

TD : Automatique

Exercice 1: Mise en équation d'un système électrique du second ordre

On considère le montage électrique représenté sur la figure 1. On injecte dans ce système un signal d'entrée $e(t)$ correspondant à un échelon de tension de 0 à 5 V.

- 1- Déterminer l'équation différentielle qui lie $e(t)$ à la tension de sortie $s(t)$.
- 2- En déduire la fonction de transfert du système.

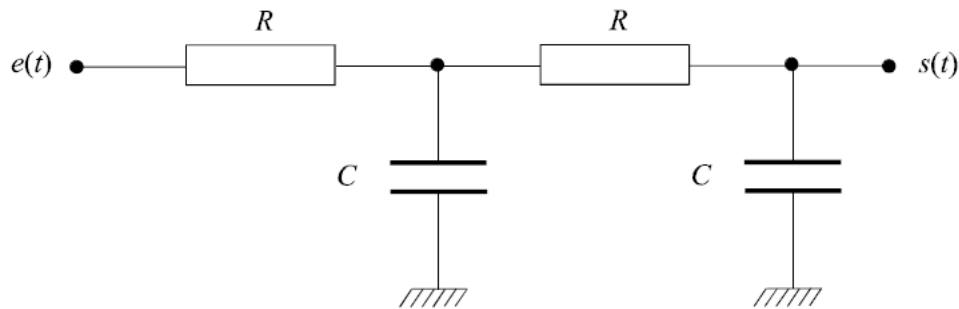


Figure 1. Circuit électrique du second ordre.

Correction :

1-

Appelons A le point commun aux deux résistances et $v_A(t)$ la tension en ce point. Nommons les courants dans les différentes branches du circuit (figure 2) et appliquons la loi des noeuds au point A :

$$\frac{e - v_A}{R} = C \frac{dv_A}{dt} + \frac{v_A - s}{R}$$

Par ailleurs, le courant $i_1(t)$ circulant dans le second condensateur, on peut écrire :

$$C \frac{ds}{dt} = \frac{v_A - s}{R}$$

Tirons de cette équation l'expression de la tension $v_A(t)$ et remplaçons celle-ci dans la première équation :

$$v_A = RC \frac{ds}{dt} + s(t)$$

$$e - RC \frac{ds}{dt} - s(t) = R^2 C^2 \frac{d^2 s}{dt^2} + 2RC \frac{ds}{dt}$$

On obtient ainsi l'équation différentielle qui lie $s(t)$ à $e(t)$:

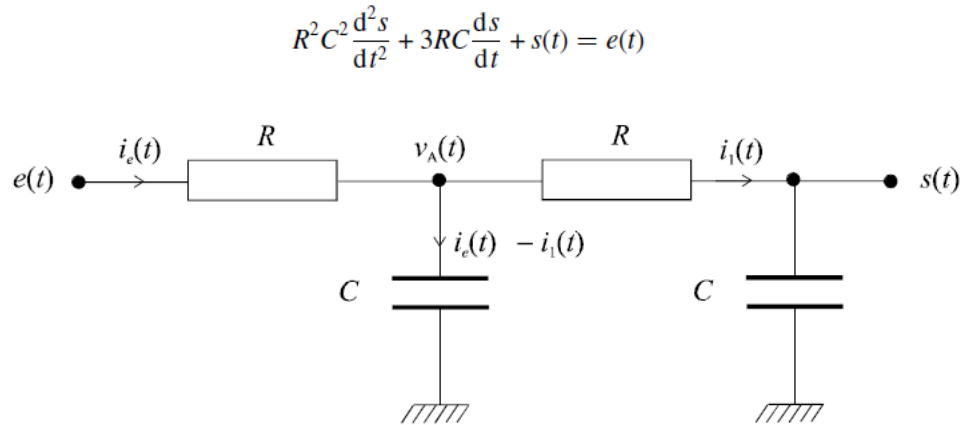


Figure 2. Étude du circuit électrique.

2- La fonction de transfert est donc :

$$G(p) = \frac{S(p)}{E(p)} = \frac{1}{R^2 C^2 p^2 + 3RCp + 1}$$

Exercice 2 : Réglage du gain statique d'un système du premier ordre

On considère un système de fonction de transfert $G(p)$ avec :

$$G(p) = \frac{K}{1 + Tp} \text{ avec } T = 0,1 \text{ s}$$

1- Calculer l'expression précise de la pulsation de coupure à 0 dB définie par :

$$G(\omega_{c0}) = 1$$

2- Montrer que si $K \gg 1$, on a :

$$\omega_{c0} \approx \frac{K}{T}$$

3- Calculer la valeur du gain K qui permet d'obtenir une pulsation $\omega_{c0} = 10 \text{ rad/s}$.

Correction :

1-

Le gain fréquentiel du système a pour expression :

$$G(\omega) = \frac{K}{\sqrt{1 + 0,01\omega^2}}$$

La pulsation de coupure à 0 dB peut être aisément calculée :

$$G(\omega_{c0}) = \frac{K}{\sqrt{1 + 0,01\omega_{c0}^2}} = 1 \Rightarrow \omega_{c0} = 10\sqrt{K^2 - 1}$$

2-

Si $K \gg 1$, on a :

$$\omega_{c0} = 10\sqrt{K^2 - 1} \approx 10K = \frac{K}{T}$$

3-

Pour obtenir une pulsation $\omega_{c0} = 10$ rad/s, on doit avoir :

$$10\sqrt{K^2 - 1} = 10 \Rightarrow K = \sqrt{2}$$

Exercice 3 : Réponse d'un système du second ordre à une rampe en régime critique

On considère un système de fonction de transfert $G(p)$ à l'entrée duquel on injecte une rampe unitaire : $e(t) = v(t) = t$ pour $t > 0$.

On donne :

$$G(p) = \frac{K}{\frac{p^2}{\omega_n^2} + \frac{2\xi p}{\omega_n} + 1} \text{ avec } \xi = 1$$

Calculer l'expression du signal de sortie $s(t)$ et tracer son graphe.**Correction :**

La fonction de transfert du système a pour expression :

$$G(p) = \frac{K}{\frac{p^2}{\omega_n^2} + \frac{2p}{\omega_n} + 1}$$

avec $E(p) = \frac{1}{p^2}$, on a :

$$S(p) = \frac{K}{p^2 \left(\frac{p}{\omega_n} + 1 \right)^2} = \frac{K\omega_n^2}{p^2 (p + \omega_n)^2}$$

Cette transformée de Laplace n'apparaît pas dans la tables de la transformée de Laplace. En revanche, on y trouve :

$$X(p) = \frac{K\omega_n^2}{p(p + \omega_n)^2} = K \frac{\omega_n^2}{p(p + \omega_n)^2} \Rightarrow x(t) = K - K(1 + \omega_n t)e^{-\omega_n t}$$

Comme $S(p) = \frac{X(p)}{p}$, on a :

$$s(t) = \int x(t) dt$$

soit :

$$s(t) = \int K dt - \int K e^{-\omega_n t} dt - \int K \omega_n t e^{-\omega_n t} dt$$

Intégrons :

$$s(t) = Kt + \frac{K}{\omega_n} e^{-\omega_n t} - \frac{K}{\omega_n} [1 - (1 + \omega_n t) e^{-\omega_n t}] + C^{te}$$

d'où :

$$s(t) = Kt (1 + e^{-\omega_n t}) + \frac{2K}{\omega_n} e^{-\omega_n t} - \frac{K}{\omega_n} + C^{te}$$

En considérant que $s(0) = 0$, on a :

$$s(0) = \frac{K}{\omega_n} + C^{te} = 0 \Rightarrow C^{te} = -\frac{K}{\omega_n}$$

Au final, on a donc :

$$s(t) = Kt (1 + e^{-\omega_n t}) + \frac{2K}{\omega_n} e^{-\omega_n t} - \frac{2K}{\omega_n}$$

ou encore :

$$s(t) = \left[Kt - \frac{2K}{\omega_n} \right] + \left[Kt + \frac{2K}{\omega_n} \right] e^{-\omega_n t}$$

Cette expression fait apparaître que le graphe de $s(t)$ possède une asymptote d'équation $y(t) = Kt - \frac{2K}{\omega_n}$ lorsque $t \rightarrow +\infty$. La courbe reste toujours au-dessus de son asymptote étant donné que $s(t) - y(t)$ est toujours positif. Pour tracer la courbe avec plus de précision, il est possible d'invoquer sa dérivée, que l'on connaît déjà :

$$\frac{ds}{dt} = x(t) = K - K e^{-\omega_n t} - K \omega_n t e^{-\omega_n t}$$

On remarque notamment que :

$$\frac{ds}{dt}(0) = 0$$

Le graphe de $s(t)$ est présenté sur la figure 3.

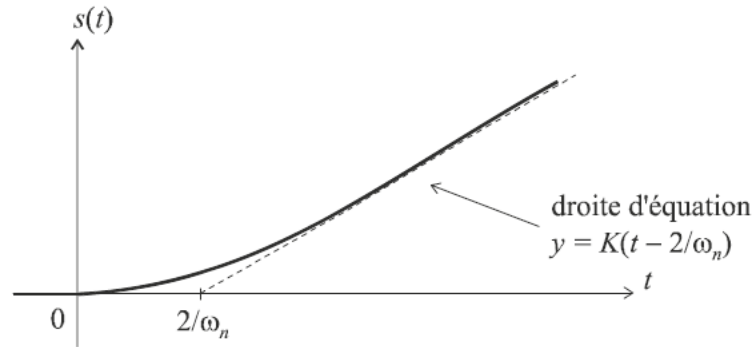


Figure 3. Réponse d'un système du second ordre à une rampe en régime critique.

Exercice 4 : Diagramme de Bode

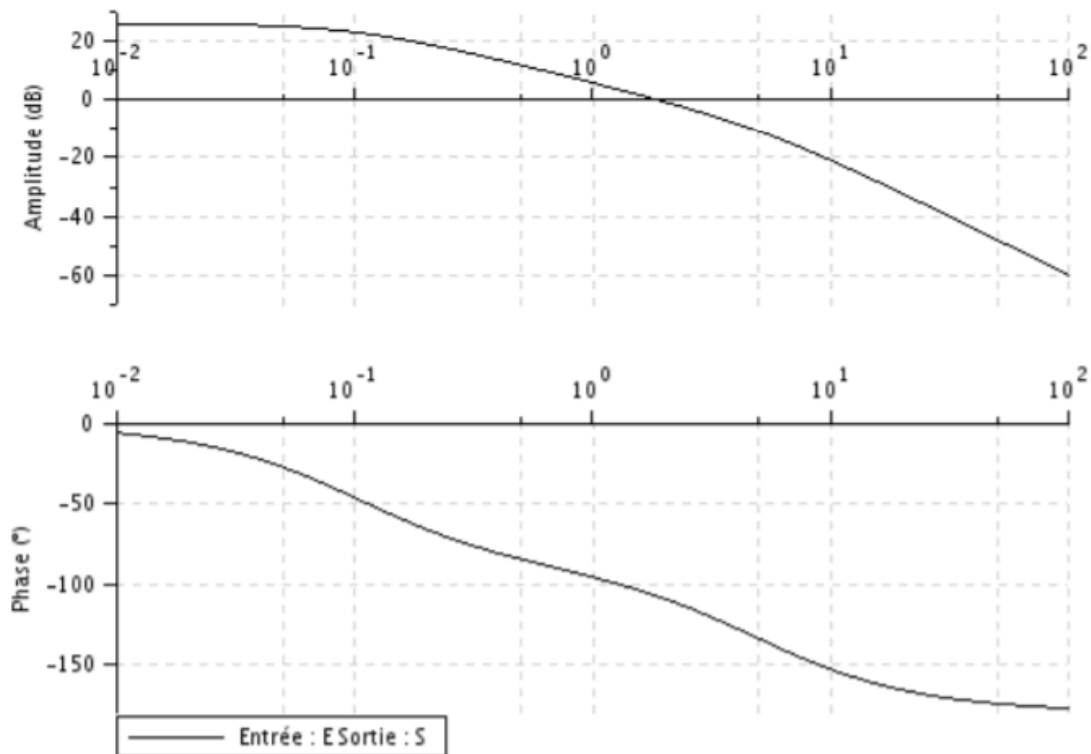
On considère un système de fonction de transfert en boucle ouverte :

$$FTBO(p) = \frac{20}{(1+0.2p)(1+10p)}$$

1. Tracer le diagramme de Bode de la FTBO en précisant les pulsations de cassure.
2. Déterminer si la pulsation de coupure à 0dB de la FTBO se situe avant 0.1 rad/s, après 5 rad/s ou entre ces deux pulsations.
3. En assimilant la courbe réelle des gains à son diagramme asymptotique, déterminer cette pulsation de coupure à 0dB : ω_{0dB} . En déduire une valeur approximative de la marge de phase.
4. On veut augmenter la bande passante tout en conservant une marge de phase de 45° . Sachant que les deux pulsations de cassures sont éloignées, déterminer la pulsation pour laquelle la marge de phase vaut 45° .
5. En déduire la valeur d'un correcteur proportionnel qui permettrait d'obtenir cette marge de phase.

Correction :

- 1- Le diagramme de Bode est la superposition de deux premiers ordres de pulsations de cassure 0.1 rad/s et 5 rad/s. Le gain à basse fréquence vaut $20\log 20 = 26 \text{ dB}$.



2- Pour $\omega=0.1 \text{ rad/s}$:

$$|FTBO(j\omega)| = \frac{20}{\sqrt{2}} = 14 > 1 \quad (\text{valeur du diagramme asymptotique})$$

Pour $\omega=5 \text{ rad/s}$,

$$|FTBO(j\omega)| = \frac{20}{\sqrt{2} * 10 * 5} = 0.3 < 1 \quad (\text{valeur du diagramme asymptotique}).$$

La pulsation de coupure se situe donc entre les deux pulsations de cassure

3. L'équation de l'asymptote entre les deux pulsations de cassure s'écrit

$$GdB = 20 \log \left| \frac{20}{10 j\omega} \right|$$

$GdB=0$ si le contenu du log vaut 1, soit $\omega=2 \text{ rad/s}$. Vu que les deux pulsations de cassures sont éloignées, la phase à cette pulsation vaudra environ 90° soit une marge de phase de l'ordre de 90° .

Le système est très stable.

4. En considérant que le premier “premier ordre” a totalement convergé en $\omega=5$ rad/s (pulsation de cassure du second “premier ordre”), la phase y vaut -135° , et la marge de phase est donc satisfaite à cette pulsation de cassure.

5. On a déjà calculé la valeur du diagramme asymptotique de la FTBO en $\omega=5$ rad/s, qui vaut 0.3, soit -11 dB. La courbe réelle est 3dB sous la valeur asymptotique à la pulsation de cassure, soit -14dB. Il faut remonter la courbe de gain de façon à ce que le gain soit nul à cette pulsation, c'est-à-dire remonter de 14dB, d'où $K_P=5$.