Table 1 非 PWM 模式下 OC2x 比较输出模式控制

| COM2x[1:0] | 描述 |
|------------|--------------------|
| 0 | 0C2x 断开, 通用 IO □操作 |
| 1 | 比较匹配时翻转 OC2x 信号 |
| 2 | 比较匹配时清零 0C2x 信号 |
| 3 | 比较匹配时置位 OC2x 信号 |

下表为快速 PWM 模式下比较输出模式对输出比较波形的控制。

Table 2 快速 PWM 模式下 OC2x 比较输出模式控制

| COM2x[1:0] | 描述 |
|------------|----------------------------------|
| 0 | 0C2x 断开, 通用 IO □操作 |
| 1 | 保留 |
| 2 | 比较匹配时清零 0C2x 信号,最大值匹配时置位 0C2x 信号 |
| 3 | 比较匹配时置位 0C2x 信号,最大值匹配时清零 0C2x 信号 |

下表为相位修正模式下比较输出模式对输出比较波形的控制。

Table 3 相位修正 PWM 模式下 OC2x 比较输出模式控制

| COM2x[1:0] | 描述 |
|------------|---|
| 0 | 0C2x 断开,通用 IO □操作 |
| 1 | 保留 |
| 2 | 升序计数下比较匹配时清零 0C2x 信号,降序计数下比较匹配时置位 0C2x 信号 |
| 3 | 升序计数下比较匹配时置位 0C2x 信号,降序计数下比较匹配时清零 0C2x 信号 |

下表为波形产生模式控制。

Table 4 波形产生模式控制

| WGM2[2:0] | 工作模式 | TOP 值 | 更新 OCR2x 时刻 | 置位 TOV2 时刻 |
|-----------|--------|-------|-------------|------------|
| 0 | Normal | 0xFF | 立即 | MAX |
| 1 | PCPWM | 0xFF | TOP | BOTTOM |
| 2 | СТС | OCR2A | 立即 | MAX |
| 3 | FPWM | 0xFF | TOP | MAX |
| 4 | 保留 | - | - | - |
| 5 | PCPWM | OCR2A | TOP | BOTTOM |
| 6 | 保留 | - | - | - |
| 7 | FPWM | OCR2A | TOP | ТОР |