## 1 Funktionen

## 1.1 Surjektivität

Definiere y = f(x). Löse nach x auf. Ist jedes y in der Gleichung in Definitionsmenge vertreten? Wenn ja, ist die Funktion surjektiv.

## 1.2 Injektivität

Nehme an, dass  $f(x_1) = f(x_2)$ . Versuche zu zeigen, dass daraus folgt, dass  $x_1 = x_2$ . Dann ist die Funktion injektiv.

## 1.3 Bijektivität

Eine Funktion ist bijektiv, wenn sie injektiv und surjektiv ist.

#### 1.4 Funktion Invertieren

y = f(x) nach x auflösen, dann y und x vertauschen.

# 2 Folgenmonotonie

Sei  $a_n$  eine Folge, dann ist  $a_n$  streng monoton fallend, wenn  $a_{n+1} > a_n$  bzw. streng monoton steigend, wenn  $a_{n+1} < a_n$  (bzw. nur monoton steigend/fallend, wenn  $\ge$  oder  $\le$ ).

#### 2.1 Monotoniekriterium

Jede monotone und beschränkte Folge konvergiert.

## 2.2 Nullfolgenkriterium

Eine Folge  $a_k$  kann nur konvergieren, wenn  $\lim_{n\to\infty} a_n = 0$ .

## 3 Konvergenz

#### 3.1 Konvergenzradius

$$r = \lim \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right|$$

#### 3.2 Absolute Konvergenz

 $\sum\limits_{k=0}^{\infty}a_k$  heißt *absolut konvergent*, wenn  $\sum\limits_{k=0}^{\infty}|a_k|$  konvergiert. Ist eine Folge absolut konvergent, dann ist sie auch konvergent.

Die Reihe  $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n}$  ist konvergent, aber nicht absolut konvergent.

#### 3.3 Majorantenkriterium

Sei  $a_k$  eine Folge und  $|a_k| \le b_k$  und  $\sum_{k=0}^\infty b_k$  konvergent, dann ist auch  $\sum_{k=0}^\infty a_k$  (absolut) konvergent.

#### 3.4 Quotientenkriterium

TODO

#### 3.5 Limes von Reihe

 $a = \lim_{n \to \infty} \sqrt{a+2} \to a = \sqrt{a+2}$ 

# 3.6 $\sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k a_n$

Konvergent, wenn  $a_n$  streng monoton fallend (Leibnitz-Kriterium).

#### 4 Grenzwerte

## 4.1 Wichtige Grenzwerte

$$\lim_{x \to \infty} \frac{ax + b}{cx + d} = \frac{a}{c}$$

$$\lim_{x \to \infty} \sqrt[x]{a + bx} = 1$$

$$\lim_{x \to -\infty} \left( 1 + \frac{1}{x} \right)^x = \epsilon$$

$$\lim_{x \to 0} \frac{\ln(x+1)}{x} = 1$$

$$\lim_{n \to \infty} \left( 1 + \frac{b}{cn} \right)^n = e^{\frac{b}{c}}$$

## 4.2 L'Hospital

Wenn h(x) = 0, dann ist  $\lim \frac{g(x)}{h(x)} = \lim \frac{g'(x)}{h'(x)}$ .

#### 5 Tangenten

Allgemein Tangentengleichung: y = mx + b

$$m = \lim_{h \to 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{(a+h) - a}$$

Allgemeine Form der Tangentengleichung an der Stelle a:

$$t(x) = f'(a) \cdot (x - a) + f(a)$$

Die Tangente ist äquivalent zur Taylorreihe ersten Grades der jeweiligen Funktion. b bestimmt sich durch Gleichsetzung mit f(x) an der Stelle x, wo die Tangente erstellt werden soll.

#### 6 Schranken finden

Die kleinste obere Schranke heißt *Surpremum*. Bei monoton fallenden Folgen ist das erste Folgenglied die obere Schranke. (Bei monoton steigenden ist das erste das kleinste und daher das *Infimum*). Wenn Monotonie weder (s)mf noch (s)ms, dann obere Schranke abschätzen und per Induktion beweisen (dann nicht notwendigerweise kleinste obere Schrankel).

## 7 Taylorreihe

Allgemeine Formel zur Bestimmung von Taylorreihenapproximationen an der Stelle  $x_0$ :

$$f(x) \approx \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \cdot (x - x_0)^k$$

#### 7.1 Approximationsfehler

Der Fehler einer Taylorapproximation an der Stelle  $\boldsymbol{a}$  kann abgeschätzt werden mit:

$$R_n(x) = \frac{M}{(n+1)!}(x-a)^{n+1},$$

wobei M eine obere Schranke von  $|f^{(n+1)}(z)| \ge M$  sein muss.

## 8 Ableitungen

#### 8.1 Definition Ableitung

$$f'(x) = \lim_{\epsilon \to 0} \frac{f(x+\epsilon) - f(x)}{\epsilon}$$

#### 8.2 **Produktregel**

$$f(x) = g \cdot h \longrightarrow f'(x) = g' \cdot h + g \cdot h'$$

#### 8.3 Quotientenregel

$$f = \frac{g}{h} \longmapsto f' = \frac{h \cdot g' - h' \cdot g}{[h]^2}$$

#### 8.4 Kettenregel

$$f = g(h) \longmapsto f' = g'(h) \cdot h'$$

#### 8.5 Spezielle Ableitungen

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{a}{(b+cx)^k} \right) = -ack(b+cx)^{-k-1}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( \ln \left( a + bx^n \right) \right) = \frac{bnx^{n-1}}{a + bx^n}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( ab^{x+c} \right) = a \ln(b) \cdot b^{c+x}$$

$$f(x) = \ln(x) \longmapsto f'(x) = \frac{1}{x}$$

$$f(x) = \sqrt{x} \longmapsto f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$

$$\frac{\partial}{\partial x}\left((\sqrt{ax^n+b}\right) = \frac{anx^{n-1}}{2\sqrt{ax^n+b}}$$

$$\sin x \mapsto \cos x$$

$$\cos x \longrightarrow -\sin x$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( a \sin\left(b + cx^d\right) \right) = acdx^{d-1} \cos\left(b + cx^d\right)$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( a \cos \left( b + cx^d \right) \right) = -acdx^{d-1} \sin \left( b + cx^d \right)$$

#### 9 Integration

$$\int x^n \, dx = \frac{1}{n+1} x^{n+1} + C$$

$$\int c \cdot f(x) \, dx = c \cdot \int f(x) \, dx$$

$$\int (f(x) + g(x)) \, dx = \int f(x) \, dx + \int g(x) \, dx$$

$$\int f'(x)g(x) \, dx = f(x) \cdot g(x) - \int f(x) \cdot g'(x) \, dx$$

$$\int \frac{f'(x)}{f(x)} \, dx = \ln(f(x)) + C$$

$$\int \frac{1}{n^2} \, du = \frac{1}{n}$$

#### 9.1 Partielle Integration

$$\int f'(x) \cdot g(x) \, \mathrm{d}x = f(x) \cdot g(x) - \int f(x) \cdot g'(x) \, \mathrm{d}x$$

Oder auch:  $\int u \, dv = uv - \int v \, du$ . Wähle u so, dass es nach endlich vielen Ableitungen eine Konstante wird.

#### 9.2 Partialbruchzerlegung

Echt gebrochene Funktion:  $\frac{a^2}{c^3}$ 

Unecht gebrochene Funktion:  $\frac{a^3}{c^2}$ 

Falls unecht gebrochen:

- 1: Polynomdivision (falls unecht gebrochen)
- 2: Nullstellen des Nenners berechnen
- 3: Jeder Nullstelle ihren Partialbruch zuordnen
- 4: Ansatz zur Partialbruchzerlegung aufstellen
- 5: Koeffizienten bestimmen

# 9.2.1 $\frac{f(g)}{g(x) \cdot h(x) \cdot i(x) \cdot \dots} = \frac{a}{g(x)} \cdot \frac{b}{h(x)} \cdot \frac{c}{i(x)} \cdot \dots$

 $a,b,c,\cdots$  Herausfinden, indem man schaut, ob man durch geschicktes Einsetzen und Umstellen eine Gleichung der Form c=a+n (mit c,n fest, aber beliebig) herausbekommt. Beispiel: g(x)=x-5, dann würde man x=5 setzen und den g(x)-Teil wegkriegen. Damit  $a,b,c,\cdots$  berechnen und dann einzelne Integrale bilden.

TODO!!! Richtiges Beispiel rechnen!!!

## 10 Differentialgleichungen

#### 10.1 Matrix-Methode

Schritt 1: Differentialgleichungen als Koeffizientenmatrix aufschreiben

Schritt 2: Eigenwerte herausfinden, Eigenvektoren  $\vec{v_n}$  bilden

Schritt 3: Lösung ist System aus Gleichungen  $\vec{x} = \sum c_n \vec{v_n} e^{\lambda_n x}$ 

#### 10.2 Determinanten

$$\begin{vmatrix} det \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} = aei - afh - bdi + bfg + cdh - ceg$$

$$(a+b)^3 = a^3 + 3a^2b + 3ab^2 + b^3$$

$$(a-b)^3 = a^3 - 3a^2b + 3ab^2 - b^3$$

$$(a+b)(a-b)^2 = a^3 - a^2b - ab^2 + b^3$$

$$(a-b)(a+b)^2 = a^3 + a^2b - ab^2 - b^3$$

$$x_{1/2} = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$$

# 11 Wichtige Summen

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x$$

$$\int_{k=0}^{\infty} \frac{g}{a^k} = g \cdot \frac{a}{a-1} \text{ (für } |a| > 1)$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sin(x)$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} = \cos(x)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \text{ (Basler Problem)}$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \cdot z^k = \frac{1}{1+z} \text{ (für } |z| < 1)$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{a}{b^k} = \frac{ab}{b-1} \text{ (für } |b| > 1)$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{a^{k+1}}{b^k} = \frac{ab}{b-a} \text{ (für } |a| < |b|)$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{a^{n-1}}{b^n} = \frac{b}{a(b-a)} \text{ (für } |a| < |b|)$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{a((-b)^n)}{c^n} = \frac{ca}{b+c} \text{ (für } |b| < |c|)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} = \ln(2) \text{ (Alt. harm. R.)}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} = \frac{\pi}{4} \text{ (Leibnitzreihe)}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} x^n = \frac{1}{1-x}$$
 (Geometrische Reihe)

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty \text{ (Harmonische Reihe)}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n+1} = \ln(1+x) (\text{für } x \in (-1,1])$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{a^k}{b^k} = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{a}{b}\right)^k = \begin{cases} \frac{b}{b-a} & \text{Für } |a| < |b| \\ -\frac{b}{a-b} & \text{Für } \left|\frac{a}{b}\right| < 1 \end{cases}$$

## 12 Extrempunkte

Bei einem EP ist f'(x) = 0.

Bei f''(x) > 0 ist es ein Tiefpunkt, bei f''(x) < 0 ein Hochpunkt.

## 13 Beispielrechnungen

#### 13.1 $\int \cos(ax) dx$

$$u = ax$$
,  $du = a dx$ ,  $\frac{du}{a} = dx$ 

$$\cos(ax) dx = \int \cos(u) \frac{du}{a} = \frac{1}{a} \int \cos(u) du$$
$$= \frac{1}{a} \sin(u) = \frac{1}{a} \sin(ax) + c$$
$$\sin(0) = 0$$