# 1 Funktionseigenschaften

### 1.1 Surjektivität

Definiere y = f(x). Löse nach x auf. Ist jedes y in der Gleichung in Definitionsmenge vertreten? Wenn ja, ist die Funktion surjektiv.

# 1.2 Injektivität

Nehme an, dass  $f(x_1)=f(x_2)$ . Versuche zu zeigen, dass daraus folgt, dass  $x_1=x_2$ . Dann ist die Funktion injektiv.

# 1.3 Bijektivität

Eine Funktion ist bijektiv, wenn sie injektiv und surjektiv ist.

### 2 Funktion Invertieren

y = f(x) nach x auflösen, dann y und x vertauschen.

# 3 Folgenmonotonie

Sei  $a_n$  eine Folge, dann ist  $a_n$  streng monoton fallend, wenn  $a_{n+1} > a_n$  bzw. streng monoton steigend, wenn  $a_{n+1} < a_n$  (bzw. nur monoton steigend/fallend, wenn  $\ge$  oder  $\le$ )

# 4 Konvergenz

# 4.1 Absolute Konvergenz

 $\sum\limits_{k=0}^{\infty}a_k$ heißt *absolut konvergent*, wenn  $\sum\limits_{k=0}^{\infty}|a_k|$  konvergiert. Ist eine Folge absolut konvergent, dann ist sie auch konvergent.

# 4.2 Majorantenkriterium

Sei  $a_k$  eine Folge und  $|a_k| \le b_k$  und  $\sum_{k=0}^\infty b_k$  konvergent, dann ist auch  $\sum_{k=0}^\infty a_k$  (absolut) konvergent.

# 4.3 Quotientenkriterium

TODO

$$4.4 \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k a_n$$

Konvergent, wenn  $a_n$  streng monoton fallend (Leibnitz-Kriterium).

$$4.5 \quad \sum_{k=0}^{\infty} \frac{g}{a^k}$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{g}{a^k} = g \cdot \frac{a}{a-1} \text{ für } |a| > 1$$

$$4.6 \quad \sum_{k=0}^{\infty} \frac{a^k}{b^k} = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{a}{b}\right)^k$$

Für |a| < |b|:  $\frac{b}{b-a}$ Für  $\left|\frac{a}{b}\right| < 1$ :  $-\frac{b}{a-b}$ 

$$4.7 \quad \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \cdot z^k$$

Für |z| < 1:  $\frac{1}{1+z}$ 

$$4.8 \quad \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x$$

4.9 
$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n+1}$$

Für  $x \in (-1, 1]$ :  $\ln(1 + x)$ 

4.10 
$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sin(x)$$

**4.11** 
$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} = \cos(x)$$

$$4.12 \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n+1}$$

Für  $x \in (-1, 1]$ :  $\ln(1 + x)$ 

4.13 
$$\sum_{n=0}^{\infty} x^n = \frac{1}{1-x}$$
 (Geometrische Reihe)

4.14 
$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty$$
 (Harmonische Reihe)

$$4.15 \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^a}$$

Fall 
$$a = 2$$
:  $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}$ 

4.16 
$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} = \ln(2)$$
 (Alt. harm. R.)

4.17 
$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}$$
 (Basler Problem)

4.18 
$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} = \frac{\pi}{4}$$
 (Leibnitzreihe)

### 5 **Grenzwerte**

### 5.1 Wichtige Grenzwerte

$$\lim_{n \to \infty} \frac{ax + b}{cx + d} = \frac{a}{c}$$

$$5.1.2 \quad \lim_{x \to \infty} \sqrt[x]{x} = 1$$

$$5.1.3 \quad \lim_{x \to -\infty} \left( 1 + \frac{1}{x} \right)^x = e$$

5.1.4 
$$\lim_{x\to 0} \frac{\ln(x+1)}{x} = 1$$

5.1.5 
$$\lim_{n \to \infty} \left( 1 + \frac{b}{cn} \right)^n = e^{\frac{b}{c}}$$

### 5.2 L'Hospital

Die Regel von L'Hospital besagt, dass, wenn man bei einem Grenzwert auf die Form  $\lim \frac{g(x)}{h(x)} = \frac{0}{0}$  kommt, man den Grenzwert der beiden Ableitungen  $\lim \frac{g'(x)}{h'(x)}$  bilden kann, der gleich dem Grenzwert der Ursprungsfunktion ist, wenn er existiert.

# 6 Tangenten

Allgemein Tangentengleichung: y = mx + b

$$m = \lim_{h \to 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{(a+h) - a}$$

Allgemeine Form der Tangentengleichung an der Stelle a:

$$t(x) = f'(a) \cdot (x - a) + f(a)$$

Die Tangente ist äquivalent zur Taylorreihe ersten Grades der jeweiligen Funktion.

### 7 Schranken finden

Die kleinste obere Schranke heißt *Surpremum*. Bei monoton fallenden Folgen ist das erste Folgenglied die obere Schranke. (Bei monoton steigenden ist das erste das kleinste und daher das *Infimum*). Wenn Monotonie weder (s)mf noch (s)ms, dann obere Schranke abschätzen und per Induktion beweisen (dann nicht notwendigerweise kleinste obere Schranke!).

# 8 Taylorreihe

Allgemeine Formel zur Bestimmung von Taylorreihenapproximationen an der Stelle  $x_0$ :

$$f(x) \approx \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \cdot (x - x_0)^k$$

#### 8.0.1 Approximationsfehler

Der Fehler einer Taylorapproximation an der Stelle a kann abgeschätzt werden mit:

$$R_n(x) = \frac{M}{(n+1)!} (x-a)^{n+1},$$

wobei M eine obere Schranke von  $|f^{(n+1)}(z)| \ge M$  sein muss.

### 9 Ableitungen

### 9.1 Definition Ableitung

$$f'(x) = \lim_{\epsilon \to 0} \frac{f(x+\epsilon) - f(x)}{\epsilon}$$

#### 9.2 Produktregel

$$f(x) = g(x) \cdot h(x) \longrightarrow f'(x) = g'(x) \cdot h(x) + g(x) \cdot h'(x)$$

### 9.3 Quotientenregel

$$f(x) = \frac{g(x)}{h(x)} \longmapsto f'(x) = \frac{h(x) \cdot g'(x) - g(x) \cdot h'(x)}{[h(x)]^2}$$

### 9.4 Kettenregel

$$f(x) = g(h(x)) \longrightarrow f'(x) = g'(h(x)) \cdot h'(x)$$

### 9.5 Spezielle Ableitungen

9.5.1 
$$f(x) = \ln(x) \longrightarrow f'(x) = \frac{1}{x}$$

9.5.2 
$$f(x) = \sqrt{x} \longrightarrow f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$

9.5.3 
$$\sin x \mapsto \cos x$$

9.5.4 
$$\cos x \mapsto -\sin x$$

### 10 Integration

10.1 
$$\int x^n \, \mathrm{d}x = \frac{1}{n+1} x^{n+1} + C$$

10.2 
$$\int c \cdot f(x) \, \mathrm{d}x = c \cdot \int f(x) \, \mathrm{d}x$$

10.3 
$$\int (f(x) + g(x)) dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx$$

10.4 
$$\int f'(x)g(x) dx = f(x) \cdot g(x) - \int f(x) \cdot g'(x) dx$$

10.5 
$$\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln(f(x)) + C$$

10.6 
$$\int f'(x) \cdot g(x) \, \mathrm{d}x = f(x) \cdot g(x) - \int f(x) \cdot g'(x) \, \mathrm{d}x$$

Oder auch:  $\int u \, dv = uv - \int v \, du$ . Wähle u so, dass es nach endlich vielen Ableitungen eine Konstante wird.

$$10.7 \int \frac{1}{u^2} \, \mathrm{d}u = \frac{1}{u}$$

### 10.8 Partialbruchzerlegung

Echt gebrochene Funktion:  $\frac{a^2}{c^3}$ Unecht gebrochene Funktion:  $\frac{a^3}{c^2}$ 

Falls unecht gebrochen:

Schritt 0: Polynomdivision (falls unecht gebrochen)

10.9 
$$\frac{f(g)}{g(x) \cdot h(x) \cdot i(x) \cdot \cdots} = \frac{a}{g(x)} \cdot \frac{b}{h(x)} \cdot \frac{c}{i(x)} \cdot \cdots$$

 $a,b,c,\cdots$  Herausfinden, indem man schaut, ob man durch geschicktes Einsetzen und Umstellen eine Gleichung der Form c=a+n (mit c,n fest, aber beliebig) herausbekommt. Beispiel: g(x)=x-5, dann würde man x=5 setzen und den g(x)-Teilg

### 11 Differentialgleichungen

#### 11.1 Matrix-Methode

Schritt 1: Differentialgleichungen als Koeffizientenmatrix aufschreiben

Schritt 2: Eigenwerte herausfinden, Eigenvektoren  $\vec{v_n}$  bilden

Schritt 3: Lösung ist System aus Gleichungen  $\vec{x} = \sum c_n \vec{v_n} e^{\lambda_n x}$ 

### 12 Beispielrechnungen

# 12.1 $\int \cos(ax) \, \mathrm{d}x$

$$u = ax$$
,  $du = a dx$ ,  $\frac{du}{a} = dx$ 

$$\cos(ax) dx = \int \cos(u) \frac{du}{a} = \frac{1}{a} \int \cos(u) du = \frac{1}{a} \sin(u) = \frac{1}{a} \sin(ax) + c$$

# 12.2 **Determinanten**

$$\det \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} = aei - afh - bdi + bfg + cdh - ceg$$

12.3 
$$(a+b)^3 = a^3 + 3a^2b + 3ab^2 + b^3$$

12.4 
$$(a-b)^3 = a^3 - 3a^2b + 3ab^2 - b^3$$

12.5 
$$(a+b)(a-b)^2 = a^3 - a^2b - ab^2 + b^3$$

12.6 
$$(a-b)(a+b)^2 = a^3 + a^2b - ab^2 - b^3$$

12.7 
$$x_{1/2} = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$$