# Haute école d'ingénierie et de gestion du Canton de Vaud Département TIC Programmation concurrente 1 (PCO 1)

# Contrôle continu du mardi 19 avril 2011 de 11h15 à 12h00

### Remarques:

- Ce contrôle comprend 4 questions.
- Aucune documentation permise.
- Répondez directement sur l'énoncé.
- N'utilisez pas de couleur rouge.

### Nom:

Question	Résultat	_
1 .	1.3	
2	0.6	
3	0	
4	0	
Total	1.9	1 +0,2
Note	3.1	_:

Question 1 (1,6 points)

Répondez aux questions posées.

(1) Qu'est-ce qu'une action atomique? (0,4 point)

Une action qui n'est pas divisible.

(2) Parmi les états possibles d'une tâche (thread), il y a l'état dit zombie. Pourquoi faut-il cet état? (0,4 point)

Il est nécessaire lorsque le processus a un parent et que la terminaison correcte du thread est importante.?

que signific "correcte" ici

(3) Dans le concept de la programmation concurrente, qu'est qu'une préemption? De manière générale, est-il possible d'éviter une préemption? Justifiez votre réponse. (0,4 point)

Une préemption arrive broqué l'ordonnanceur remet le thread à l'état prêt sans que le processos n'en soit

Il est possible de l'éviter par la synchronisation des )tâches: le thread passe à un état endormi en attendant un événement ou le relâchement d'un motex.

(4) Pour un problème multi-threadé et ayant une solution par sémaphores, est-il aussi pour possible de réaliser ce problème uniquement avec des verrous POSIX? Justifiez votre

réponse. (0,4 point)

- 0.2 Ovivor un verrou est un sémaphore binaire. Il suffit d'ajouter une variable comptant le nombre de thread.

La réponse souhaitée est: car il est possible de simuler un se'maphon et ses diflérentes fonction des verrous. comme c'est fait dans les notes de com. "

## Question 2 (1,4 points)

En s'inspirant de l'algorithme d'exclusion mutuelle de Peterson, nous pouvons concevoir les 2 procédures ci-dessous pour réaliser une exclusion mutuelle entre 3 tâches (threads). La procédure Prelude précède une section critique, alors que Postlude libère cette section critique.

```
volatile int tour = 0;
volatile bool intention[3] = {false,false,false};
void Prelude(int id)
\{ // id = 0, 1, ou 2 \}
  intention[id] = true;
                                                                        //1
                                                                        //2
  tour = (id + 4) % 3;
  while ((intention[(id+4)%3] | intention[(id+2)%3]) && tour != id) //3
                                                                        1/4
} /* fin de Prelude */
void Postlude(int id)
{ // id = 0, 1 ou 2 }
  intention[id] = false;
                                                                        //5
} /* fin de Postlude */
```

L'exclusion mutuelle est-elle préservée pour une section critique commune entre les 3 tâches? Justifiez votre réponse.

est immédiatement précédée par Prelude et immédiatement suivie par Postlude.)

```
(Les tâches ont des identificateurs uniques compris entre 0 et 2, et chaque section critique
    Ii intention [0] ost à true et que
         intention[1] of intention[2] le sont aussi
                                                                 intention (2) = tive
                               intention(1)=true
   intention [0] = true
                                tour = ?
   tour = 1 .
                                                                 while (intention [0] I intention [1))
                               while (ruleution [2] Nintention [0])
   while (intention [1) 11 intention [2])
                                   88 tour !=1
                                                                 S=! TUOF 28
         88 four != 0
    S'il y a un changement de contexte entre
      tour et while de TO puis TI puis TZ:
    intention (o) true
    tour =1
                             > intention[1] = true
                                tour = 2
                                                               > intention[2] = true
     sort de la boucle
     rentre eu SC
                                                              exclusion non
                                   sort de la bour
centre en su
                                                                      (CEZ 4/18/11)
```

Methre En Couple (bool groupe) if attental!goope] == 0 altendre [groupe) ++. else attente [!groupe] --; "réveiller 1P(00006= = 1/4) } ip ("HandeGrab == 0) a Hende Grap A ++; allente AC) affente GriB -- ; neveiller B(); { else { Bo. int allente [?];
sem\_t allente Cop(:?]; mulex; init() {

## Question 3 (1,4 points)

Nous souhaitons réaliser une procédure qui met en couple des tâches (threads). Les tâches sont initialement réparties en 2 groupes et chaque groupe est composé d'un nombre quelconque de tâches. L'objectif poursuivi par la procédure

### void MettreEnCouple(bool groupe)

est de coupler une tâche appartenant à un groupe avec une autre tâche de l'autre groupe. Quand une tâche appelle cette procédure, s'il n'y a pas de tâche appartenant au groupe inverse, cette tâche attend; sinon, la tâche réveille l'une des tâches du groupe inverse et les 2 tâches poursuivent leur exécution.

En utilisant uniquement des sémaphores Posix, proposez une implémentation de la procédure demandée. <u>Votre implémentation doit aussi fournir une procédure permettant d'initialiser vos variables partagées.</u>

Pour cette question, il n'est pas nécessaire de traiter les erreurs retournées par les fonctions sem\_init, sem\_wait, et sem\_post.

Rappel sur les sémaphores Posix :

- sem\_init(&s,0,n): correspond à initialiser le sémaphore s de type sem\_t à n (n doit être ≥ 0);
- sem\_wait(&s):correspond à P(s);
- sem\_post(&s): correspond à V(s).

### Votre implémentation :

int n = min (wbGrouped, nbGroupez) doit the dawne back'on
bool groupe = false
Sem\_1 [nbGrouped] semd;
sem\_init (& semd[], 0, ),
sem\_t [nbGroupe2] semd;
on c he definit.

void MettreEnCouple (bool groupe) {

Int a point grand

chose into points

donner due points

donner due points

## Question 4 (0,6 point)

Les verrous POSIX comprennent une fonction appelée pthread\_mutex\_trylock qui permet de verrouiller un verrou si et seulement si le verrou n'est pas encore verrouillé.

Pour cette question, nous supposons que cette fonction pthread\_mutex\_trylock n'existe pas, et l'objectif est de réaliser une telle fonction opérant sur un verrou.

L'implémentation proposée ci-dessous comporte un certain nombre d'erreurs <u>et qu'il faut</u> <u>corriger</u> afin d'obtenir le verrou ayant la fonctionnalité souhaitée.

Rappel sur les verrous Posix:

```
pthread_mutex_t m = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER: déclare et initialise le verrou m;
   pthread mutex init(&m): initialise le verrou m à l'état déverrouillé;
   pthread mutex lock(&m): permet d'obtenir l'accès au verrou m;
   pthread_mutex_unlock(&m): permet de relâcher le verrou m.
                                                                    pas fait.
typedef struct VERROU {
  pthread mutex t mutex;
  pthread mutex t verrou;
   int pris;
} VERROU;
void Verrou Init(VERROU *v) {
  // Initialise un enregistrement VERROU
  pthread_mutex_init(v->mutex);
                                                             // 1
  pthread mutex init(v->verrou);
                                                             1/ 2
  pris = 0;
} /* fin de VerrouInit */
bool Verrou Essaie (VERROU *v) {
  // Verrouille VERROU seulement s'il est disponible et
  // le laisse tel quel autrement (correspond à trylock).
  pthread_mutex_lock(v->mutex);
  if (pris > 0) {
     pthread_mutex_unlock(v->mutex);
                                                             1/6
     return false; // indique que VERROU n'est pas obtenu // 7
  }
                                                             // 8
  else {
                                                             1/9
     pris = 1;
                                                             // 10
     pthread mutex unlock(v->mutex);
                                                               11
     pthread mutex lock(v->verrou);
                                                               12
     return true; // indique que VERROU est obtenu
}
void Verrou Verrouille(VERROU *v) {
  // Verrouille inconditionnellement VERROU (correspond à lock).
  pthread_mutex_lock(v->mutex);
                                                             // 14
  pris += 1;
                                                             // 15
  pthread_mutex_lock(v->verrou);
                                                                16
  pthread_mutex_unlock(v->mutex);
                                                                17
void Verrou Deverrouille(VERROU *v) {
  // Déverrouille VERROU (correspond à unlock).
 pthread_mutex lock(v->mutex);
                                                             // 18
 pris -= 1;
                                                                19
 pthread_mutex_unlock(v->verrou);
                                                             // 20
 pthread_mutex_unlock(v->mutex);
                                                             // 21
}
```

# Corrections du test n°1

#### Question 1

3) Préemption  $\rightarrow$  se faire voler le processeur à son insu. Transition pour interrompre la tâche en cours de son exécution.

Non il n'est pas possible de les éviter à moins d'être super-user d'un super OS créé par nos soins.

#### Question 2

Principe poursuivi : quand il y a un conflit pour l'accès (c'est-à-dire plusieurs tâches voulant entrer en S.C.), "tour" indique qui a le droit de sortir de sa boucle. Ainsi la tâche i positionne "tour" à

i	tour
0	1
1	2
2	0

Mais s'il y a déjà une tâche dedans, il faudrait aussi que les deux autres tâches puissent mettre "tour" à l'indice de celui qui est dedans.

Ce qui n'est pas possible : si la tâche 0 est dedans les deux autres tâches peuvent faire

#### Question 3

Exercice supplémentaire :

attendre sur l'autre  $\rightarrow$  écrire son pthread\_t  $\rightarrow$  attendre que l'autre écrive son pthread\_t  $\rightarrow$  lire le pthread\_t de l'autre  $\rightarrow$  sortir

```
pthread t MettreEnCouple(bool groupe) {
  pthread t autrePid;
   sem wait (&mutex);
   if (nbAttente[!groupe] > 0) {
                                      // il faut réveiller le membre
     pid = pthread self();
      sem post(&pidPret[!groupe]);
      sem_post(&attente[!groupe]);
      sem wait(&pidPret[groupe]);
      autrePid = pid;
      sem_post(&mutex);
   }
  else {
     nbAttend[groupe]++;
     sem post(&mutex);
     sem wait(&attente[groupe]);
     autrePid = pid;
     pid = pthread self();
     sem post(&pidPret);
```

```
}
  return autrePid;

}
sem_t attente[2], mutex, pidPret;
unsigned nbAttente[2];
pthread_t pid;

void Init(void) {
  int i;
  for (i = 0; i < 2; i++) {
    sem_init(&attente[i],0,0);
    nbAttente[i] = 0;
  }
  sem_init(&mutex,0,1);
  sem_init(&pidPret,0,0);
}
</pre>
```

#### **Question 4**

On essaye de simuler le comportement d'un verrou qui aurait, en plus, un trylock. On ne doit pas attendre pour savoir si le verrou est pris ni attendre pour l'obtenir car on risque de se faire passer devant.

On compte le nombre de tâches en attente...

- pris est un champ de la structure de données → pris est considéré comme non déclaré : v->pris
- croiser 16 et 17 car sinon on a une attente de libération du mutex
- il peut y avoir un changement de contexte entre 11 et 12 → inverser 11 et 12 car sinon le verrou peut être pris à l'insu.

# Haute école d'ingénierie et de gestion du Canton de Vaud Département TIC

Programmation concurrente 1 (PCO 1)

## Solutions possibles de la question 3 du contrôle continu du mardi 19 avril 2011

```
stupide mais directe
Solution 1
     sem t attente[2], mutex;
     int nbAttente[2];
     void Initialise1(void) {
       int i;
       for (i = 0; i < 2; i += 1) {
          nbAttente[i] = 0;
          sem init(&attente[i],0,0);
       sem init(&mutex,0,1);
     void MettreEnCouple1(bool groupe) {
       int i = !groupe; // Groupe inverse
       sem wait(&mutex);
       if (nbAttente[i] > 0) { // Membre autre groupe présent?
                                // OUI: le réveiller
          nbAttente[i] -= 1;
          sem post(&mutex);
          sem post(&attente[i]);
       else {
          nbAttente[1-i] += 1; // NON: attendre
          sem post(&mutex);
          sem wait(&attente[1-i]);
     }
Solution 2
     sem t attente[2]; // Compteur de présence et attente
     void Initialise2(void) {
       sem init(&attente[0],0,0);
       sem init(&attente[1],0,0);
     void MettreEnCouple2(bool groupe) {
       int i = !groupe; // groupe inverse
       sem post(&attente[!i]);
       sem wait(&attente[i]);
     }
```

### Solution 3

```
sem t attente, mutex;
int nbAttente;
bool groupeEnAttente;
void Initialise3(void) {
  nbAttente = 0;
  sem init(&attente,0,0);
  sem init(&mutex,0,1);
void MettreEnCouple3(bool groupe) {
 bool g = !groupe;
                      // Groupe inverse
  sem wait(&mutex);
  if (nbAttente > 0 && g == groupeEnAttente) {
     nbAttente -= 1; // 1 membre du groupe inverse est présent
     sem post(&mutex);
     sem post(&attente);
  else { // Attendre sur un membre du groupe inverse
     nbAttente += 1;
     groupeEnAttente = !g; // Indique le groupe si nbAttente=1
     sem_post(&mutex);
     sem wait(&attente);
}
```

# **Exercice supplémentaire**

Nous souhaitons reprendre le même problème, mais cette fois-ci, l'appelant de la fonction MettreEnCouple devrait connaître l'identifiant de la tâche avec laquelle il forme un couple: pthread t MettreEnCouple(bool groupe);

L'identifiant d'un thread s'obtient par la fonction pthread t pthread self(void).