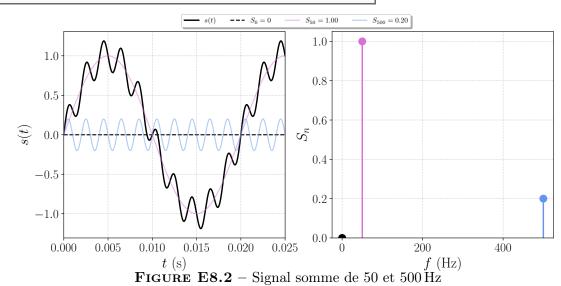


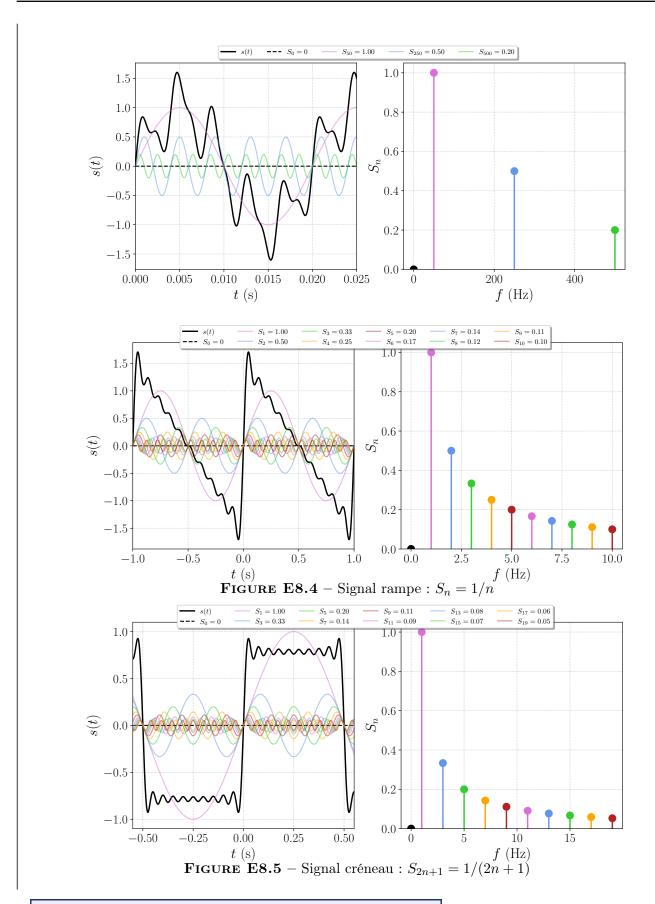
FIGURE E8.1 — Décomposition de FOURIER d'un signal composé  $^4$ .



# Exemple E8.1 : Décomposi $^{\circ}$ en séries de Fourier



4. Pour un approche ludique, essayer ce site : Composeur de séries de FOURIER





#### Interprétation E8.1 : Hautes et basses fréquences

- ♦ Les basses fréquences « codent » les variations lentes d'un signal ;
- ♦ les hautes fréquences « codent » les variations brusques d'un signal.

II. Filtrage linéaire 5

# I/C Relation de Parseval

Si l'on peut décomposer tout signal en somme de sinus, et que l'énergie moyenne d'une fonction sinusoïdale est  $\langle s^2(t) \rangle$ , alors on peut espérer que l'énergie de tout le signal est la somme des fréquences individuelles le composant. C'est en effet le cas :



#### Propriété E8.1 : Relation de Parseval

$$\left| \left\langle s^2(t) \right\rangle = s_{\text{eff}}^2 = S_0^2 + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{+\infty} S_n^2 \right|$$

Ainsi, l'énergie portée par un signal se répartit dans ses harmoniques, et ce de façon indépendante.

# II | Filtrage linéaire

# II/A Traitement du signal et filtre

Le but du **traitement du signal** est d'**extraire l'information utile** d'un signal issu d'un capteur où de multiples signaux se superposent au signal utile : bruits électromagnétiques, autres informations, etc.

- ♦ Pour recevoir la radio, on doit sélectionner le signal autour d'une bande de fréquence précise et éliminer le reste ;
- ♦ Pour isoler une voix dans un morceau de musique, c'est le même principe.



#### **V** Définition E8.2 : Filtre

Système qui **traite un signal** sur un **critère fréquentiel**. On le représente par un **quadripôle** dans les schémas électrique, avec e(t) l'entrée et s(t) la sortie. On en distingue 3 types principaux :

- ♦ Passe-bas : ne laisse passer que les basses fréquences ;
- ♦ Passe-haut : ne laisse passer que les hautes fréquences ;
- ♦ Passe-bande : ne laisse passer qu'une bande de fréquences.

Il est dit **linéaire** si la sortie est de même(s) fréquence(s) que l'entrée (i.e., l'équation différentielle derrière son action est une EDL).

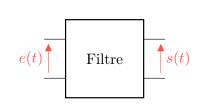


FIGURE E8.6 - Filtre.

# II/B Fonction de transfert d'un filtre

La grandeur caractérisant l'action d'un filtre est sa fonction de transfert :



#### ♥ Définition E8.3 : Fonction de transfert

Soit  $\underline{E}$  l'amplitude complexe d'un signal d'entrée et  $\underline{S}$  celle d'un signal de sortie associé. Alors,

$$\underline{H}(\omega) = \frac{\underline{S}(\omega)}{\underline{E}} \Leftrightarrow \underline{S}(\omega) = \underline{H}(\omega)\underline{E} \Leftrightarrow \begin{cases} S(\omega) = |\underline{H}(\omega)\underline{E}| = E \cdot |\underline{H}(\omega)| \\ \varphi_s(\omega) = \arg(\underline{H}(\omega)\underline{E}) = \varphi_e + \arg(\underline{H}(\omega)) \end{cases}$$



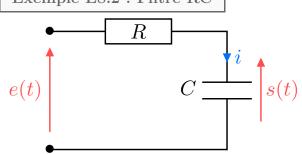


FIGURE E8.7 - Filtre RC.

### Attention E8.1 : Représentation ouverte

On n'indique pas le reste du circuit, mais **un** filtre s'insère dans un circuit :

- $\diamond e(t)$  peut venir d'un générateur, d'un amplificateur, etc.
- $\diamond$  s(t) peut aller vers un appareil de mesure, un haut-parleur, etc.

# **:**=

### ♥ Démonstration E8.1 : H RC sur C

Pour trouver la fonction de transfert, on transforme le circuit en complexes et on applique un pont diviseur de tension :

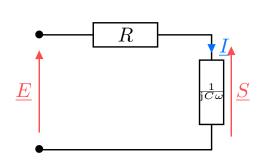
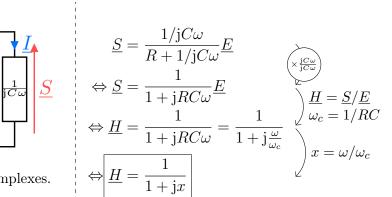


FIGURE E8.8 – RC en complexes.





### ♥ Notation E8.1 : Pulsation(s) réduite

Pour alléger les notations, et se ramener à des grandeurs centrées autour de l'unité, il est commode d'introduire les **pulsations réduite** :

$$x = \frac{\omega}{\omega_{\text{ref}}}$$
 avec  $\omega_{\text{ref}} = \omega_c$  ou  $\omega_{\text{ref}} = \omega_0$  selon le contexte

# II/C Effet d'un filtre sur un signal périodique

Pour un signal périodique, décomposable en signaux sinusoïdaux, on procède par superposition :



# Outils E8.1 : Appliquer un filtre linéaire

1) On **décompose le signal d'entrée** en sinusoïdes, avec  $\omega_e$  la pulsation d'entrée du fondamental et  $\omega_n = n\omega_e$  les pulsations des harmoniques :

$$e(t) = E_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} e_n(t) = E_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} E_n \sin(n\omega_e t + \varphi_n)$$

2) On applique la fonction de transfert à chaque entrée pour obtenir la sortie correspondante :

$$s_n(t) = S_n \sin(n\omega_e t + \psi_n) \quad \text{avec} \quad \begin{cases} S_n = |\underline{H}(n\omega_e)\underline{E}_n| \\ \psi_n = \arg(\underline{H}(n\omega_e)\underline{E}_n) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} S_n = E_n \cdot |\underline{H}(n\omega_e)| \\ \psi_n = \varphi_n + \arg(\underline{H}(n\omega_e)) \end{cases}$$

3) On recompose le signal de sortie en sommant les sorties obtenues :

$$e(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} e_n(t) = \begin{cases} E_0 & \rightarrow \underline{\underline{H}}(0 \cdot \omega_e) \rightarrow S_0 \\ + & + \\ E_1 \sin(\omega_e t + \varphi_1) & \rightarrow \underline{\underline{H}}(1 \cdot \omega_e) \rightarrow S_1 \sin(\omega_e t + \psi_1) \\ + & + \\ E_2 \sin(2\omega_e t + \varphi_2) & \rightarrow \underline{\underline{H}}(2 \cdot \omega_e) \rightarrow S_2 \sin(2\omega_e t + \psi_2) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ E_n \sin(n\omega_e t + \varphi_n) & \rightarrow \underline{\underline{H}}(n \cdot \omega_e) \rightarrow S_n \sin(n\omega_e t + \psi_n) \end{cases} = \sum_{n=0}^{+\infty} s_n(t) = s(t)$$

# III Description d'un filtre

# III/A Gain et gain en décibels



#### ♥ Définition E8.4 : Gains

1) Le gain traduit l'effet du filtre sur l'amplitude d'un signal; on a

$$G(x) = |\underline{H}(x)| = \frac{S_n(x)}{E_n}$$
 unité **aucune**

- $\diamond G(x) = 1 \Rightarrow S_n(x) = E_n$ : composante de sortie **conservée** à cette fréquence.
- $\Leftrightarrow G(x) > 1 \Rightarrow S_n(x) > E_n$ : composante de sortie **amplifiée** à cette fréquence.
- $\diamond G(x) < 1 \Rightarrow S_n(x) < E_n$ : composante de sortie **atténuée** à cette fréquence.
- 2) Le gain en décibel traduit le même effet, mais terme d'énergie et en échelle logarithmique :

$$G_{\rm B}(x) = \log(G(x)^2) \Rightarrow G_{\rm dB}(x) = 10\log(G(x)^2)$$
  
 $\Leftrightarrow G_{\rm dB}(x) = 20\log G(x)$ 
Unité dB

- $\diamond G_{dB}(x) = 0 dB \Leftrightarrow G(x) = 1$ : composante de sortie **conservée** à cette fréquence.
- $\Diamond G_{\mathrm{dB}}(x) > 0 \, \mathrm{dB} \Leftrightarrow G(x) > 1$ : composante de sortie **amplifiée** à cette fréquence.
- $\Diamond G_{\mathrm{dB}}(x) < 0 \,\mathrm{dB} \Leftrightarrow G(x) < 1$ : composante de sortie **atténuée** à cette fréquence.



# Définition E8.5 : Échelle logarithmique

Les échelles logarithmiques sont utiles pour visualiser des données sur de grands intervalles.



FIGURE E8.9 – Exemple d'échelle logarithmique

À l'inverse d'une échelle linéaire, ici les incréments sont des **puissances de 10**. Le passage d'une puissance de 10 à la suivante s'appelle une **décade**.



# Rappel E8.1 : Logarithme décimal

Le logarithme décimal est la fonction inverse de la fonction  $f: x \mapsto 10^x$ . Ainsi,

$$\log(10^1) = 1$$
 ;  $\log(10^0) = 0$  ;  $\log(10^{-1}) = -1$ 



# Propriété E8.2 : Amplitude vs. gain

- 1) Lorsque l'amplitude est divisée par 10, le gain en décibels diminue de 20 dB;
- 2) La bande passante est l'ensemble des pulsations telles que  $G_{\rm dB}(\omega) \geq G_{\rm dB,max} 3\,{\rm dB}$ :

bande passante  $\triangleq \{\omega \mid G_{dB}(\omega) \geq G_{dB, \max} - 3 dB\}$ 



# 💙 Démonstration E8.2 : Amplitude vs. gain

1) 
$$G(\omega_2) = \frac{G(\omega_1)}{10}$$

$$\Leftrightarrow 20 \log(G(\omega_2)) = 20 \log\left(\frac{G(\omega_1)}{10}\right)$$

$$\Leftrightarrow 20 \log(G(\omega_2)) = 20 \log(G(\omega_1)) - 20 \log(10)$$

$$\Leftrightarrow G_{dB}(\omega_2) = G_{dB}(\omega_1) - 20 dB$$

$$G(\omega) \ge \frac{G_{\text{max}}}{\sqrt{2}}$$

$$\Leftrightarrow 20 \log(G(\omega)) \ge 20 \log\left(\frac{G_{\text{max}}}{\sqrt{2}}\right)$$

$$\Leftrightarrow G_{\text{dB}}(\omega) \ge 20 \log(G_{\text{max}}) - 20 \log\left(\sqrt{2}\right)$$

$$= G_{\text{dB, max}} - 20 \log\left(\sqrt{2}\right)$$



# ♥ Application E8.1 : Gain du filtre RC sur C

On rappelle la fonction de transfert du filtre RC sur C :  $\underline{H}(x) = \frac{1}{1+\mathrm{j}x}$ .

- 1) Déterminer son gain. Quel est son maximum?
- 2) En déduire son gain en décibels. Quel est son maximum?
- 3) Déterminer sa bande passante à l'aide du gain.
- 4) Déterminer sa phase. Donner ses limites pour  $x \to 0$  et  $x \to \infty$ .

1) 
$$G(x) = |\underline{H}| = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$$
 et  $\underline{G_{\text{max}}} = G(0) = 1$ 

2) 
$$G_{\text{dB}}(x) = 20 \log \left(\sqrt{1+x^2}\right)^{-1} = 20 \log \left(1+x^2\right)^{-1/2}$$

$$\Leftrightarrow G_{\text{dB}}(x) = \frac{20}{-2} \log \left(1+x^2\right) \Leftrightarrow \boxed{G_{\text{dB}}(x) = -10 \log \left(1+x^2\right)}$$

$$\Rightarrow \text{A.N.} : \underline{G_{\text{dB, max}} = 0}$$

3) 
$$G(x) \ge \frac{G_{\text{max}}}{\sqrt{2}} \Leftrightarrow \frac{1}{\sqrt{1+x^2}} \ge \frac{1}{\sqrt{2}}$$
$$\Leftrightarrow \boxed{x \le 1 \Leftrightarrow \omega \le \omega_c}$$

4) 
$$\varphi(x) = \arg(\underline{H}(x)) = -\arg(\underbrace{1}_{\text{Re}>0} + jx) \Leftrightarrow \boxed{\varphi(x) = -\arctan(x)}$$
$$\Rightarrow \varphi(x) \xrightarrow[x \to 0]{} 0 \quad \text{et} \quad \varphi(x) \xrightarrow[x \to \infty]{} -\frac{\pi}{2}$$



#### ♥ Interprétation E8.2 : Pulsation de coupure

Ainsi, on appelle  $\omega_c$  la pulsation de **coupure** puisque  $\forall \omega > \omega_c$ , le signal est atténué, c'est-à-dire « coupé » du spectre d'entrée. Cela diffère donc bien de la pulsation propre  $\omega_0$  d'un système oscillant qui correspond à sa pulsation naturelle d'oscillation.

# III/B Diagramme de BODE

III/B) 1 Définition



### ♥ Définition E8.6 : Diagramme de Bode

Le(s) diagramme(s) de BODE est un outil permettant de visualiser et quantifier l'effet d'un filtre sur une fréquence d'entrée. On représente pour cela :

- $\diamond$  gain en décibels  $G_{dB}(x) = 20 \log G(x)$ ;
- $\diamond$  et sa **phase**  $\varphi(x) = \arg(\underline{H}(x))$ .

On les trace en fonction de la pulsation (réduite ou non) ou de la fréquence, et **en échelle** logarithmique.

Par exemple, pour le RC sur C :

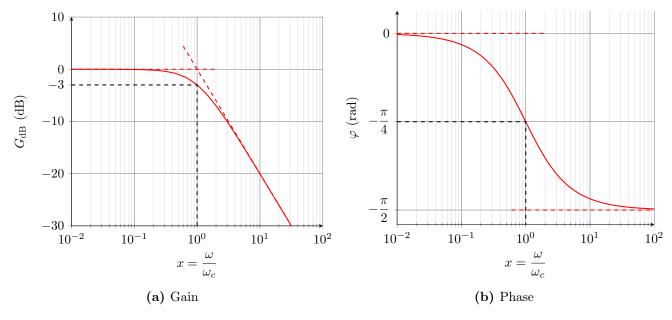


FIGURE E8.10 – Diagramme de Bode du filtre RC sur C.

C'est donc un passe-bas!

III/B) 2 Lecture



# Outils E8.2 : Lire un diagramme de Bode

Pour lire le signal de sortie d'un filtre, il suffit de repérer le **gain** et la **phase** de la fonction de transfert **pour chaque fréquence** de la décomposition : pour  $e_n(t) = E_n \cos(n\omega_e t + \varphi_n)$ , la sortie sera

$$s_n(t) = G(n\omega_e)E_n\cos(\omega t + \varphi_n + \arg(\underline{H}(n\omega_e)))$$

On trouve le déphasage par lecture directe, et on trouve le gain à partir du gain en décibel en

inversant la formule :

$$G_{\rm dB}(\omega) = 20 \log G(\omega) \Leftrightarrow G(\omega) = 10^{G_{\rm dB}(\omega)/20}$$

### III/B)3

Asymptotes



### Outils E8.3 : Obtention des asymptotes

Pour trouver les asymptotes :

- 1) On simplifie  $\underline{H}(x)$  pour  $x \to 0$  et  $x \to \infty$ , en ne gardant que le terme prépondérant au numérateur et au dénominateur;
- 2) On calcule G puis  $G_{dB}$  et  $\varphi$  avec ces limites asymptotiques;
- 3) On trace les droites obtenues en les faisant se rejoindre.



### ♥ Application E8.2 : Diagramme asymptotique RC sur C

Déterminer les droites asymptotiques du diagramme de Bode de RC sur C. Vérifier la cohérence avec les asymptotes de la Figure E8.10. Indiquer le point d'intersection des asymptotes en gain.

$$\underline{\underline{H}(x)} \underset{x \to 0}{\sim} \frac{1}{1+0} = 1 \quad \text{et} \quad \underline{\underline{H}(x)} \underset{x \to \infty}{\sim} \frac{1}{jx}$$

- $2) \diamondsuit$  Pour le gain :
  - ▷ Asymptotes :

$$G_{\rm dB}(x) \underset{x \to 0}{\sim} 20 \log(1) = 0$$
 et  $G_{\rm dB}(x) \underset{x \to \infty}{\sim} 20 \log \left| \frac{1}{{\rm j}x} \right| = -20 \log x$ 

Ainsi, à hautes fréquences, le gain diminue de  $20 \, \mathrm{dB}$  par décade : si  $\omega$  est multiplié par 10, le gain en décibel baisse de  $20 \, \mathrm{dB}$  (i.e. l'amplitude est divisée par 10).

▶ Intersection :

$$G_{\rm dB}(x \to 0) = G_{\rm dB}(x \to \infty) \Leftrightarrow -20 \log x_{\rm its} = 0$$
  
 $\Leftrightarrow \boxed{x_{\rm its} = 1}$  et  $\boxed{G_{\rm dB}(x_{\rm its}) = 0}$ 

♦ Pour la phase :

$$\varphi(x) \underset{x \to 0}{\sim} \arg(1) = 0$$
 et  $\varphi(x) \underset{x \to \infty}{\sim} \arg\left(\frac{1}{jx}\right) = -\frac{\pi}{2}$ 



# Filtres moyenneurs, dérivateurs et intégrateurs



#### Définition E8.7 : Effets des filtres

Un filtre peut, selon la plage de fréquences du signal d'entrée, se comporter avec les effets suivants :

♦ Moyenneur : Sortie proportionnelle à la moyenne de l'entrée,

$$s(t) = K \langle e(t) \rangle$$

En pratique, c'est un passe-bas pour lequel  $\omega_c \ll \omega_e$ : toutes les harmoniques sauf la composante continue sont atténuées.

♦ Intégrateur : Sortie proportionnelle à la primitive de l'entrée,

$$s(t) = K \int e(t)dt \Leftrightarrow \underline{S} = \frac{K}{j\omega}\underline{E} \Leftrightarrow \underline{H(j\omega)} = \frac{K}{j\omega}$$

Correspond à une pente de  $-20\,\mathrm{dB/decade}$  gain. Par exemple, le passe-bas d'ordre 1 pour  $\omega \gtrsim 3\omega_c$  est un intégrateur.

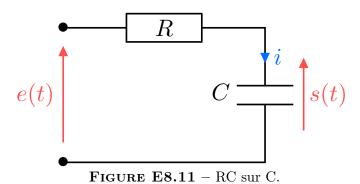
♦ **Dérivateur** : Sortie proportionnelle à la dérivée de l'entrée,

$$s(t) = K \frac{\mathrm{d}e}{\mathrm{d}t} \Leftrightarrow \underline{S} = K \mathrm{j}\omega \underline{E} \Leftrightarrow \underline{H}(\mathrm{j}\omega) = K \cdot \mathrm{j}\omega$$

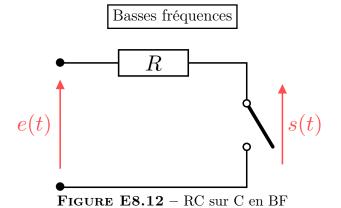
Correspond à une pente de +20 dB/decade en gain. Ça sera le cas d'un passe-haut d'ordre 1, pour  $\omega \lesssim 0.3\omega_c$ 

# Exemples de filtres

# RC sur C : passe-bas



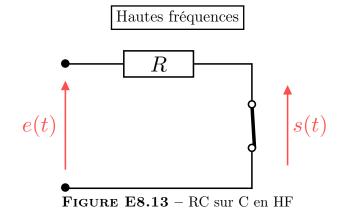
IV/A)1Prévision comportement



Circuit ouvert 
$$\Rightarrow i(t) = 0 \Leftrightarrow \boxed{s(t) = e(t)}$$

$$\Rightarrow \underline{H}(0) = 1 \Leftrightarrow G_{\mathrm{dB}}(0) = 0 \quad \text{et} \quad \Delta \varphi_{s/e}(0) = 0$$
Tension d'un fil  $\Rightarrow \boxed{s(t) = 0}$ 

$$\Rightarrow \underline{H}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} 0 \Leftrightarrow G_{\mathrm{dB}}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} -\infty$$



Tension d'un fil 
$$\Rightarrow s(t) = 0$$
  
 $\Rightarrow \underline{H}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} 0 \Leftrightarrow G_{dB}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} -\infty$ 

IV/A) 2 Fonction de transfert, généralisation

On a trouvé la fonction de transfert plus tôt. On généralise :

# $\bigcirc$

#### Important E8.1 : Généralisation passe-bas ordre 1

La forme canonique d'un filtre passe-bas du premier ordre est

$$\underline{\underline{H}}(x) = \frac{H_0}{1 + \mathrm{j}x}$$
 avec  $H_0 = \mathrm{cte}$  et  $x = \frac{\omega}{\omega_c}$  et  $\omega_c = \frac{1}{RC}$ 

# IV/A)3 Diagramme de BODE

On rappelle les diagrammes de Bode, avec :

Tableau E8.1 – Étude RC sur C.

	$\forall x$	$x \to 0$	$x \to \infty$
$\underline{H} = \frac{\underline{S}}{\underline{E}}$	$\frac{H_0}{1+\mathrm{j}x}$	$H_0$	$\frac{H_0}{\mathrm{j}x}$
$G_{\rm dB} = 20\log G$	$20\log H_0 - 10\log(1+x^2)$	$20\log H_0$	$20\log H_0 - 20\log(x)$
$\Delta \varphi_{s/e} = \arg(\underline{H})$	$-\arctan(x)$	0	$-\frac{\pi}{2}$

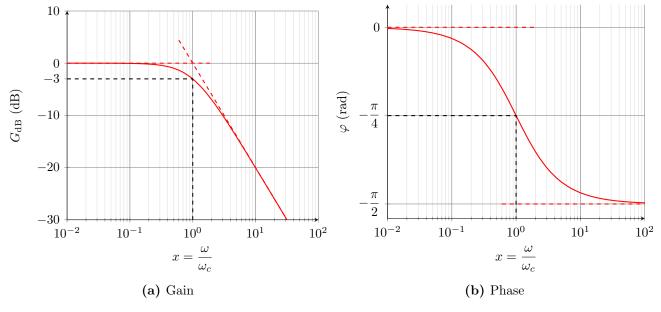
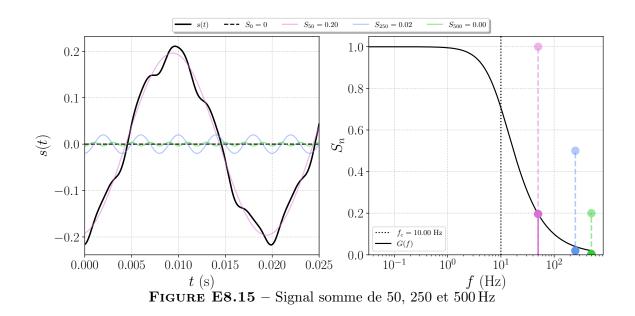


FIGURE E8.14 – Diagramme de Bode du filtre RC sur C.



### ♥ Exemple E8.3 : Filtrage par RC sur C

En reprenant la Figure E8.3, on ajoute le filtre RC en passe-bas. Pour garder les basses fréquences, on choisit une fréquence de coupure  $f_c$  à 10 Hz. Avec  $R=1000\,\Omega$  cela impose  $C=1.6\times 10^{-5}\,\mathrm{F}$  ( $\omega_c=\frac{1}{RC}$ ). On obtient la figure suivante :



 $\overline{\mathrm{IV/A)}\,4}$  Comportement intégrateur à HF



# ♥ Propriété E8.3 : Passe-bas intégrateur

En hautes fréquences, la fonction de transfert d'un passe-bas est celle d'un intégrateur :

$$\underline{H}(\omega) \underset{\omega \to \infty}{\sim} \frac{\omega_c}{\mathrm{j}\omega} \Leftrightarrow \boxed{\underline{S} \underset{\omega \to \infty}{\sim} \frac{\omega_c}{\mathrm{j}\omega} \underline{E}}$$



### ♥ Exemple E8.4 : Effet d'un intégrateur

Par exemple, sur un signal créneau, on obtient la figure suivante :

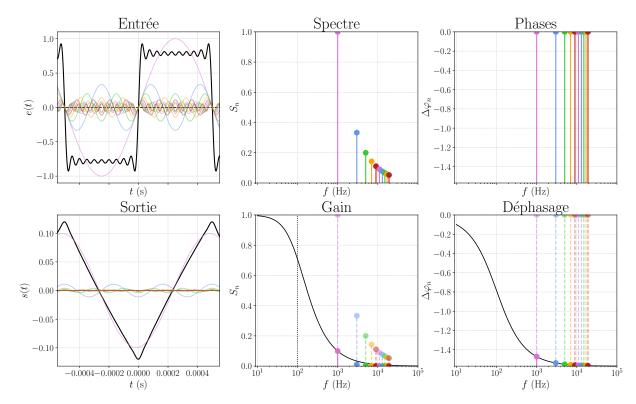
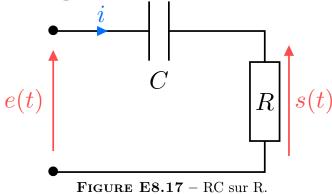
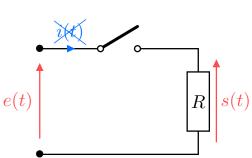


FIGURE E8.16 – Filtrage d'un signal créneau de  $f_e = 1 \,\mathrm{kHz}$  par un passe-bas de  $f_c = 100 \,\mathrm{Hz}$ .

# IV/B RC sur R : passe-haut



# IV/B) 1 Prévision comportement



Basses fréquences

FIGURE E8.18 – RC sur R en BF

Circuit ouvert 
$$\Rightarrow i(t) = 0 \Rightarrow s(t) = 0$$
  
 $\Rightarrow \underline{H}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} 0 \Leftrightarrow G_{dB}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} -\infty$ 

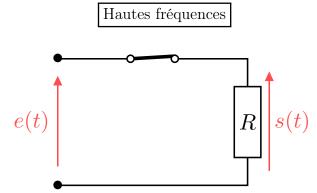


FIGURE E8.19 – RC sur R en HF

$$LdM \Rightarrow s(t) = e(t)$$

$$\Rightarrow \underline{H}(0) = 1 \Leftrightarrow G_{dB}(0) = 0$$
et  $\Delta \varphi_{s/e}(0) = 0$ 

# IV/B) 2 Fonction de transfert, généralisation

### lacksquare Démonstration E8.3 : $\underline{H}$ RC sur R

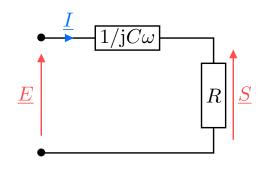
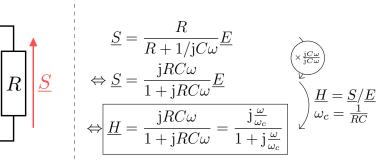


FIGURE E8.20 – RC en complexes.





#### Important E8.2: Généralisation passe-haut ordre 1

La forme canonique d'un filtre passe-haut du premier ordre est

$$\underline{\underline{H}}(x) = H_0 \frac{\mathrm{j}x}{1 + \mathrm{j}x}$$
 avec  $H_0 = \mathrm{cte}$  et  $x = \frac{\omega}{\omega_c}$  et  $\omega_c = \frac{1}{RC}$ 

IV/B) 3 Diagramme de BODE

Tableau E8.2 – Étude RC sur R.

	$\forall x$	$x \to 0$	$x \to \infty$
$\underline{H} = \frac{\underline{S}}{\underline{E}}$	$H_0 \frac{jx}{1 + jx}$	$H_0$ j $x$	$H_0$
$G_{\mathrm{dB}} = 20 \log G$	$20\log\left(\frac{H_0x}{\sqrt{1+x^2}}\right)$	$20\log(H_0x)$	$20\log H_0$
$\Delta \varphi_{s/e} = \arg(\underline{H})$	$\frac{\pi}{2} - \arctan(x)$	$\frac{\pi}{2}$	0

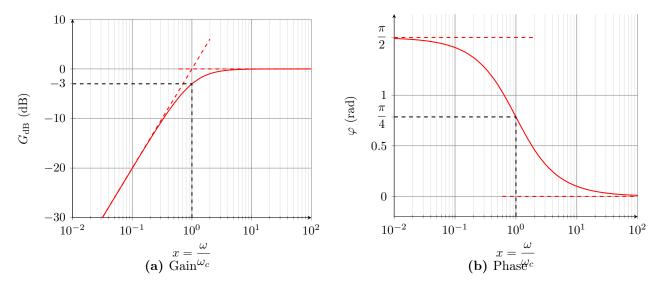


FIGURE E8.21 – Diagramme de Bode du filtre RC sur R.

# IV/B) 4 Comportement dérivateur à BF



# Propriété E8.4 : Passe-haut dérivateur

En basses fréquences, la fonction de transfert est celle d'un dérivateur :

$$\underline{H}(\omega) \underset{\omega \to \infty}{\sim} \frac{\mathrm{j}\omega}{\omega_c} \Leftrightarrow \boxed{\underline{S} \underset{\omega \to \infty}{\sim} \frac{\mathrm{j}\omega}{\omega_c} \underline{E}}$$



# Exemple E8.5 : Effet d'un dérivateur

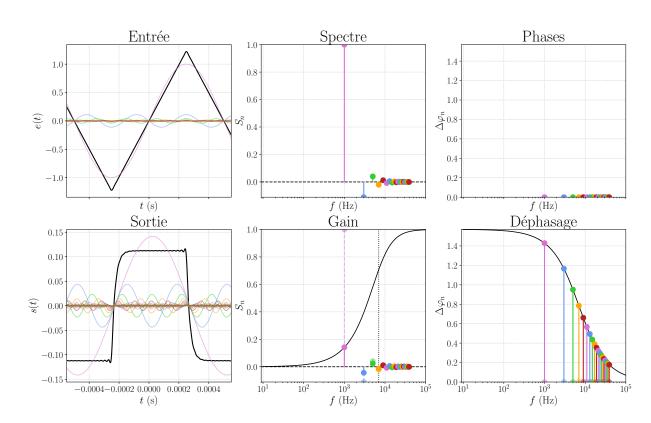
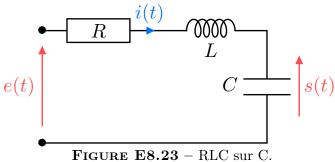


FIGURE E8.22 – Filtrage d'un signal triangle de  $f_e=1\,\mathrm{kHz}$  par un passe-haut de  $f_c=7000\,\mathrm{Hz}$ .

# IV/C RLC sur C : passe-bas ordre 2



# IV/C) 1 Prévision comportement

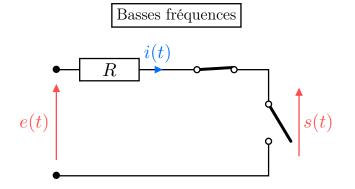


FIGURE E8.24 – RLC sur C en BF

Circuit ouvert 
$$\Rightarrow i(t) = 0 \Leftrightarrow \boxed{s(t) = e(t)}$$
  
 $\Rightarrow \underline{H}(0) = 1 \Leftrightarrow G_{\text{dB}}(0) = 0 \quad \text{et} \quad \Delta \varphi_{s/e}(0) = 0$ 

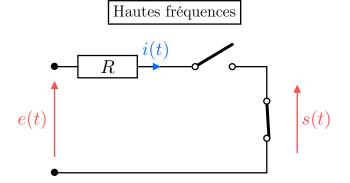


FIGURE E8.25 - RLC sur C en HF

Tension d'un fil 
$$\Rightarrow s(t) = 0$$
  
 $\Rightarrow \underline{H}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} 0 \Leftrightarrow G_{dB}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} -\infty$ 

IV/C) 2 Fonction de transfert, généralisation



#### ightharpoonup Démonstration E8.4 : $\underline{H}$ RLC sur C

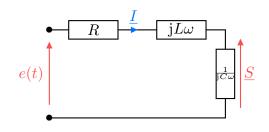
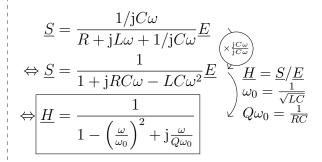


FIGURE E8.26 – RLC en complexes.





### Important E8.3 : Généralisation passe-bas ordre 2

La forme canonique d'un filtre passe-bas du second ordre est

$$\left| \underline{H}(x) = \frac{H_0}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}} \right| \quad \text{avec} \quad x = \frac{\omega}{\omega_0} \quad \text{et} \quad H_0 = \text{cte} \quad \text{et} \quad Q \text{ facteur de qualité}$$

IV/C)3 Diagramme de Bode

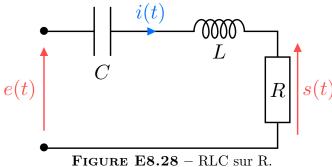
Tableau E8.3 – Étude RLC sur C.

	$\forall x$	$x \to 0$	$x \to \infty$
$\underline{H} = \frac{\underline{S}}{\underline{E}}$	$\frac{H_0}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$	$H_0$	$-\frac{H_0}{x^2}$
$G_{\mathrm{dB}} = 20 \log G$	$20\log H_0 - 10\log\left(\left(1 - x^2\right)^2 + \left(\frac{x}{Q}\right)^2\right)$	$20\log H_0$	$20\log H_0 - 40\log x$
$\tan(\arg(\underline{H}))$	$-\frac{x/Q}{1-x^2}$	0	0
$\Delta \varphi_{s/e} = \arg(\underline{H})$		0	$-\pi$



On observe donc une pente de  $-40\,\mathrm{dB/d\acute{e}cade}$  en atténuation à grandes fréquences : ce filtre sera meilleur en moyenneur.

# IV/D RLC sur R : passe-bande



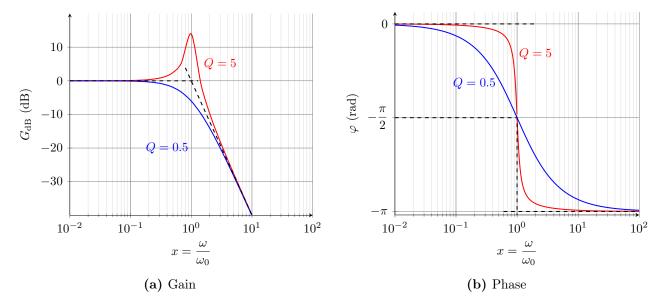


FIGURE E8.27 – Diagramme de Bode du filtre RLC sur C.



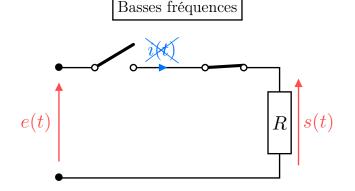
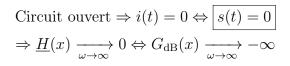


FIGURE E8.29 – RLC sur R en BF



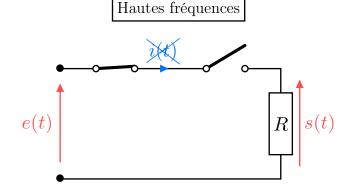


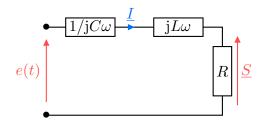
FIGURE E8.30 – RLC sur R en HF

Circuit ouvert 
$$\Rightarrow i(t) = 0 \Leftrightarrow s(t) = 0$$
  
 $\Rightarrow \underline{H}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} 0 \Leftrightarrow G_{\mathrm{dB}}(x) \xrightarrow[\omega \to \infty]{} -\infty$ 

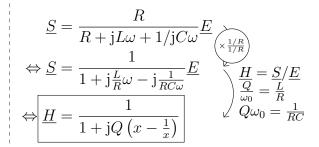
(IV/D) 2 Fonction de transfert, généralisation



#### ightharpoonup Démonstration E8.5 : $\underline{H}$ RLC sur R



 ${\bf FIGURE} \ {\bf E8.31} - {\rm RLC} \ {\rm en} \ {\rm complexes}.$ 





#### Important E8.4 : Généralisation passe-bande ordre 2

La forme canonique d'un filtre passe-bande du second ordre est

$$\left| \underline{H}(x) = \frac{H_0}{1 + \mathrm{j}Q\left(x - \frac{1}{x}\right)} \right| \quad \text{avec} \quad x = \frac{\omega}{\omega_0} \quad \text{et} \quad H_0 = \text{cte} \quad \text{et} \quad Q \text{ facteur de qualité}$$

IV/D)3 Diagramme de Bode

Tableau E8.4 – Étude RLC sur R.

	$\forall x$	$x \to 0$	$x \to \infty$
<u>H</u>	$\frac{H_0}{1 + jQ\left(x - \frac{1}{x}\right)}$	$j\frac{H_0x}{Q}$	$-\mathrm{j}\frac{H_0}{xQ}$
$G_{ m dB}$	$-20\log H_0 - 10\log\left(1 + Q^2\left(x - \frac{1}{x}\right)^2\right)$	$20\log H_0 + 20\log\left(\frac{x}{Q}\right)$	$20\log H_0 - 20\log(Qx)$
$\Delta \varphi_{s/e}$	$-\arctan\left(Q\left(x-\frac{1}{x}\right)\right)$	$+\frac{\pi}{2}$	$-rac{\pi}{2}$

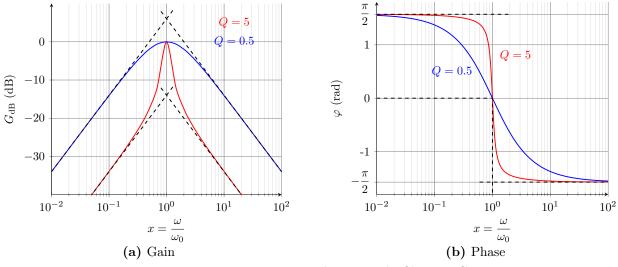


FIGURE E8.32 – Diagramme de Bode du filtre RLC sur R.

On observe, sur la Figure E8.32a, une pente de  $20\,\mathrm{dB/d\acute{e}cade}$  en atténuation à basses fréquences, et  $-20\,\mathrm{dB/d\acute{e}cade}$  à hautes fréquences : ce filtre permettra d'isoler des fréquences dans un signal. Par exemple, sur un signal créneau, on obtient la Figure E8.33.



# Exemple E8.6: Effet d'un passe-bande

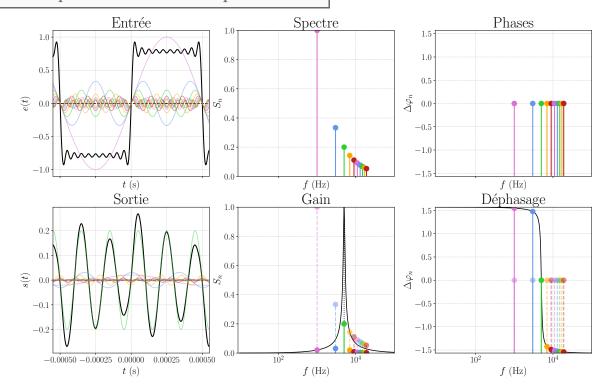


FIGURE E8.33 – Filtrage d'un signal créneau de  $f_e = 1 \,\mathrm{kHz}$  par un passe-bande de  $f_c = 5000 \,\mathrm{Hz}$ .

# IV/E Filtres en cascade

On appelle « mettre en cascade » le fait d'utiliser la sortie d'un filtre comme l'entrée d'un nouveau. Par exemple, avec deux RC comme ci-contre, On pourrait s'attendre à ce que la fonction de transfert soit

$$\underline{H} = \underline{H}_1 \underline{H}_2 = \frac{1}{1 + \mathrm{j} R_1 C_1 \omega} \frac{1}{1 + \mathrm{j} R_2 C_2 \omega}$$

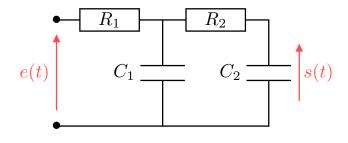


FIGURE E8.34 – RC en cascade

Cependant, le calcul de la fonction de transfert donne

$$\underline{H} = \frac{1}{1 + jR_1C_1\omega + jR_2C_2\omega + \left|jR_1C_2\omega\right| + (j\omega)^2R_1C_1R_2C_2}$$



### ♥ Attention E8.2 : Filtres en cascades

Lorsque l'on place des filtres en cascade, la fonction de transfert totale n'est pas le produit des fonctions de transfert de chaque étage.

Pour appliquer le pont diviseur de tension sur le premier RC, il faut que le condensateur  $C_1$  et la résistance  $R_1$  soient parcourus par le même courant; ça n'est possible que si le courant partant dans la deuxième branche soit très faible devant le courant de la première. Cela revient à ce que l'impédance du condensateur soit très faible devant celle de l'ensemble  $R_2C_2$ .



#### Important E8.5 : Filtres en cascades

Pour que l'on puisse faire le produit des fonctions de transfert, il faut que l'impédance de sortie du premier filtre soit faible devant l'impédance d'entrée du second, de sorte à négliger le courant dévié par le second étage.

V. Résumé 21

En pratique, on emploie souvent des montages utilisant des amplificateurs opérationnels qui ont une très grande impédance d'entrée. On peut par exemple intercaler un montage suiveur entre les deux filtres RC.



### Résumé



#### • Outils E8.4 : Étude d'un filtre

- 1) On fait l'étude à basses et hautes fréquences;
- 2) On écrit le circuit avec les amplitudes complexes et les impédances des composants;
- 3) On fait un pont diviseur;
- 4) On calcule l'amplitude complexe puis on en déduit la fonction de transfert;
- 5) On calcule le gain en décibels et la phase;
- 6) On fait l'étude asymptotique;
- 7) On trace le diagramme de Bode.

Ensuite, pour connaître le signal de sortie d'un signal d'entrée, on le décompose en série de FOURIER et on applique la fonction de transfert complexe à chacune des composantes pour reconstituer le signal de sortie :

$$\underline{S}_{n} = \underline{E}_{n} \cdot \underline{H}(n\omega_{e}) \Rightarrow \begin{cases}
S_{n} = E_{n} \cdot |\underline{H}(n\omega_{e})| \\
\psi_{n} = \varphi_{n} + \arg(\underline{H}(n\omega_{e}))
\end{cases}$$

$$e(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} e_{n}(t) = \begin{cases}
E_{0} & \rightarrow \underline{H}(0 \cdot \omega_{e}) \rightarrow S_{0} \\
+ & + \\
E_{1} \sin(\omega_{e}t + \varphi_{1}) \rightarrow \underline{H}(1 \cdot \omega_{e}) \rightarrow S_{1} \sin(\omega_{e}t + \psi_{1}) \\
+ & + \\
E_{2} \sin(2\omega_{e}t + \varphi_{2}) \rightarrow \underline{H}(2 \cdot \omega_{e}) \rightarrow S_{2} \sin(2\omega_{e}t + \psi_{2}) \\
\vdots & \vdots \\
E_{n} \sin(n\omega_{e}t + \varphi_{n}) \rightarrow \underline{H}(n \cdot \omega_{e}) \rightarrow S_{n} \sin(n\omega_{e}t + \psi_{n})
\end{cases}$$