# Práctica 4 (Clasificador)

#### ¿Cómo he planteado la práctica?

Primero necesitamos los datos, en este caso leemos el .MAT 'ex4data1', y separamos los datos en X e Y, como está en un diccionario, accedemos como un array en el que, en lugar de posiciones, tenemos el nombre de las columnas: data['X'] y data['Y'].

Mostramos 100 ejemplos como se pide en la práctica.

Además, debemos implementar One Hot Encoding para la Y, para así, al operar sobre todos los valores, que 'aporten' a su salida los implicados.

También he implementado la función sigmoide y las funciones de coste y gradiente regularizadas, que tienen como parámetros:

- Theta
- X
- Y
- lam

En el siguiente paso, como pide el enunciado, he calculado la función de backpropagation y creado funciones de apoyo (como 'recolocar')

Posteriormente, he comprobado la gradiente y creado una función que permite inicializar las  $\theta$  con valores aleatorios.

Finalmente he predicho los resultados, multiplicando cada ejemplo  $X_i$  por cada etiqueta para  $\theta$  (10 distintas), y he calculado su precisión con  $\frac{aciertos}{total}$ .

La clasificación ha arrojado unos resultados cercanos al 93%.

## Código comentado y gráficas

1. Importar las librerías

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.optimize as opt

from scipy.io import loadmat
from displayData import displayData, displayImage
from checkNNGradients import checkNNGradients
```

2. Obtener los datos del CSV:

```
1 data = loadmat('ex4data1.mat')
2
3 Y = data['y'].ravel()
4 X = data['X']
5
6 w = loadmat('ex4weights.mat')
```

Es interesante destacar que en la Y necesitamos hacer ravel(), para que la dimensión sea de (5000,) y no de (5000, 1), ya que, si no lo hacemos, la función FMIN\_TNC suele dar problemas.

```
1 sample = np.random.choice(X.shape[0], 100)
2 fig, ax = displayData(X[sample, :])

5 0 3 6 2 9 9 0 5 5
5 7 1 3 0 2 5 8 5 7
0 5 7 4 8 8 6 4 2 8
8 5 6 3 8 3 8 7 4 5
9 6 5 3 5 1 3 7 1 1
9 8 0 7 2 2 6 8 8 3
9 9 7 7 1 1 2 5 4
3 2 0 7 7 7 3 5 9
1 8 4 0 6 8 2 0 2
```

3. Ahora creamos la Y\_onehot para que al operar entre vectores sea más cómodo.

```
1  m = len(Y)
2  input_size = X.shape[1]
3  num_labels = 10
4 
5  Y = (Y - 1)
6  Y_onehot = np.zeros((m, num_labels))
7 
8  for i in range(m):
9   Y_onehot[i][Y[i]] = 1
```

- 4. Ahora creamos las funciones:
  - o Sigmoide

```
1 def sigmoid(z):
2 return 1 / (1 + np.exp(-z))
```

o Forward Propagation: en la devuelvo a1, z2, a2, z3 y h (=a3)

```
def forward_prop(X, w):
1
2
       a1 = X
3
       a1 = np.hstack([np.ones([X.shape[0], 1]), a1])
4
5
       z2 = np.dot(w['Theta1'], a1.T)
6
       a2 = sigmoid(z2).T
7
       a2 = np.hstack([np.ones([a2.shape[0], 1]), a2])
8
9
       z3 = np.dot(w['Theta2'], a2.T)
       h = sigmoid(z3).T
10
11
       return a1, z2, a2, z3, h
12
```

De coste: En la que solo me interesa quedarme con h<sub>θ</sub> de la Forward Propagation. Como hay que ir fila por fila, lo pongo en un bucle (#7), hago las operaciones y aplico la regularización. Como el diccionario de θs tiene keys que no nos interesan ("\_\_"), solo nos quedamos con las que nos interesan → Theta1, Theta2 (#18)

Finalmente aplicamos la regularización a la  $J_{\theta}$ 

```
def coste(X, Y, w, K, lam):
 2
        m = X.shape[0]
 3
        J_{theta} = 0
 4
        aux = 0
        _, _, _, h_theta = forward_prop(X, w)
 5
 6
        for i in range(m):
 7
 8
            aux +=np.sum(-Y[i] * np.log(h_theta[i])
 9
                         - (1 - Y[i])* np.log(1 - h_theta[i]))
10
11
12
        J theta = (1 / m) * aux
13
        # Regularizacion
14
15
        reg = 0
16
17
        for theta in w.keys():
18
            if " " not in theta:
19
                reg += np.sum(np.square(w[theta][:, 1:]))
20
        reg *= (lam /(2 * m))
21
22
23
        # Coste Regularizado
24
        J_theta += reg
25
        return J_theta
26
```

- De gradiente: Uso diccionarios para las Δ, ahora sí que nos interesa quedarnos con todos los términos que se devuelven en la Forward Propagation (#11).
  - Se aplican los cálculos dentro del bucle, y se acumulan la suma en los  $\Delta$ . Al terminar, se divide toda la acumulación y se aplica la regularización
    - $\rightarrow$  Sin la primera columna  $\theta$  (#28 y #29)
    - $\rightarrow$  Sin contar j=0 (#30 y #31)

Hay que destacar que es obligatorio el uso de np.newaxis (#21 y #22), que aumenta un eje, para así poder hacer las operaciones.

```
def gradiente(X, Y, w, lam):
1
2
3
        Calcula el coste de la gradiente
4
5
       m = X.shape[0]
6
7
       d = dict()
8
       d["delta1"] = np.zeros(w["Theta1"].shape)
9
       d["delta2"] = np.zeros(w["Theta2"].shape)
10
11
       a1, z2, a2, z3, h_theta = forward_prop(X, w)
12
13
       for i in range(m):
           # Calcular d2 y d3
14
           d3 = h\_theta[i] - Y[i]
15
                                                     # (10, )
            g_z^2 = a2[i] * (1 - a2[i])
16
                                                    # (26, )
           d2 = np.dot(d3, w["Theta2"]) * g_z2
17
                                                    # (26, )
18
           \#d2 = d2[1:]
                                                      # (25, )
19
20
            # Actualizar deltas
21
            d["delta1"] += np.dot(d2[1:, np.newaxis], a1[i][np.newaxis, :])
22
            d["delta2"] += np.dot(d3[:, np.newaxis], a2[i][np.newaxis, :])
23
24
       d["delta1"] /= m
25
       d["delta2"] /= m
26
        #Regularizar deltas
27
       reg1 = ((lam / m) * w["Theta1"][:, 1:]) # No theta primera columna
28
        reg2 = ((lam / m) * w["Theta2"][:, 1:]) # No theta primera columna
29
                                           # j = 0 no tiene regularización
# j = 0 no tiene
30
       d["delta1"][:, 1:] += reg1
31
       d["delta2"][:, 1:] += reg2
32
33
34
        return np.concatenate(
            (np.ravel(d["delta1"]),
35
            np.ravel(d["delta2"]))
36
37
        )
38
```

5. Tras ello implementamos la función de Back Propagation, como se pide en el enunciado, en el que devuelve la tupla del coste y la gradiente, ambas regularizadas.

```
def backprop(params_rn, num_entradas, num_ocultas, num_etiquetas, X, Y, reg)
2
       Esta función devuelve una tupla (coste, gradiente) con el coste y
3
       el gradiente de una red neuronal de tres capas, con num entradas,
4
       num ocultas nodos en la capa oculta y num etiquetas nodos en la
5
6
       capa de salida. Si m es el número de ejemplos de entrenamiento,
       la dimensiónde de 'X' es (m, num_entradas) y la de 'y'
7
8
       es (m, num_etiquetas)
9
10
       w = dict()
       w["Theta1"], w["Theta2"] = recolocar(params rn, num entradas, num oculta
11
12
       return coste(X, Y, w, Y.shape[0], reg), gradiente(X, Y, w, reg)
13
```

Además, usamos una función de apoyo ('recolocar') que nos permitirá partir un vector con los tamaños deseados.

```
def recolocar(params rn, num entradas, num ocultas, num etiquetas):
1
 2
       A partir de un único vector y el número de entradas, de nodos ocultos
 3
4
       y etiquetas se devuelven los vectores Theta1 y Theta2, con los tamaños
 5
       establecidos
 6
 7
       Theta1 = np.reshape(params_rn[:num_ocultas * (num_entradas + 1)],
                            (num_ocultas, (num_entradas + 1)))
 8
       Theta2 = np.reshape(params_rn[num_ocultas * (num_entradas + 1):],
9
10
                            (num etiquetas, (num ocultas + 1)))
11
       return Theta1, Theta2
```

Para poder usar la función 'backprop', necesitamos unir todas las  $\theta$ s en un vector, para ello concatenamos y usamos la función 'ravel'

6. Ahora comprobamos la gradiente con la función checkGradients:

```
1 print(checkNNGradients(backprop, 0))
 print(checkNNGradients(backprop,
grad shape: (38,)
num grad shape: (38,)
[ 5.27761168e-11 -2.55029895e-12 5.67280077e-12 9.17629861e-12
 -6.52669724e-11 2.08457210e-12 -1.07556533e-11 -4.38069164e-11
 -9.29989974e-11 7.04843822e-12 -4.64730199e-11 -1.24605812e-10
 -1.95650579e-11 5.45034504e-13 -8.24779828e-12 -2.49761462e-11
  2.15736456e-11 -4.96176017e-13 7.55695853e-12 2.51674931e-11
 6.03760375e-11 1.32927280e-11 9.03210839e-12 7.48807960e-12
  1.67883762e-11 2.10645668e-11 7.15513759e-11 1.56080704e-11
 7.11190828e-12 1.37491407e-11 1.70987668e-11 1.79336823e-11
 7.55120411e-11 1.60134683e-11 1.08387743e-11 1.78091986e-11
  1.43913215e-11 2.04546380e-11]
grad shape: (38,)
num grad shape: (38,)
[ 5.27761168e-11 -3.70814490e-12 6.60943522e-12 9.75092229e-12
 -6.52669724e-11 2.10972906e-12 -1.16537890e-11 -4.48128618e-11
 -9.29989974e-11 5.59485791e-12 -4.79407070e-11 -1.24423472e-10
 -1.95650579e-11 -8.44324610e-14 -9.22964483e-12 -2.43030734e-11
 2.15736456e-11 2.27595720e-13 7.55695853e-12 2.62300737e-11
 6.03760375e-11 1.38673517e-11 8.50597370e-12 7.51322615e-12
 1.81106935e-11 2.00586214e-11 7.15513759e-11 1.63749569e-11
 7.86468113e-12 1.39314948e-11 1.64833147e-11 1.73042136e-11
  7.55120411e-11 1.66865410e-11 1.07713560e-11 1.63125347e-11
  1.34624811e-11 2.22044327e-11]
```

7. Para poder aplicar correctamente una red neuronal, necesitamos inicializar los valores de  $\theta$  aleatoriamente, tanto en positivo como en negativo.

```
1
   def random_thetas(shape, E):
2
       Recibe como parámetros las dimensiones y el Epsilon (rango -> [-E, E])
3
4
5
       Primero creamos una matriz de positivos y negativos
       Posteriormente creamos una matriz con números aleatorios positivos < Epsilon
7
       Multiplicamos las dos matrices, tenemos aleatorios positivos y negativos.
8
       Devuelve las dimensiones con valores aleatorios
9
10
11
       posNeg = np.random.random((shape))
12
       pos = np.where(posNeg < .5)</pre>
13
       neg = np.where(posNeg >= .5)
14
15
       posNeg[pos] = 1
16
       posNeg[neg] = -1
17
18
       return (np.random.random((shape)) %E ) * posNeg
```

8. Inicializamos los valores.

En las líneas #6 y #7 creamos un par con las dimensiones que deberían tener las  $\theta$ s, y posteriormente las inicializamos aleatoriamente (#12 y #13)

```
1 | eIni = 0.12
 2 it = 70
 3 lambd = 0
 4 hidden layer = 25
 6 Theta1 sh = (hidden layer, X.shape[1] + 1)
 7 Theta2_sh = (Y_onehot.shape[1], hidden_layer + 1)
 8
9
10 | thetas random = dict()
11
12 | thetas_random["Theta1"] = random_thetas(Theta1_sh, eIni)
13 thetas_random["Theta2"] = random_thetas(Theta2_sh, eIni)
14
15 th_random = np.concatenate(
16
       (
            np.ravel(thetas random["Theta1"]),
17
18
            np.ravel(thetas_random["Theta2"])
19
20 )
```

9. Obtenemos las  $\theta_{OPTIMAS}$  con MINIMIZE y recolocamos el vector que nos devuelve  $(\theta_{OPTIMAS})$ 

```
def entrenar(backprop, thetas, X, Y, reg = 1, iterations = 70):
2
3
       # Thetas optimas
4
       res = opt.minimize(
5
           fun = backprop,
           x0 = thetas,
6
7
           args=(X.shape[1], 25, Y.shape[1], X, Y, reg),
           options={ 'maxiter': iterations},
8
           method='TNC',
9
10
           jac=True
       )
11
12
       # Recolocamos
13
14
       w = dict()
       w["Theta1"], w["Theta2"] = recolocar(res.x,
15
                                                      X.shape[1],
16
                                                      hidden_layer,
17
                                                      Y onehot.shape[1])
18
19
       return w
20
21 w_opt = entrenar(backprop, th_random, X, Y_onehot, 1, 70)
```

10. Ahora predecimos el resultado

```
def predecir_nn(X, Y, w):
1
2
3
       Y_hat = []
       _, _, _, pred = forward_prop(X, w)
4
5
       for i in range(pred.shape[0]):
6
7
           ejemplo = pred[i]
8
           num = np.argmax(ejemplo) + 1  # Va de 0 a 9, no de 1 a 10 -> +1
9
           Y_hat.append(num)
10
11
       Y_hat = np.array(Y_hat)
12
13
       return Y_hat
```

### 11. Y comprobamos la precisión que tiene nuestra Red Neuronal

La precisión de la Red Neuronal es de aproximadamente un: 93.32%

#### 12. Ahora comparamos las iteraciones y las $\lambda$

```
1 iterations = [ 10, 50, 100, 200, 300 ]
2 lambdas = [ 0.01, 0.03, 0.1, 0.3, 1, 3, 10 ]
3
4
   for lambd in lambdas:
5
       for i in iterations:
           thetas = entrenar(backprop, th_random, X, Y_onehot, lambd, i)
6
7
            p = precision_nn(X, Y, thetas)
            print("Lambda: {}".format(lambd),
8
                  "\tIteraciones: {}".format(i),
9
                  "\tPrecisión:{}%\n".format(p)
10
11
```

Lambda: 0.01	Iteraciones: 10	Precisión:60.32%			
Lambda: 0.01	Iteraciones: 50	Precisión:89.94%	Lambda: 0.3	Iteraciones: 300	Precisión:99.9%
Lambda: 0.01	Iteraciones: 100	Precisión:95.34%	Lambda: 1	Iteraciones: 10	Precisión:60.34%
Lambda: 0.01	Iteraciones: 200	Precisión:99.58%	Lambda: 1	Iteraciones: 50	Precisión:88.12%
Lambda: 0.01	Iteraciones: 300	Precisión:99.98%	Lambda: 1	Iteraciones: 100	Precisión:94.78%
Lambda: 0.03	Iteraciones: 10	Precisión:60.32%			
Lambda: 0.03	Iteraciones: 50	Precisión:89.94%	Lambda: 1	Iteraciones: 200	Precisión:98.78%
Lambda: 0.03	Iteraciones: 100	Precisión:95.44%	Lambda: 1	Iteraciones: 300	Precisión:99.38%
Lambda: 0.03	Iteraciones: 200	Precisión:99.94%	Lambda: 3	Iteraciones: 10	Precisión:60.3%
Lambda: 0.03	Iteraciones: 300	Precisión:100.0%	Lambda: 3	Iteraciones: 50	Precisión:91.6%
Lambda: 0.1	Iteraciones: 10	Precisión:60.32%	Lambda: 3	Iteraciones: 100	Precisión:96.06%
Lambda: 0.1	Iteraciones: 50	Precisión:89.76%	Lambda: 3	Iteraciones: 200	Precisión:97.44%
Lambda: 0.1	Iteraciones: 100	Precisión:95.3%	Lambda: 3	Iteraciones: 300	Precisión:97.5%
Lambda: 0.1	Iteraciones: 200	Precisión:99.72%	Lambda: 10	Iteraciones: 10	Precisión:60.18%
Lambda: 0.1	Iteraciones: 300	Precisión:99.98%	Lambda: 10	Iteraciones: 50	Precisión:86.28%
Lambda: 0.3	Iteraciones: 10	Precisión:60.4%	Lambda: 10	Iteraciones: 100	Precisión:93.9%
Lambda: 0.3	Iteraciones: 50	Precisión:89.54%	Lambda: 10	Iteraciones: 200	Precisión:94.1%
Lambda: 0.3	Iteraciones: 100	Precisión:96.66%	Lambda: 10	Iteraciones: 300	Precisión:94.34%
Lambda: 0.3	Iteraciones: 200	Precisión:99.84%			

#### Como conclusiones sacamos:

- Lo que más aporta son las iteraciones, ya que las distintas  $\lambda$  tienen pocas diferencias para las mismas iteraciones, por ejemplo, para 100 iteraciones  $\lambda=0.01$ , la precisión es de 95'34%, mientras que para  $\lambda=0.3$  la precisión es de 96'66%.
- Por otro lado, para la misma  $\lambda$ , en este caso,  $\lambda = 0.3$ , la diferencia entre 50 y 100 iteraciones es de aproximadamente un 7%.
- Otro dato a destacar es que, por norma general, **a más iteraciones mejor precisión**, en cambio, y como es lógico, si **la regularización es muy alta, tiende a mostrar resultados peores**, por ejemplo, para  $\lambda=0.01$  y 300 iteraciones, la precisión es del 99'98%, mientras que para  $\lambda=10$  y 300 iteraciones la precisión es del 94'34%
- El mejor resultado lo ofrece  $\lambda=0.03$  y 300 iteraciones, con un 100% de precisión.