

UMELÁ INTELIGENCIA

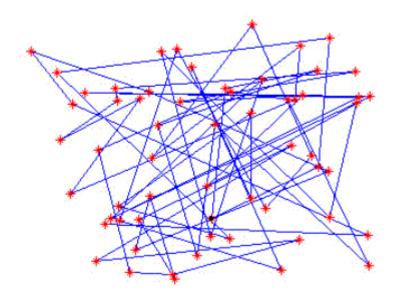


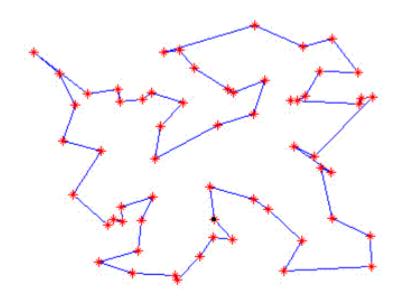
Ing. Lukáš Kohútka, PhD.

Reálne problémy – problém nájdenia cesty

- Problém naplánovania najvýhodnejšej cestovnej trasy z mesta A do mesta B
 - stavy: mestá, ktoré sa uvažujú pri hľadaní
 - začiatočný stav: mesto A
 - operátory: možné presuny z jedného mesta do druhého (existuje cesta na mape)
 - cieľový test: "Sme v meste B?"
 - cena cesty: aplikácia operátora, t.j. presun z jedného mesta do druhého, má cenu rovnajúcu sa vzdialenosti medzi týmito mestami

Reálne problémy – problém obchodného cestujúceho





http://en.wikipedia.org/wiki/Traveling_salesman_problem

Reálne problémy – autonómne roboty

- Autonómny robot pri svojej činnosti rieši množstvo problémov:
 - Rozhodovanie, ktorú z možných akcií je treba vykonať
 - Predchádzanie kolíziám
 - Plánovanie trajektórií
 - Interpretácia veľkého množstva numerických dát, poskytovaných senzormi do kompaktnej zmysluplnej symbolickej reprezentácie
 - Diagnostikovanie, prečo niečo nedopadlo podľa očakávaní
 - Atd'. ...
- Na riešenie týchto problémov je nevyhnutné používať rôzne metódy prehľadávania, pričom v jednom časovom okamihu sa môže vykonávať viacero prehľadávaní súčasne

Hračkové problémy



	1	8	3	1	2	3	
	6	2	7	8		4	
	4		5	7	6	5	
_	Začiatočný stav		Cie	ľový s	tav	_	

- Stavy: všetky možné konfigurácie políčok na tabuli. Opis stavu obsahuje údaje o umiestnení každého z 8 políčok na tabuli.
- Začiatočný stav: pre každý zvláštny prípad problému musí byť zadaný začiatočný stav, t.j. východisková konfigurácia na tabuli
- Operátory: výmena prázdneho miesta s políčkom vpravo, vľavo, hore, dolu
- □ **Cieľový test:** súčasný stav opisuje konfiguráciu, ktorá sa zhoduje s danou cieľovou konfiguráciou
- Cena cesty: každý krok má cenu 1, takže cena cesty je jednoducho jej dĺžka

Sam Loyd, ktorý sám seba označil za najväčšieho experta na puzzle v Amerike, v roku 1896 ponúkol prvému človeku, ktorý vyrieši tento hlavolam, odmenu 1000 dolárov

1	2	3	4
5	6	7	8
9	10	11	12
13	14	15	



1	2	3	4
5 6		7	8
9	10	11	12
13	15	14	



NIKOMU SA TO VŠAK NEPODARILO ©

Aby bolo možné hlavolam vyriešiť, je nutné, aby bola hodnota N mod 2 pre oba stavy rovnaká, pričom:

 $N = n_2 + n_3 + ... + n_{15} +$ číslo riadku prázdneho políčka n_i - počet všetkých tých políčok j, pre ktoré platí $v_i < v_j$ a zároveň sú umiestnené pred políčkom i, t.j. j<i

v ₁	V ₂	V ₃	V ₄
V ₅	V ₆	V ₇	V ₈
V 9	V ₁₀	V ₁₁	V ₁₂
V ₁₃	V ₁₄	V ₁₅	

v ₁	V ₂	V ₃	V ₄
V ₅	v ₅ v ₆		V 8
V 9	v ₉ v ₁₀		V ₁₂
V ₁₃	V ₁₄	V ₁₅	

$$n_2 = 0$$
 $n_3 = 0$ $n_4 = 0$
 $n_5 = 0$ $n_6 = 0$ $n_7 = 1$
 $n_8 = 1$ $n_9 = 1$ $n_{10} = 4$
 $n_{11} = 0$ $n_{12} = 0$ $n_{13} = 0$
 $n_{14} = 0$ $n_{15} = 0$

$$\rightarrow$$
 N = 7 + 4 = 11

1	2	3	4
5		7	8
9	6	11	12
13	14	15	

1	2	3	4		1	2	3	4
5	6	7	8	?	5	6	7	8
9	10	11	12		9	10	11	12
13	14	15			13	15	14	
N = 4						N =	= 5	
4 mod 2= 0 0 ≠				0 ≠ 1		5 mc	od 2=	1

Druhý stav teda nie je z prvého dosiahnuteľný a
 Sam Loyd sa o svoje peniaze nemusel báť

- □ 15 hlavolam v skutočnosti vymyslel niekto iný. Pôvodný nápad mal vraj jeden poštár zo štátu N.Y. v roku 1874.
- Prvýkrát cenu tiež vypísal niekto iný. Zubár z Massachusetts v roku 1880. A za niečo iné. Za postup na vyriešenie hlavolamu. Cenou boli falošné zuby a 100\$.
- Loyd si začal pripisovať vymyslenie hlavolamu až neskôr (1891)
- Loyd naozaj vypísal cenu za vyriešenie tej zvláštnej inštancie hlavolamu (zámena 14 – 15). Jeho formulácia vraj bola:
 - □ Cieľom je posúvať kamene, vždy po jednom, tak, aby sa dostali do dokonalej postupnosti, vrátane kameňov s číslami 14 a 15.

Hračkové problémy – (N² - 1) hlavolam

Aká je veľkosť stavového priestoru pre (n²-1) hlavolam ?

	Počet stavov	Čas (10 ⁸ stavov/sekunda)
9 hlavolam	9! = 362,880	0.036 sekundy
15 hlavolam	16! ~ 2.09 x 10 ¹³	~ 55 hodín
24 hlavolam	25! ~ 10 ²⁵	> 109 rokov

 Ale iba POLOVICA týchto stavov je dosiahnuteľných z ľubovoľného stavu.

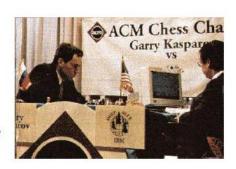
Hračkové problémy – šach, dáma, go

- Už v minulosti boli hry, ktorých úspešné vyriešenie vyžadovalo preskúmanie rôznych alternatív, výzvou pre ľudskú inteligenciu
 - šach pôvod Perzia, India, pred 4000 rokmi
 - dáma prvé zmienky na starých egyptských maľbách spred 3600 rokov
 - □ go pôvod Čína, pred 3000 rokmi

Hračkové problémy – šach

- Veľkosť stavového priestoru 10¹²⁰
 - 10¹²⁰ > počet všetkých atómov vo vesmíre
- 200 miliónov pozícií za sekundu = 10¹⁰⁰ rokov na vyhodnotenie všetkých možných hier
 - Vesmír existuje iba 10¹⁰ rokov
- 1957 Newell a Simon: "Do desiatich rokov sa počítač stane šachovým veľmajstrom"
- Predpoveď im celkom nevyšla. Podcenili potrebný čas, ale podcenili aj umelú inteligenciu (dnes je už počítačový program s umelou inteligenciou nielen šachový veľmajster, ale dokonca poráža majstra sveta).

Hračkové problémy – šach



Kasparov

165 cm 80 kg

34 rokov

50 miliárd neurónov

2 pozícií/s

Obrovské

Electrické/chemické

Enormné

Výška Hmotnosť

Vek

Počítače

Rýchlosť

Znalosti

Napájanie

Ego



Deep Blue

195 cm

1,1 tony

4 roky

32 RISC procesorov

+ 256 VLSI šach. "enginov"

200,000,000 pozícií/s

Primitívne

Electrické

Žiadne

Deep Blue vyhráva po 3 výhrach, 1 prehre a 2 remízach

Hračkové problémy – šach

- 10. 2. 1996 Philadelphia: Deep Blue porazil Kasparova v normálnej partii
 - vôbec prvý raz zvíťazil počítač nad úradujúcim majstrom sveta (celkovo ale zápas na 6 partií Kasparov vyhral 3 a 2 remizoval, 4:2)
- 11.5.1997 Gary Kasparov prehráva s počítačom Deep Blue zápas na 6 partií
 - 3½-2½, prehral druhú a poslednú rozhodujúcu partiu. V poslednej spravil jasnú chybu, v druhej sa mu zdal počítač príliš tvorivý, IBM poprela ľudskú intervenciu.
- 2.8.2003 Gary Kasparov remizuje s programom Deep Junior
 - cena je približne 100 dolárov
 - 3 milióny pozícií/s
 - knižnica otvorení
 - zaujímavejšie ťahy sa hlbšie prehľadávajú
 - modelovanie protihráča

Deep Fritz

- □ 2002: Kramnik Deep Fritz 4:4
- □ 2003: Kasparov Deep Fritz 2:2
- □ 2006: Kramnik Deep Fritz 2:4
 - □ Fritz 17 stojí dnes (10.9.2020) €79.90
 - minimálne požiadavky: Dual Core, 2 GB RAM,
 - Windows 7 or 8.1, DirectX11, grafická karta 256 MB alebo viac.



Rybka

- Vyhral viacero turnajov šachových programov, vrátane majstrovstiev sveta 2007, 2008, 2009, 2010
- Vyhral partie s veľmajstrami, ktorí dostali výhodu pešiaka
- Vyhral zápas s veľmajstrom, ktorý mal všetky možné výhody okrem pešiaka
 - dvojnásobný čas na rozmýšľanie, naopak Rybka databázu otvorení obmedzenú len na 3 ťahy, obmedzenie na heš tabuľku 1/2 GB, bez databázy koncových hier. 4a1/2:1a1/2

Rybka

- Verzie
 - vývoj začal 2003
 - □ 1 beta 2005 ELO=2885
 - □ 2.2 ELO=3110
 - 3 2008 ELO= cca +100 (v 2010 najvyššie vyhodnotený šachový program s ELO=3227)
 - **4** 2010
 - □ 4+ cluster
 - 5 mala vzniknúť v r. 2012 ale dodnes nevyšla

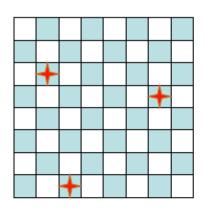
Rybka

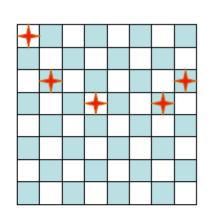
- oxdota lpha/eta hl'adanie (alpha-beta pruning)
- Používa reprezentáciu stavu pomocou bitových dosiek
 - bitová doska (bitboard) dátová štruktúra, zvláštny prípad bitovej množiny
 - jedna bitová doska má 64 bitov (toľko má šachovnica políčok)
- Stav partie sa reprezentuje:
 - dvanástimi bitovými doskami:
 - Biele/čierne pešiaky, strelci, jazdci, veže, dáma, kráľ
 - niekoľkými stavovými bitmi:
 - b/č dostal šach,
 - b/č ešte môže robiť rošádu.
- □ Tím:
 - Vaclav "Vasik" Rajlich, jr., medzinárodný majster v šachu
 - Iweta Radziewicz Rajlich, medzinárodná majsterka v šachu
 - Larry Kaufman, majster sveta v šachu 2008 (vyhodnocovacia funkcia)
 - Jeroen Noomen, Dagh Nielsen (otvorenia)

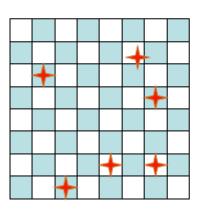
Šach

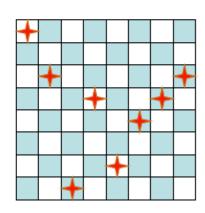
- V súčasnosti (09/2022) sa za najlepší šachový program považuje Stockfish 14
 - □ ELO = 3535
 - completely free, open source and cross-platform
- 2. miesto si drží Dragon by Komodo 3.1
 - □ ELO = 3529
- 3. miesto má aktuálne Fat Fritz 2
 - □ ELO = 3514

Hračkové problémy – 8 dám (1. formulácia)





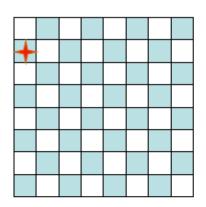


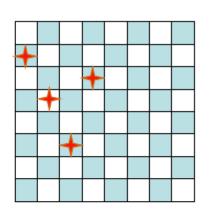


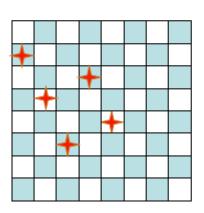
- Stavy: všetky možné konfigurácie ľubovoľného možného (0-8) počtu dám na šachovnici
- Počiatočný stav: žiadna dáma na šachovnici
- Operátory: položenie dámy na ľubovoľné políčko šachovnice
- □ Cena cesty: 0
- Cieľový test: 8 dám na šachovnici umiestnených tak, že sa navzájom neohrozujú

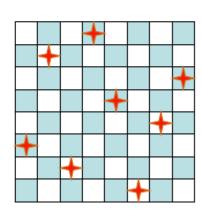
 $64x63x...x57 \sim 3x10^{14}$ stavov

Hračkové problémy – 8 dám (2. formulácia)









- Stavy: všetky možné konfigurácie ľubovoľného možného (0-8) počtu dám na šachovnici také, že ani jedna z dám nie je ohrozená
- Počiatočný stav: žiadna dáma na šachovnici
- Operátory: položenie dámy na l'ubovol'né políčko v najl'avejšom prázdnom stĺpci také, že ju na ňom neohrozuje žiadna iná dáma
- Cena cesty: 0
- Cieľový test: 8 dám na šachovnici umiestnených tak, že sa navzájom neohrozujú

2057 stavov

Charakteristiky problémov

- Riešením problému je stav alebo cesta
- Problém rozložiteľný na samostatne riešiteľné podproblémy

- Problémy s ignorovateľnými krokmi riešenia
- Problémy s odčiniteľnými krokmi riešenia
- Problémy s neodčiniteľnými krokmi riešenia

Hl'adanie riešenia

- Hľadanie riešenia je prístup k riešeniu problémov, pri ktorom nevychádzame z algoritmu riešenia problému.
- Buď ho nepoznáme (možno preto, že ani neexistuje), alebo ho poznáme, ale pre svoju neefektívnosť je prakticky nepoužiteľný. Namiesto toho vychádzame z algoritmu, ako riešenie hľadať.

Hľadanie riešenia – algoritmus

```
function VŠEOBECNÉ-HĽADANIE(problém, stratégia) returns riešenie alebo neúspech
```

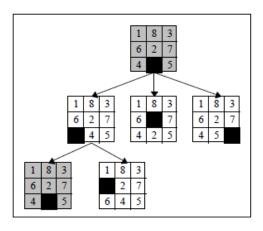
inicializuj strom hľadania použitím začiatočného stavu z *problém* loop do

if nie sú nerozvité uzly then return neúspech vyber list za uzol na rozvitie podľa stratégia if uzol predstavuje cieľový stav then return zodpovedajúce riešenie else rozvi uzol a pripíš vygenerované uzly do stromu hľadania

end

Stavový priestor a graf (strom) hľadania

Reprezentácia uzla:



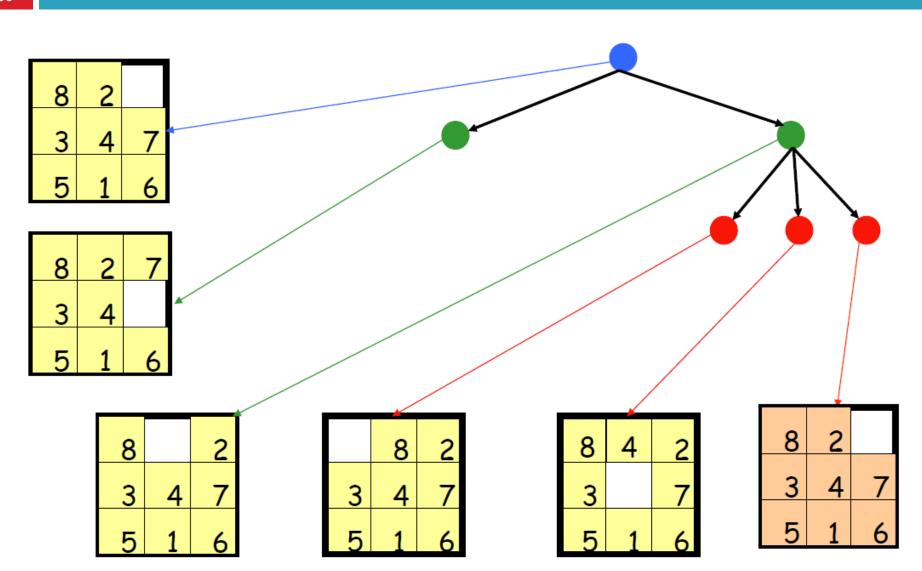
- zodpovedajúci stav zo stavového priestoru,
- uzol v strome hľadania, z ktorého sa daný uzol vygeneroval,
- operátor, ktorý sa aplikoval pri generovaní uzla (na rodičovský uzol),
- počet uzlov na ceste z koreňa do daného uzla (hĺbka uzla),
- cena cesty zo začiatočného uzla do daného uzla.

datatype UZOL

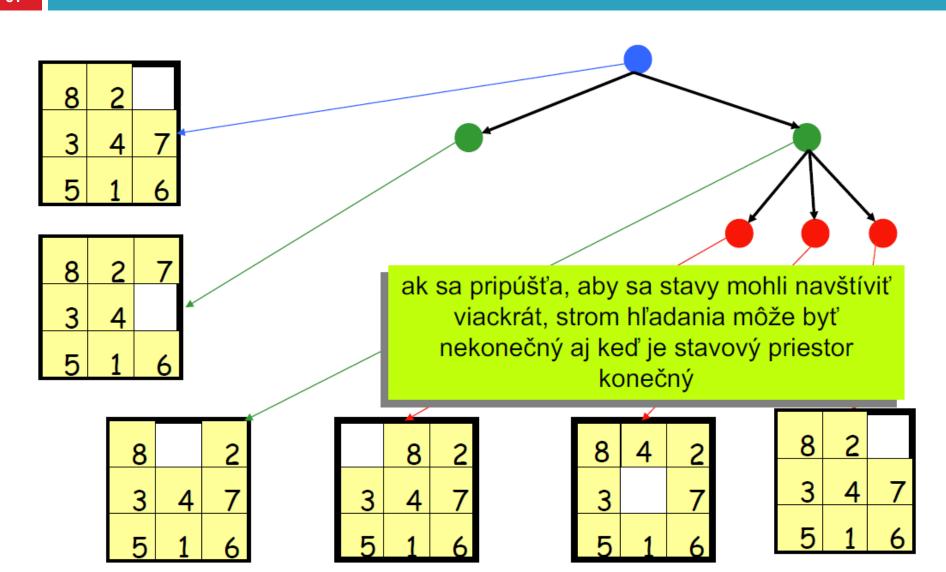
components: STAV, RODIČOVSKÝ-UZOL, OPERÁTOR,

HLBKA, CENA-CESTY

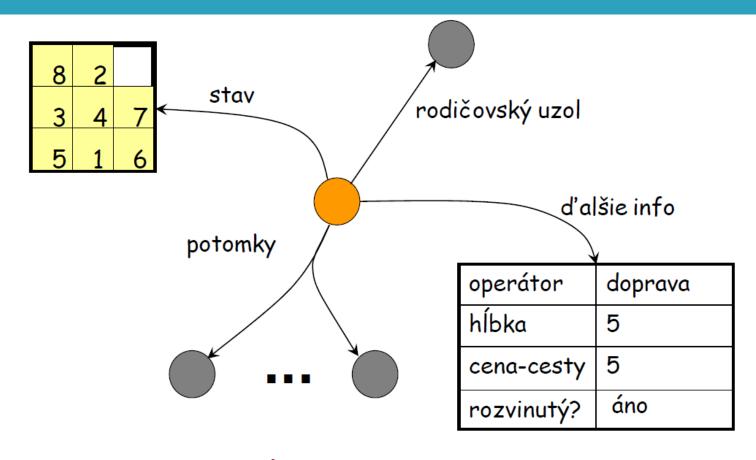
Uzly v strome hľadania a stavy



Uzly v strome hľadania a stavy



Dátová štruktúra pre uzol



hĺbka uzla N = dĺžka cesty z koreňa do N (hĺbka koreňa = 0)

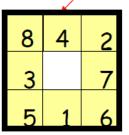
Rozvinutie uzla

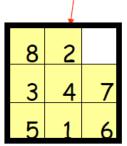
rozvinutie uzla N v strome hľadania pozostáva z:

- vyhodnotenia funkcie nasledovníka na STAV(N)
- vygenerovania potomka/nasledovníka uzla N pre každý stav, ktorý vráti funkcia nasledovníka

generovanie uzla ≠ rozvinutie uzla

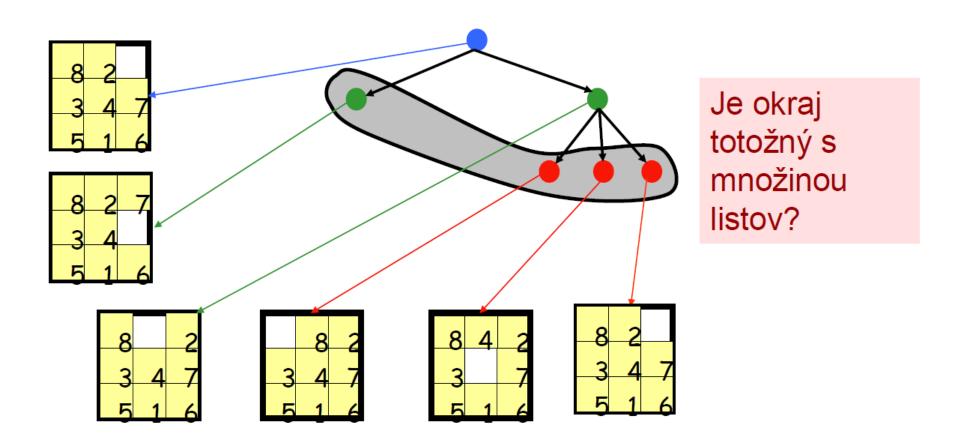
	8	2
თ	4	7
5	1	6





Okraj stromu hľadania

 okraj je množina všetkých uzlov (v strome hľadania), ktoré ešte nie sú rozvinuté



Front – štruktúra na zápis množiny uzlov

- □ Angl. Queue
- Nad frontom definujeme tieto operácie:
 - VYTVOR-FRONT(prvky) vytvorí front s danými prvkami
 - PRÁZDNY(front) vráti true práve vtedy, ak front neobsahuje žiadne prvky
 - VYBER(front) odstráni prvok z frontu a vráti ho (prvok)
 - ZARAĎ-DO-FRONTU(prvky, front) vráti front po zaradení prvkov do pôvodného frontu. Rôzne druhy tejto funkcie určujú rôzne algoritmy hľadania

Všeobecný algoritmus hľadania

```
function VŠEOBECNÉ-HĽADANIE(problém, ZARAĎ-DO-FRONTU)
   returns riešenie alebo neúspech
   static: front, front obsahujúci vygenerované a nerozvité uzly,
                na začiatku prázdny
       uzol, uzol stromu hľadania
   front ← VYTVOR-FRONT(VYTVOR-UZOL(ZAČIATOČNÝ-STAV[problém]))
   loop do
     if front je prázdny then return neúspech
     uzol \leftarrow VYBER(front)
     if CIEĽOVÝ-TEST[problém] aplikovaný na STAV(uzol) je úspešný then
         return VYBER-RIEŠENIE(uzol)
     front \leftarrow ZARAĎ-DO-FRONTU(ROZVI(uzol, OPERÁTORY[problém]), front)
end
```

Stratégie hľadania

Neinformované (slepé)

- nemajú k dispozícii nejakú doplňujúcu informáciu o probléme
- poradie generovania stavov závisí iba od informácií získaných hľadaním a nie je ovplyvnené ani nepreskúmanou časťou grafu ani vlastnosťami cieľového stavu

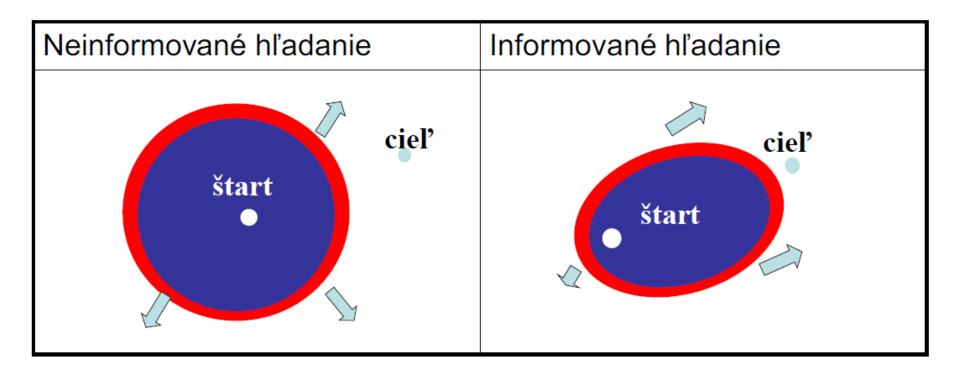
Informované (heuristické)

- majú k dispozícii nejakú doplňujúcu informáciu o probléme
- heuristická informácia sa často využíva na to, aby sa zvýšila efektívnosť hľadania (t.j. znížila časová a/alebo pamäťová zložitosť) aj za cenu, že nebude dodržané ďalšie kritérium, a síce prípustnosť a/alebo úplnosť

Heuristika

- □ ηὕρηκα [heuréka] = našiel (objavil) som to Archimedes
- □ ηὑρίσκω = nájsť, objaviť
- Spôsob riešenia problému, pre ktorý nemáme algoritmus alebo presný postup P heuristické riešenie problémov
- □ Polya: Ako to vyriešiť. 1954:
 - ak nerozumiete riešenému problému, skúste si ho nakresliť
 - ak neviete nájsť riešenie, predstavte si, že ho máte a pozrite sa, či z neho neviete odvodiť postup (pracovať odzadu)
 - ak je problém abstraktný, skúste najprv riešiť konkrétny príklad
 - skúste najprv riešiť všeobecnejší problém (paradox vynálezcu: ambicióznejší plán môže mať lepšie vyhliadky na jeho vyriešenie)
- Heuristika v informatike: postup, ktorý zvyčajne vedie k dobrému riešeniu, avšak nezaručuje, že sa nájde najlepšie riešenie, ani že sa nájde v krátkom čase, ani že sa vôbec nájde.

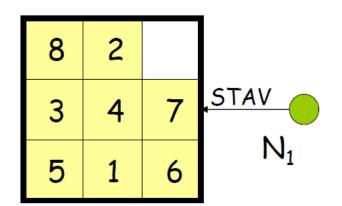
Stratégie hľadania



Stratégie hľadania

- Úplnosť zaručuje hľadanie s danou stratégiou, že sa nájde riešenie, ak existuje?
- Časová zložitosť ako dlho trvá, kým sa nájde riešenie?
- □ Pamäťová zložitosť koľko pamäti treba na vykonanie hľadania?
- Prípustnosť (Optimálnosť) nájde sa pomocou danej stratégie najlepšie riešenie, ak existuje aspoň jedno riešenie?

Príklad



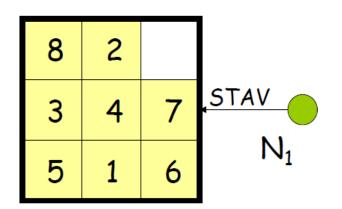
pre slepú stratégiu, N₁ a N₂ sú len dva uzly (s nejakou polohou v strome hľadania)

1	2	3	
4	5		STAV
7	8	6	N_2

1	2	3
4	5	6
7	8	

cieľový stav

Príklad



pre heuristickú stratégiu, počítajúcu počet kameňov, ktoré nie sú na svojom mieste, N₂ je sľubnejší uzol než N₁

1	2	3	
4	5		STAV
7	8	6	N_2

1	2	3
4	5	6
7	8	

cieľový stav

Poznámka

- problémy, ktoré uvažujeme, ako napr. (n²-1)hlavolam, sú NP-ťažké
- neočakávajme, že budeme vedieť vyriešiť ľubovoľnú (t.j. každú) inštanciu takého problému v čase lepšom než exponenciálnom
- môžeme sa usilovať vyriešiť každú inštanciu čo najefektívnejšie
 - → to je účelom stratégie hľadania

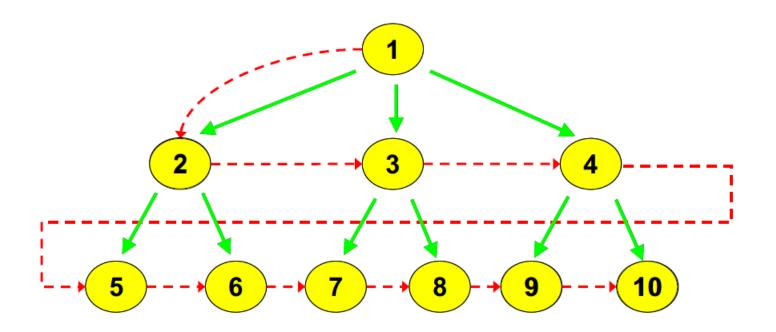
Slepé stratégie

- do šírky (Breadth-First Search)
 - obojsmerne
- do hĺbky (Depth-First Search)
 - obmedzené
 - iteratívne sa prehlbujúce
 - do hĺbky s návratom
- rovnomerná cena (varianta do šírky)

cena hrany = 1

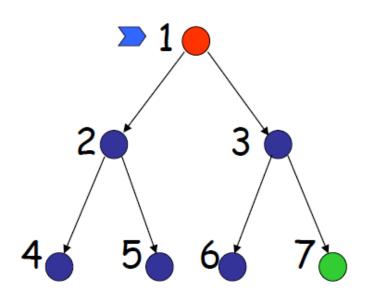
cena hrany = $c(operátor) \ge \epsilon > 0$

úplné, prípustné, exponenciálna zložitosť



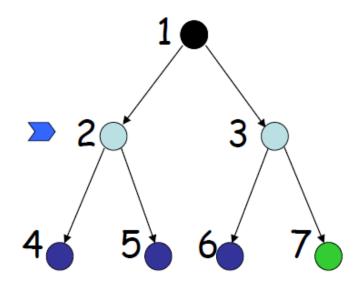
function HĽADANIE-DO-ŠÍRKY(problém) returns riešenie alebo neúspech return VŠEOBECNÉ-HĽADANIE(problém, ZARAĎ-NA-KONIEC)

Nové uzly sa pridávajú na koniec OKRAJa



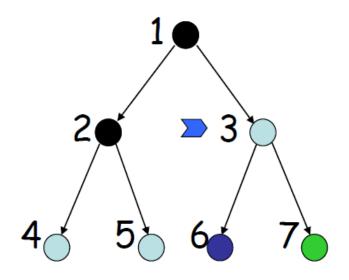
OKRAJ = (1)

Nové uzly sa pridávajú na koniec OKRAJa



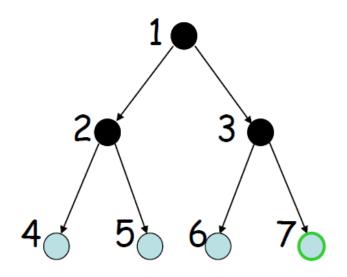
OKRAJ = (2, 3)

Nové uzly sa pridávajú na koniec OKRAJa



OKRAJ = (3, 4, 5)

Nové uzly sa pridávajú na koniec OKRAJa



OKRAJ = (4, 5, 6, 7)

Dôležité parametre

- Maximálny počet nasledovníkov ktoréhokoľvek stavu
 - faktor vetvenia b prehľadávaného stromu
- 2) Minimálna dĺžka (≠ cena) cesty medzi počiatočným a cieľovým stavom
 - → hĺbka d najplytšieho cieľového uzla v strome

- b: Vetviaci faktor
- d: hĺbka najplytšieho cieľového uzla
- Hľadanie do šírky je:
 - úplné
 - optimálne, ak je krok 1
- Počet vygenerovaných uzlov ???

- b: Vetviaci faktor
- d: hĺbka najplytšieho cieľového uzla
- Hľadanie do šírky je:
 - úplné
 - optimálne ak je krok 1
- Počet vygenerovaných uzlov

$$1 + b + b^2 + ... + b^d = ???$$

- b: Vetviaci faktor
- d: hĺbka najplytšieho cieľového uzla
- Hľadanie do šírky je:
 - úplné
 - optimálne ak je krok 1
- Počet vygenerovaných uzlov
 1 + b + b² + ... + b^d = (b^{d+1}-1)/(b-1) = O(b^d)
- → Časová a priestorová zložitosť je O(b^d)

Časové a pamäťové nároky hľadania do šírky

Hĺbka	Počet uzlov	Č	as	Pamäť		
0	1	0.01	milisekundy	100	slabík	
1	35	0.3	milisekundy	3.4	kiloslabík	
2	1225	0.01	sekundy	119	kiloslabík	
3	42 875	0.4	sekundy	4	megaslabiky	
4	1.5×10^6	15	sekúnd	143	megaslabík	
5	52×10^6	8.7	minúty	4.8	gigaslabík	
6	1.8×10^9	5	hodín	171	gigaslabík	
7	64×10^9	7	dní	5.8	teraslabík	
8	2.2×10^{12}	261	dní	204	teraslabík	
9	78×10^{12}	25	rokov	7 168	teraslabík	
10	2.7×10^{15}	874	rokov	250 888	teraslabík	
12	3.3×10^{18}	10 ⁶	rokov	8.7×10^{6}	teraslabík	
20	7.6×10^{30}	2.4×10^{18}	rokov	6.9×10^{20}	teraslabík	

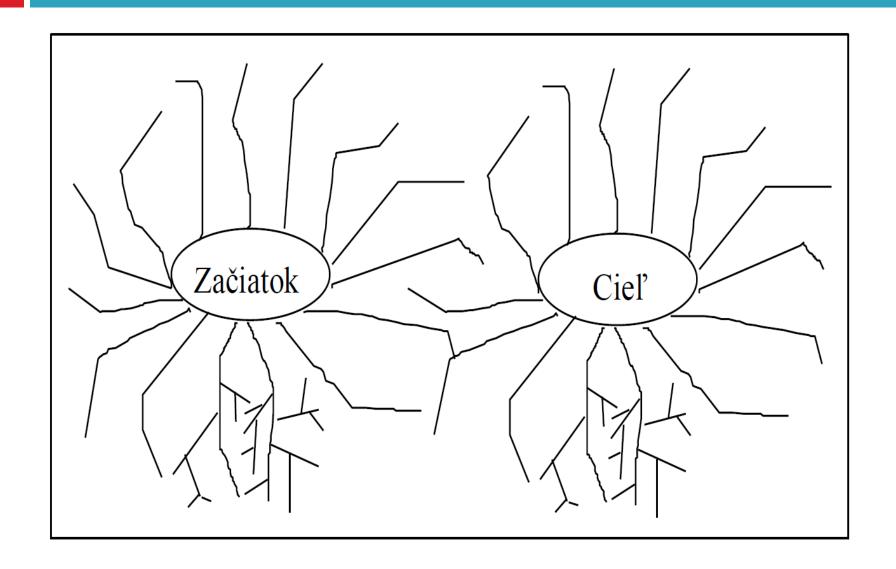
Predpoklady: faktor vetvenia 35, 100000 uzlov / sekunda, 100 slabík / uzol

Poznámka

Ak problém nemá riešenie, hľadanie do šírky sa môže vykonávať donekonečna (ak stavový priestor je nekonečný alebo stavy môžu byť znovu navštívené ľubovoľný počet ráz)

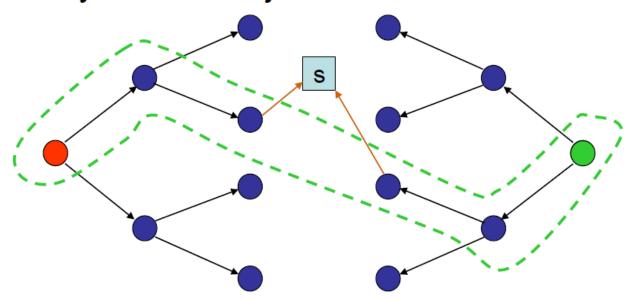
1	2	3	4		1	2	3	4
5	6	7	8	?	5	6	7	8
9	10	11	12		9	10	11	12
13	14	15			13	15	14	

Obojsmerné hľadanie



Obojsmerná stratégia

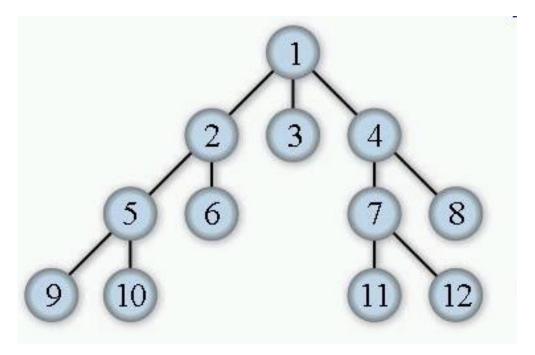
fronty dvoch okrajov: OKRAJ1 a OKRAJ2



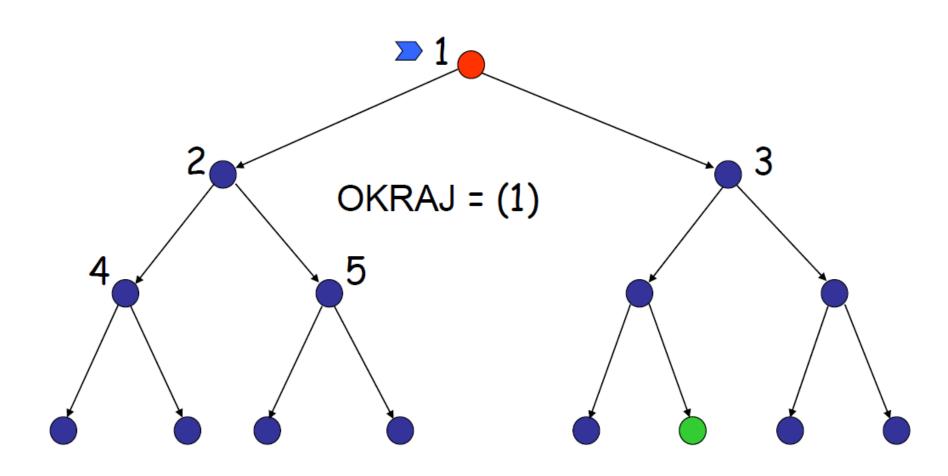
Časová a priestorová zložitosť je O(bd/2) << O(bd) ak oba stromy majú rovnaký vetviaci faktor b

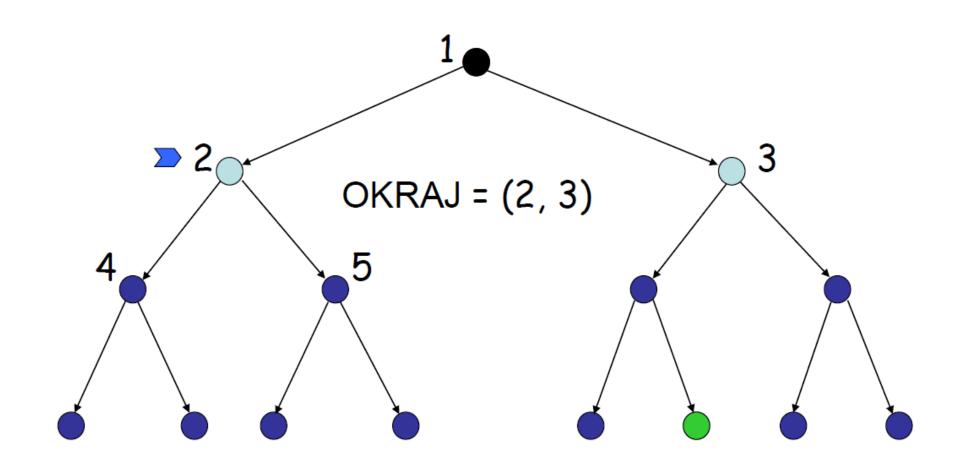
Otázka: Čo sa stane ak vetviaci faktor je rôzny od každého smeru?

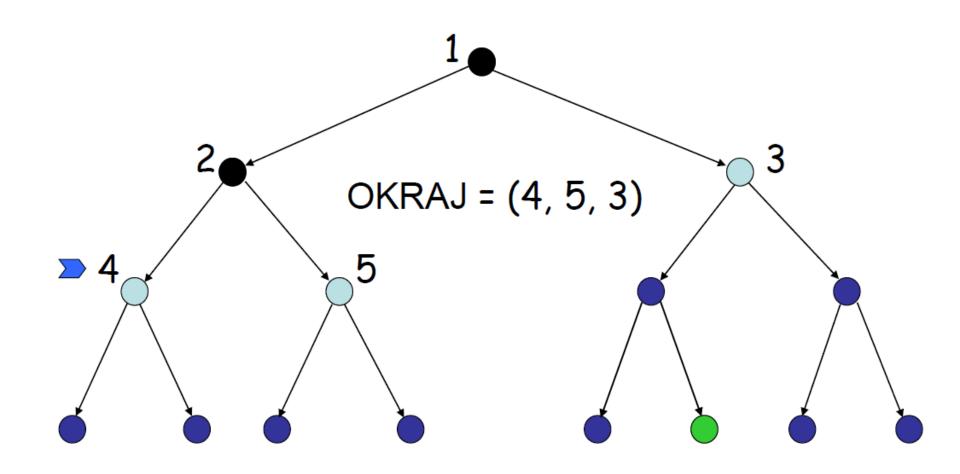
Depth-first search

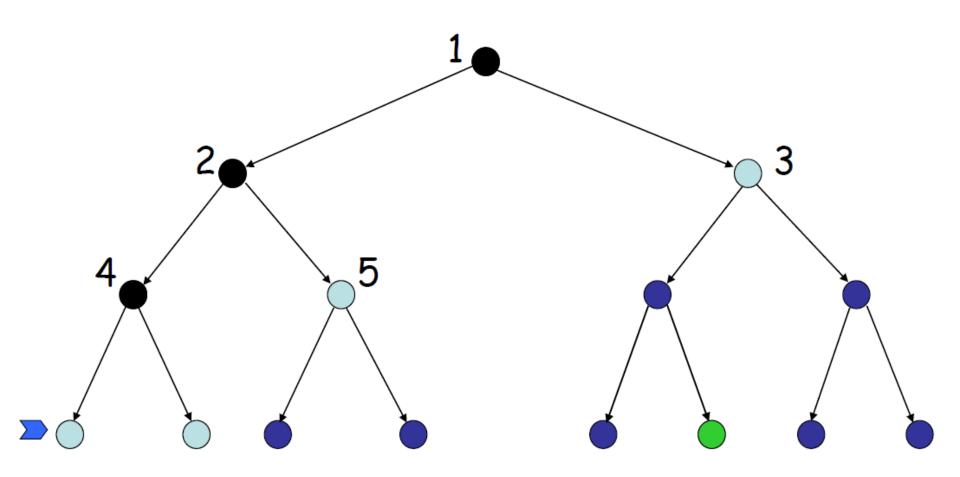


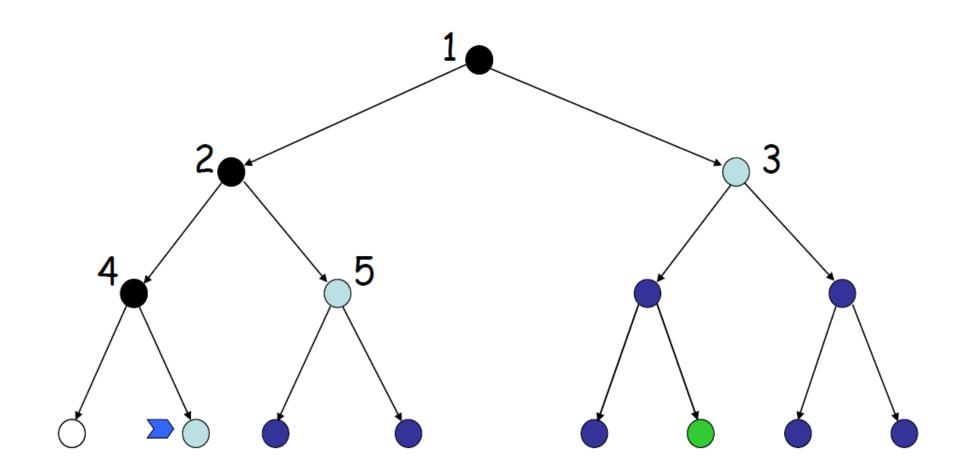
function HĽADANIE-DO-HĹBKY(*problém*) **returns** *riešenie* alebo neúspech **return** VŠEOBECNÉ-HĽADANIE(*problém*, ZARAĎ-NA-ZAČIATOK)

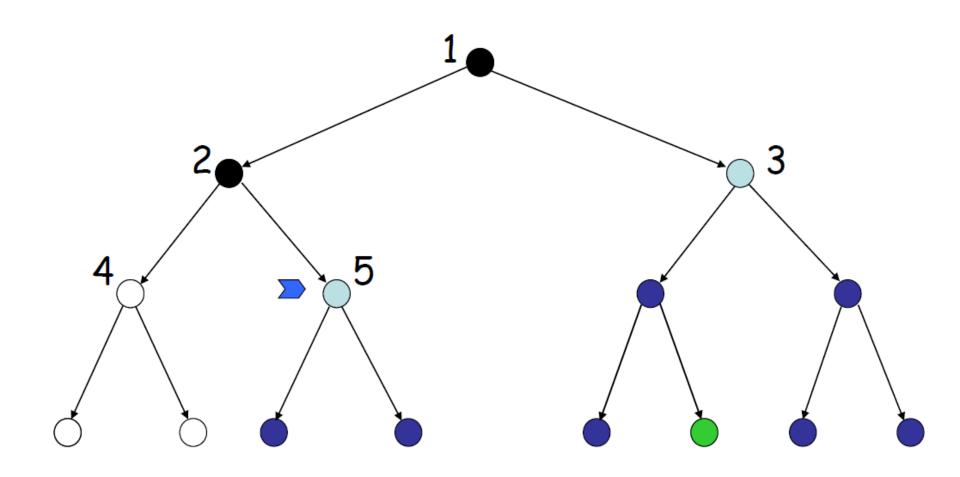


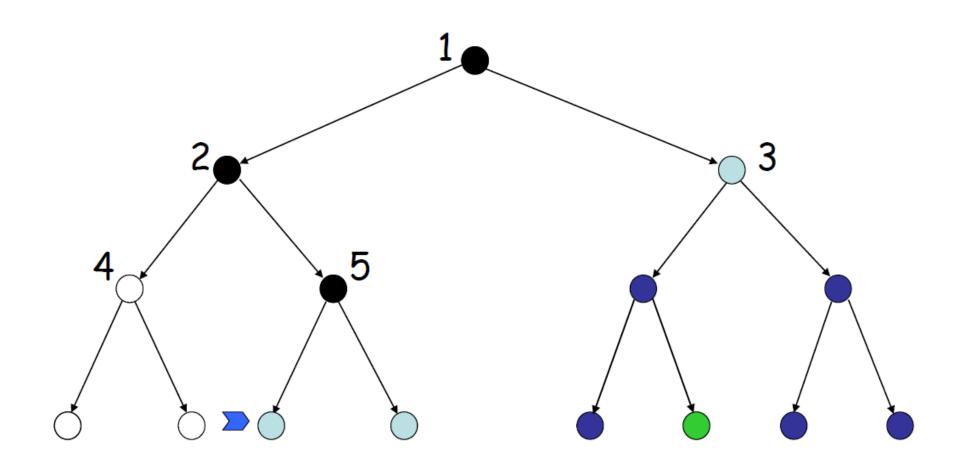


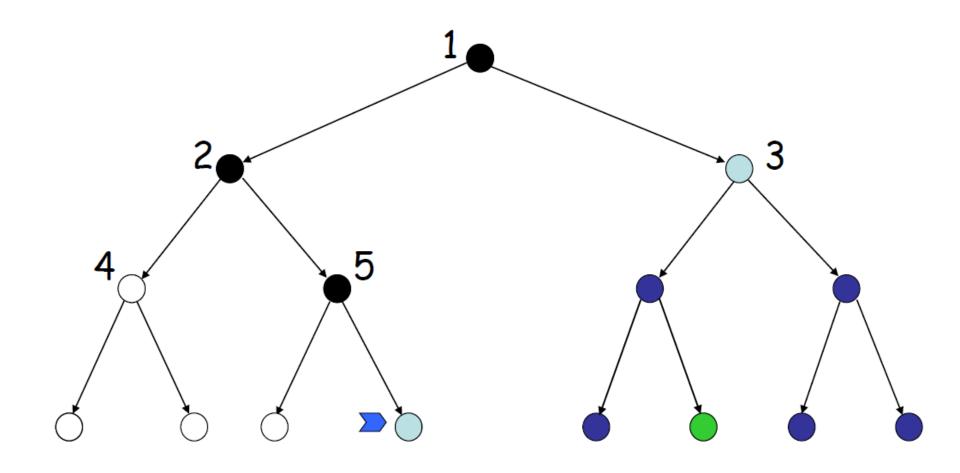


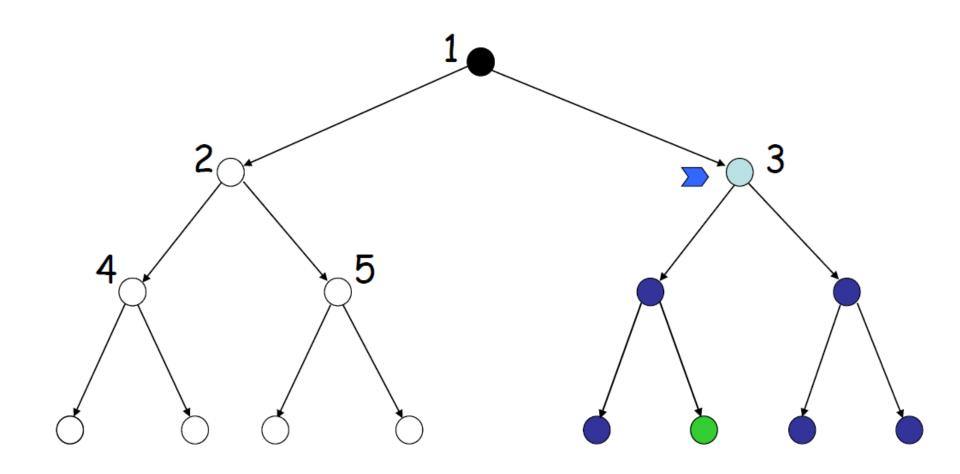


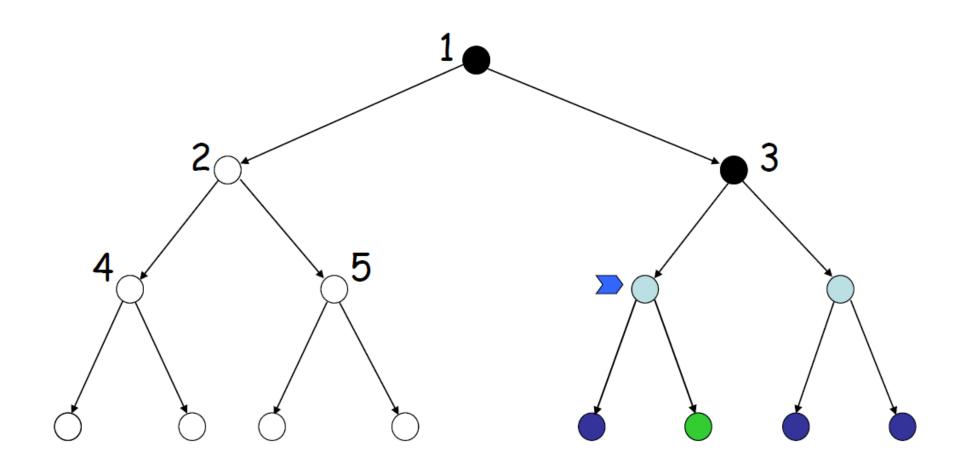


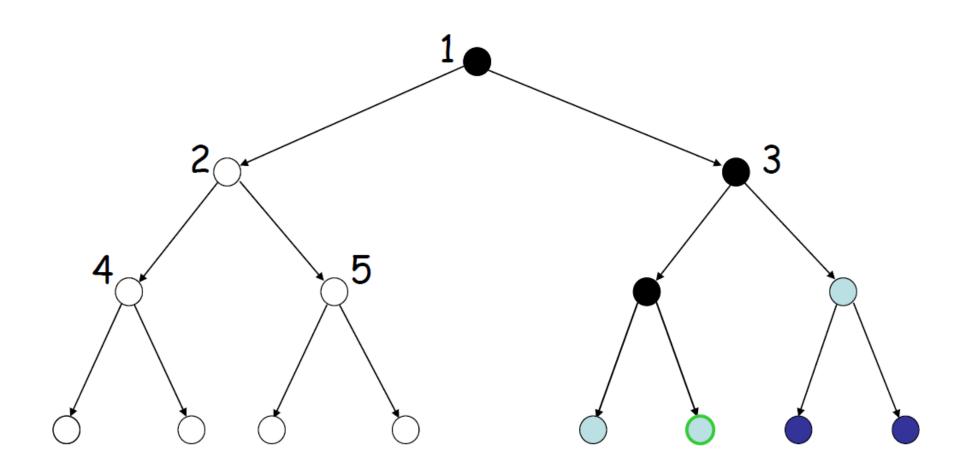












- b: vetviaci faktor
- d: hĺbka najplytšieho cieľového uzla
- m: maximálna hĺbka listového uzla
- Hľadanie do hĺbky je:
 - úplné?
 - optimálne?

- b: vetviaci faktor
- d: hĺbka najplytšieho cieľového uzla
- m: maximálna hĺbka listového uzla
- Hľadanie do hĺbky je:
 - úplné iba pre konečný strom hľadania
 - nie je optimálne
- Počet vygenerovaných uzlov (najhorší prípad) : 1 + b + b² + ... + b^m = O(b^m)
- Časová zložitosť: O(b^m)
- Priestorová zložitosť: O(bm) [alebo O(m)]

[pripomienka: Vyhľadávanie do šírky vyžaduje O(bd) čas a pamäť]

Cyklicky sa prehlbujúce hľadanie

```
function CYKLICKY-SA-PREHLBUJÚCE-HĽADANIE(problém)
returns riešenie alebo neúspech

for hĺbka ← 0 to ∞ do
    if OBMEDZENÉ-HĽADANIE(problém, hĺbka) je úspešné
        then return jeho riešenie
end
return neúspech
```

Obmedzené prehľadávanie do hĺbky

- □ Hľadanie do hĺbky s odseknutím v hĺbke k
 - □ hĺbka, za ktorou sa uzly nerozvíjajú
- □ Tri možné prípady
 - □ riešenie
 - □ zlyhanie žiadne riešenie
 - odseknutie hĺbky

Cyklicky sa prehlbujúce hľadanie

Poskytuje to najlepšie z hľadania do šírky a do hĺbky

Hlavná idea:

```
IDS
Pre k = 0, 1, 2, ... do:
Vykonaj hľadanie do hĺbky s odseknutím v
hĺbke k
(napr., generuj iba uzly s hĺbkou ≤ k)
```

Vyhodnotenie

- Cyklicky sa prehlbujúce hľadanie je:
 - úplné
 - optimálne ak cena kroku =1
- Časová zložitosť:
 (d+1)(1) + db + (d-1)b² + ... + (1) b^d = O(b^d)
- Priestorová zložitosť: O(bd) alebo O(d)

Počet generovaných uzlov (hľadanie do šírky a cyklické prehlbovanie)

$$d = 5 a b = 2$$

v hĺbke	do šírky	cykl. prehlb.
0	1	1 x 6 = 6
1	2	2 x 5 = 10
2	4	4 x 4 = 16
3	8	8 x 3 = 24
4	16	16 x 2 = 32
5	32	32 x 1 = 32
spolu	63	120

Počet generovaných uzlov (hľadanie do šírky a cyklické prehlbovanie)

$$d = 5 a b = 10$$

v hĺbke	do šírky cykl. prehl		
0	1 6		
1	10	50	
2	100	400	
3	1,000	3,000	
4	10,000	20,000	
5	100,000	100,000	
spolu	111,111	123,456	

123,456/111,111 ~ 1.111 t.j. len o 11% viac generovaných uzlov

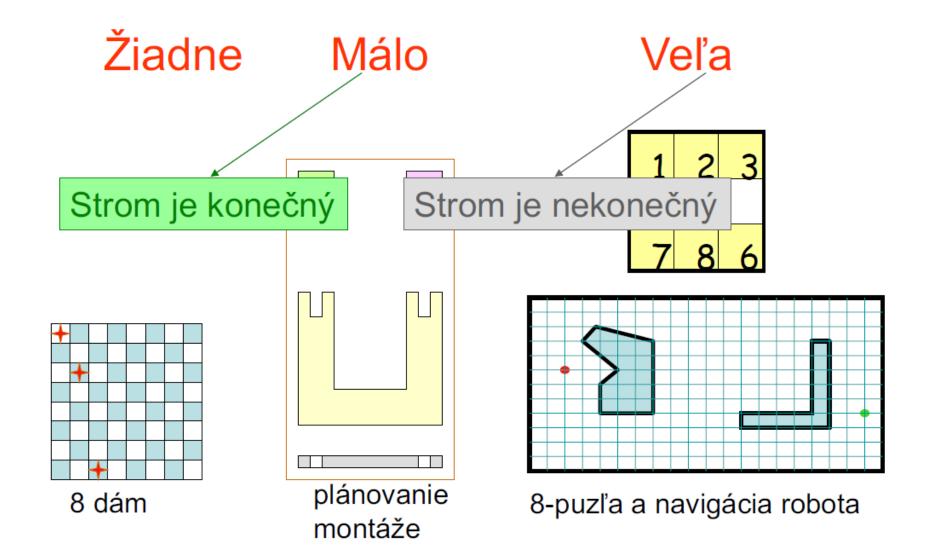
Porovnanie stratégií

- □ Hľadanie do šírky
 - uplné a prípustné, ale má vysokú pamäťovú zložitosť
- Hľadanie do hĺbky
 - pamäťovo efektívne, ale nie je úplné ani prípustné
- Cyklické prehlbovanie
 - úplné, prípustné, s rovnakou pamäťovou zložitosťou ako prehľadávanie do hĺbky a má skoro rovnakú časovú zložitosť ako prehľadávanie do šírky

Znovunavštívené stavy

Žiadne Málo Veľa plánovanie 8 dám 8-puzľa a navigácia robota montáže

Znovunavštívené stavy



Vyhýbanie sa znovunavštíveným stavom

- Vyžaduje porovnávanie opisov stavov
- □ Hľadanie do šírky:
 - Ulož všetky stavy združené s generovanými uzlami do NAVSTIVENE
 - Ak stav nového uzla je v NAVSTIVENE, tak zruš uzol

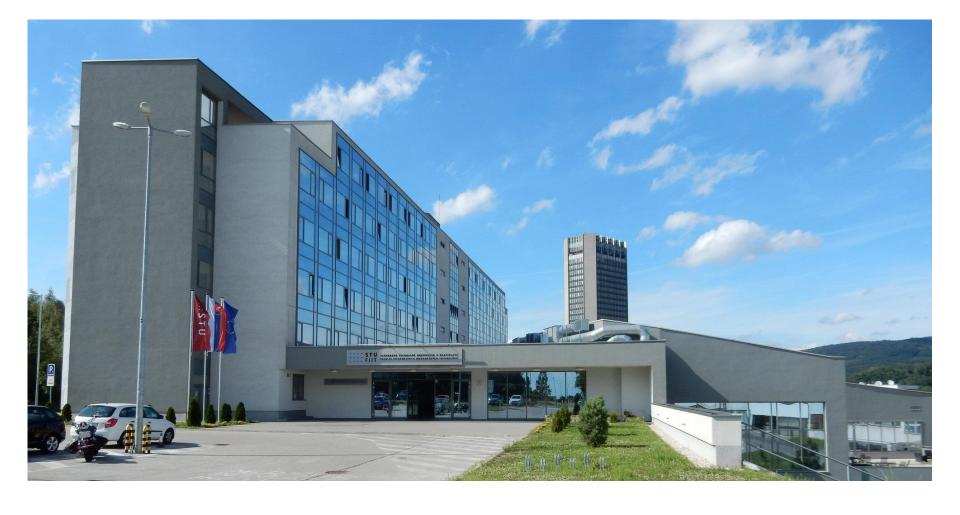
Vyhýbanie sa znovunavštíveným stavom

- □ Hľadanie do hĺbky:
 - □ Riešenie 1:
 - ukladaj všetky stavy asociované s uzlami v aktuálnej ceste do NAVSTIVENE
 - ak stav nového uzlu je v NAVSTIVENE, tak zruš uzol
 - tým sa iba vyhneme slučkám
 - □ Riešenie 2:
 - ukladaj všetky generované stavy do NAVSTIVENE
 - ak stav nového uzlu je v NAVSTIVENE, tak zruš uzol
 - rovnaká pamäťová zložitosť ako pri hľadaní do šírky!

Porovnanie neinformovaných stratégií hľadania

Kritérium	Do šírky	Rovno- mernej ceny	Do hĺbky	Obmedze- né do hĺbky	Cyklicky sa prehlbujúce	Obojsmerné
Čas	<i>b</i> ^d	<i>b</i> ^d	b^m	b^{l}	b ^d	b ^{d/2}
Pamäť	<i>b</i> ^d	b ^d	b^m	b^{l}	b ^d	b ^{d/2}
Prípustná?	áno	áno	nie	nie	áno	áno
Úplná?	áno	áno	nie	áno,	áno	áno
				ak <i>l</i> ≥ <i>d</i>		

- b je faktor vetvenia,
- d je hĺbka riešenia,
- m je maximálna hĺbka stromu hľadania,
- / je hraničná hĺbka (pri obmedzenom hľadaní do hĺbky)



ĎAKUJEM ZA POZORNOSŤ



lukas.kohutka@stuba.sk