

## D.S. de Math n° 1

### durée : 2 heures

- La calculatrice est interdite.
- Le sujet comporte une feuille recto-verso.
- Utilisez les brouillons à votre disposition afin de rendre des copies sans rature ni faute d'orthographe.
- Rédigez clairement et concisément vos réponses et encadrez les résultats importants.
- Les questions qui nécessitent des réponses sont précédées d'un numéro que vous reporterez sur vos copies

## I. Distance entre deux droites

On se situe dans l'espace physique à trois dimensions identifié à  $\mathbb{R}^3$ .

1. On donne deux points  $A$  et  $B$  et deux vecteurs non-nuls  $u$  et  $v$ . Calculer, en fonction de  $A, B, u$  et  $v$ , la distance entre  $\mathcal{D}_1$  (passant par  $A$  dirigée par  $u$ ) et  $\mathcal{D}_2$  (passant par  $B$  et dirigée par  $v$ ).  
(indication : vous traiterez à part le cas où  $u$  et  $v$  sont colinéaires...)
2. On définit maintenant les droites  $\mathcal{D}_1$  et  $\mathcal{D}_2$  par les équations cartésiennes ci-dessous ; calculer la distance qui les sépare.

$$\mathcal{D}_1 \begin{cases} x & +2z & -43 & = & 0 \\ 15x & -4y & & -91 & = & 0 \end{cases} \quad \mathcal{D}_2 \begin{cases} 3x & -y & & +2 & = & 0 \\ -9x & +3y & -z & +10 & = & 0 \end{cases}$$

## II. Une vague histoire de point d'équilibre

Dans ce problème, les parties ne sont pas indépendantes.

### A. Définition du barycentre

Dans l'espace à deux dimensions, identifié à  $\mathbb{R}^2$ , on donne trois points  $A_1, A_2$  et  $A_3$  par leurs coordonnées respectives  $(x_1, y_1), (x_2, y_2)$  et  $(x_3, y_3)$ .

1. Comment peut-on tester simplement le fait que ces trois points sont alignés ou non (donner une équation simple portant sur les coordonnées) ?

**Hypothèse 1 :** on suppose désormais que  $A_1, A_2$  et  $A_3$  sont non-alignés. On dit qu'ils constituent un **repère barycentrique** du plan.

On définit maintenant trois réels (appelés **pooids**) :  $\alpha_1, \alpha_2$  et  $\alpha_3$  et une fonction :

$$f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$M \longmapsto \sum_{i=1}^3 \alpha_i \overrightarrow{MA_i}.$$

2. Montrer que si  $\sum_{i=1}^3 \alpha_i = 0$ , alors  $f$  est constante.
3. La réciproque est-elle vraie ?

**Hypothèse 2 :** on suppose maintenant que  $\sum_{i=1}^3 \alpha_i \neq 0$

4. Montrer qu'il existe un unique point  $G$  tel que  $f(G) = 0$ , et déterminer  $\overrightarrow{OG}$  en fonction des vecteurs  $\overrightarrow{OA_i}$ .

Le point  $G$  s'appelle le **barycentre** des points pondérés  $(A_1, \alpha_1), (A_2, \alpha_2)$  et  $(A_3, \alpha_3)$ .

5. Montrer qu'on ne change pas le barycentre en multipliant tous les scalaires  $\alpha_i$  par une même constante non-nulle.

## B. Recherche de coordonnées barycentriques

On cherche maintenant à résoudre le problème inverse : connaissant un point  $M \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  du plan, on cherche les poids  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  tels que  $M$  soit le barycentre de  $(A_1, \alpha_1)$ ,  $(A_2, \alpha_2)$  et  $(A_3, \alpha_3)$ .

- Déterminez (sans résoudre) une équation vectorielle (et par suite deux équations scalaires) portant sur  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  pour que ce triplet soit solution du problème.

D'après la question 5 et l'hypothèse 2, on peut aussi imposer la condition  $\sum_{i=1}^3 \alpha_i = 1$ . Désormais, on imposera toujours cette condition.

- Mettre les trois équations ainsi trouvées sous forme matricielle :

$$\underbrace{\begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cdot \\ \cdot \\ \cdot \end{pmatrix}$$

### Éléments de cours :

$A$  est inversible  $\iff$  ses colonnes sont linéairement indépendantes  $\iff \det(A) \neq 0$ .

On trouve donc un unique triplet  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  dès que  $\det(A) \neq 0$ .

Les coefficients  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  sont alors appelés les **coordonnées barycentriques** de  $M$  dans le repère barycentrique  $(A_1, A_2, A_3)$ .

- Par la méthode du pivot de Gauss, simplifier le déterminant de  $A$  et montrer que la condition  $\det(A) \neq 0$  est équivalente à l'hypothèse 1.

## C. Quelques points particuliers

- Quelles sont les coordonnées barycentriques, dans le repère barycentrique  $(A_1, A_2, A_3)$ , des points suivants :
  - $A_1$ ,  $A_2$  et  $A_3$ ,
  - les milieux des segments  $[A_1A_2]$ ,  $[A_2A_3]$  et  $[A_3A_1]$ ,
  - l'intersection des médianes du triangle  $A_1A_2A_3$  ?
- à quelle condition sur les coordonnées barycentriques  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  du point  $M \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  a-t-on  $M$  qui appartient à la droite  $(AB)$  ?

## D. Condition d'alignement de trois points en coordonnées barycentriques

On cherche une conditions nécessaire et suffisante sur les coordonnées barycentriques de trois points pour qu'ils soient alignés.

Poser  $M_1(X_1, Y_1)$  de coordonnées barycentriques  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ ,  $M_2(X_2, Y_2)$  de coordonnées barycentriques  $(\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ , et  $M_3(X_3, Y_3)$  de coordonnées barycentriques  $(\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3)$ , et chercher.

## III. Intersection des médianes d'un triangle

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on définit trois points :

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix} \quad C \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \end{pmatrix}$$

- Déterminer les équations cartésiennes des médianes du triangle  $ABC$ .
- Montrer qu'elles sont concourantes et donner leur point d'intersection (comment s'appelle ce point... vous pouvez utiliser le problème II. pour vous faciliter les calculs).

BON COURAGE !