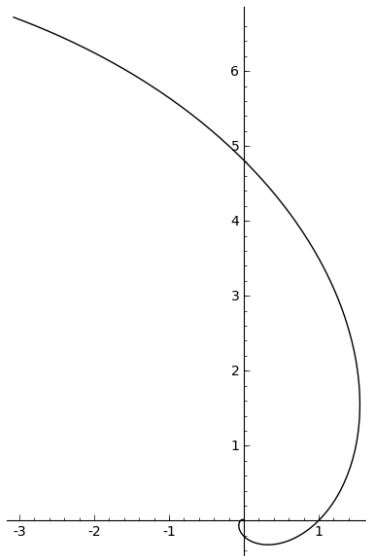


Ce quiz contient 4 questions équipondérées – répondez directement sur la feuille.

Nom:

**CORRIGÉ**

1. Je suis parti du point  $(1, 0)$  et j'ai parcouru une distance de  $\sqrt{2}(e^{\frac{\pi}{3}} - 1)$  dans le sens anti-horaire le long de la spirale logarithmique d'équation polaire  $r = e^\theta$ . Où suis-je rendu ?



$$\mathbf{r} = e^\theta \mathbf{u}_r$$

$$\frac{d\mathbf{r}}{d\theta} = e^\theta \mathbf{u}_r + e^\theta \mathbf{u}_\theta = e^\theta (\mathbf{u}_r + \mathbf{u}_\theta)$$

$$d\ell = \left\| \frac{d\mathbf{r}}{d\theta} \right\| d\theta = \sqrt{2} e^\theta d\theta$$

donc l'abscisse curviligne mesurée à partir de  $\theta = 0$  est donnée par

$$\ell(\theta) = \int_0^\theta \sqrt{2} e^t dt = \sqrt{2} (e^\theta - 1).$$

Je suis donc parti du point  $\theta = 0$  pour me rendre en  $\theta = \frac{\pi}{3}$  ; je suis rendu au point

$$\mathbf{r}\left(\frac{\pi}{3}\right) = \left(\frac{e^{\frac{\pi}{3}}}{2}, \frac{e^{\frac{\pi}{3}}\sqrt{3}}{2}\right).$$

2. Calculez la longueur d'une arche (entre deux points de rebroussement) de la cycloïde  $\begin{cases} x(t) = t - \sin t, \\ y(t) = 1 - \cos t. \end{cases}$



$$\mathbf{r} = \begin{bmatrix} t - \sin t \\ 1 - \cos t \end{bmatrix}, \quad \frac{d\mathbf{r}}{dt} = \begin{bmatrix} 1 - \cos t \\ \sin t \end{bmatrix}$$

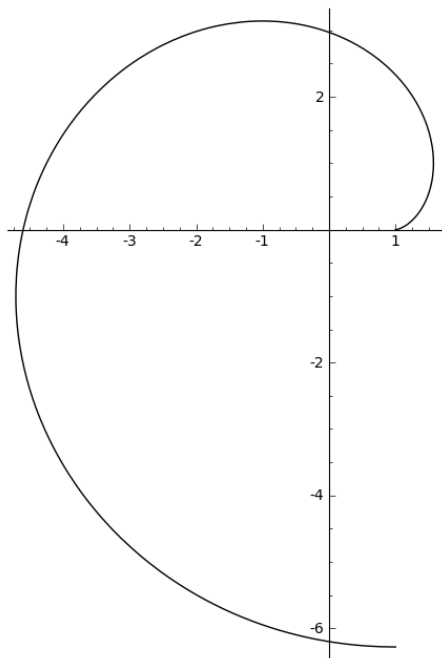
$$\left\| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right\| = \sqrt{(1 - \cos t)^2 + \sin^2 t} = \sqrt{2(1 - \cos t)} = 2 \left| \sin \frac{t}{2} \right|$$

donc

$$\ell = 2 \int_0^{2\pi} \sin \frac{t}{2} dt = -4 \cos \frac{t}{2} \Big|_0^{2\pi} = 8.$$

3. Calculez la développée (lieu des centres de courbure) de la courbe paramétrée

$$\begin{cases} x(t) = \cos t + t \sin t \\ y(t) = \sin t - t \cos t \end{cases} \quad (t \geq 0).$$



En posant  $\theta = t$ , on remarque que cette paramétrisation peut s'écrire

$$\mathbf{r} = \mathbf{u}_r - \theta \mathbf{u}_\theta.$$

De là

$$\frac{d\mathbf{r}}{d\theta} = \mathbf{u}_\theta - (\mathbf{u}_\theta - \theta \mathbf{u}_r) = \theta \mathbf{u}_r,$$

de sorte que

$$d\ell = \theta d\theta, \quad \mathbf{T} = \mathbf{u}_r, \quad \mathbf{N} = \mathbf{u}_\theta.$$

Dérivons  $\mathbf{T}$  pour obtenir la courbure :

$$\frac{d\mathbf{T}}{d\ell} = \frac{d\theta}{d\ell} \frac{d\mathbf{T}}{d\theta} = \frac{1}{\theta} \mathbf{u}_\theta$$

donc  $\kappa = 1/\theta$ ,  $R = \theta$ . Le centre de courbure est donc donné par

$$\mathbf{c} = \mathbf{r} + R\mathbf{N} = (\mathbf{u}_r - \theta \mathbf{u}_\theta) + \theta \mathbf{u}_\theta = \mathbf{u}_r;$$

la développée est un cercle de rayon 1 !

4. Soit  $\mathcal{C}$  une courbe birégulière et  $\mathcal{D}$  sa développée. Calculez et exprimez la base mobile de Frenet  $(\mathbf{T}_{\mathcal{D}}, \mathbf{N}_{\mathcal{D}})$  de  $\mathcal{D}$  en termes de celle  $(\mathbf{T}_{\mathcal{C}}, \mathbf{N}_{\mathcal{C}})$  de  $\mathcal{C}$ .

Soit  $\mathbf{r}$  une paramétrisation de  $\mathcal{C}$  par rapport à une abscisse curviligne  $\ell$ . On peut alors paramétrer  $\mathcal{D}$  par

$$\mathbf{c} = \mathbf{r} + R\mathbf{N}_{\mathcal{C}},$$

où  $R$  désigne le rayon de courbure de  $\mathcal{C}$  en fonction de  $\ell$ .

Calculons le vecteur dérivé de cette paramétrisation :

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{c}}{d\ell} &= \frac{d\mathbf{r}}{d\ell} + \frac{dR}{d\ell} \mathbf{N}_{\mathcal{C}} + R(-\kappa \mathbf{T}_{\mathcal{C}}) \\ &= \mathbf{T}_{\mathcal{C}} + \frac{dR}{d\ell} \mathbf{N}_{\mathcal{C}} - \mathbf{T}_{\mathcal{C}} \\ &= \frac{dR}{d\ell} \mathbf{N}_{\mathcal{C}} \end{aligned}$$

En normalisant ce vecteur, on trouve

$$\mathbf{T}_{\mathcal{D}} = \mathbf{N}_{\mathcal{C}}, \quad \text{d'où} \quad \mathbf{N}_{\mathcal{D}} = -\mathbf{T}_{\mathcal{C}}.$$

En d'autres termes, la base  $(\mathbf{T}_{\mathcal{D}}, \mathbf{N}_{\mathcal{D}})$  est obtenue de  $(\mathbf{T}_{\mathcal{C}}, \mathbf{N}_{\mathcal{C}})$  par une rotation de  $+90^\circ$ .