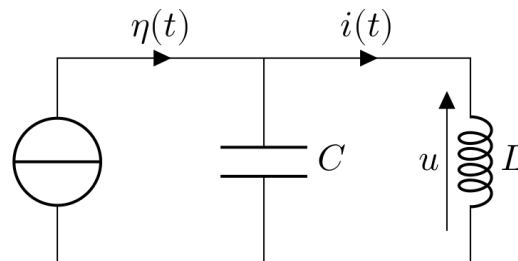


Correction du TD d'application



I Étude énergétique d'un oscillateur harmonique électrique

Dans le circuit ci-contre, la source idéale de courant est brusquement éteinte. On le modélise par un échelon de courant, $\eta(t)$ passant de I_0 à 0 à l'instant $t = 0$. On appelle $\mathcal{E}_{\text{tot}} = \mathcal{E}_C + \mathcal{E}_L$ l'énergie électrique totale stockée dans le condensateur et la bobine.



- 1) Exprimer $\frac{d\mathcal{E}_{\text{tot}}}{dt}$ en fonction de i et $\frac{di}{dt}$.

Réponse

Une fois le générateur de courant stoppé, l'énergie totale est la somme de l'énergie stockée dans le condensateur et de celle stockée dans la bobine, soit

$$\mathcal{E}_{\text{tot}} = \frac{1}{2}Cu^2 + \frac{1}{2}Li^2$$

En dérivant on a donc

$$\frac{d\mathcal{E}_{\text{tot}}}{dt} = \frac{1}{2}C \times 2u \frac{du}{dt} + \frac{1}{2} \times 2i \frac{di}{dt}$$

Comme on demande de ne faire apparaître que i dans le résultat, on remplace u avec la relation courant-tension de la bobine et on développe :

$$\begin{aligned} \frac{d\mathcal{E}_{\text{tot}}}{dt} &= \frac{1}{2}C \times 2L \frac{di}{dt} \frac{d}{dt} \left(L \frac{di}{dt} \right) + \frac{1}{2}L \times 2i \frac{di}{dt} \\ \Leftrightarrow \frac{d\mathcal{E}_{\text{tot}}}{dt} &= L^2C \frac{di}{dt} \frac{d^2i}{dt^2} + Li \frac{di}{dt} \\ \Leftrightarrow \frac{d\mathcal{E}_{\text{tot}}}{dt} &= L \frac{di}{dt} \left(LC \frac{d^2i}{dt^2} + i \right) \end{aligned}$$



- 2) Justifier qualitativement que \mathcal{E}_{tot} est constante. En déduire l'équation différentielle vérifiée par i .

Réponse

Le circuit ne compte qu'une bobine et un condensateur qui stockent de l'énergie sans la dissiper, et donc aucune résistance. L'énergie électrique dans le circuit est donc constante, et on en déduit qu' $\forall t \in \mathbb{R}^+$:

$$\frac{d\mathcal{E}_{\text{tot}}}{dt} = 0 \quad \text{donc} \quad L \frac{di}{dt} \left(LC \frac{d^2i}{dt^2} + i \right) = 0$$

On a donc un produit qui est nul. Or, la tension de la bobine $L \frac{di}{dt}$ ne peut être constamment nulle, c'est donc le terme entre parenthèses qui est nul, c'est-à-dire :

$$LC \frac{d^2i}{dt^2} + i = 0 \iff \boxed{\frac{d^2i}{dt^2} + \omega_0^2 i = 0} \quad \text{avec} \quad \boxed{\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}}$$



- 3) Retrouver cette équation par application des lois des nœuds et des mailles.

Réponse

C et L sont en parallèle, donc partagent la même tension u . Soit i_C le courant traversant C . Comme $\eta(t \geq 0) = 0$, la loi des nœuds donne

$$0 = i_C + i \quad \text{donc} \quad C \frac{du}{dt} + i = 0$$

avec la RCT du condensateur. Comme u est aussi la tension de L , avec la RCT de la bobine on retrouve bien

$$LC \frac{d^2 i}{dt^2} + i = 0$$



- 4) Établir les conditions initiales sur i et sa dérivée.

Réponse

À $t = 0^-$, le circuit est alimenté par $\eta = I_0$ et on suppose le régime permanent atteint : la bobine est donc équivalente à un fil, et le condensateur à un interrupteur ouvert. On en déduit donc

$$i(0^-) = I_0 \quad \text{et} \quad u(0^-) = 0$$

Par continuité de i traversant la bobine et de u aux bornes du condensateur, on a

$$i(0^-) = i(0^+) = I_0 \quad \text{et} \quad u(0^-) = u(0^+) = 0$$

Or, $u(0^+) = L \frac{di}{dt}$ d'après la RCT de la bobine. La seconde condition initiale est donc

$$\left(\frac{di}{dt} \right)_{0^+} = 0$$



- 5) En déduire l'expression de $i(t)$.

Réponse

L'équation étant homogène, la solution générale s'écrit

$$i(t) = A \cos(\omega_0 t) + B \sin(\omega_0 t)$$

Avec la première CI, on a

$$i(0) = I_0 = A$$

et avec la seconde on a

$$\begin{aligned} \frac{di}{dt} &= -A\omega_0 \sin(\omega_0 t) + B\omega_0 \cos(\omega_0 t) \\ \Rightarrow \left(\frac{di}{dt} \right)_0 &= \omega_0 B = 0 \quad \text{donc} \quad B = 0 \end{aligned}$$

Finalement, on trouve sans surprise

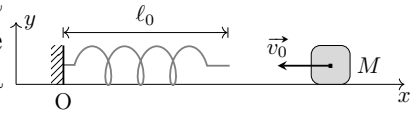
$$i(t) = I_0 \cos(\omega_0 t)$$





II Masse percutant un ressort

Un ressort (raideur k et longueur à vide ℓ_0) fixé en O est initialement au repos. Une masse m glisse sans frottement à vitesse constante $\vec{v} = -v_0 \vec{u}_x$ avec $v_0 > 0$ et s'accroche *définitivement* au ressort à l'instant $t = 0$.

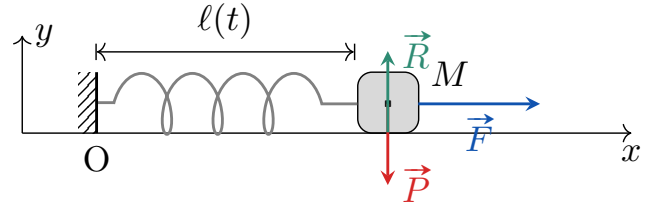


- 1) Déterminer l'équation du mouvement de la masse une fois qu'elle est accrochée (pour $t \geq 0$).

Réponse

Une fois la masse accrochée, on retrouve la situation du cours. On fait le bilan des forces :

$$\begin{array}{ll} \text{Poids} & \vec{P} = -mg \vec{u}_y \\ \text{Support} & \vec{R} = R \vec{u}_y \\ \text{Ressort} & \vec{F} = -k(\ell(t) - \ell_0) \vec{u}_x \end{array}$$



On effectue le changement de variable $x(t) = \ell(t) - \ell_0$, et avec le PFD on a donc

$$\begin{aligned} m \vec{a} &= \vec{P} + \vec{R} + \vec{F} \\ \Leftrightarrow m \begin{pmatrix} \frac{d^2 x}{dt^2} \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -kx \\ -mg + R \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Sur l'axe \vec{u}_x on trouve bien

$$\boxed{m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0} \Leftrightarrow \boxed{\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0}$$

avec $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$. La projection sur \vec{u}_y montre que la réaction du support compense le poids.



- 2) Résoudre cette équation en tenant compte des conditions initiales.

Réponse

À $t = 0$, la masse est accrochée au ressort de longueur ℓ_0 et elle arrive avec $\vec{v}(0) = -v_0 \vec{u}_x$. On a donc

$$\boxed{x(0) = 0} \quad \text{et} \quad \boxed{\left(\frac{dx}{dt} \right)_0 = -v_0}$$

La forme générale de la solution est

$$\boxed{x(t) = A \cos(\omega_0 t) + B \sin(\omega_0 t)}$$

Avec conditions initiales,

$$\begin{aligned} x(0) &= \underbrace{A \cos(0)}_{=1} + \underbrace{B \sin(0)}_{=0} \Leftrightarrow A = 0 \\ \left(\frac{dx}{dt} \right)_0 &= -A \omega_0 \underbrace{\sin(0)}_{=0} + B \omega_0 \underbrace{\cos(0)}_{=1} \Leftrightarrow B = -\frac{v_0}{\omega_0} \end{aligned}$$

On a donc

$$\boxed{x(t) = -\frac{v_0}{\omega_0} \sin(\omega_0 t)}$$



- 3) À quelle condition la masse vient-elle percuter la paroi en O ?

Réponse

En supposant que le ressort puisse se comprimer à l'infini, la masse vient percuter la paroi située en O si l'amplitude de $x(t)$ est égale à $-\ell_0$, c'est-à-dire

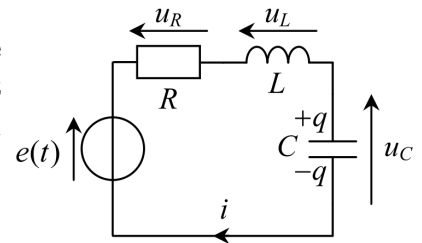
$$\boxed{\frac{v_0}{\omega_0} = \ell_0} \Leftrightarrow \boxed{v_0 = \omega_0 \ell_0}$$

On remarque donc que plus v_0 est grande, plus cela est facile, mais également que plus ω_0 est faible est plus cela est facile. En effet, plus la pulsation est élevée et moins la masse a d'amplitude à v_0 fixée. Ceci correspond bien à l'intuition qu'on pourrait en avoir énergétiquement : une énergie mécanique totale se répartit dans l'énergie potentielle élastique d'une part, c'est-à-dire la distance d'élongation du ressort, et dans l'énergie cinétique d'autre part, donc dans sa vitesse.



III RLC sur q et bilan d'énergie

Un circuit électrique est composé d'une résistance R , d'une bobine d'inductance L et d'un condensateur de capacité C . Ces dipôles sont disposés en série et on soumet le circuit à un échelon de tension tel que : $\begin{cases} e(t < 0) = 0 \\ e(t \geq 0) = E \end{cases}$. On pose $\gamma = \frac{R}{2L}$ et $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$



- 1) Expliquer simplement pourquoi à $t = 0^-$ la charge q et le courant i sont nuls.

Réponse

À $t = 0^-$, le circuit est depuis longtemps sous la tension $e = 0$; il a donc atteint son régime permanent, et le condensateur s'est déchargé et est équivalent à un interrupteur ouvert : forcément,

$$\boxed{i(0^-) = 0} \quad \text{et} \quad \boxed{q(0^-) = Cu(0^-) = 0}$$



- 2) Montrer que l'équation différentielle vérifiée par la charge $q(t)$ du condensateur pour $t > 0$ est :

$$\frac{d^2q}{dt^2} + 2\gamma \frac{dq}{dt} + \omega_0^2 q = \frac{E}{L}$$

Préciser, en les justifiant, les valeurs initiales de la charge $q(0^+)$ et de sa dérivée.

Réponse

Avec une loi des mailles, les RCT de la résistance, de la bobine et du condensateur et la relation $i = \frac{dq}{dt}$, on a

$$\begin{aligned} u_L + u_R + u_C &= E \Leftrightarrow L \frac{di}{dt} + Ri + \frac{q}{C} = E \\ \Leftrightarrow L \frac{d^2q}{dt^2} + R \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} &= E \Leftrightarrow \frac{d^2q}{dt^2} + 2\gamma \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} = \frac{E}{L} \end{aligned}$$

Concernant les conditions initiales, la tension aux bornes d'un condensateur est continue donc sa charge aussi, c'est-à-dire

$$\boxed{q(0^-) = q(0^+) = 0}$$

et comme le courant traversant une bobine est également continu, on a

$$i(0^-) = i(0^+) = 0 \quad \text{soit} \quad \boxed{\left(\frac{dq}{dt}\right)_{0^+} = 0}$$



Le circuit présente différents régimes suivant les valeurs de R , L et C . On suppose dans la suite la condition $\omega_0 > \gamma$ réalisée.

- 3) Montrer que l'expression de la charge pour $t > 0$ peut se mettre sous la forme

$$q(t) = [A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)]e^{-\gamma t} + D$$

avec A , B et D des constantes à exprimer en fonction de C , E , ω_0 et γ .

Réponse

L'équation caractéristique de discriminant Δ de l'équation homogène est

$$r^2 + 2\gamma r + \omega_0^2 = 0 \Rightarrow \Delta = 4(\gamma^2 - \omega_0^2)$$

Comme $\omega_0 > \gamma$, on a $\Delta < 0$ et on est donc dans un régime pseudo-périodique. On aura donc

$$r_{\pm} = -\frac{2\gamma}{2} \pm i\frac{1}{2}\sqrt{4(\omega_0^2 - \gamma^2)} \Leftrightarrow \boxed{r_{\pm} = -\gamma \pm i\omega} \quad \text{avec} \quad \boxed{\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}}$$

La solution particulière est $\frac{E}{L\omega_0^2} = CE$, donc on aura la forme générale

$$\boxed{q(t) = e^{-\gamma t} (A \cos \omega t + B \sin \omega t) + CE}$$

Avec la première CI,

$$q(0) = A + CE = 0 \Leftrightarrow \boxed{A = -CE}$$

et avec la seconde,

$$\left(\frac{dq}{dt}\right)_0 = -\gamma A + B\omega = 0 \Leftrightarrow \boxed{B = -CE \frac{\gamma}{\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}}}$$

soit finalement

$$\boxed{q(t) = CE - CEe^{-\gamma t} \left(\cos \omega t + \frac{\gamma}{\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}} \sin \omega t \right)}$$



- 4) Exprimer le courant $i(t)$ dans le circuit pour $t > 0$ en fonction de C , E , ω_0 et γ .

Réponse

On dérive q :

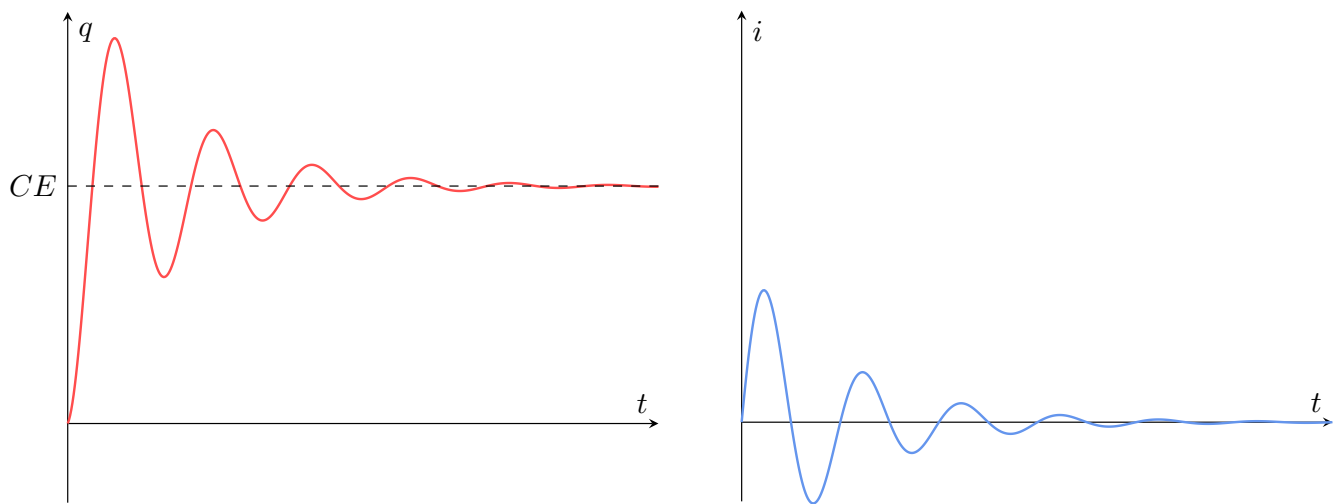
$$\boxed{i(t) = CE \frac{\omega_0^2}{\omega} e^{-\gamma t} \sin \omega t}$$



- 5) la fin du régime transitoire ? Justifier par des considérations simples ces valeurs atteintes.

Réponse

La charge finale atteinte est CE et le courant final est nul. Ces valeurs se retrouvent facilement en remarquant qu'en régime permanent, le condensateur se comporte comme un interrupteur ouvert et la bobine comme un fil ; le courant est alors nul, et ainsi les tensions aux bornes de L et R le sont également : la tension E du circuit est entièrement dans u_C , et sa charge est donc CE .



- 6) Déterminer l'énergie totale \mathcal{E}_G fournie par le générateur ainsi que l'énergie \mathcal{E}_{LC} emmagasinée dans la bobine et le condensateur à la fin du régime transitoire en fonction de C et E . En déduire l'énergie dissipée par effet JOULE dans la résistance. Ces résultats dépendent-ils du régime particulier dans lequel se trouve le circuit ? Interpréter le résultat paradoxal qui apparaît dans le cas limite $R \rightarrow 0$.

Réponse

Un bilan de puissance sur le circuit, (i.e. **loi des mailles** $\times i$) donne

$$\mathcal{P}_L + \mathcal{P}_C + \mathcal{P}_J = \mathcal{P}_G \Rightarrow \boxed{\mathcal{E}_{LC} + \mathcal{E}_J = \mathcal{E}_G}$$

On trouve donc naturellement que l'énergie du générateur se répartit entre la bobine, l'inductance et la résistance. On va donc déterminer \mathcal{E}_G et \mathcal{E}_{LC} pour trouver \mathcal{E}_J par différence.

L'énergie fournie par le générateur s'obtient en intégrant la puissance fournie Ei par le générateur entre $t = 0$ et $t \rightarrow \infty$. En se rappelant que $i = \frac{dq}{dt}$, cette intégrale se ramène à une simple intégration sur q de valeur initiale 0 et de valeur finale CE :

$$\mathcal{E}_G = \int_0^\infty E i dt = \int_0^{CE} E dq = E [q]_{q=0}^{q=CE} \Leftrightarrow \boxed{\mathcal{E}_G = CE^2}$$

L'énergie \mathcal{E}_{LC} emmagasinée par l'inductance et la capacité se calcule par différence des énergies stockées dans ces dipôles entre l'instant final et l'instant initial. Or, les deux dipôles sont initialement déchargés, et comme $i = 0$ à la fin l'énergie de la bobine est nulle. Ainsi,

$$\mathcal{E}_{LC} = \left[\frac{1}{2} L i(t)^2 + \frac{1}{2} \frac{q(t)^2}{C} \right]_{t=0}^{t=\infty} \Leftrightarrow \boxed{\mathcal{E}_{LC} = \frac{1}{2} CE^2}$$

Ainsi,

$$\mathcal{E}_J = \mathcal{E}_G - \mathcal{E}_{LC} \Leftrightarrow \boxed{\mathcal{E}_J = \frac{1}{2} CE^2}$$

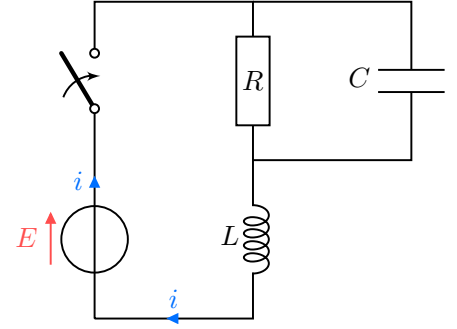
Ces calculs sont indépendants du régime dans lequel se trouve le circuit. L'énergie fournie par le générateur est deux fois plus grande que celle stockée par la bobine et le condensateur, **indépendamment de la valeur de la résistance du circuit**.

Extrapolé à $R \rightarrow 0$, ce résultat semble contredire le principe de conservation de l'énergie, puisque la seconde moitié d'énergie ne peut plus être dissipée par effet JOULE. En fait, pour $R \rightarrow 0$, le circuit oscille de façon sinusoïdale : on n'atteint jamais de régime permanent continu, et la bobine et le condensateur stockent et restituent alternativement de l'énergie.



★☆☆ IV | Oscillateur amorti RLC à 2 mailles

Considérons le circuit représenté ci-contre, où le condensateur est initialement déchargé. Le générateur fournit un échelon de tension, en passant de 0 à E à $t = 0$.



- 1) Établir l'équation différentielle vérifiée par le courant i .

Réponse

On est en présence d'un circuit à deux mailles. On applique la loi des nœuds :

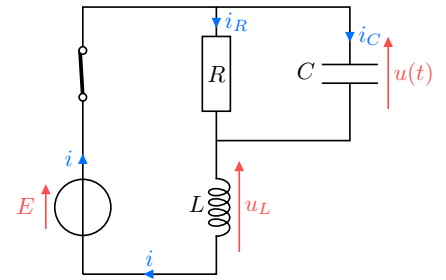
$$\begin{aligned} i &= i_R + i_C \\ \Leftrightarrow i &= \frac{u}{R} + C \frac{du}{dt} \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} i_C &= C \frac{du}{dt} \\ i_R &= \frac{u}{R} \end{aligned} \right\}$$

Il faut changer u en i . Or, $u_L = L \frac{di}{dt}$; il nous suffit donc de relier u à u_L par la loi des mailles :

$$\begin{aligned} E &= u + u_L \\ \Leftrightarrow u_L &= E - u \end{aligned}$$

Ainsi, en réinjectant :

$$\begin{aligned} i &= \frac{E}{R} - \frac{u_L}{R} - C \frac{du_L}{dt} \\ \Leftrightarrow i &= \frac{E}{R} - \frac{L}{R} \frac{di}{dt} - LC \frac{d^2i}{dt^2} \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} u_L &= L \frac{di}{dt} \end{aligned} \right\}$$



- 2) L'écrire sous forme canonique en introduisant deux grandeurs ω_0 et Q que l'on interprétera.

Réponse

On cherche à l'écrire sous la forme canonique classique

$$\frac{d^2i}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{di}{dt} + \omega_0^2 i = \omega_0^2 i_\infty$$

L'identification à la forme précédente permet alors d'obtenir :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad , \quad Q = R \sqrt{\frac{C}{L}} \quad \text{et} \quad i_\infty = \frac{E}{R}$$

Avec ω_0 la pulsation propre de l'oscillateur, Q le facteur de qualité et i_∞ la valeur prise par i pour $t \rightarrow \infty$.

- 3) Expliquer qualitativement l'expression du facteur de qualité.

Réponse

Contrairement au RLC série, Q est proportionnel à R (et non inversement proportionnel). C'est

normal car ici, l'énergie est plus rapidement dissipée si R est faible. Au contraire, si R est élevée ($R \rightarrow \infty$), la branche contenant R devient un interrupteur ouvert et le circuit devient équivalent à un oscillateur harmonique type LC série. Q tend alors logiquement vers l'infini.



- 4) Donner la valeur du courant i et de sa dérivée à l'instant initial.

Réponse

On étudie les conditions initiales grâce à deux schémas :

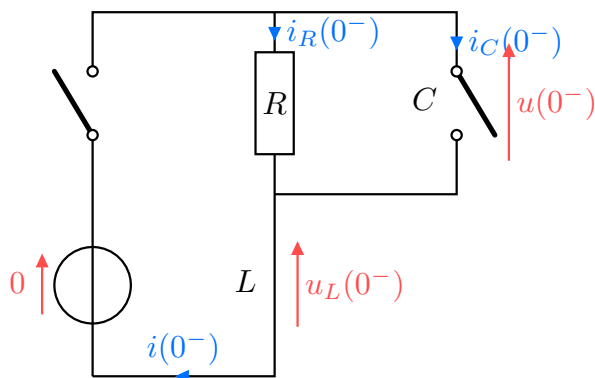


FIGURE 5.1 – Circuit à $t = 0^-$

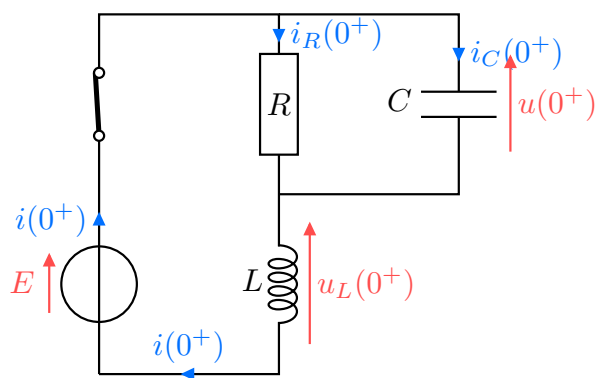


FIGURE 5.2 – Circuit à $t = 0^+$

- ◇ Analysons le régime permanent à $t = 0^-$, où le forçage est nul. Ce régime est continu, donc la bobine y est équivalente à un fil. Ainsi, d'après la loi des mailles,

$$0 = u(0^-) + 0 \quad \text{donc} \quad u(0^-) = 0$$

Par ailleurs, d'après la loi des nœuds,

$$i(0^-) = i_R(0^-) + i_C(0^-) = \frac{u(0^-)}{R} + 0 = 0$$

En effet, $i_C(0^-) = 0$ car le condensateur est équivalent à un interrupteur ouvert en régime permanent.

- ◇ En $t = 0^+$, la continuité de i au travers de la bobine impose :

$$i(0^+) = i(0^-) = 0$$

Afin de trouver la condition sur $\frac{di}{dt}$, il faut déterminer la valeur de $u_L(0^+)$. Comme on cherche une tension, on utilise la loi des mailles à $t = 0^+$

$$E = u(0^+) + u_L(0^+)$$

Or, u étant la tension aux bornes d'un condensateur, elle est nécessairement continue et égale à sa valeur en 0^- donc

$$u_L(0^+) = E \quad \text{soit} \quad \frac{di}{dt} = \frac{E}{L}$$



- 5) En supposant $Q = 2$, donner l'expression de $i(t)$ et tracer son allure.

Réponse

Le courant $i(t)$ s'écrit comme la somme d'une solution particulière de l'équation différentielle complète et d'une solution de l'équation homogène. Comme le forçage (qui se lit dans le second membre)

est constant, le régime permanent (qui se lit dans la solution particulière) est constant aussi. La solution particulière est donc telle que

$$0 + 0 + \frac{1}{LC}i_p = \frac{E}{RLC} \quad \text{d'où} \quad i_p = \frac{E}{R}$$

Remarque : La solution i_p déterminée sous forme d'une constante est toujours égale à i_∞ identifiée dans la forme canonique.

Pour trouver la solution homogène, écrivons l'équation caractéristique,

$$r^2 + \frac{\omega_0}{Q}r + \omega_0^2 = 0$$

$$Q = 2 \text{ donc} \quad \Delta = \omega_0^2 \left(\frac{1}{4} - 4 \right) = -\frac{15}{4}\omega_0^2 < 0$$

Les racines de l'équation caractéristique sont donc complexes conjuguées,

$$r_{1,2} = -\frac{\omega_0}{4} \pm j\frac{\omega_0}{4}\sqrt{15} \quad \text{soit} \quad r_{1,2} = -\mu \pm j\omega_p$$

où μ est le taux d'amortissement et ω_p la pseudo-pulsation des oscillations. La solution homogène s'écrit alors

$$i_h(t) = e^{-\mu t} (A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t))$$

Avec A et B deux constantes d'intégration réelles. En sommant solution homogène et particulière, on obtient la solution générale :

$$i(t) = e^{-\mu t} (A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)) + \frac{E}{R}$$

Reste à déterminer les constantes d'intégration A et B en $t = 0^+$

$$i(0^+) = \frac{E}{R} + A = 0 \quad \text{donc} \quad A = -\frac{E}{R}$$

Calculons l'expression de la dérivée

$$\frac{di}{dt} = \omega_p [-A \sin(\omega_p t) + B \cos(\omega_p t)] e^{-\mu t} - \mu [A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)] e^{-\mu t}$$

Ainsi
$$\left(\frac{di}{dt} \right)_{0^+} = B\omega_p - \mu A = \frac{E}{L} \quad \text{donc} \quad B = \frac{E}{\omega_p} \left(\frac{1}{L} - \frac{\mu}{R} \right)$$

Finalement
$$i(t) = \frac{E}{R} - \frac{E}{R} e^{-\mu t} \left[\cos(\omega_p t) - \frac{R}{\omega_p} \left(\frac{1}{L} - \frac{\mu}{R} \right) \sin(\omega_p t) \right]$$

Le tracé « direct » n'est pas possible, il faut donc utiliser les informations à disposition : conditions initiales, qui donne la valeur à $t = 0$ et le signe de la pente de la tangente, régime pseudo-périodique avec environ $Q = 2$ oscillations, et solution particulière qui donne le régime permanent asymptotique. Un exemple de chronogramme acceptable est représenté figure ci-contre).

