

Programme de passage d'un automate généralisé à un automate simple

TP MODULE THP

TP réalisées par :

BELBAKI Yasmine

LAZAZNA Khalida

Sommaire

I.	Quelques définitions :	2
	1. Automate généralisé	
	2. Automate partiellement généralisé	
	3. Automate simple	
II.	Proposition	2
III.	Analyse	2
IV.	Déclaration des structures utilisées	4
V.	Algorithmes	5

I. Quelques définitions :

1. Automate généralisé :

Un automate généralisé AG $\langle X^*, S, S_i, F, II \rangle$ est caractérisé par 5 paramètres :

- X : l'alphabet de l'automate ;
- S : l'ensemble fini d'états de l'automate ;
- S_i : l'ensemble des états initiaux de l'automate ;
- F : l'ensemble des états finaux de l'automate ;
- II : l'ensemble des instructions de l'automate, avec : $II : S \times X^* \rightarrow P(S)$

Il peut contenir 3 types de transitions :

- Les transitions causées par des lettres de X .
- Les transitions causées par des mots de X^* telle que $|w| > 1$
- Les transitions spontanées causées par le mot vide (ϵ)

2. Automate partiellement généralisé :

Un automate partiellement généralisé est également caractérisé par 5 paramètres : $APG \langle X \cup \{\epsilon\}, S', S'_0, F', II' \rangle$

Il peut contenir 2 types de transitions :

- Les transitions causées par des lettres de X ($|w| = 1$).
- Les transitions spontanées causées par le mot vide (ϵ)

3. Automate simple :

Il ne peut contenir qu'un seul type de transitions :

- Les transitions causées par des lettres de X (mot de longueur 1, $|W| = 1$).

II. Proposition :

A tout automate généralisé $AG \langle X^*, S, S_i, F, II \rangle$, il existe un automate simple $AS \langle X, S', S'_0, F', II' \rangle$ équivalent telle que : $L(AG) = L(AS)$

III. Analyse :

Etape 1 : Passage d'un automate généralisé à un automate partiellement généralisé :

APG est défini par : $AG \langle X^*, S, S_0, F, II \rangle \rightsquigarrow APG \langle X \cup \{\epsilon\}, S', S'_0, F', II' \rangle$

Avec $L(APG) = L(AG)$

On construit partiellement généralisé à partir de l'automate généralisé en éliminant les transitions causées par des mots de longueur supérieure à 1.

Initialisation :

$S'_0 = S_0$; $S' = S$; $X' = X$; $F' = F$; $II' = \emptyset$

Pour toutes les transitions de Π (S_i, w, S_j)

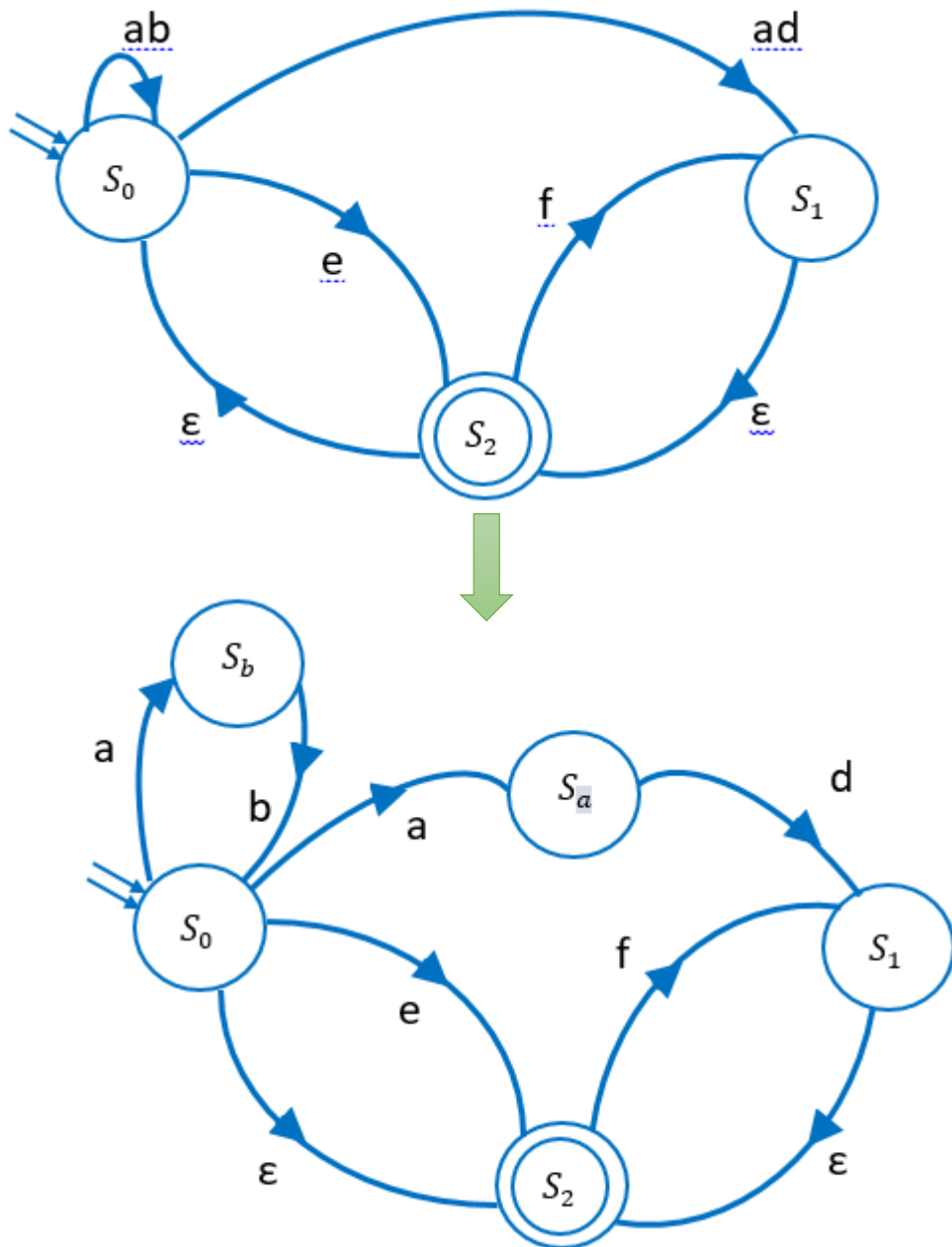
Si $(|w|=0 \text{ ou } |w|=1)$ alors : $\Pi' = \Pi' \cup \{(S_i, w, S_j)\}$

Sinon $(|w|=n \text{ et } w=w_1.w_2... w_n)$

$\Pi' = \Pi' \cup \{(S_i, w_1, S_{i1}), (S_{i1}, w_2, S_{i2}), \dots, (S_{i(n-1)}, w_n, S_j)\}$

$S' = S' \cup \{S_{i1}, S_{i2}, \dots S_{i(n-1)}\}$

Exemple :



Etape 2 : Passage d'un automate partiellement généralisé à un automate simple :

L'automate simple AS est défini par : $APG \langle X \cup \{\epsilon\}, S', S'_0, F', I' \rangle \sim_{AS} \langle X, S'', S''_0, F'', I'' \rangle$

Avec $L(AS) = L(APG)$


```

Type Listes_des_Etats : structure
|
|   etat : Etat
|   *suivant : Listes_des_Etats
|
Fin

```

```

Type instruction : structure
|
|   Si : Etat
|   lettre : Tableau[1..10] de caractères
|   Sj : Etat
|
Fin

```

```

Type Liste_des_Instructions : structure
|
|   instruct : Instruction
|   *suivant : Liste_des_Instructions
|
Fin

```

A<X,S,S0,F,I>

```

Type Automate : structure
|
|   X : Tableau[1..50] de caractères
|   *S : Liste_des_Etats
|   S0 : Etat
|   *F : Liste_des_Etats
|   *I : Liste_des_Instructions
|
Fin

```

V. Algorithmes :

Algorithme de passage d'un automate généralisé à un automate partiellement généralisé :

```

construireA_partiellement_generalise()
entier i=0,n=0,j=0;
Début
|   Pour i allant de 0 à longueur (A_g.X) faire
|   |   A_p_g.X[i]=A_g.X[i];   /* L'automate partiellement généralisé et généralisé ont
|   |                           le même alphabet */
|   |   A_p_g.S=A_g.S; /* Initialiser l'ensemble des états de l'automate part_généralisé avec
|   |                           les états de l'automate généralisé */
|   |   A_p_g.S0=A_g.S0; /* Initialisation de l'états initial avec l'état initiale de l'automate
|   |                           généralisé */
|   |   A_p_g.F=A_g.F; /* Initialiser l'ensemble des états finaux de l'automate part_généralisé
|   |                           avec l'ensemble des états finaux de l'automate généralisé */
|   |   Liste_des_Instructions *liste=NULL; /* Initialiser l'ensemble des instruction à NULL */

```

```

Liste_des_Instructions *p=A_g.l;
Instruction inst;
Liste_des_Etats *si=NULL, *sj=NULL;
char e[]="S";
char c='a';
Tant que (p!=NULL)
Début TQ
    si=NULL; sj=NULL;
    Si (longueur(lettre de l'instruction)>1) /* Ce n'est pas une lettre, c'est un mot de
                                                longueur > 1 */
        Début
            si=InsererEtat(Liste des états , Si);
            n=longueur(lettre de l'instruction); /* (n-1) représente le nombre d'états
                                                    intermédiaires à rajouter */
            Pour ( i allant de 0 à n) faire
                Début
                    Si (i<n-1) /* Quand on arrive à la dernière transition, l'état final
                                correspond à l'état sj de l'instruction */
                        Début
                            etatName[j]=e+c;
                            sj=InsererEtat(sj,etatName[j]);
                            j++;
                            c++; /* Les états créés sont : Sa, Sb, Sc, ...etc. */
                        Fin
                    Sinon sj=InsererEtat(liste des états, Sj);

                    A_p_g.S=InsererEtat(liste des états de l'automate part_gen,Sj);
                    inst.lettre[0]=lettre de l'instruction;
                    inst.Si=si->etat;
                    inst.Sj=sj->etat;
                    liste=InsererInstruction(liste,inst);
                    si=sj;
                    sj=NULL;
                Fin
            Fin Si
        Sinon /* Il s'agit d'une lettre ou du mot vide (longueur inférieure ou égale à 1) */
            inst.lettre =p->instruct.lettre);
            inst.Si=p->instruct.Si;
            inst.Sj=p->instruct.Sj;
            liste=InsererInstruction(liste,inst);
        Fin Si
    Fin TQ

```

```

    |   p=p->suivant;
    |   Fin TQ
    |   A_p_g.l=liste;
    |   Fin

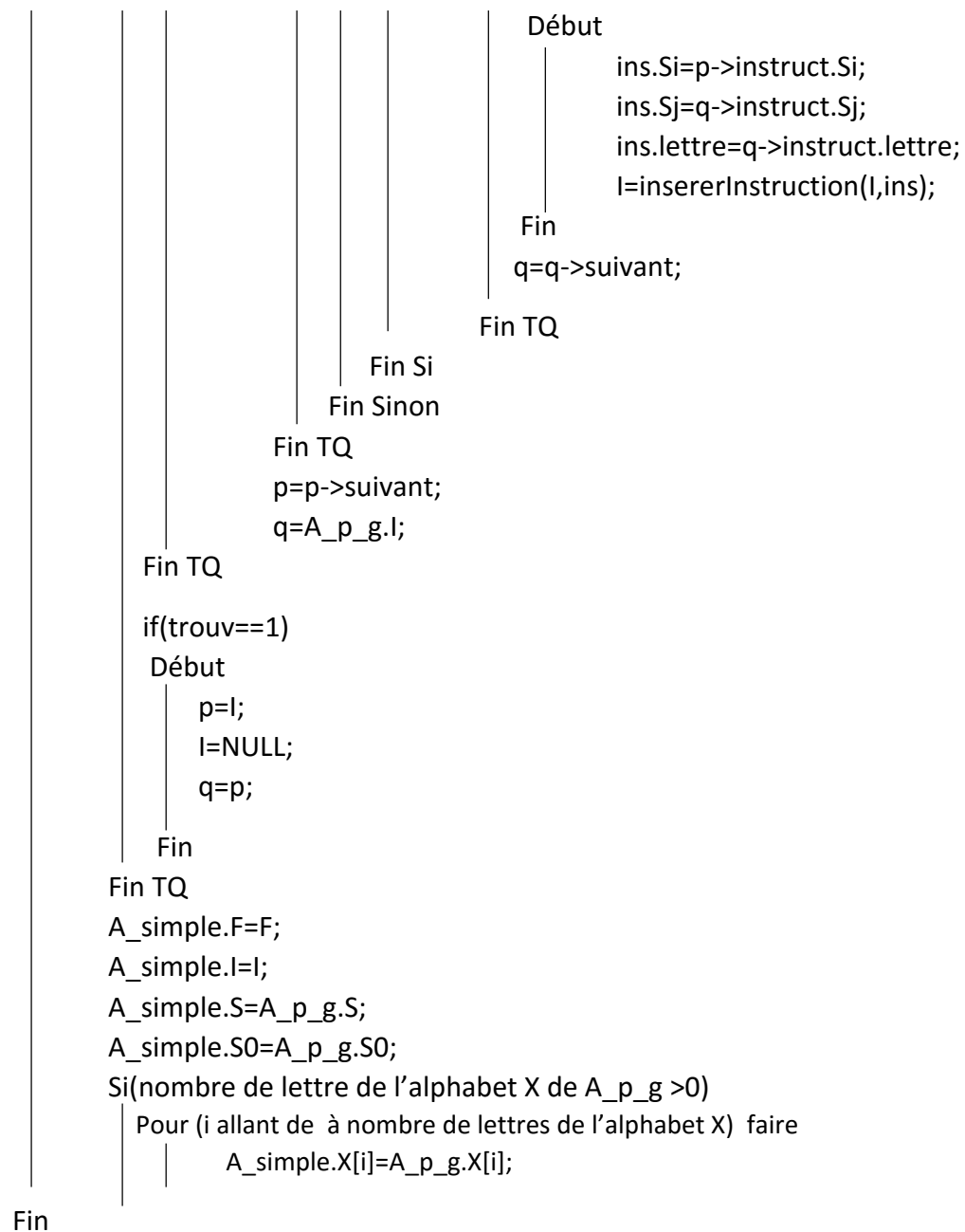
```

Algorithme de passage d'un automate partiellement généralisé à un automate simple :

```

construireA_simple()
Début
    Liste_des_Instructions *I=NULL, *p=A_p_g.l, *q=A_p_g.l;
    Liste_des_Etats *F=A_p_g.F;
    Instruction ins;
    int trouv=1,i=0;
    Tant que (trouv) /* Tant qu'on trouve des transitions spontanées on fait ce qui
                        suit*/
        Début
            trouv=0;
            Tant que(p!=NULL)
                Début TQ
                    Si(lettre de l'instruction !='ε')
                        Début
                            ins.Si=p->instruct.Si;
                            ins.lettre= p->instruct.lettre;
                            ins.Sj=p->instruct.Sj;
                            I=insérerInstruction(I,ins);
                        Fin
                    Sinon
                        Si (nom instruction Si == nom instruction Sj)
                            Début
                                trouv=1;
                                Si (existe(p->instruct.Sj.nom,A_p_g.F)) /* 1ère règle
                                    : Si sj est un état final alors si devient final */
                                    F=insérerEtat(F,p->instruct.Si.nom) ;
                                Tant que(q!=NULL) /* recherche des successeurs de
                                    Sj*/
                                    Début
                                        Si (strcmp(p->instruct.Sj.nom,q
                                            >instruct.Si.nom)==0)
                                            /* 2ème règle : si Sk est un successeur de Sj, // Sk devient successeur de Si*/

```

VI. Jeu d'essai :

Ci-dessous le résultat de l'exécution des algorithmes de construction d'un automate simple à partir d'un automate généralisé. (Application sur l'exemple précédent)

Affichage de l'automate généralisé introduit :

L'alphabet de l'automate A, $X = \{ a, b, c, d, e, f, \# \}$

Ensemble des états de l'automate A :

- état : S0
- état : S1
- état : S2

L'état initial est : < S0 >

Les états finaux l'automate A :

- état : S2

L'ensemble des instructions de l'automate A

- 1 - <S0,e,S2>
- 2 - <S0,ad,S1>
- 3 - <S0,ab,S0>
- 4 - <S1, mot vide, S2>
- 5 - <S2,f,S1>
- 6 - <S2, mot vide, S0>

Press any key to continue . . .

Affichage de l'automate partiellement généralisé :

L'alphabet de l'automate partiellement généralisé, $X = \{ a, b, c, d, e, f, \text{mot vide} \}$

liste des états de l'automate partiellement généralisé :

- état : S0
- état : S1
- état : S2
- état : Sa
- état : Sb

L'état initial est : < S0 >

les états finaux l'automate partiellement généralisé :

- état : S2

La liste des instructions de l'automate partiellement généralisé

- 1 - <S2, mot vide, S0>
- 2 - <S2,f,S1>
- 3 - <S1, mot vide, S2>
- 4 - <Sb,b,S0>
- 5 - <S0,a,Sb>
- 6 - <Sa,d,S1>
- 7 - <S0,a,Sa>
- 8 - <S0,e,S2>

Press any key to continue . . .

Affichage de l'automate simple :

Affichage de l'automate simple équivalent a l'automate généralisé A
L'alphabet de l'automate simple A, $X = \{ a, b, c, d, e, f \}$

liste des etats de l'automate simple A :

- etat : S0
- etat : S1
- etat : S2
- etat : Sa
- etat : Sb

l'etat initial est : < S0 >

les etats finaux l'automate simple A :

- etat : S2
- etat : S1

La liste des instructions de l'automate simple A

- 1 - <S0,e,S2>
- 2 - <S0,a,Sa>
- 3 - <Sa,d,S1>
- 4 - <S0,a,Sb>
- 5 - <Sb,b,S0>
- 6 - <S1,f,S1>
- 7 - <S1,a,Sb>
- 8 - <S1,a,Sa>
- 9 - <S1,e,S2>
- 10 - <S2,f,S1>
- 11 - <S2,e,S2>
- 12 - <S2,a,Sa>
- 13 - <S2,a,Sb>

Press any key to continue . . .