## Práctica Final (Mushroom Classifier)

### ¿Cómo he planteado la práctica?

Primero necesitamos descargar el dataset de Kaggle, en este caso, el dataset escogido es 'Mushroom clasification', que se puede descargar de:

#### https://www.kaggle.com/uciml/mushroom-classification

Tras ello, necesitaremos entender el dataset, para ello, estudiaremos la cabecera y su primera línea:

class	cap- shape	cap- surface	cap- color	bruises	odor	gill- attachment	gill- spacing	gill- size	•••
Р	Х	S	Ν	T	Р	F	С	Z	

•••	gill- color	stalk- shape	stalk- root	stalk- surface- above- ring	stalk- surface- below- ring	stalk- color- above- ring	stalk- color- below- ring	veil- type	
	K	Е	Е	S	S	W	W	Р	

•••	veil- color	ring- number	ring- type	spore- print- color	population	habitat
	W	0	Р	K	S	U

- class: La clase a la que pertenece, en este caso es nuestra 'Y'
  - o e: edible → comestible
  - o p: poisonous → venenosa
- cap-shape: Forma del sombrero o píleo
  - o b: bell → campana
  - o c: conical → cónica
  - o x: convex → convexa
  - o f: flat  $\rightarrow$  plana
  - o k: knobbed → nudosa
  - o s: sunken → hundida
- **cap-surface**: Superficie del sombrero o píleo
  - o f: fibrous → fibrosa
  - o g: grooves → surcosa
  - o y: scaly → escamosa
  - o s: smooth → lisa

# cap-color: Color del sombrero o píleo o n: brown → marrón o b: buff → ante

o c: cinnamon → canela

o g: gray → gris
 o r: green → verde
 o p: pink → rosa

o p. pink → rosao u: purple → morado

o e: red → roja
 o w: white → blanca
 o y: yellow → amarilla

#### - **bruises**: Decoloración

o t: true → tiene decoloración
 o f: false → no tiene decoloración

#### - **odor**: Olor

o a: almond → almendrado

o I: anise → anís

c: creosote → creosota
 y: fishy → pescado
 f: foul → mal olor
 m: musty → rancio
 n: none → ninguno
 p: pungent → acre
 s: spicy → picante

#### - **gill-attachment**: Forma de las láminas

 $\circ$  a: attached  $\rightarrow$  adherente

• d: descending → decurrente NO EN EL DATASET

o f: free → libre

#### - gill-spacing: Distancia de las láminas

o c: close → cercana

 $\circ$  w: crowded  $\rightarrow$  apilada

#### - gill-size: Tamaño de las láminas

o b: broad → ampliao n: narrow → estrecha

#### - gill-color: Color de las láminas

o k: black → negro

o n: brown → marrón

o b: buff  $\rightarrow$  ante

o h: chocolate → chocolate

→ gris o g: gray → verde o r: green o o: orange → naranja o p: pink → rosa o u: purple → morado o e: red → rojo w: white → blanco y: yellow → amarillo

- **stalk-shape**: Forma del tallo
  - $\circ$  e: enlarging  $\rightarrow$  ensanchamiento
  - o t: tampering → estrechamiento
- **stalk-root**: Raíz del tallo
  - o b: bulbous → bulboso o c: club → mazo → U: CUD

    → U: CUD

    → O: CUD

    → <del>--> copa</del> NO EN EL DATASET o e: equal → igual o z: rhizomorphs <del> → rizomorfo</del> NO EN EL DATASET o r: rooted → arraigada → desconocida o ?: missing
- **stalk-surface-above-ring**: Superficie del tallo sobre el anillo
  - o f: fibrous → fibrosa
     o y: scaly → escamosa
     o k: silky → sedosa
     o s: smooth → lisa
- **stalk-surface-below-ring**: Superficie del tallo bajo el anillo
  - o f: fibrous → fibrosa
     o y: scaly → escamosa
     o k: silky → sedosa
     o s: smooth → lisa
- **stalk-color-above-ring**: Color del tallo sobre el anillo
  - o n: brown → marrón o b: buff → ante o c: cinnamon → canela → gris o g: gray → naranja o o: orange o p: pink → rosa o e: red → roja w: white → blanca y: yellow → amarilla

stalk-color-below-ring: Color del tallo bajo el anillo

```
o n: brown
              → marrón
```

- o b: buff → ante
- o c: cinnamon → canela
- o g: gray → gris
- o o: orange → naranja
- o p: pink → rosa
- o e: red → roja
- → blanca o w: white
- y: yellow → amarilla
- veil-type: Tipo de velo
  - o p: partial → parcial

NO EN EL DATASET

veil-color: Color de velo

- o n: brown → marrón
- o o: orange → naranja
- w: white → blanco
- y: yellow → amarillo
- ring-number: Número de anillos
  - o n: none → ninguno
  - →uno o o: one
  - $\rightarrow$  dos o t: two
- ring-type: Tipo de anillo
  - NO FN FL DATASET • c: cobwebby
  - o e: evanescent → evanescente
  - o f: flaring → llameante
  - o I: large → largo
  - o n: none → ninguno
  - → pendiente o p: pendant
  - s: sheathing <del>→ revestimiento</del>
    - NO EN EL DATASET NO EN EL DATASET
  - o z: zone
- **spore-print-color**: Color de las esporas
  - o k: black → negro
  - o n: brown → marrón
  - o b: buff → ante
  - o h: chocolate → chocolate
  - → verde o r: green
  - o o: orange → naranja
  - o u: purple → morado
  - o w: white → blanca
  - y: yellow → amarilla
- population: Población

- o a: abundant → abundante
- o c: clustered → agrupada
- o n: numerous → numerosa
- o s: scattered → dispersa
- o v: several → severa
- o y: solitary → solitaria
- **habitat**: Hábitat
  - o g: grasses → hierba
  - o I: leaves → hojas
  - o m: meadows→ prados
  - o p: paths  $\rightarrow$  caminos
  - o u: urban → urbano
  - o w: waste → desechos
  - o d: woods → madera

Por ello, sabemos que la primera fila se traduce en:

Hongo <u>venenoso</u>, su sombrero es <u>convexo</u>, con superficie <u>lisa</u> y de color <u>marrón</u>, además, ofrece <u>decoloración</u>, tiene un olor <u>acre</u> y sus láminas tienen formas <u>libres</u>, además las láminas tienen una distancia <u>corta</u> y son de tamaño <u>pequeño</u> y de color <u>negro</u>. Su tallo se va <u>ensanchando</u> y su raíz tiene <u>la misma forma</u>. Respecto a la superficie por encima del anillo es <u>lisa</u> y de color <u>blanco</u>, al <u>igual que por debajo</u> del anillo. El velo es <u>parcial</u> y de color <u>blanco</u>, además, tiene un anillo <u>pendiente</u> y sus esporas son de color <u>negro</u>. El hongo suele estar <u>disperso</u> de otros hongos de su especie, y se encuentra en un ecosistema <u>urbano</u>.

Con estos datos es interesante <u>clasificar</u> una seta en comestible o venenosa a partir del resto de características.

Por ello, como es una tarea de clasificación, primero implementaré la solución de tres formas distintas:

- Regresión logística multivariable
- Redes neuronales
- SVM

#### **Objetivos**

- Comparar los distintos tipos de clasificadores.
- Comparar las distintas arquitecturas de cada clasificador.

#### <u>Metodología</u>

La metodología será la misma para entrenar cada clasificador:

- 1. Leer los datos del CSV.
  - 1.1. Hacer 'shuffle'.
  - 1.2. Dividir las X e Y.
  - 1.3. Pasar los datos de strings a enteros.
    - 1.3.1. Se puede usar onehot para las Y.
  - 1.4. Añadir la columna de 1's.
- 2. Dividir los datos en Train set, CV set y Test set.
- 3. Asignar los parámetros del modelo (Por ejemplo, el número de nodos de la hidden layer).
- 4. Entrenar el modelo con distintos parámetros para obtener el modelo óptimo.
- 5. Mostrar diferentes gráficas comparativas respecto a los distintos tipos de arquitectura propuestos en el clasificador (Modelo de 10 capas vs modelo de 25 capas vs...)
- 6. Guardar el modelo óptimo entrenado

Respecto a la metodología de uso del programa, será:

- 1. Seleccionar el tipo de clasificador.
- 2. Reentrenar el clasificador\*.
- 3. Probar manualmente un ejemplo.

<sup>\*</sup> NOTA: Reentrenar el clasificador con un distinto número de capas en una red neuronal, o en las SVM con valores C muy altos, conlleva mucho tiempo, por ello he decidido que, en lugar de probar todas las combinaciones, que el clasificador termine de entrenar en el momento que se llega al 100% de precisión. Además, al terminar de reentrenar la red, se mostrará el tiempo (segundos) que ha tardado en procesar el entrenamiento.

#### Archivos y sus funciones:

- **source**: Menú que gestiona las llamadas a distintos archivos, permite, a través de la línea de comandos:
  - Seleccionar el tipo de clasificador.
  - Reentrenar dicho clasificador.
  - Probar manualmente un ejemplo.
- **logistic\_regression**: Archivo que implementa la funcionalidad de una regresión logística, permite:
  - o Calcular el coste y la gradiente regularizadas
  - o Dibujar el coste en función de las  $\lambda$
  - o Calcular la precisión del clasificador
  - o Obtener las  $\theta$  óptimas
    - Sin regularización
    - Con regularización
  - $\circ$  Guardar las  $\theta$
  - $\circ$  Cargar las  $\theta$
  - o Predecir un único ejemplo
- **neural\_network**: Archivo que implementa la funcionalidad de una red neuronal, permite:
  - o Aplicar forward y back propagation
  - o Calcular el coste y la gradiente regularizadas
  - o Establecer la arquitectura de la red automáticamente
  - o Inicializar las  $\theta$  aleatorias
  - o Entrenar el modelo
  - Calcular la precisión del clasificador
  - o Dibujar la precisión en función de las lambdas
  - o Dibujar la evolución del error de aprendizaje (Train set vs CV set)
  - o Obtener las  $\theta$  óptimas
    - Con diferente número de capas
    - Con differentes  $\lambda$
    - Con diferentes iteraciones
  - o Guardar las  $\theta$
  - o Cargar las  $\theta$
  - o Predecir un único ejemplo
- **svm**: Archivo que implementa la funcionalidad de una máquina de soporte vectorial, permite:
  - Obtener la mejor combinación de parámetros C y S basándonos en la precisión del clasificador
  - Calcular la precisión del clasificador
  - o Guardar las  $\theta$
  - o Cargar las  $\theta$
  - o Predecir un único ejemplo

- **common\_functions:** Archivo que permite centralizar funciones repetidas de los modelos:
  - o Función sigmoide
- **dataset\_functions**: Archivo que permite centralizar funciones de lectura y modificación de datos, como:
  - Lectura del dataset
  - o Implementación de Onehot
  - Aleatorizar la posición de los datos (Shuffle)
  - o Pasar los datos de string a int
  - o Codificar un ejemplo
  - o Dividir el dataset en:
    - $TRAIN \rightarrow 80\%$
    - $CV \rightarrow 10\%$
    - $TEST \rightarrow 10\%$

#### **Aclaraciones**

- ¿Por qué no implemento regresión lineal?

La regresión lineal se usa, normalmente, para predecir un resultado, por ejemplo, el precio de una casa, es decir, sus valores se basan en una recta y nosotros buscamos clasificar entre 0 y 1, y este tipo de regresión puede tener valores mayores y/o menores a este rango. Puede ser multivariable y se podría implementar, pero los resultados obtenidos no serían tan buenos como el resto de clasificadores, por lo que he decidido obviar este tipo de implementación.

- ¿Por qué implemento estos tres clasificadores?

Son clasificadores que hemos implementado durante todo el curso, además son los más conocidos y se ajustan bien a la tarea de clasificación que quiero implementar.

- o Regresión Logística: Clasifica valores entre 0 y 1
- Redes Neuronales: Se pueden utilizar como clasificador gracias a las funciones softmax y onehot
- o SVM: Usado para clasificar valores

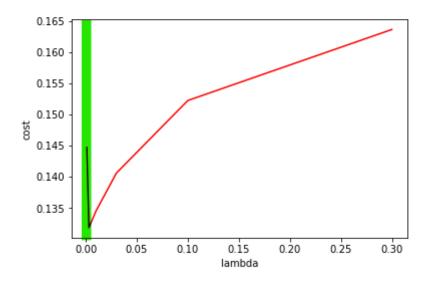
#### - ¿Por qué no implemento valores polinomiales?

Los valores polinomiales se implementan cuando no tenemos suficientes características y se produce un alto sesgo (Los valores no se ajustan a la función), en este caso tenemos 22 características independientes, por lo que considero que son características suficientes, ya que los resultados de los clasificadores están siempre por encima del 95%.

## COMPARATIVAS COMPARATIVA REGRESIÓN LOGÍSTICA

LOGISTIC REGRESSION WITHOUT REGULARIZATION
The logistic regression is reliable in 96.31% of the time

LOGISTIC REGRESSION WITH REGULARIZATION



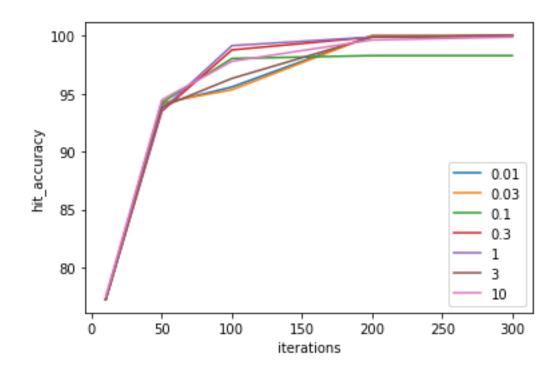
The logistic regression is reliable in 96.31% of the time

En este caso podemos observar que la regularización no afecta en nada a la precisión del clasificador, como veremos en comparativas posteriores, esto tiene sentido, ya que el clasificador no parece tener problemas de sobreajuste.

## **COMPARATIVA REDES NEURONALES**

## 10 nodos en capa oculta

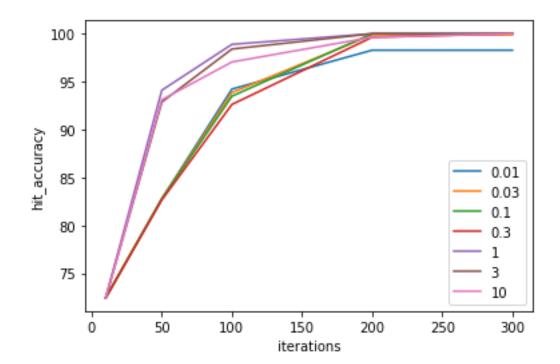
					λ			
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
NES	10	77.24%	77.24%	77.24%	77.24%	77.24%	77.24%	77.49%
0	50	94.1%	94.22%	94.22%	93.48%	93.6%	93.85%	94.46%
ACI	100	95.57%	95.33%	98.03%	98.77%	99.14%	96.31%	97.79%
ITER	200	100.0%	100.0%	98.28%	99.88%	99.88%	99.88%	99.63%
-	300	100.0%	100.0%	98.28%	100.0%	100.0%	100.0%	99.88%



En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es muy probable que se llegue al 100% de acierto, ya que con una regularización de 0'01 y 0'03 se obtiene una puntuación perfecta en solo 200 iteraciones.

La peor opción es elegir una regularización de 0'1, se puede observar que el porcentaje de acierto prácticamente no varía entre las 100 y 300 iteraciones.

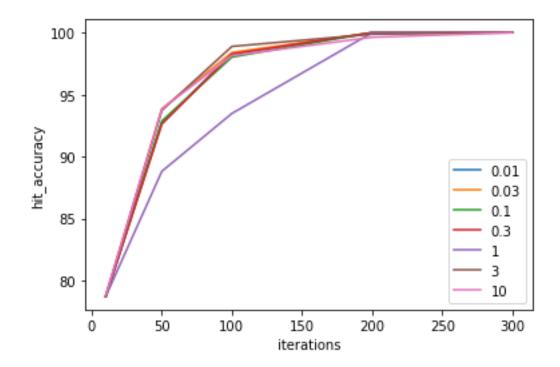
					λ			
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
NES	10	72.45%	72.45%	72.45%	72.45%	72.45%	72.45%	72.45%
ACIO	50	82.78%	82.78%	82.78%	82.66%	94.1%	92.87%	93.11%
AC	100	94.22%	93.85%	93.48%	92.62%	98.89%	98.4%	97.05%
ITER	200	98.28%	99.88%	100.0%	99.63%	100.0%	100.0%	99.63%
	300	98.28%	99.88%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%



En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es muy probable que se llegue al 100% de acierto, ya que con una regularización superior a 0'1 se obtiene una puntuación perfecta en solo 200 iteraciones.

La peor opción es elegir una regularización de 0'01, se puede observar que el porcentaje de acierto no varía entre las 200 y 300 iteraciones, y se queda en un 98% de acierto.

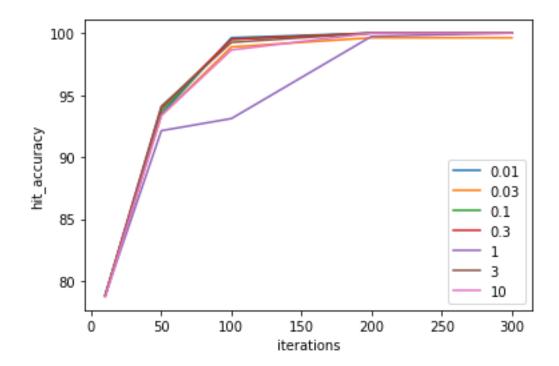
					λ			
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
NES	10	78.72%	78.72%	78.72%	78.72%	78.72%	78.72%	78.84%
	50	92.74%	93.85%	92.87%	92.62%	88.81%	93.73%	93.85%
AC	100	98.28%	98.4%	98.03%	98.28%	93.48%	98.89%	98.15%
ITERACIO	200	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	99.88%	99.63%
	300	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%



En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es seguro que se llegue al 100% de acierto, la mejor opción, si cabe, es la regularización de 0'03, ya que es ligeramente más rápida que las demás.

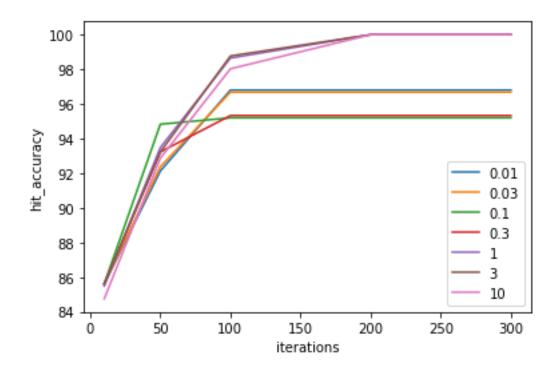
Las peores regularizaciones son las más grandes, ya que llegan al 100% en 300 iteraciones.

					λ			
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
NES	10	78.84%	78.84%	78.84%	78.84%	78.84%	78.84%	78.72%
CIO	50	93.48%	93.36%	93.73%	93.97%	92.13%	94.1%	93.36%
AC	100	99.63%	98.89%	99.51%	99.51%	93.11%	99.26%	98.65%
ITERA	200	100.0%	99.63%	100.0%	100.0%	99.75%	100.0%	100.0%
-	300	100.0%	99.63%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%	100.0%



En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es muy probable que se llegue al 100% de acierto, todas las regularizaciones son muy buenas, a excepción de la regularización de 0'03, que no llega al 100% de acierto en 300 iteraciones, y la de 1, que llega al 100% de acierto en 300 iteraciones, a diferencia de la demás que llegan en 200 iteraciones.

			λ									
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10				
NES	10	85.61%	85.61%	85.61%	85.61%	85.49%	85.61%	84.75%				
0	50	92.13%	92.37%	94.83%	93.23%	93.48%	93.23%	92.87%				
AC	100	96.8%	96.68%	95.2%	95.33%	98.65%	98.77%	98.03%				
ITERACI	200	96.8%	96.68%	95.2%	95.33%	100.0%	100.0%	100.0%				
	300	96.8%	96.68%	95.2%	95.33%	100.0%	100.0%	100.0%				

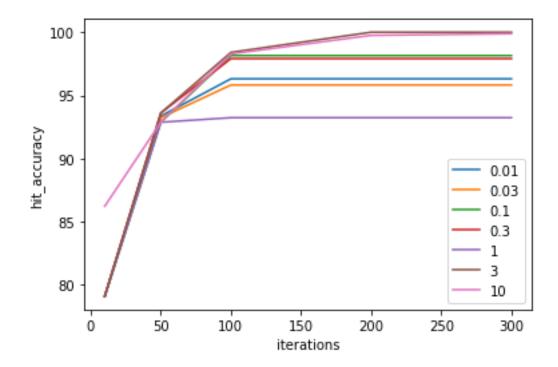


En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es probable que se llegue al 100% de acierto con una regularización alta, en este caso, podemos observar que cuando existe una regularización superior a la unidad, se obtiene el 100% de acierto en las 200 iteraciones, siendo la mejor opción, la regularización de 3.

Las peores regularizaciones son las de 0'1 y 0,3, ya que apenas llegan al 95% de acierto.

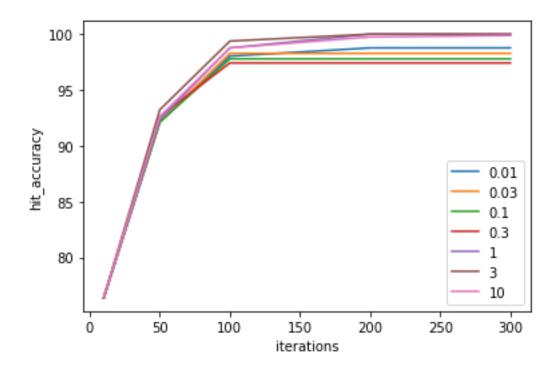
Además, como dato curioso, las cuatro regularizaciones más bajas han tenido el mejor resultado en las 10 primeras iteraciones, y al llegar a las 300 iteraciones han sido las que peor resultado han tenido.

					λ			
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
NES	10	79.09%	79.09%	79.09%	79.09%	79.09%	79.09%	86.22%
	50	93.36%	93.23%	92.87%	93.6%	92.87%	93.6%	92.87%
\AC	100	96.31%	95.82%	98.15%	97.91%	93.23%	98.4%	98.28%
ITERACIO	200	96.31%	95.82%	98.15%	97.91%	93.23%	100.0%	99.75%
	300	96.31%	95.82%	98.15%	97.91%	93.23%	100.0%	99.88%



En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es poco probable que se llegue al 100% de acierto, y la regularización de 3 es, con diferencia, la regularización que mejores resultados ofrece, siendo la peor regularización la de 1, llegando al 93%.

					λ			
S		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
NES	10	76.38%	76.38%	76.38%	76.38%	76.38%	76.38%	76.38%
	50	92.13%	92.13%	92.13%	92.62%	92.37%	93.23%	92.62%
A	100	98.03%	98.28%	97.79%	97.42%	98.77%	99.38%	98.77%
ITERACI	200	98.77%	98.28%	97.79%	97.42%	100.0%	100.0%	99.75%
	300	98.77%	98.28%	97.79%	97.42%	100.0%	100.0%	99.88%



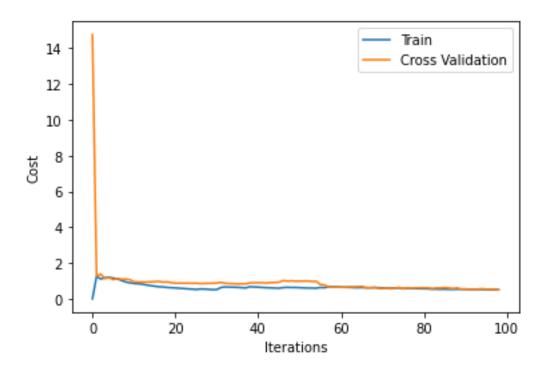
En este caso, y con las  $\theta$  aleatorias, es poco probable que se llegue al 100% de acierto, las regularizaciones altas son las que mejores resultados ofrecen, siendo la mejor elección la regularización de 3, ya que llega al 99% de acierto en 100 iteraciones.

La regularización de 0'3 es la peor regularización, ya que se queda en el 97'4% de acierto en las 300 iteraciones.

## Comentarios de comparativa de Redes Neuronales

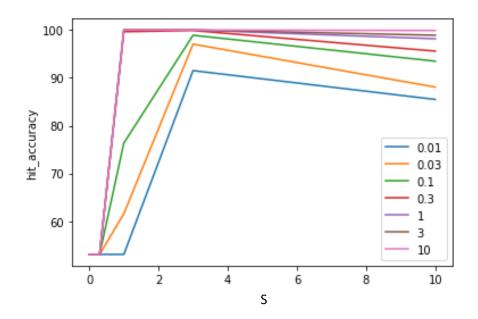
Es interesante probar las distintas combinaciones de parámetros y comparar sus resultados, pero funcionalmente no tiene mucho sentido, ya que en varias ocasiones hemos conseguido el máximo de precisión, por lo cual he decidido que la red neuronal deje de entrenar en el momento que alguna combinación llegue al 100% de acierto.

Como he comentado anteriormente, el dataset está dividido en 80% train set, 10% cross validation set y 10% test set, por lo que ahora deberemos estudiar la evolución del coste respecto a las iteraciones. Como tiene un 100% de acierto, la inteligencia artificial no tiene sesgo ni varianza, por lo que el coste del train set y el cross validation set debe ser muy bajo.



## **COMPARATIVA SVM RBF (Radial Basis Function)**

					S			
		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10
	0,01	53.08%	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	53.08%	91.5%	85.47%
	0,03	53.08%	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	61.58%	97.04%	88.05%
	0,1	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	76.35%	98.89%	93.47%
ပ	0,3	53.08%	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	99.63%	99.88%	95.57%
	1	53.08%	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	100.0%	100.0%	98.15%
	3	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	100.0%	100.0%	98.89%
	10	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	<mark>53.08%</mark>	100.0%	100.0%	99.88%



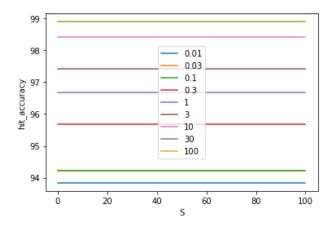
En el caso de SVM, es relativamente sencillo ver un patrón, los mejores valores están en C > 0'1 y S > 0'3, además, si los valores de S > 3, la tendencia del acierto aparentemente decrece por lo que:

$$1 \leq \mathcal{C} \leq 10$$

$$1 \le S < 10$$

### **COMPARATIVA SVM LINEAL**

						S				
		0,01	0,03	0,1	0,3	1	3	10	30	100
	0,01	93.84%	93.84%	93.84%	93.84%	93.84%	93.84%	93.84%	93.84%	93.84%
	0,03	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%
	0,1	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%	94.21%
ပ	0,3	95.69%	95.69%	95.69%	95.69%	95.69%	95.69%	95.69%	95.69%	95.69%
	1	96.67%	96.67%	96.67%	96.67%	96.67%	96.67%	96.67%	96.67%	96.67%
	3	97.41%	97.41%	97.41%	97.41%	97.41%	97.41%	97.41%	97.41%	97.41%
	10	98.4%	98.4%	98.4%	98.4%	98.4%	98.4%	98.4%	98.4%	98.4%
	30	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%
	100	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%	98.89%



En esta comparativa he usado más valores, ya que se puede comprobar que, cuanto más alto es el valor de C, más porcentaje de precisión tiene, aunque tiene una penalización importante y es el tiempo de ejecución, siendo muy alto para C = 100.

Por otro lado, también se puede observar que la S no afecta al resultado.

**NOTA**: ESTOS RESULTADOS DEPENDEN DE LAS CARACTERÍSTICAS ALEATORIAS ESCOGIDAS, POR LO QUE PUEDEN VARIAR

## **SVM RBF contra SVM Lineal**

Considero que el kernel radial es más interesante en este dataset, ya que si usamos C > 1 y S > 1, conseguiremos un 100% de precisión en un tiempo menor que si intentamos C > 100 en un kernel lineal. Estas observaciones son orientativas, ya que el resultado depende en gran medida de los datos aleatorios, aún así, en términos generales, escogería RBF como kernel, con C > 1 y S > 1. Por ello, he dejado 'rbf' como kernel por defecto.

## COMPARATIVA ENTRE CLASIFICADORES

	Precisión	Tiempo hasta óptimo	Dificultad de programación
Regresión Logística	> 96%	4 segundos	Normal
Red Neuronal	100%	200 < t < 2800 segundos	Difícil
SVM	100%	100 < t < 130 segundos	Fácil

NOTA 1: El tiempo óptimo es el tiempo que tarda en terminar el programa desde el punto de vista del usuario, es decir, cuando termina todas las combinaciones o cuando consigue un 100% de precisión.

NOTA 2: El tiempo depende del ordenador, en este caso el tiempo se ha medido con un i7 3700K con SSD.

NOTA 3: La dificultad de programación la he medido en base a la cantidad de código escrito y los problemas que puede haber dado.

La regresión logística ofrece los mejores resultados en cuanto a tiempo se refiere, ya que tan solo tarda 4 segundos en ofrecer más de un 96% de acierto. La dificultad radica en programar correctamente las funciones de coste y gradiente.

Las redes neuronales ofrecen un 100% de precisión en más de 3 minutos. La dificultad de programación alta, ya que, a parte de las funciones de coste y gradiente, se tienen que implementar las funciones de propagación y probar distintas arquitecturas para escoger la óptima, en la comparativa podemos observar que 50 nodos en la hidden layer son mejor que 25 y 75 nodos.

Las SVM ofrecen un 100% de precisión con un kernel RBF en un tiempo superior a un minuto y medio. En este caso son más fáciles de implementar ya que delegamos gran parte de la lógica a sklearn.

La mejor clasificación para este problema concreto es el uso de SVM, ya que son fáciles de implementar y ofrecen un 100% de precisión, aunque esto no quiere decir que las otras dos sean peores ni mucho menos, ya que la implementación de la SVM ha sido más sencilla por el uso de una biblioteca externa. Tanto la regresión logística como las redes neuronales tienen bibliotecas o frameworks que facilitan su implementación, el tipo de clasificador que se debe escoger depende de lo que el desarrollador busque y de la dificultad del problema.

#### Código

## common\_functions.py

```
#!/usr/bin/env python
# coding: utf-8
# # ESTE ARCHIVO CONTIENE FUNCIONES COMUNES DE LOS
CLASIFICADORES

import numpy as np

def sigmoid(z):
    """
    Función sigmoide
    recibe como entrada un número / array
    devuelve la función sigmoide
    """
    return 1 / (1 + np.exp(-z))
```

## dataset\_functions.py

```
#!/usr/bin/env python
# coding: utf-8
# # ESTE ARCHIVO CONTIENE FUNCIONES QUE PERMITEN LEER Y
MODIFICAR EL FORMATO DE LAS 'X' E 'Y'
import numpy as np
from pandas.io.parsers import read csv
from sklearn.preprocessing import LabelEncoder
def read dataset():
    Lee el dataset 'mushrooms.csv' y devuelve los datos
    divididos en X e Y
    11 11 11
    df = read csv("mushrooms.csv")
    data = df.sample(frac = 1).to numpy()
                                                  # SHUFFLE
DATA
    X = np.array(data[:, 1:])
    Y = np.array(data[:, 0])
    return X, Y
```

```
def onehot(Y):
    A partir de un vector, normalmente de resultados, se aplica
    una codificación onehot y la devuelve en números enteros
    Por ejemplo:
    Y = [1, 2, 3, 1]
    Y ONEHOT = [
        [1,0,0]
        [0,1,0]
        [0,0,1]
        [1,0,0]
    ]
    11 11 11
    le = LabelEncoder()
    labels = le.fit(Y[:]).classes_
    m = len(Y)
    Y = (Y - 1)
    Y onehot = np.zeros((m, labels.shape[0]))
    for i in range(len(Y)):
        Y_{onehot[i, int(Y[i])] = 1
    return Y onehot.astype(int)
def manage data(X, Y, use onehot = False):
    Función que recibe como parámetros de entrada X, Y, y un
booleano
    que transforma la Y a onehot para transformar los valores de
dichos
    parámetros a int
    Devuelve la X y la Y en el formato deseado
    X = string2int(X, X.shape[1]) # OBLIGATORIO EXP CON
FLOATS
    Y = string2int(Y)
    if use onehot:
        Y = onehot(Y)
    X = np.hstack([np.ones([X.shape[0], 1], dtype=float), X])
    return X, Y
```

```
def string2int(v, dim = 0):
   Recibe como entrada un array de strings y las dimensiones
que tiene,
   devuelve el mismo array con los strings cambiados a int, por
ejemplo:
       ENTRADA: ['A', 'B', 'C', 'A']
       SALIDA: [0, 1, 2, 1]
    11 11 11
   le = LabelEncoder()
   if dim == 0:
       else:
       for i in range (0, dim):
           le.fit(v[:, i]).classes
           v[:, i] = le.transform(v[:, i])
   return v.astype(float)
def encode example(example):
   A partir de un ejemplo (Array de chars o strings) se
devuelve
   un array de numeros codificados
   Por ejemplo:
       ENTRADA: ['A', 'B', 'C', 'A']
       SALIDA: [0, 1, 4, 0]
   11 11 11
   example = np.array([example])
   X, = read dataset()
   le = LabelEncoder()
   for i in range(0, example.shape[1]):
       le.fit(X[:, i]).classes
       example[:, i] = le.transform(example[:, i])
   example = np.hstack([1, example[0]]) # 'ONES COLUMN
   return example.astype(float).ravel()
```

```
def divide dataset(X, Y, train set = 0.8, cv set = 0.1,
test set=0.1):
    <del>,,</del>,,,,,
    Divide el dataset con porcentajes que entran como parámetro,
por ejemplo:
        Train set = 80%
        Cv set = 10%
        Test set = 10%
    Devuelve el dataset dividido en Train set y Test set
    train set size = int(train set * X.shape[0])
    cv set size = int(cv set * X.shape[0])
    X train = X[:train set size, :]
    X cv = X[train set size:train set size + cv set size, :]
    X test = X[train set size + cv set size:, :]
    Y train = Y[:train set size]
    Y cv = Y[train set size:train set size + cv set size]
    Y test = Y[train set size + cv set size:]
    return X train, Y train, X cv, Y cv, X test, Y test
```

## logistic\_regression.py

```
#!/usr/bin/env python
# coding: utf-8
# # IMPORTS

import numpy as np
import scipy.optimize as opt
import matplotlib.pyplot as plt

from dataset_functions import *
from common_functions import *

# # MULTIVARIABLE LOGISTIC REGRESSION
# ### COST AND GRADIENT FUNCTIONS
```

```
def coste(theta, X, Y, lam):
    Función de coste, recibe como entrada las thetas, las
características,
    los resultados y el parámetro lambda de regularización,
    devuelve el coste regularizado
   m = X.shape[0]
   n = X.shape[1]
   h theta = np.dot(X, theta)
    sig = sigmoid(h theta)
    positive = np.dot(np.log(sig).T, Y)
    negative = np.dot(np.log(1 - sig).T, 1 - Y)
    J theta = (-1 / m) * (positive + negative)
    # Regularizacion
    reg = (lam / (2 * m)) * np.sum(np.square(theta))
    # Coste Regularizado
    J theta += reg
    return J theta
def gradiente(theta, X, Y, lam):
    Función de gradiente, recibe como entrada las thetas, las
características,
    los resultados y el parámetro lambda de regularización,
    devuelve la gradiente regularizada
   m = X.shape[0]
   n = X.shape[1]
   h theta = np.dot(X, theta.T)
    sig = sigmoid(h theta)
    gradient = (1/m) * np.dot(sig.T - Y, X)
    # Regularizacion
    reg = (lam / m) * theta
    # Gradiente Regularizada
    gradient += reg
   return gradient
```

```
# ### PLOT LAMBDAS / COST FUNCTION
def print cost lambdas (lambdas list, costs list):
    Función que imprime las lambdas en el eje X,
    y el coste en el eje Y
    plt.figure()
    plt.plot(lambdas_list, costs_list, c = 'r')
    plt.xlabel('lambda')
    plt.ylabel('cost')
    plt.show()
# ### PREDICTION FUNCTIONS
def predict(theta, X, Y):
    ** ** **
    Función que, a partir de las thetas, las características,
    los resultados, calcula el porcentaje de acierto que tiene
nuestra IA
    Imprime el porcentaje con dos decimales
    predictions = np.dot(X, theta) > 0
    hits = np.sum(predictions == Y)
    percentage = hits / X.shape[0] * 100
    print("The logistic regression is reliable in {:.2f}% of the
time\n".format(percentage))
    return percentage
# ### CHOOSE OPTIMAL VALUES FUNCTION
def get opt thetas(theta, X, Y, reg = True):
    11 11 11
    Función que recibe como entrada las thetas, las
características,
    los resultados y si se quiere aplicar un parámetro de
regularización.
    Devuelve la theta optima con diferentes regularizaciones (en
el caso de
    que reg = True)
    Además, llama a la función 'print cost lambdas' para
comparar los
    distintos costes con las diferentes regularizaciones
    # Inicializamos los valores
    lambdas = [0.001, 0.003, 0.01, 0.03, 0.1, 0.3]
```

```
n = X.shape[1]
   theta opt = np.zeros(n)
   lambd opt = lambdas[0]
   cost list = []
   # Probamos los distintos parámetros de regularización
   if reg:
        for lambdd in lambdas:
            theta, _, _ = opt.fmin_tnc(
                func=coste,
                x0 = theta,
                fprime=gradiente,
                args=(X, Y, lambd)
            actual_cost = coste(theta, X, Y, lambd)
            opt cost = coste(theta opt, X, Y, lambd opt)
            # Coste actual vs Coste óptimo
            if (opt cost > actual cost):
                theta opt = theta
                lambd_opt = lambd
            cost list.append(actual cost)
        # Dibujamos la evolución del coste respecto a la
regularización
       print_cost_lambdas(lambdas, cost list)
   else:
        theta_opt, _, _ = opt.fmin_tnc(
            func=coste,
            x0 = theta,
            fprime=gradiente,
            args=(X, Y, 0)
        )
   return theta_opt
```

## # ## EXTERNAL FUNCTIONS def save lr model(thetas): Guarda un array de thetas en la ruta models/theta lr.npy np.save("models/theta lr.npy", thetas) def load lr model(): 11 11 11 Carga un array de thetas en la ruta models/theta lr.npy thetas = np.load("models/theta lr.npy") return thetas def show\_lr\_prediction(): Carga los datos y las thetas óptimas, divide los datos y prueba las thetas óptimas sobre esos datos. Finalmente muestra el porcentaje de acierto de esos datos X, Y = read\_dataset() X, Y = manage data(X, Y, use onehot = False) \_, \_, \_, X\_test, Y\_test = divide dataset(X, Y) theta = load lr model() predict(theta, X test, Y test) def predict example lr(example): Carga las theta óptimas y, a partir de un ejemplo, predice su resultado devuelve la predicción como booleano theta = load lr model() prediction = np.dot(example, theta) > 0

return prediction

```
def main lr():
    11 11 11
    Función que entrena el clasificador, obtiene las theta
óptimas y
    guarda el modelo óptimo.
    11 11 11
    X, Y = read dataset()
    X, Y = manage_data(X, Y, use_onehot = False)
   m = X.shape[0]
    n = X.shape[1]
    X_train, Y_train, _, _, X_test, Y_test = divide_dataset(X,
Y)
    theta = np.zeros(n)
    # CLASIFICACIÓN SIN REGULARIZACIÓN
    print('LOGISTIC REGRESSION WITHOUT REGULARIZATION')
    theta opt = get opt thetas(theta, X train, Y train,
reg=False)
    predict no reg = predict(theta opt, X test, Y test)
    # CLASIFICACIÓN CON REGULARIZACIÓN
    print('LOGISTIC REGRESSION WITH REGULARIZATION')
    theta_opt_reg = get_opt_thetas(theta, X_train, Y_train,
    predict reg = predict(theta opt reg, X test, Y test)
    if predict no reg > predict reg:
        save lr model(theta opt)
    else:
        save lr model (theta opt reg)
# main lr()
```

## neural\_network.py

```
#!/usr/bin/env python
# coding: utf-8
# # IMPORTS
import numpy as np
import scipy.optimize as opt
import matplotlib.pyplot as plt
from dataset functions import *
from common functions import *
# # NEURAL NETWORKS
# ## FUNCTIONS
# ### AROUITECTURE OF NEURAL NETWORK
def model(input size, hidden layer, num labels):
   A partir de tres números enteros (entrada, capas ocultas y
   genera una arquitectura de red neuronal con los valores de
theta
   aleatorios.
    Devuelve un único array con todas las theta
    eIni = 0.12
    Theta1 sh = (hidden layer, input size + 1)
    Theta2 sh = (num labels, hidden layer + 1)
    thetas random = dict()
    thetas random["Theta1"] = random thetas(Theta1 sh, eIni)
    thetas random["Theta2"] = random thetas(Theta2 sh, eIni)
    th random = np.concatenate(
        (
            np.ravel(thetas random["Theta1"]),
            np.ravel(thetas random["Theta2"])
        )
   return th random
```

```
# ### COST AND GRADIENT FUNCTIONS
def coste(X, Y, w, lam):
          Función de coste, recibe como entrada las características,
          los resultados, los pesos (las thetas) y el parámetro lambda
          de regularización.
          Devuelve el coste regularizado
         m = X.shape[0]
         J theta = 0
          aux = 0
         _, _, _, h_theta = forward_prop(X, w)
          for i in range(m):
                    aux +=np.sum(-Y[i] * np.log(h theta[i])
                                                     - (1 - Y[i]) * np.log(1 - h theta[i]))
          J_{theta} = (1 / m) * aux
          # Regularizacion
          reg = 0
          for theta in w.keys():
                    if " " not in theta:
                              reg += np.sum(np.square(w[theta][:, 1:]))
         reg *= (lam / (2 * m))
          # Coste Regularizado
          J theta += reg
          return J theta
def gradiente(X, Y, w, lam):
          Función de gradiente, recibe como entrada las
características,
          los resultados, los pesos (las thetas) y el parámetro lambda
          de regularización.
          Devuelve la gradiente regularizada
          11 11 11
         m = X.shape[0]
         d = dict()
         d["delta1"] = np.zeros(w["Theta1"].shape)
         d["delta2"] = np.zeros(w["Theta2"].shape)
          a1, z^2, a^2, z^3, b^2, b^2
```

```
for i in range(m):
        # Calcular d2 y d3
        d3 = h theta[i] - Y[i]
                                                # (10, )
        g_z^2 = a2[i] * (1 - a2[i])
                                                # (26, )
        d2 = np.dot(d3, w["Theta2"]) * g_z2
                                                # (26, )
        \#d2 = d2[1:]
                                                 # (25, )
        # Actualizar deltas
        d["delta1"] += np.dot(d2[1:, np.newaxis],
a1[i][np.newaxis, :])
        d["delta2"] += np.dot(d3[:, np.newaxis],
a2[i][np.newaxis, :])
    d["delta1"] /= m
    d["delta2"] /= m
    #Regularizar deltas
    reg1 = ((lam / m) * w["Theta1"][:, 1:]) # No theta primera
columna
    reg2 = ((lam / m) * w["Theta2"][:, 1:]) # No theta primera
columna
    d["delta1"][:, 1:] += reg1
                                           # j = 0 no tiene
regularización
    d["delta2"][:, 1:] += req2
                                           # j = 0 no tiene
regularización
    return np.concatenate(
        (np.ravel(d["delta1"]),
        np.ravel(d["delta2"]))
    )
# ### NEURAL NETWORK FUNCTIONS
def forward prop(X, w):
    Función de propagación hacia adelante, aplica la lógica de
las
    Redes Neuronales para únicamente dos theta.
    a1 = X
    a1 = np.hstack([np.ones([X.shape[0], 1]), a1])
    z2 = np.dot(w['Theta1'], a1.T)
    a2 = sigmoid(z2).T
    a2 = np.hstack([np.ones([a2.shape[0], 1]), a2])
    z3 = np.dot(w['Theta2'], a2.T)
    h = sigmoid(z3).T
    return a1, z2, a2, z3, h
```

```
def backprop(params rn, num entradas, num ocultas,
num etiquetas, X, Y, reg):
    Esta función devuelve una tupla (coste, gradiente) con el
coste y
    el gradiente de una red neuronal de tres capas, con
num entradas,
    num ocultas nodos en la capa oculta y num etiquetas nodos en
la
    capa de salida. Si m es el número de ejemplos de
entrenamiento,
    la dimensiónde de 'X' es (m, num entradas) y la de 'y'
    es (m, num etiquetas)
    11 11 11
    w = dict()
    w["Theta1"], w["Theta2"] = relocate(params rn, num entradas,
num ocultas, num etiquetas)
    return coste(X, Y, w, reg), gradiente(X, Y, w, reg)
# ### SUPPORT FUNCTIONS
def relocate (params rn, num entradas, num ocultas,
num etiquetas):
    A partir de un único vector y el número de entradas, de
nodos ocultos
    y etiquetas se devuelven los vectores Theta1 y Theta2, con
los tamaños
    establecidos
    11 11 11
    Theta1 = np.reshape(params rn[:num ocultas * (num entradas +
1)],
                         (num ocultas, (num entradas + 1)))
    Theta2 = np.reshape(params rn[num ocultas * (num entradas +
1):],
                         (num etiquetas, (num ocultas + 1)))
    return Theta1, Theta2
def random thetas(shape, E):
    Recibe como parámetros las dimensiones y el Epsilon (rango -
> [-E, E]
    Primero creamos una matriz de positivos y negativos
    Posteriormente creamos una matriz con números aleatorios
positivos < Epsilon</pre>
   Multiplicamos las dos matrices, tenemos aleatorios positivos
```

y negativos.

```
Devuelve las dimensiones con valores aleatorios
    posNeg = np.random.random((shape))
    pos = np.where(posNeg < .5)</pre>
    neg = np.where(posNeg >= .5)
    posNeq[pos] = 1
    posNeg[neg] = -1
    return (np.random.random((shape)) %E ) * posNeg
# ### TRAIN NEURAL NETWORK FUNCTION
def train(backprop, thetas, X, Y, input size, hidden layer,
             num labels, reg = 1, iterations = 70):
    11 11 11
    Función que, a partir de la función de backprop, las
características,
    los resultados, los tamaños de las capas, la regularización
    iteraciones, entrena la red neuronal para obtener los
parámetros theta
    óptimos.
    Devuelve las theta óptimas en forma de diccionario
    # Thetas optimas
    res = opt.minimize(
        fun = backprop,
        x0 = thetas,
        args=(input size, hidden layer, num labels, X, Y, reg),
        options={'maxiter': iterations},
        method='TNC',
        jac=True
    # Recolocamos
    w = dict()
    w["Theta1"], w["Theta2"] = relocate(res.x,
                                          X.shape[1],
                                          hidden layer,
                                          num labels)
    return w
```

```
# ### PREDICTION FUNCTIONS
def predict(X, w):
    ** ** **
    Función que a partir de las características y los pesos
(thetas)
    predice los resultados de dichas características.
    Devuelve un array con esas predicciones
    Y hat = []
    _, _, _, pred = forward_prop(X, w)
    for i in range(pred.shape[0]):
        ejemplo = pred[i]
        num = np.argmax(ejemplo)
        Y hat.append(num)
    Y hat = np.array(Y hat)
    return Y hat
def acc(X, Y, w):
    ** ** **
    Función que a partir de las características, los resultados
    y los pesos (thetas), calcula el porcentaje de acierto del
clasificador.
    Devuelve un float con el porcentaje de acierto.
    m = Y.shape[0]
    Y hat = predict(X, w)
    percentage = np.round(
        np.sum(Y hat == Y.argmax(1)) / m * 100,
        decimals = 2
    )
    return percentage
# ### PLOT ITERATIONS / COST FIGURE
def print opt lambdas(iterations, hit history, lambdas):
    11 11 11
    Función que imprime las iteraciones en el eje X,
    y la precisión en el eje Y
    plt.figure()
    for hit in hit history:
        plt.plot(iterations, hit)
```

```
plt.xlabel('iterations')
    plt.ylabel('hit accuracy')
    plt.legend(lambdas)
   plt.show()
# ### CHOOSE OPTIMAL VALUES FUNCTION
def get opt thetas(th random, X train, Y train, X test, Y test,
                    input size, hidden layer, num labels):
    Función que recibe unas theta aleatorias, las
características y
    los resultados, tanto de train set como de test set, y el
número de
    capas.
    Prueba, a partir de unas iteraciones y unos parámetros de
    regularización preestablecidos, todas las combinaciones,
    de esta forma obtiene las theta óptimas (basándonos en la
tasa de
    acierto que tiene)
    Devuelve la precisión, las thetas optimas y su combinación
óptima
    de parámetros
    11 11 11
    iterations = [ 10, 50, 100, 200, 300 ]
    lambdas = [0.01, 0.03, 0.1, 0.3, 1, 3, 10]
      iterations = [1,2,3]
#
      lambdas = [0.01, 0.03, 0.1, 0.3]
    precision opt = -1
    thetas opt = np.array(0)
    it opt = iterations[0]
    lambd opt = lambdas[0]
    hit lambda history = []
    hit total history = []
    for lambdd in lambdas:
        hit_lambda_history = []
        for i in iterations:
            thetas = train(backprop, th random, X train,
Y train,
                               input size, hidden layer,
num labels,
                              lambd, i)
            p = acc(X test, Y test, thetas)
            hit lambda history.append(p)
```

```
print("Lambda: {}".format(lambd),
                  "\tIteraciones: {}".format(i),
                  "\tPrecisión:{}%\n".format(p)
                 )
            if(p > precision_opt):
                precision opt = p
                thetas_opt = thetas
                it opt = i
                lambd_opt = lambd
            if (precision opt == 100.0):
                break
        hit total history.append(np.array(hit lambda history))
        if (precision opt == 100.0):
            break
    if (precision opt < 100.0):
        print opt lambdas(iterations, hit total history,
lambdas)
    return precision opt, thetas opt, it opt, lambd opt
# ### STUDY BIAS AND VARIANCE
def learning errors (th random,
                   num entradas, num ocultas, num etiquetas,
                   X train, Y train, X cv, Y cv, lambd = 0,
                   iterations = 100, max examples = 100
                  ):
    A partir de unas theta aleatorias, las capas, las
características
    y los resultados, tanto del train set como de la CV, la
regularización,
    las iteraciones, y el número máximo de ejemplos a probar,
calcula la
    tasa de error del trainset y de la CV set.
    Devuelve los vectores de error del entrenamiento y la CV
    trainError = []
    cvError = []
    m = X.shape[0]
    for i in range(1, max_examples):
          print(i, " de ", max examples)
        X i = X train[0:i]
```

```
Y i = Y train[0:i]
        res = opt.minimize(
            fun = backprop,
            x0 = th random,
            args=(num entradas, num ocultas, num etiquetas,
                   X i, Y i, lambd),
            method='TNC',
            jac=True,
            options={'maxiter': iterations},
        )
        trainError.append(backprop(res.x,
                                    num entradas, num ocultas,
num etiquetas,
                                    X i, Y i, lambd)
                           [0]
        cvError.append(backprop(res.x,
                                 num entradas, num ocultas,
num etiquetas,
                                 X cv, Y cv, lambd)
                        [0])
    return np.array(trainError), np.array(cvError)
def print learning errors (train error, cv error):
    Dibuja el error del entrenamiento y de la CV
    plt.figure()
    r = range(0, len(train error))
    plt.plot(r, train error)
    plt.plot(r, cv error)
    plt.legend(['Train', 'Cross Validation'])
    plt.xlabel('Iterations')
    plt.ylabel('Cost')
    plt.show()
# ## EXTERNAL FUNCTIONS
def save nn model(thetas):
    11 11 11
    Guarda dos array de thetas en la ruta models,
    con los archivos theta1 nn.npy y theta2 nn.npy
    ** ** **
```

```
np.save("models/theta1 nn.npy", thetas["Theta1"])
    np.save("models/theta2 nn.npy", thetas["Theta2"])
def load_nn_model():
    Carga dos array de thetas en la ruta models,
    con los archivos thetal nn.npy y theta2 nn.npy
    y los devuelve en un único diccionario
    thetas = dict()
    thetas["Theta1"] = np.load("models/theta1 nn.npy")
    thetas["Theta2"] = np.load("models/theta2 nn.npy")
    return thetas
def show nn prediction():
    Carga los datos y las thetas óptimas, divide los datos y
    prueba las thetas óptimas sobre esos datos.
    Finalmente muestra el porcentaje de acierto de esos datos
    X, Y = read dataset()
    X, Y = manage data(X, Y, use onehot = True)
    _, _, _, X_test, Y_test = divide_dataset(X, Y)
    w = load nn model()
    print("The neural network is reliable in {:.2f}% of the
time\n"
      .format(acc(X test, Y test, w)))
def predict example nn(example):
    Carga las theta óptimas y, a partir de un ejemplo, predice
su resultado
    devuelve la predicción como booleano
    w = load nn model()
    _, _, _, prediction = forward_prop(np.array([example]),
w)
    return bool(prediction.argmin())
```

```
def main nn():
    ** ** **
    Función que entrena el clasificador, obtiene las theta
    guarda el modelo óptimo.
    11 11 11
    X, Y = read dataset()
    X, Y = manage data(X, Y, use onehot = True)
    m = X.shape[0]
    n = X.shape[1]
    X train, Y train, X cv, Y cv, X test, Y test =
divide dataset(X, Y)
    input size = X train.shape[1]
    num labels = 2
    hidden layer nodes = [ 10, 25, 50, 75, 100, 150, 200 ]
    acc opt = 0
    thetas opt = np.array(0)
    th random opt = np.array(0)
    it opt = np.inf
    lambd opt = np.inf
    hidden layer_opt = hidden layer_nodes[0]
    for nodes in hidden layer nodes:
        th random = model(input size, nodes, num labels)
        acc act, thetas act, it act, lambd act = get opt thetas(
            th random,
            X train,
            Y train,
            X test,
            Y test,
            input_size,
            nodes,
            num labels)
        if (acc_act > acc_opt):
            acc opt = acc act
            thetas_opt = thetas_act
            it opt = it act
            lambd opt = lambd act
            hidden layer opt = nodes
        if (acc act == 100.0):
            break
```

## svm.py

```
#!/usr/bin/env python
# coding: utf-8
# # IMPORTS
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from dataset functions import *
from common functions import *
from sklearn.svm import SVC
from joblib import dump, load
from sklearn.metrics import accuracy score
# # SUPPORT VECTOR MACHINE
# ## FUNCTIONS
# ### CHOOSE OPTIMAL VALUES FUNCTION
def print parameters (values, hit total history):
    A partir de unos valores y un array de aciertos, dibuja una
gráfica que
    los relaciona.
    for hit in hit total history:
        plt.plot(values, hit)
    plt.xlabel('S')
    plt.ylabel('hit accuracy')
    plt.legend(values)
    plt.show()
def parameter election(X, Y, X val, Y val, kernel):
    11 11 11
    A partir de unas características y unos resultados, tanto de
    entrenamiento como de CV, y un tipo de kernel, obtiene los
parámetros
    óptimos del modelo. Para conocer los parámetros óptimos nos
basamos
    en el acierto que tiene el modelo con dichos parámetros.
    Devuelve la precisión, y los parámetros óptimos.
    11 11 11
```

```
values = [ .01, .03, .1, .3, 1, 3, 10 ]
c opt = None
s opt = None
acc_opt = 0
hit_history = []
hit total history = []
for C in values:
    hit history = []
    for S in values:
        gamma = 1 / (2 * S**2)
        svm = SVC(kernel=kernel, C=C, gamma=gamma)
        svm.fit(X, Y)
        acc = np.round(
            accuracy score(Y val, svm.predict(X val)) * 100,
            decimals = 2
        )
        hit_history.append(acc)
        print('C: {}\tS: {}\t-> {}%'.format(C, S, acc))
        if(acc > acc opt):
            acc_opt = acc
            c_{opt} = C
            s_opt = S
        if (acc opt == 100.0):
            save_svm_model(svm)
            break
    hit total history.append(hit history)
    if(acc_opt == 100.0):
        break
if(acc opt < 100.0):
    print parameters(values, hit total history)
return acc_opt, c_opt, s_opt
```

```
# ## EXTERNAL FUNCTIONS
def save svm model(model):
    Guarda el modelo SVM en la ruta models/model svm.joblib
    dump(model, 'models/model_svm.joblib')
def load svm model():
    Carga el modelo SVM en la ruta models/model svm.joblib
    return load('models/model svm.joblib')
def show svm prediction():
    Carga los datos y el modelo óptimo, divide los datos y
    prueba el modelo sobre esos datos.
    Finalmente muestra el porcentaje de acierto de esos datos
    11 11 11
    X, Y = read dataset()
    X, Y = manage_data(X, Y, use_onehot = False)
    _, _, _, X_test, Y_test = divide_dataset(X, Y)
svm = load_svm_model()
    percentage = np.round(
        accuracy score(Y test, svm.predict(X test)) * 100,
        decimals = 2
    )
    print("The SVM is reliable in {:.2f}% of the time\n"
      .format(percentage))
def predict example svm(example):
    Carga el modelo óptimo y, a partir de un ejemplo, predice su
resultado
    devuelve la predicción como booleano
    svm = load svm model()
    return bool(svm.predict(np.array([example])))
```

```
def main_svm():
    11 11 11
    Función que entrena el clasificador, obtiene el modelo
óptimo y
    lo guarda.
    11 11 11
    X, Y = read_dataset()
    X, Y = manage_data(X, Y, use_onehot = False)
    m = X.shape[0]
    n = X.shape[1]
    X_train, Y_train, X_cv, Y_cv, X_test, Y_test =
divide dataset(X, Y)
    acc opt, c opt, s opt = parameter election(X train, Y train,
                                                 X cv, Y cv,
'rbf')
# main_svm()
```

## source.py

```
#!/usr/bin/env python
# coding: utf-8
import time
from dataset functions import *
from common functions import *
from logistic regression import *
from neural network import *
from svm import *
def manage example options (text, correct answers):
    A partir de un texto y un array de respuestas, valida la
entrada
    recibida.
    Devuelve la opción seleccionada sabiendo que está entre las
respuestas
    esperadas.
    11 11 11
    opt = None
    while (True):
        print(text)
        opt = input().lower()
        if opt in correct answers:
            break
        else:
            print('---- WRONG TYPE ----')
    return opt
def example menu():
    Función que muestra un menú por pantalla, y espera a una
entrada.
    Cuando la respuesta esperada es correcta se añade a un
array, que
    acabará siendo el ejemplar de hongo/seta.
    Devuelve dicho array
    11 11 11
    example = []
```

```
text = """
Cap shape?
    b: bell
    c: conical
    x: convex
    f: flat
    k: knobbed
    s: sunken
11 11 11
options = ['b', 'c', 'x', 'f', 'k', 's']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Cap surface?
   f: fibrous
    g: grooves
    y: scaly
    s: smooth
options = ['f', 'g', 'y', 's']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Cap color?
   n: brown
    b: buff
   c: cinnamon
    g: gray
    r: green
    p: pink
    u: purple
    e: red
    w: white
    y: yellow
11 11 11
options = ['n', 'b', 'c', 'g', 'r', 'p', 'u', 'e', 'w', 'y']
example.append(manage_example_options(text, options))
text = """
Bruises?
    t: true
    f: false
options = ['t', 'f']
example.append(manage example options(text, options))
```

```
text = """
Odor?
    a: almond
    1: anise
    c: creosote
    y: fishy
    f: foul
    m: musty
    n: none
    p: pungent
    s: spicy
** ** **
options = ['a', 'l', 'c', 'y', 'f', 'm', 'n', 'p', 's']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Gill attachment?
    a: attached
    f: free
options = ['a', 'f']
example.append(manage_example_options(text, options))
text = """
Gill spacing?
    c: close
    w: crowded
options = ['c', 'w']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Gill size?
   b: broad
    n: narrow
11 11 11
options = ['b', 'n']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Gill color?
    k: black
   n: brown
   b: buff
   h: chocolate
    g: gray
    r: green
```

```
o: orange
       p: pink
       u: purple
       e: red
       w: white
       y: yellow
   options = ['k', 'n', 'b', 'h', 'g', 'r', 'o', 'p', 'u', 'e',
'w', 'y']
   example.append(manage_example_options(text, options))
   text = """
   Stalk shape?
       e: enlarging
       t: tampering
   options = ['e', 't']
   example.append(manage_example_options(text, options))
   text = """
   Stalk root?
       b: bulbous
       c: club
       e: equal
       r: rooted
        ?: missing
   options = ['b', 'c', 'e', 'r', '?']
   example.append(manage example options(text, options))
   text = """
   Stalk surface above ring?
       f: fibrous
       y: scaly
       k: silky
       s: smooth
   options = ['f', 'y', 'k', 's']
   example.append(manage_example_options(text, options))
   text = """
   Stalk surface below ring?
       f: fibrous
       y: scaly
       k: silky
       s: smooth
```

```
11 11 11
options = ['f', 'y', 'k', 's']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Stalk color above ring?
   n: brown
   b: buff
    c: cinnamon
    g: gray
    o: orange
    p: pink
    e: red
    w: white
    y: yellow
options = ['n', 'b', 'c', 'g', 'o', 'p', 'e', 'w', 'y']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Stalk color below ring?
   n: brown
    b: buff
    c: cinnamon
    g: gray
    o: orange
    p: pink
    e: red
    w: white
    y: yellow
options = ['n', 'b', 'c', 'g', 'o', 'p', 'e', 'w', 'y']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Veil type?
    p: partial
options = ['p']
example.append(manage_example_options(text, options))
text = """
Veil color?
   n: brown
   o: orange
    w: white
```

```
y: yellow
** ** **
options = ['n', 'o', 'w', 'y']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Ring number?
    n: none
    o: one
    t: two
** ** **
options = ['n', 'o', 't']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Ring type?
   e: evanescent
    f: flaring
    1: large
    n: none
    p: pendant
options = ['e', 'f', 'l', 'n', 'p']
example.append(manage_example_options(text, options))
text = """
Spore print color?
    k: black
    n: brown
   b: buff
   h: chocolate
    r: green
    o: orange
    u: purple
    w: white
    y: yellow
,, ,, ,,
options = ['k', 'n', 'b', 'h', 'r', 'o', 'u', 'w', 'y']
example.append(manage example options(text, options))
text = """
Population?
    a: abundant
    c: clustered
    n: numerous
    s: scattered
    v: several
```

```
y: solitary
    ** ** **
    options = ['a', 'c', 'n', 's', 'v', 'y']
    example.append(manage example options(text, options))
    text = """
    Habitat?
        g: grasses
        1: leaves
        m: meadows
        p: paths
        u: urban
        w: waste
        d: woods
    ** ** **
    options = ['g', 'l', 'm', 'p', 'u', 'w', 'd']
    example.append(manage example options(text, options))
    return example
def print mushroom state(state):
    A partir de un booleano, muestra por pantalla si el ejemplar
de hongo
    puede ser ingerido o no
    11 11 11
    if (state):
        print("WARNING! THE MUSHROOM IS POISONOUS")
    else:
        print("You can eat the mushroom safely\n\n")
def manage_lr():
    Función que gestiona el clasificador de regresión logística.
    Pregunta si se puede reentrenar o si se quiere introducir
manualmente
    un ejemplo.
    En el caso de querer reentrenar el clasificador, se
cronometrará y
    se llamará a la función main lr().
    En el caso de querer probar un ejemplar, se llamará a la
función
    example menu() y posteriormente predecirá si puede ser
comestible o no.
    11 11 11
```

```
opt = input("Do you want to retrain the LR? (y/n)")
    if(opt.lower() == 'y'):
        print('---- RETRAINING LR ----')
        tic = time.process time()
        main lr()
        toc = time.process time()
        print("TIME: {} seconds".format(toc - tic))
    opt = input("Do you want to try an example? (y/n)")
    if(opt.lower() == 'y'):
        e = example menu()
        e = encode example(e)
        state = predict example lr(e)
        print("REMEMBER!")
        show lr prediction()
        print mushroom state(state)
def manage nn():
    Función que gestiona el clasificador de la red neuronal.
    Pregunta si se puede reentrenar o si se quiere introducir
manualmente
    un ejemplo.
    En el caso de querer reentrenar el clasificador, se
cronometrará y
    se llamará a la función main nn().
    En el caso de querer probar un ejemplar, se llamará a la
    example menu() y posteriormente predecirá si puede ser
comestible o no.
    opt = input("Do you want to retrain the NN? (y/n)")
    if(opt.lower() == 'y'):
        print('---- RETRAINING NN ----')
        tic = time.process time()
        main nn()
        toc = time.process_time()
        print("TIME: {} seconds".format(toc - tic))
    opt = input("Do you want to try an example? (y/n)")
    if(opt.lower() == 'y'):
        e = example menu()
        e = encode example(e)
        state = predict example nn(e)
        print("REMEMBER!")
        show nn prediction()
        print mushroom state(state)
```

```
def manage svm():
    11 11 11
    Función que gestiona el clasificador de la SVM.
    Pregunta si se puede reentrenar o si se quiere introducir
manualmente
    un ejemplo.
    En el caso de querer reentrenar el clasificador, se
cronometrará y
    se llamará a la función main svm().
    En el caso de querer probar un ejemplar, se llamará a la
    example menu() y posteriormente predecirá si puede ser
comestible o no.
    opt = input("Do you want to retrain the SVM? (y/n)")
    if(opt.lower() == 'y'):
        print('---- RETRAINING SVM ----')
        tic = time.process time()
        main svm()
        toc = time.process time()
        print("TIME: {} seconds".format(toc - tic))
    opt = input("Do you want to try an example? (y/n)")
    if(opt.lower() == 'y'):
        e = example menu()
        e = encode example(e)
        state = predict example svm(e)
        print("REMEMBER!")
        show svm prediction()
        print mushroom state(state)
def menu():
    Menu principal del programa, permite escoger un tipo de
clasificador
    o salir del programa
    print("Welcome to the final subject project - MUSHROOM
CLASSIFIER")
    while (True):
        print(
    You can choose:
        1.\t\t\tLogistic Regression Classifier
        2.\t\t\tNeural Network Classifier
```

```
3.\t\t\ Vector Machine Classifier
    0 or other key.\t\tExit
,, ,, ,,
    )
    opt = input("Write the number or the first letter: ")
    switcher = {
        'L': 1,
        'N': 2,
        's': 3,
        'E': 0,
        '1': 1,
        121: 2,
        '3': 3,
        '0': 0
    }
    opt = switcher.get(opt.upper(), 0)
    if opt == 0:
        break
    elif opt == 1:
       manage lr()
    elif opt == 2:
       manage_nn()
    else:
        manage_svm()
```

menu()