

Vecteurs aléatoires

Probabilités et statistiques



hiver 2022

Retour: variables aléatoires



Résumé de l'épisode précédent

- **Variable aléatoire** X : nombre dont la valeur dépend du hasard
- On peut parler de la **probabilité** qu'elle prenne certaines valeurs

$$0 \leq \mathbb{P}[X \in \mathcal{A}] \leq 1.$$

- Dite **continue** si pour tout x ,

$$\mathbb{P}[X = x] = 0,$$

- **discrète** s'il existe une suite de valeurs (x_i) avec

$$\sum_i \underbrace{\mathbb{P}[X = x_i]}_{p_i} = 1.$$

La loi de X

- Peut être décrite grâce à la **fonction de répartition**

$$F_X(x) := \mathbb{P}[X \leq x].$$

- Fonction croissante avec

$$F_X(-\infty) = 0, \quad F_X(+\infty) = 1.$$

- Sert à évaluer les probabilités par différence:

$$\mathbb{P}[a < X \leq b] = F_X(b) - F_X(a)$$

Mais aussi:

- Sa dérivée est la « **fonction** » de densité $f_X(x)$
- Positive, aire totale sous la courbe 1
- Sert à évaluer les probabilités par intégration:

$$\mathbb{P}[X \in \mathcal{A}] = \int_{x \in \mathcal{A}} f_X(x) \, dx.$$

En particulier

- Cas discret: F_X est continue par morceaux,

$$f_X(x) = \sum_i p_i \delta(x - x_i),$$

les intégrales se ramènent à des sommes (finies ou non)

- Cas continu: F_X est continue, f_X est une vraie fonction
- Cas mixte: un peu des deux

Mesures de tendance centrale

- L'espérance

$$\mu = \mathbb{E}[X] = \int_{-\infty}^{+\infty} x f_X(x) \, dx$$

- mais aussi le **mode**: $f_X(x_m) = \max f_X$

- la **médiane**: $F_X(x_M) = \frac{1}{2}$

Mesure de dispersion

Pour quantifier la dispersion d'une v.a. X , considérons l'espérance de la déviation par rapport à son espérance:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[X - \mathbb{E}[X]] &= \mathbb{E}[X] - \mathbb{E}[\mathbb{E}[X]] \\ &= \mathbb{E}[X] - \mathbb{E}[X] \\ &= 0\end{aligned}$$

Oups !

Meilleure idée:

Définition

La **variance** d'une variable aléatoire X est

$$\text{Var}(X) := \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] \geq 0.$$

Notation courante: $\mu = \mathbb{E}[X]$, **écart-type** $\sigma := \sqrt{\text{Var}(X)} \geq 0$

Proposition

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2$$

Preuve:

$$\begin{aligned}\text{Var}(X) &= \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] \\ &= \mathbb{E}\left[X^2 - 2\mathbb{E}[X]X + \mathbb{E}[X]^2\right] \\ &= \mathbb{E}[X^2] - 2\mathbb{E}[X]\mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[X]^2 \\ &= \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2.\end{aligned}$$

Exemples

- $X \sim \mathcal{B}(n, p) \implies \text{Var}(X) = np(1 - p)$
- $X \sim \mathcal{G}(p) \implies \text{Var}(X) = \frac{1-p}{p^2}$
- $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) \implies \text{Var}(X) = \sigma^2$
- \vdots

Écart à l'espérance

L'écart-type est l'unité naturelle pour mesurer la distance à l'espérance.

Théorème (Bienaymé-Tchebychev)

Pour toute variable aléatoire X (d'espérance et variance finies),

$$\mathbb{P}\left[|X - \mu| \geq n\sigma\right] \leq \frac{1}{n^2}.$$

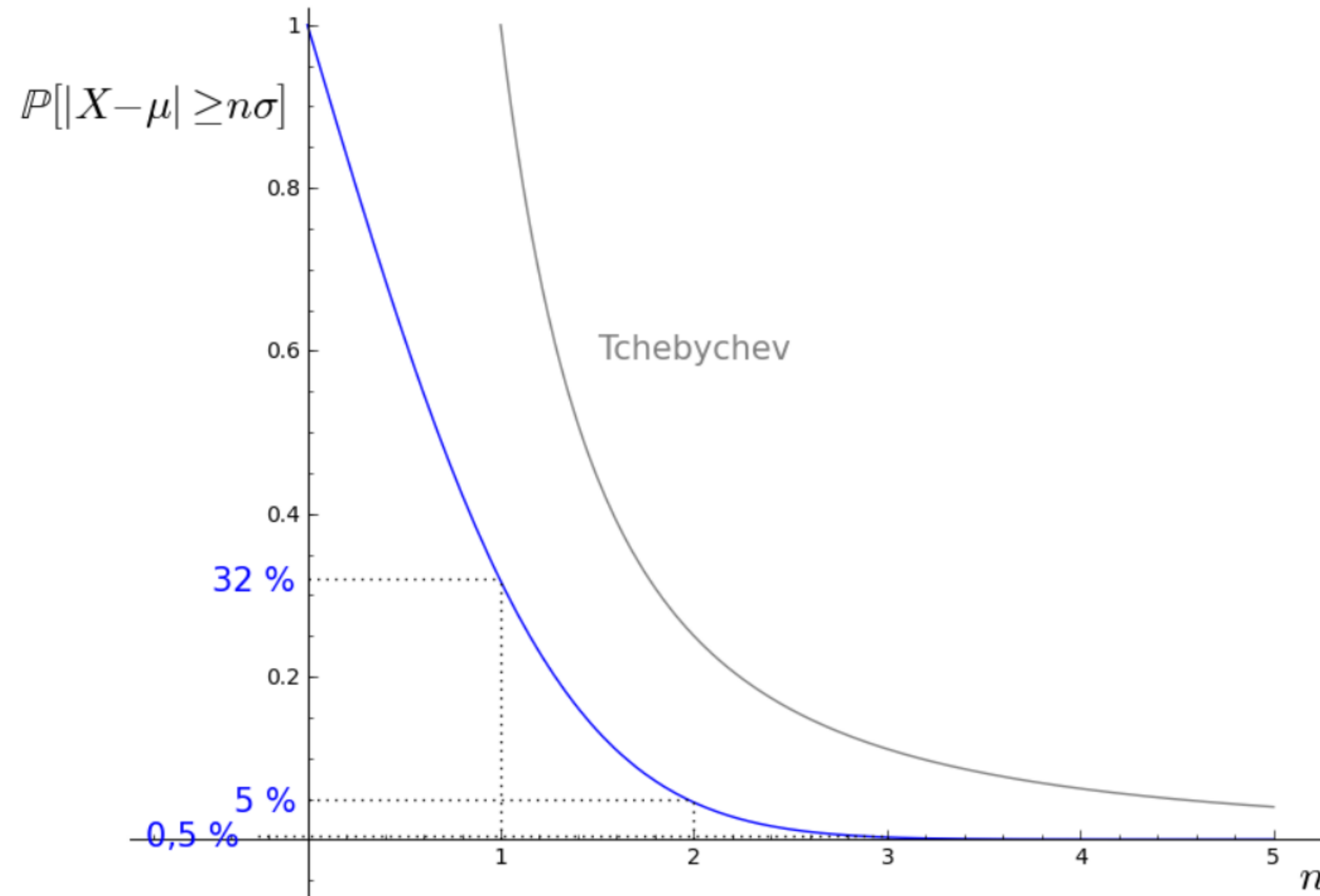
Bienaymé-Tchebychev

$$\mathbb{P}\left[|X - \mu| \geq n\sigma\right] \leq \frac{1}{n^2}.$$

Preuve (cas centré réduit): Si \mathcal{A} désigne l'évènement $|X| \geq n$,

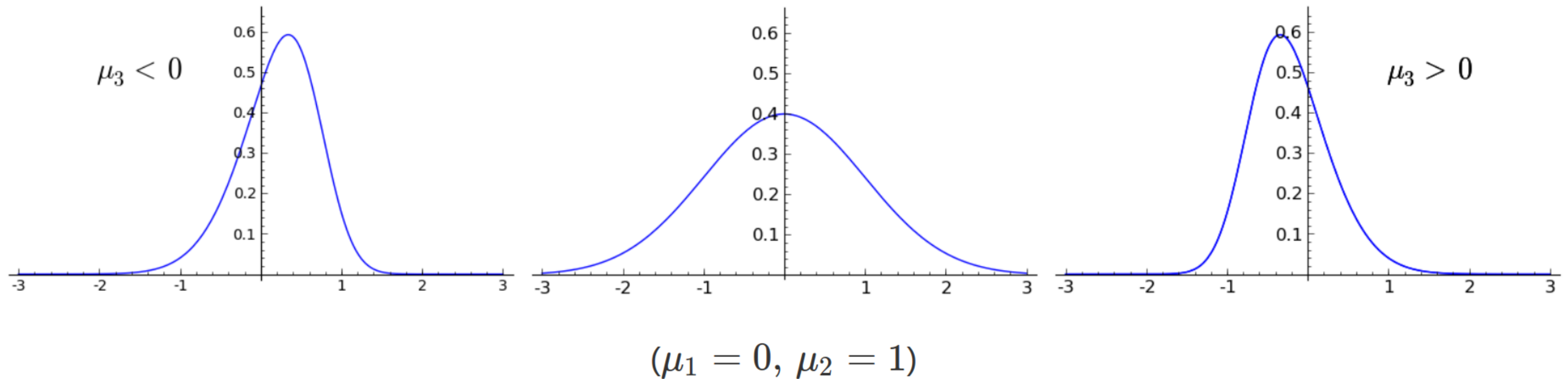
$$\begin{aligned} 1 = \mathbb{E}[X^2] &= \int_{x \in \mathcal{A}} x^2 f_X(x) \, dx + \int_{x \notin \mathcal{A}} x^2 f_X(x) \, dx \\ &\geq \int_{x \in \mathcal{A}} x^2 f_X(x) \, dx \geq n^2 \mathbb{P}[\mathcal{A}]. \end{aligned}$$

La loi normale fait bien mieux

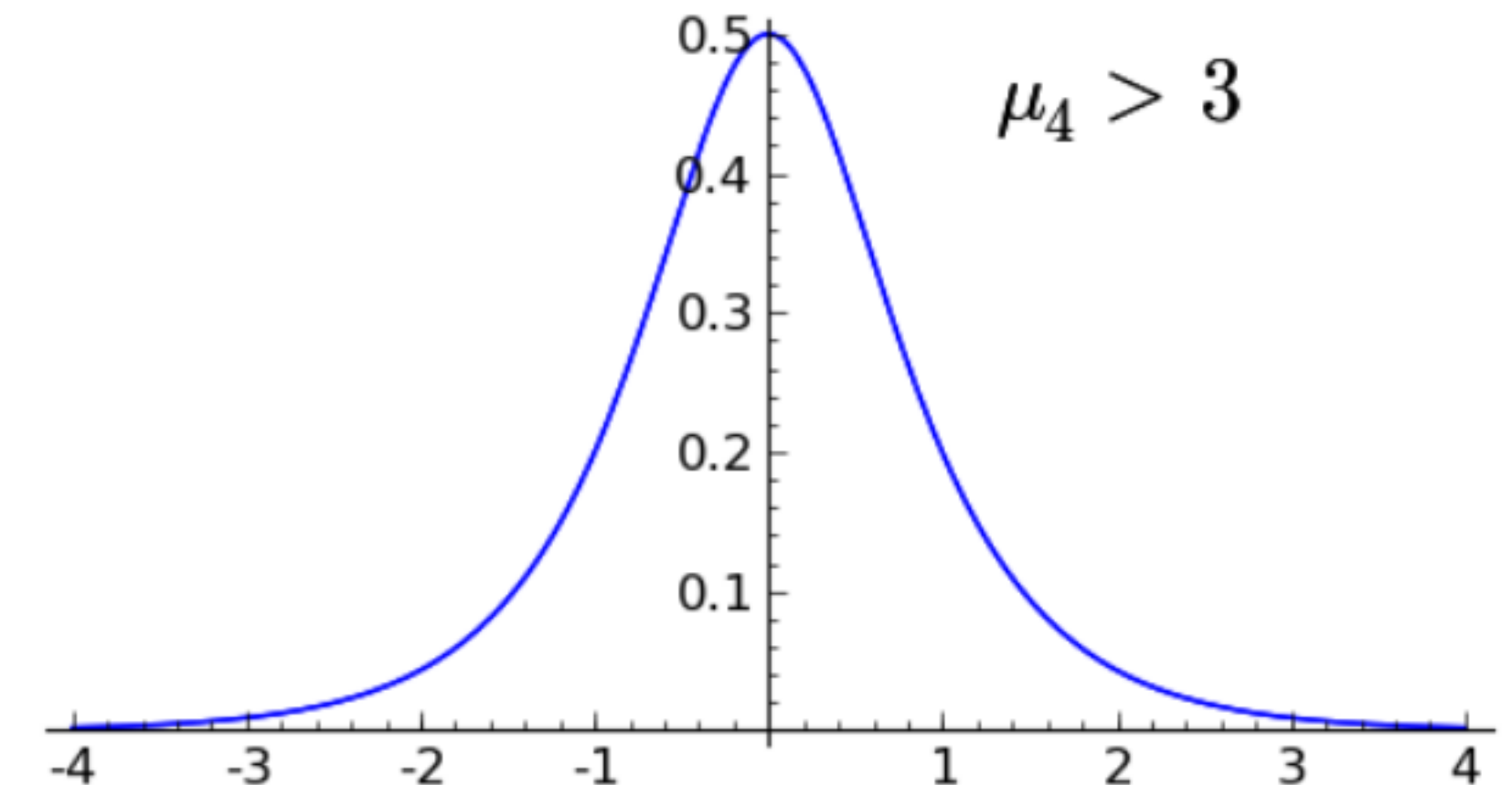
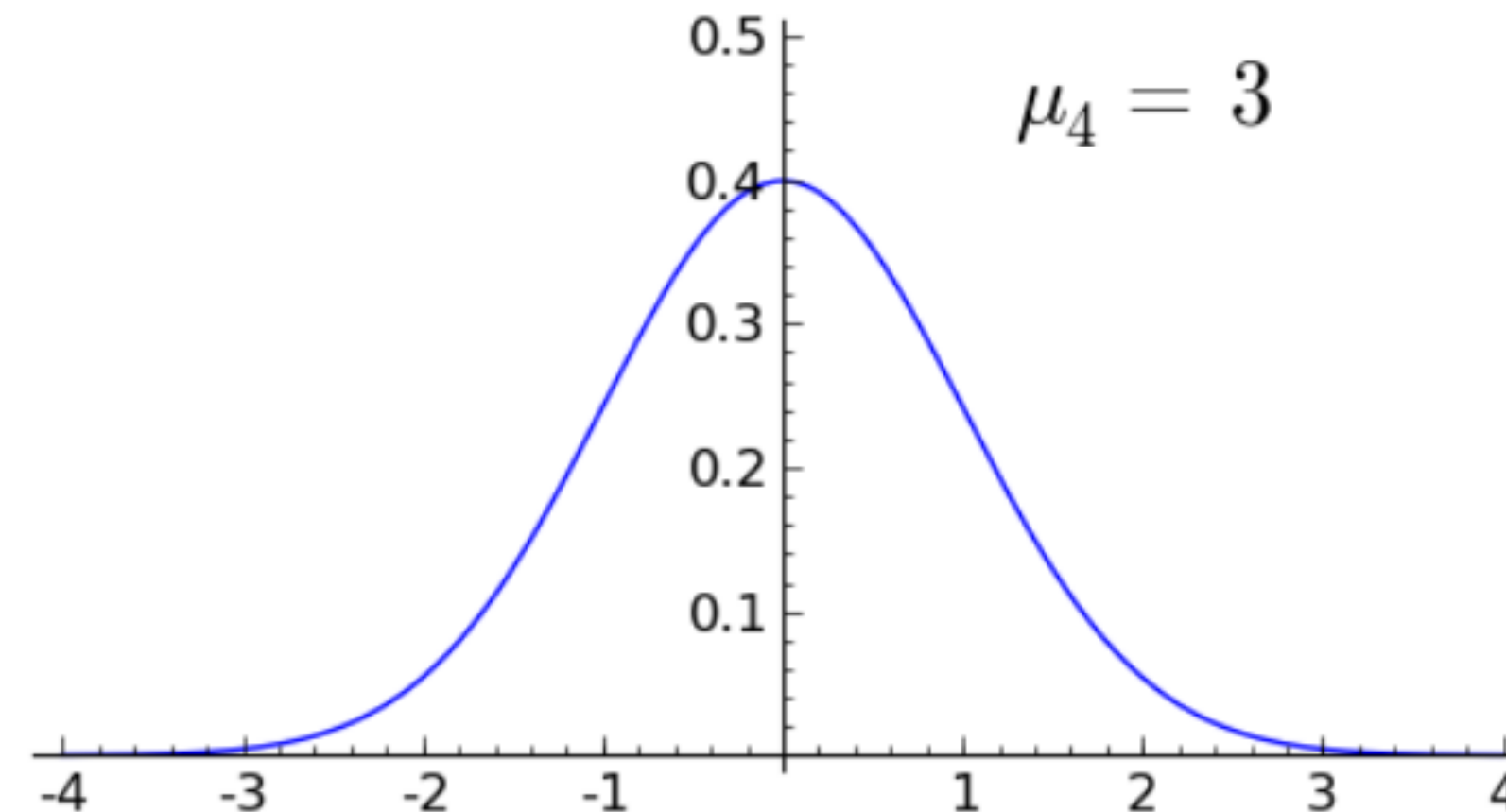
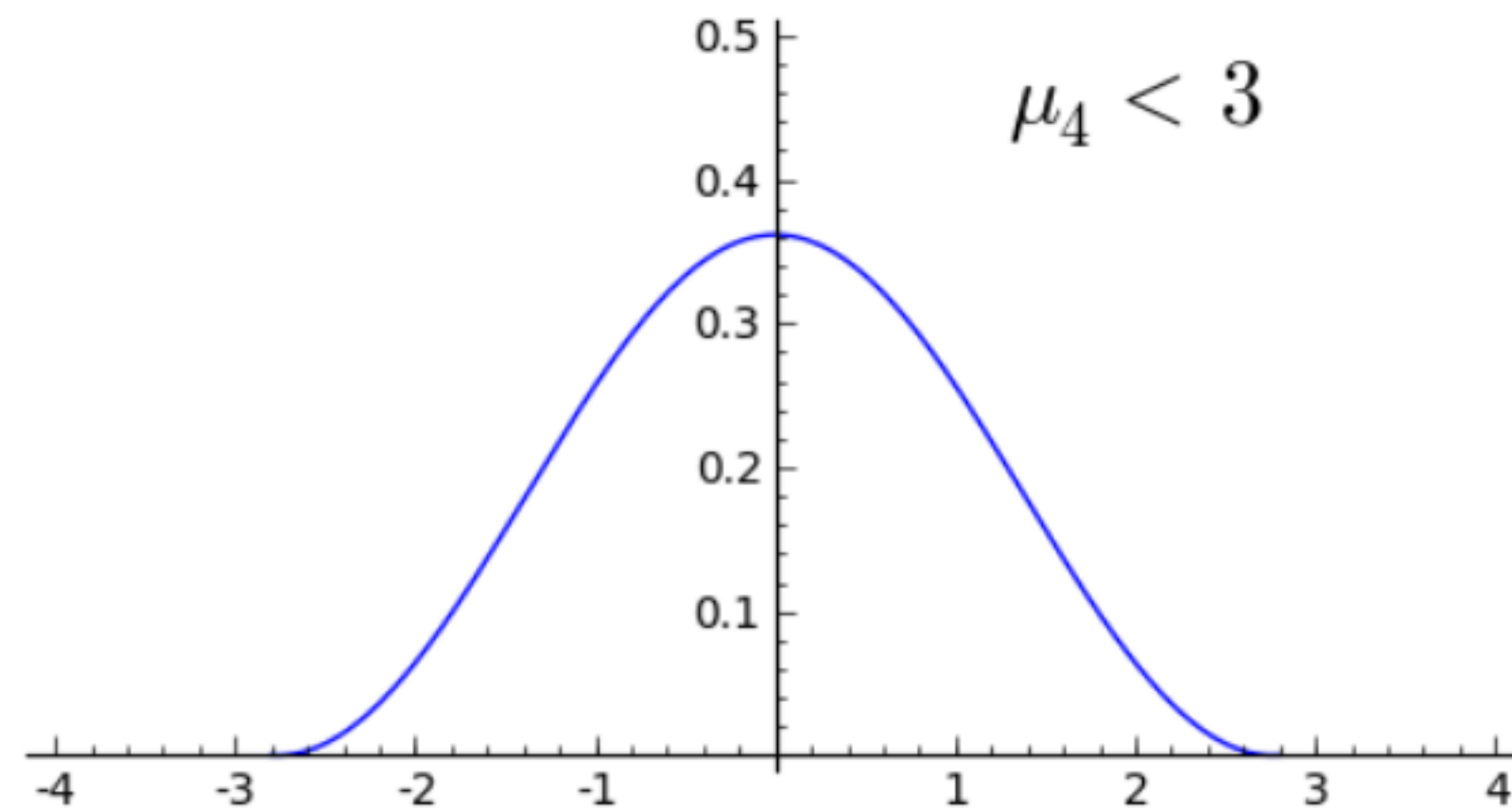


Statistiques d'ordre supérieur

$\mu_3 = \mathbb{E}[X^3]$ coefficient de dissymétrie



$\mu_4 = \mathbb{E}[X^4]$ **coefficient d'aplatissement**



$$(\mu_1 = \mu_3 = 0, \mu_2 = 1)$$

\vdots

$$\mu_n = \mathbb{E}[X^n] \text{ n}^e \text{ moment}$$

Théorème

La loi d'une variable aléatoire à moments finis est entièrement déterminée par ceux-ci.

Pour s'en convaincre, un outil puissant: la **fonction génératrice des moments** de X

$$g_X(t) = \mathbb{E}[e^{tX}] = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{tx} f_X(x) \, dx.$$

En posant $t = -2\pi i f$ on reconnaît la transformée de Fourier de f_X !

$$g_X(t) = \widehat{f_X}\left(-\frac{t}{2\pi i}\right)$$

Preuve: Par transformée inverse, on sait que $g_X(t)$ et $f_X(x)$ contiennent exactement la même information.

$$g_X(t) := \widehat{f_X} \left(-\frac{t}{2\pi i} \right) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{tx} f_X(x) \, dx$$

Or:

$$g_X(t) = \mathbb{E}[e^{tX}] = \mathbb{E} \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(tX)^n}{n!} \right] = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{t^n}{n!} \underbrace{\mathbb{E}[X^n]}_{\mu_n}.$$

Conclusion: les μ_n déterminent entièrement g_X (et vice-versa), en fait:

$$\mu_n = g_X^{(n)}(0).$$

« Décrire la loi de X »

- Donner F_X
- Donner f_X (ou les p_i dans le cas discret)
- Donner la suite des moments

$$\mu_n = \mathbb{E}[X^n], \quad n \in \mathbb{N}$$

- Ou encore, la fonction génératrice

$$g_X(t) = \mathbb{E}[e^{tX}] = 1 + \mu t + \mu_2 \frac{t^2}{2} + \mu_3 \frac{t^3}{6} + \dots$$

Quelques lois courantes

- Bernoulli $\mathcal{B}(p)$
- binomiale $\mathcal{B}(n, p)$
- géométrique $\mathcal{G}(p)$
- Poisson $\mathcal{P}(\lambda)$

⋮

⋮

- exponentielle $\mathcal{E}(\lambda)$
- uniforme $\mathcal{U}([a, b])$
- normale $\mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$

Vecteurs aléatoires



Plusieurs variables aléatoires

Intéressons-nous maintenant à deux variables aléatoires
vues comme un **couple** ou **vecteur aléatoire**

$$(X, Y) : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}^2.$$

(On généralisera ensuite facilement $2 \mapsto n$)

Exemple discret

On lance deux pièces: X_1 le résultat de la première, X_2 de la seconde

(X_1, X_2)	0	1	Σ
0	0,25	0,25	0,5
1	0,25	0,25	0,5
Σ	0,5	0,5	1

Un peu plus intéressant

Couple (X, Y) avec $X = X_1$, $Y = X_1 + X_2$

(X, Y)	0	1	2	Σ
0	0,25	0,25	0	0,5
1	0	0,25	0,25	0,5
Σ	0,25	0,5	0,25	1

Y donne de l'information sur X , et vice-versa

Terminologie

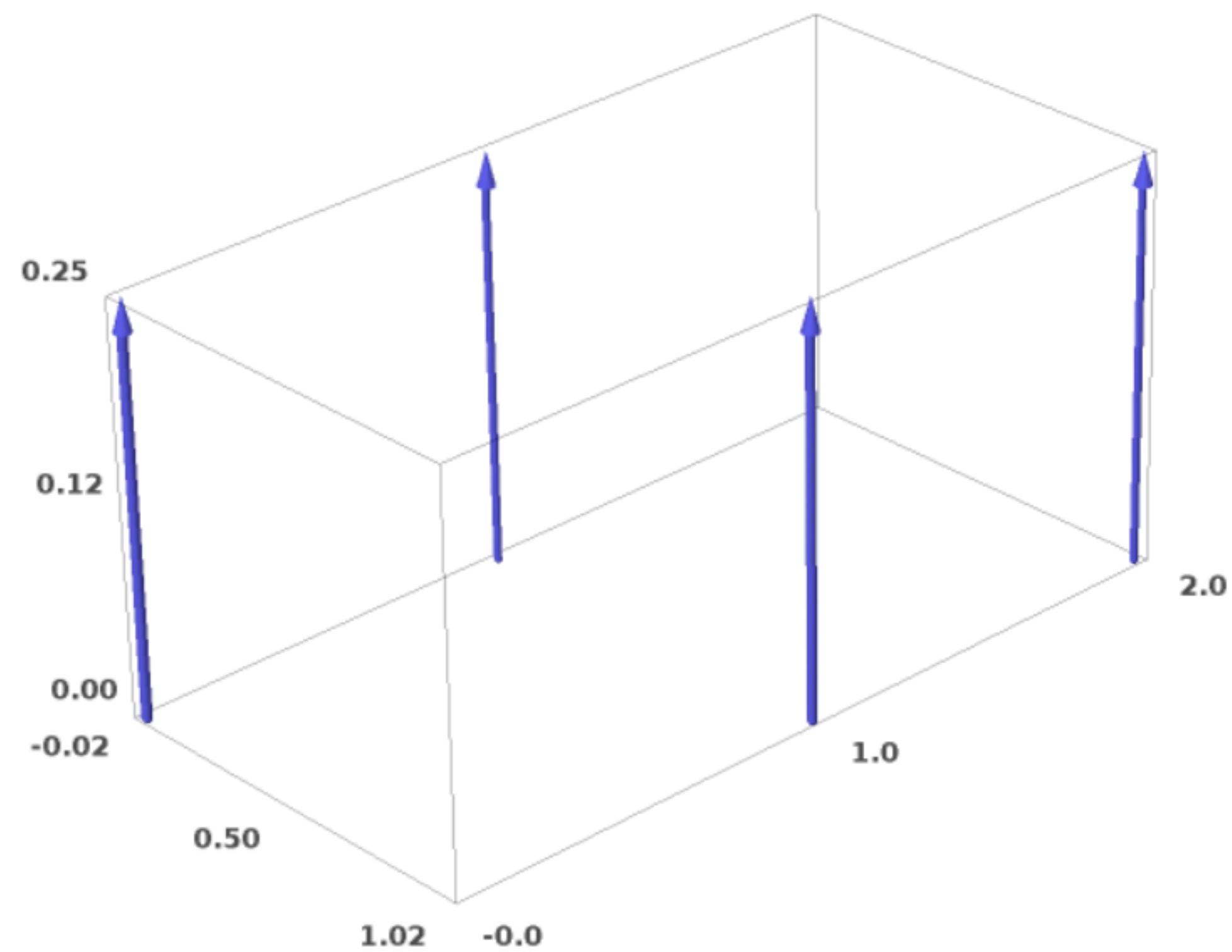
- **Probabilités conditionnelles**, *e.g.*

$$\mathbb{P}[Y = 2 \mid X = 1] = \frac{\mathbb{P}[(X, Y) = (1, 2)]}{\mathbb{P}[X = 1]} = \frac{0,25}{0,5} = 0,5$$

$$\mathbb{P}[X = 0 \mid Y = 0] = \frac{\mathbb{P}[(X, Y) = (0, 0)]}{\mathbb{P}[Y = 0]} = \frac{0,25}{0,25} = 1$$

- **Probabilités marginales** (somme par ligne ou colonne)

Représentation graphique



Loi conjointe

Définition

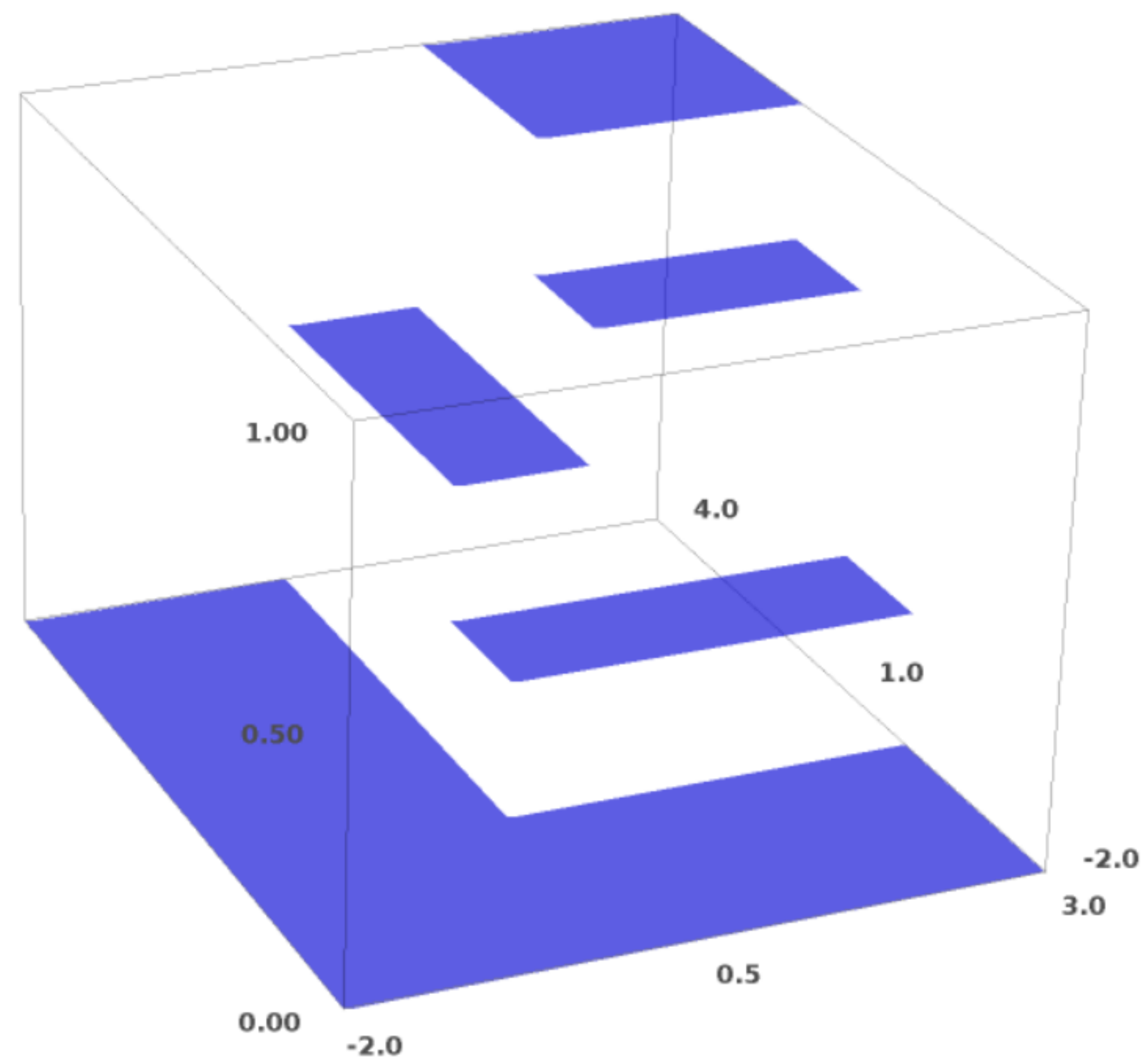
Fonction de répartition

$$F(x, y) = \mathbb{P}[X \leq x \text{ et } Y \leq y]$$

Fonction de densité

$$f(x, y) = \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y}$$

Exemple: fonction de répartition



Utilité

On calcule les probabilités par intégration double

$$\mathbb{P}[(X, Y) \in \mathcal{A}] = \iint_{\mathcal{A}} f(x, y) \, dx \, dy$$

Lois marginales:

$$F_X(x) = \mathbb{P}[X \leq x] = \int_{-\infty}^x \int_{-\infty}^{+\infty} f(u, y) \, dy \, du$$

$$\implies f_X(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x, y) \, dy$$

et de même pour $f_Y(y)$

Indépendance

Définition

X et Y sont dites **indépendantes** si pour tout $\mathcal{A}, \mathcal{B} \subseteq \mathbb{R}$

$$\mathbb{P}[X \in \mathcal{A} \text{ et } Y \in \mathcal{B}] = \mathbb{P}[X \in \mathcal{A}] \cdot \mathbb{P}[Y \in \mathcal{B}]$$

En d'autres termes:

$$\mathbb{P}[X \in \mathcal{A} \mid Y \in \mathcal{B}] = \frac{\mathbb{P}[X \in \mathcal{A} \text{ et } Y \in \mathcal{B}]}{\mathbb{P}[Y \in \mathcal{B}]} = \mathbb{P}[X \in \mathcal{A}]$$

Savoir quelque chose sur l'une n'apporte aucune information sur l'autre

Proposition

X et Y sont indépendantes

$$\Longleftrightarrow F(x, y) = F_X(x) \cdot F_Y(y)$$

$$\Longleftrightarrow f(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y)$$

Ce qui simplifie grandement les calculs

Preuve: (1) \implies (2) Par définition de F

(2) \implies (3) en dérivant

(3) \implies (1) en intégrant

Propriétés de l'espérance

Proposition

- Pour tout couple de variables aléatoires,

$$\mathbb{E}[X + Y] = \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y].$$

Preuve:

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[X + Y] &= \iint_{\mathbb{R}^2} (x + y) f(x, y) \, dx \, dy \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x \underbrace{\int_{-\infty}^{+\infty} f(x, y) \, dy}_{f_X(x)} \, dx + \int_{-\infty}^{+\infty} y \underbrace{\int_{-\infty}^{+\infty} f(x, y) \, dx}_{f_Y(y)} \, dy = \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y] \end{aligned}$$

Propriétés de l'espérance

Proposition

- Si X et Y sont indépendantes,

$$\mathbb{E}[X \cdot Y] = \mathbb{E}[X] \cdot \mathbb{E}[Y].$$

Preuve:

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[X \cdot Y] &= \iint_{\mathbb{R}^2} x y f(x, y) \, dx \, dy \stackrel{\text{ind}}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x y f_X(x) f_Y(y) \, dx \, dy \\ &= \left(\int_{-\infty}^{+\infty} x f_X(x) \, dx \right) \left(\int_{-\infty}^{+\infty} y f_Y(y) \, dy \right) = \mathbb{E}[X] \cdot \mathbb{E}[Y] \end{aligned}$$

Question: la réciproque est-elle vraie ? (indice: non)

L'important cas de la somme

Proposition

Si X et Y sont indépendantes, alors

$$g_{X+Y}(t) = g_X(t) \cdot g_Y(t)$$

Preuve: e^{tX} et e^{tY} sont aussi indépendantes donc

$$g_{X+Y}(t) = \mathbb{E}[e^{t(X+Y)}] = \mathbb{E}[e^{tX} \cdot e^{tY}] = \mathbb{E}[e^{tX}] \cdot \mathbb{E}[e^{tY}] = g_X(t) \cdot g_Y(t).$$

En d'autres termes:

$$f_{X+Y} = f_X * f_Y$$

Statistiques

$$\mathbb{E}[X], \mathbb{E}[Y], \text{Cov}(X, Y), \text{Cor}(X, Y)$$



Variance conjointe

Définition

La **covariance** du couple (X, Y) est

$$\text{Cov}(X, Y) = \sigma_{XY} := \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y])]$$

Remarque: $\text{Var}(X) = (\sigma_X)^2 = \sigma_{XX} = \text{Cov}(X, X)$

Indépendance et covariance

Proposition

$$\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[X Y] - \mathbb{E}[X] \mathbb{E}[Y]$$

D'où:

Corollaire

Si X et Y sont indépendantes, **alors** $\text{Cov}(X, Y) = 0$.

Attention: la réciproque n'est pas vraie !

Variance d'une somme

Proposition (Al-Kashi)

$$\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + 2 \text{Cov}(X, Y) + \text{Var}(Y)$$

En particulier, si X et Y sont indépendantes (Pythagore):

$$\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$$

Ou encore:

$$\sigma_{X+Y} = \sqrt{\sigma_X^2 + \sigma_Y^2}$$

Corrélation

On préfère souvent une version normalisée de la covariance:

Définition

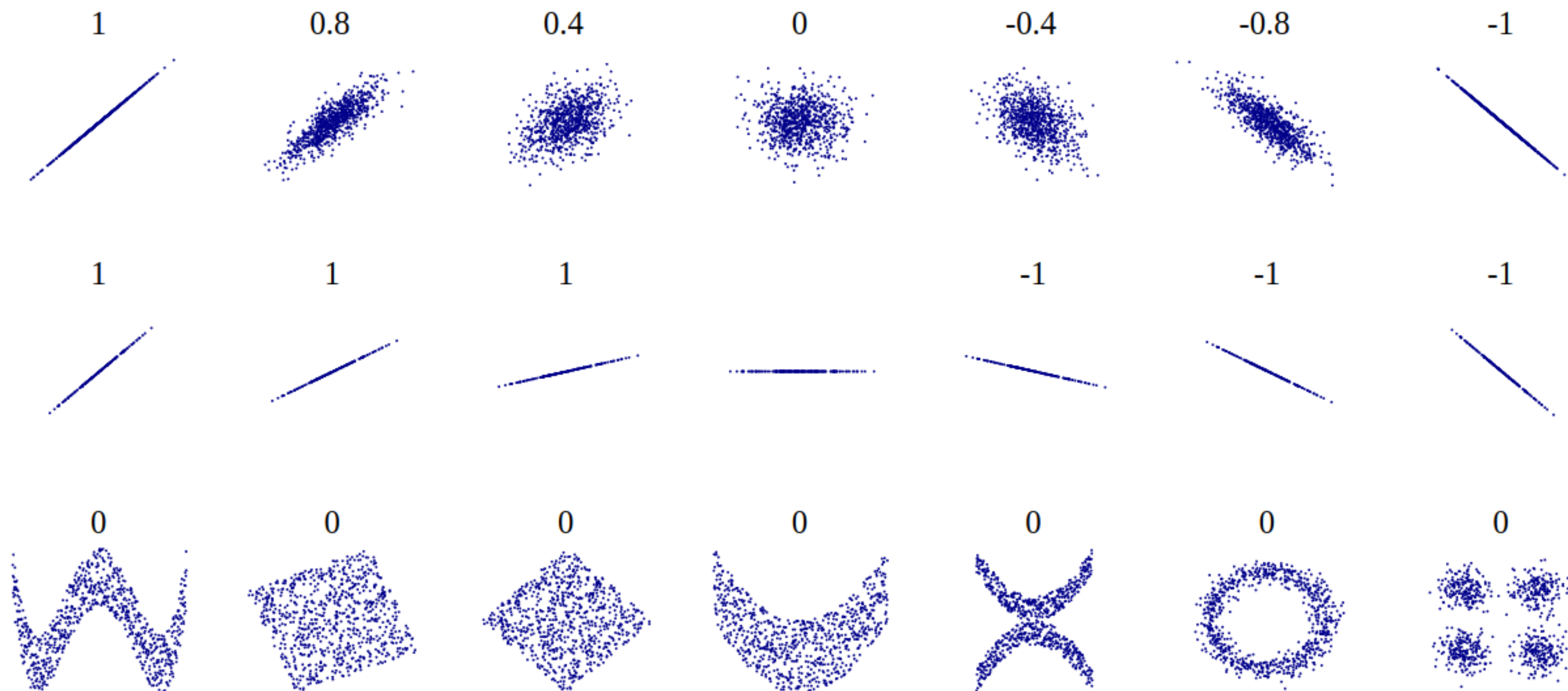
Le **coefficient de corrélation** du couple (X, Y) est

$$-1 \leq \text{Cor}(X, Y) := \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sigma_X \sigma_Y} \leq 1$$

Interprétation géométrique:

- $\text{Cov}(X, Y) \simeq$ produit scalaire; $\sigma_X, \sigma_Y \simeq$ normes
- donc $\text{Cor}(X, Y) \simeq \cos \theta$!

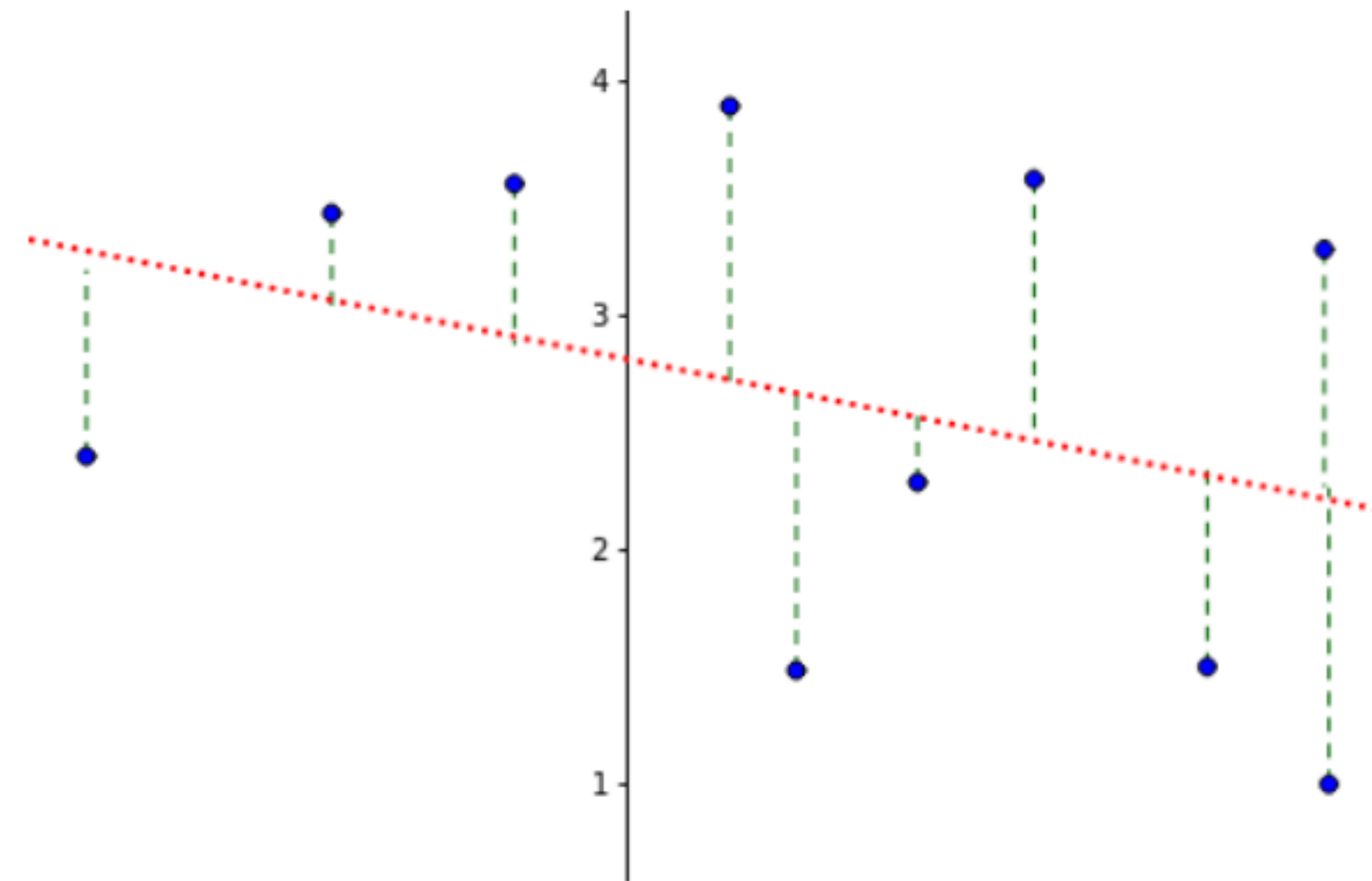
Graphiquement



Lien avec la régression linéaire

Étant données X et Y , on cherche à écrire

$$Y \approx aX + b.$$



On choisit habituellement les coefficients qui minimisent

$$\Delta(a, b) := \mathbb{E}[(aX + b - Y)^2].$$

Coefficients de la droite de régression linéaire $Y \approx aX + b$:

$$\begin{cases} a = \frac{\mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X] \mathbb{E}[Y]}{\mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2} \\ b = \frac{-\mathbb{E}[X] \mathbb{E}[XY] + \mathbb{E}[X^2] \mathbb{E}[Y]}{\mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2} \end{cases}$$

Retenir:

$$a = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\text{Var}(X)} = \frac{\sigma_X \sigma_Y \text{Cor}(X, Y)}{\sigma_X^2} = \frac{\sigma_Y}{\sigma_X} \text{Cor}(X, Y)$$

Appliquette

Exemple

À quelle(s) condition(s) sur a et b le couple (X, Y) est-il à covariance nulle ? Indépendant ?

(X, Y)	-1	0	1	Σ
-1	a	$2b$	a	0,5
1	b	$2a$	b	0,5
Σ	0,25	0,5	0,25	1