### Polynôme d'interpolation de degré *n* :

$$\mathbf{P}(x) = \sum_{i=0}^{n} a_i Q_i(x)$$

### Polynômes de Bernstein (de degré n)

$$B_i^n(t) = \binom{n}{i} t^i (1-t)^{n-i}, i = 0, ..., n; t \in [0,1]$$

#### Courbe de Bézier

Soient  $\mathbf{p}_0, \dots, \mathbf{p}_n$  points (*de contrôle*), une courbe de Bézier  $\mathbf{P}(t)$  est définie comme

$$\mathbf{P}(t) = \sum_{i=0}^{n} \mathbf{p}_{i} B_{i}^{n}(t), \quad t \in [0, 1]$$

#### Courbe de Bézier rationnelles

Soient  $\mathbf{p}_0, \dots, \mathbf{p}_n$  points de contrôle, une courbe de Bézier rationnelle  $\overline{\mathbf{P}}(t)$  est définie comme

$$\overline{\mathbf{P}}(t) = \sum_{i=0}^{n} \mathbf{p}_{i} R_{i}^{n}(t)$$

# Définition : courbe B-spline

Étant donné un vecteur de nœuds  $(t_0, \ldots, t_{n+k})$ , une courbe B-spline de degré m ou d'ordre k (= m+1) est une courbe paramétrique définie comme combinaison linéaire des points de contrôle  $\mathbf{p}_0, \ldots, \mathbf{p}_n$  et des fonctions B-splines :

$$S(t) = \sum_{i=0}^{n} \mathbf{p}_{i} N_{i}^{m}(t)$$

Remarque : La courbe de Bézier associée à n+1 points de contrôle est la courbe B-spline de degré n avec comme nœuds les points  $t_0 = t_1 = \ldots = t_n = 0$  et  $t_{n+1} = t_{n+2} = \ldots = t_{2n+1} = 1$ 

# **NURBS**

Soient  $\mathbf{p}_0, \dots, \mathbf{p}_n$  points de contrôle, une courbe B-spline rationnelle (NURBS, Non-Uniform Rational Basis Splines) est définie comme

$$\overline{\mathbf{S}}(t) = \frac{\sum_{i=0}^{n} \mathbf{p}_{i} \, \omega_{i} \, N_{i}^{m}(t)}{\sum_{i=0}^{n} \omega_{i} \, N_{i}^{m}(t)} = \sum_{i=0}^{n} \mathbf{p}_{i} \overline{R_{i}^{m}}$$

où  $\omega_i \in \mathbb{R}$  sont appelés poids et  $\overline{R_i^m}$  sont les fonctions B-splines rationnelles.