

下表为快速 PWM 模式下比较输出模式对输出比较波形的控制。

COM0x[1:0]	描述
0	OC0x 断开, 通用 IO 口操作
1	保留
2	比较匹配时清零 OC0x 信号, 最大值匹配时置位 OC0x 信号
3	比较匹配时置位 OC0x 信号, 最大值匹配时清零 OC0x 信号

下表为相位修正模式下比较输出模式对输出比较波形的控制。

COM0x[1:0]	描述
0	OC0x 断开, 通用 IO 口操作
1	保留
2	升序计数下比较匹配时清零 OC0x 信号, 降序计数下比较匹配时置位 OC0x 信号
3	升序计数下比较匹配时置位 OC0x 信号, 降序计数下比较匹配时清零 OC0x 信号

下表为波形产生模式控制。

WGM0[2:0]	工作模式	TOP 值	更新 OCR0X 时刻	置位 TOV0 时刻
0	Normal	0xFF	立即	MAX
1	PCPWM	0xFF	TOP	BOTTOM
2	CTC	OCR0A	立即	MAX
3	FPWM	0xFF	TOP	MAX
4	保留	-	-	-
5	PCPWM	OCR0A	TOP	BOTTOM
6	保留	-	-	-
7	FPWM	OCR0A	TOP	TOP

下表为死区时间使能时 OC0A 信号输出波形的极性控制。

死区时间使能模式下 OC0A 信号输出波形的极性控制

DTEN0	COM0A[1:0]	COM0B[1:0]	描述
0	-	-	OC0A 信号极性由 OC0A 比较输出模式控制
1	0	-	OC0A 断开, 通用 IO 口操作
1	1	-	保留
1	2	2	OC0A 信号与 OC0B 信号极性相同
		3	OC0A 信号与 OC0B 信号极性相反
1	3	2	OC0A 信号与 OC0B 信号极性相反
		3	OC0A 信号与 OC0B 信号极性相同

【注意】:

OC0B 信号输出波形的极性由 OC0B 比较输出模式控制, 与未使能死区时间模式相同。