# 6. Zasady zachowania energii, pędu i momentu pędu, praca.

Wybór i opracowanie zadań 6.1-6.29..Bogumiła Strzelecka.

- **6.1.** Sanki zsuwają się ze szczytu toru o długości l pochylonego pod kątem  $\alpha$  do poziomu, a następnie wjeżdzają na tor prosty. Wzdłuż całego toru działa na sanki siła tarcia. Współczynnik tarcia na torze pochyłym wynosi  $\mu_l$ , zaś na torze prostym  $\mu_2$ . Obliczyć jaką drogę s przebędą sanki po torze prostym.
- **6.2.** Kulka o masie m = 20 g wyrzucona pionowo w górę z prędkością  $v_o = 200$  m/s, spadła na ziemię z prędkością v = 50 m/s. Obliczyć pracę sił tarcia w powietrzu.
- **6.3.** Do gałęzi drzewa przywiązana jest lina, po której wspina się człowiek o masie m. Jaką pracę wykona człowiek, jeżeli przebędzie on po tej linie odcinek o długości l. Przyspieszenie ziemskie wynosi g.
- **6.4.** Kulka o masie M, znajdująca się na końcu mogącego się obracać cienkiego pręta o długości l (masę pręta pomijamy), została wychylona o  $180^{\circ}$  ze swego najniższego położenia. Spadając kulka zderza się w najniższym położeniu z kulką plastelinową o masie m. Na jaką wysokość wzniosą się obie kulki po zderzeniu i zlepieniu się? W obliczeniach przyjąć, że l jest dużo większe niż rozmiary mas M i m.
- **6.5.** Na szczycie gładkiej kuli o promieniu R położono monetę, której nadano prędkość początkową w kierunku poziomym o wartości  $v_q$ . W którym miejscu, licząc od wierzchołka kuli, moneta oderwie się od niej (moneta zsuwa się bez tarcia)? Przyspieszenie ziemskie jest równe g.
- **6.6.** Dwie kule o masach  $m_1$  i  $m_2$ , poruszające się z taką samą prędkością v zderzają się centralnie. Zderzenie jest doskonale sprężyste. Podać warunki, jakie muszą być spełnione, aby: a) pierwsza kula zatrzymała się; b) druga kula zatrzymała się; c) nastąpiła zmiana zwrotu prędkości każdej z kul.
- **6.7.** Jaką pracę należy wykonać, aby słup telegraficzny o masie M=200~kg, do którego wierzchołka przymocowano poprzeczkę o masie m=30~kg, podnieść z położenia poziomego do pozycji pionowej, jeżeli długość słupa jest równa l=10m? Przyspieszenie ziemskie przyjąć  $g=10~m/s^2$ .
- **6.8.** Znaleźć noc wodospadu Niagara, jeżeli jego wysokość h = 50m, a średni przepływ wody  $V = 5900 \text{ m}^3/\text{s}$ . Gęstość wody  $\rho = 1000 \text{ kg/m}^3$ , a przyspieszenie ziemskie  $g = 10 \text{ m/s}^2$ .
- **6.9.** Kulka o masie *m* uderza w wahadło fizyczne o masie *M* i pozostaje w nim. Jaka część energii kulki zamieni się na ciepło?
- **6.10.** Ciało wyrzucono pionowo w górę z prędkością  $v_o$ . Znaleźć wysokość, na której energia kinetyczna ciała będzie równa jego energii potencjalnej? Przyspieszenie ziemskie wynosi g.
- **6.11.** Kulka o masie *m* lecąca poziomo, uderza w powierzchnię klina o masie *M* leżącego na poziomej płaszczyźnie tak, że odskakuje pionowo w górę na wysokość *h*. Zakładając, że zderzenie jest doskonale sprężyste, znaleźć prędkość, jaką uzyskał klin tuż po zderzeniu. Przyspieszenie ziemskie jest równe *g*.

- **6.12.** Piłeczkę pingpongową o promieniu r = 15 mm i masie m = 5 g zanurzono w wodzie na głębokości h = 30 cm. kiedy puszczono tę piłeczkę, wyskoczyła ona z wody na wysokość  $h_1 = 10$  cm. Jaka ilość ciepła wydzieliła się w wyniku działania sił tarcia? Gęstość wody  $\rho = 1000 \text{ kg/m}^3$ . Przyjąć  $g = 10 \text{ m/s}^2$ .
- **6.13.** Dwie kule o masach  $m_1 = 0.2 \, kg$  i  $m_2 = 0.8 \, kg$  zawieszone na dwóch równoległych niciach o długości  $l = 2 \, m$  każda, stykają się ze sobą. Mniejsza kula zostaje odchylona o kąt  $90^{\circ}$  od początku położenia i puszczona. Znaleźć prędkość kul po zderzeniu zakładając, że zderzenie kul było: a) doskonale sprężyste, b) doskonale niesprężyste. Jaka część energii początkowej zamieni się na ciepło w przypadku zderzenia doskonale niesprężystego?
- **6.14.** Ciało o masie m przymocowane do nici o długości  $l_o$  zatacza okrąg o promieniu równym długości nici z prędkością  $v_o$ . Jaką pracę należy wykonać ściągając ciało do środka okręgu, skracając nić o  $\Delta l$ .
- **6.15.** Znaleźć hamujący moment siły, który może zatrzymać w ciągu czasu  $t = 20 \, s$  koło zamachowe o masie  $m = 50 \, kg$  i promieniu  $R = 0.3 \, m$  obracające się z częstotliwością  $f = 30 \, s^{-1}$ . Założyć, że masa koła zamachowego rozmieszczona jest na jego obwodzie. Jaka praca będzie potrzebna do zatrzymania tego koła zamachowego?
- **6.16.** Kulka, staczająca się bez poślizgu z równi pochyłej o kącie nachylenia  $\alpha=30^{\circ}$ , uderza w płaszczyznę poziomą i podskakuje na wysokość h=12,5 cm w rzucie ukośnym. Zaniedbując tarcie i zakładając, że uderzenie jest doskonale sprężyste znaleźć drogę jaką przebyła kulka wzdłuż równi pochyłej. Moment bezwładności kulki  $I=\frac{2}{5}mR^2$
- **6.17\*.** Jednorodna deska o masie m i długości l leży na granicy zetknięcia dwóch stołów, na stole pierwszym. Jaką minimalną pracę należy wykonać, aby przesunąć ją ze stołu pierwszego na drugi, jeżeli współczynniki tarcia pomiędzy deską a stołem wynoszą  $\mu_l$  i  $\mu_2$ , odpowiednio dla pierwszego i drugiego stołu.
- **6.18\*.** Walec o wysokości h, promieniu podstawy R i gęstości  $\rho_l$  pływa w naczyniu wypełnionym cieczą o gęstości  $\rho_2 > \rho_l$ . Oś walca jest prostopadła do podstawy naczynia. Obliczyć pracę, jaką należy wykonać aby walec zanurzyć całkowicie w cieczy?
- **6.19\*.** Na podłodze leży lina o masie m i długości l. Jeden z jej końców podnosimy do góry dopóki lina nie oderwie się od podłogi. Wyznaczyć minimalną wartość pracy jaką należy wykonać, aby podnieść linę z podłogi w polu grawitacyjnym Ziemi w przypadku, gdy:
  - a) lina jest jednorodna
  - b) lina jest niejednorodna i jej masa m zależy od odległości x od jednego z jej końców według wzoru  $m(x) = m_0 \left(\frac{x}{l}\right)^2$ .
- **6.20.** Człowiek stoi na nieruchomym wózku i rzuca do przodu kamień o masie m, nadając mu prędkość v. Wyznaczyć pracę, jaką musi wykonać przy tym człowiek, jeżeli Masa wózka wraz z nim wynosi M.
- **6.21.** Człowiek o masie  $m_1 = 60 \ kg$ , biegnący z prędkością  $v_1 = 8 \ km/h$ , dogania wózek o masie  $m_2 = 90 \ kg$ , który jedzie z prędkością  $v_2 = 4 \ km/h$  i wskakuje na ten wózek. Z jaką

prędkością będzie poruszał się wózek z człowiekiem? Jaka będzie prędkość wózka z człowiekiem w przypadku, gdy człowiek będzie biegł naprzeciwko wózka?

- **6.22.** Lecący poziomo granat z prędkością v = 10 m/s w pewnej chwili rozerwał się na dwa odłamki. Większy odłamek, którego masa stanowiła n = 60% masy całego granatu, kontynuował lot w pierwotnym kierunku, lecz ze zwiększoną prędkością  $v_1 = 25 \text{ m/s}$ . Znaleźć kierunek i wartość prędkości mniejszego odłamka.
- **6.23.** Znaleźć wartość prędkości początkowej poruszającego się po lodzie krążka hokejowego, jeżeli przed zderzeniem z bandą przebył on drogę  $s_1 = 5 m$ , a po zderzeniu, które można traktować jako doskonale sprężyste, przebył jeszcze drogę  $s_2 = 2 m$  do chwili zatrzymania się. Współczynnik tarcia krążka o lód jest równy  $\mu = 0, 1$ .
- **6.24.** Z rury o przekroju s = 5  $cm^2$  wypływa w kierunku poziomym strumień wody z prędkością, której wartość wynosi v = 10 m/s, uderzając pionowo w ścianę stojącej na szynach wózka, a następnie spływa w dół po tej ściance. Z jakim przyspieszeniem będzie poruszać się wózek? Jego masa m = 200 kg, a kierunek strumienia wody jest równoległy do kierunku szyn. Przyjąć, iż hamująca ruch wózka siła oporu jest sto razy mniejsza od ciężaru tego pojazdu.
- **6.25.** Dwie poziome tarcze wirują wokół pionowej osi przechodzącej przez ich środek. Momenty bezwładności tarcz wynoszą  $I_1$  oraz  $I_2$ , a ich prędkości kątowe  $\omega_1$  i  $\omega_2$ . Po upadku tarczy górnej na dolną obie tarcze ( w wyniku działania sił tarcia) obracają się razem jak jedno ciało. Wyznaczyć:
  - a) prędkość kątową tarcz po złączeniu;
  - b) prace wykonaną przez siły tarcia.
- **6.26.** Na brzegu poziomo ustawionej tarczy o momencie bezwładności I (względem osi pionowej przechodzącej przez środek tarczy) i promieniu R znajduje się człowiek o masie m. Obliczyć prędkość kątową tarczy  $\omega$ , gdy człowiek zacznie poruszać się wzdłuż jej brzegu z prędkością v względem niej.
- **6.27.** Człowiek o masie m stoi na osi obrotowego stolika o promieniu R trzymając oburącz za oś, pionowo nad głową obracające wokół tej osi (pionowej) z prędkością kątową  $\omega_0$  koło rowerowe o momencie bezwładności  $I_0$ . Wyznaczyć prędkość kątową  $\omega_1$  ruchu obrotowego stolika po:
  - a) obróceniu przez człowieka koła o kat 180°,
  - **b)** zahamowaniu koła przez człowieka.

Moment bezwładności stolika z człowiekiem wynosi I.

- **6.28.** Listwa drewniana o długości l i masie m może się obracać dookoła osi prostopadłej do listwy, przechodzącej przez jej środek. W koniec listwy trafia pocisk o masie  $m_l$ , lecący z prędkością  $v_l$  w kierunku prostopadłym do osi i do listwy. Znaleźć prędkość kątową, z jaka listwa zacznie się obracać, gdy utkwi w niej pocisk.
- **6.29.** Na poziomym, doskonale gładkim stole leży pręt o długości l i masie m. W koniec pręta trafia pocisk o masie  $m_l$ , lecący z prędkością  $v_l$  w kierunku prostopadłym do osi pręta. Znaleźć prędkość kątową, z jaką pręt zacznie się obracać, gdy utkwi w niej pocisk oraz wartość prędkości liniowej środka pręta.

# Rozwiązania:

# 6.1.R.

Korzystając z zasady zachowania energii oraz pamiętając, że praca jest formą energii otrzymujemy:

(1) 
$$mgh = \frac{mv^2}{2} + W_1$$

(2) 
$$\frac{mv^2}{2} = W_2$$

oraz z definicji pracy

(3) 
$$W_1 = T_1 \cdot l$$

**(4)** 
$$W_2 = T_2 \cdot x$$

i siły tarcia

(5) 
$$T_1 = \mu_1 mg \cos \alpha$$

**(6)** 
$$T_2 = \mu_2 mg$$

podstawiamy wyrażenia określone równaniami (2), (3), (4), (5) i (6) do równania (1) trzymując:

(7) 
$$mgh = \mu_2 mgx + \mu_1 mg \cos \alpha \cdot l$$

Ponieważ

(8) 
$$\frac{h}{l} = \sin \alpha$$
, stad  $h = l \cdot \sin \alpha$ .

Podstawiając tożsamość (8) do równania (7) i przekształcając je otrzymujemy:

$$x = \frac{\sin \alpha - \mu_1 \cos \alpha}{\mu_2} \cdot l$$

**6.2.O.** 
$$W = 375 J$$

**6.3.O.** 
$$W = mgl$$

### 6.4.R.

Korzystając z zasady zachowania energii mechanicznej otrzymujemy równanie:

(1)  $Mg2l = \frac{p^2}{2M}$ , gdzie p oznacza wartość pędu masy M w najniższym położeniu.

Z zasady zachowania pędu:

**(2)** 
$$p = p_u$$

Wysokość, na którą wzniosą się obie masy po złączeniu, obliczamy korzystając ponownie z zasady zachowania energii:

(3) 
$$\frac{p_u^2}{2(M+m)} = (M+m)gh$$

Po przekształceniach

**(4)** 
$$h = 2 \frac{M^2}{(M+m)^2} \cdot l$$

# 6.5.R.

Z zasady zachowania energii wynika:

(1) 
$$\frac{mv_o^2}{2} + mgR = \frac{mv^2}{2} + mg(R - x)$$

W punkcie, w którym oderwie się ciało:

(2) 
$$\frac{mv^2}{R} = N$$
, gdzie  $N$  – wartość siły nacisku.

Z podobieństwa trójkątów:

$$(3) \frac{N}{mg} = \frac{R - x}{R}$$

Po rozwiązaniu układu powyższych równań otrzymujemy:

(4) 
$$x = \frac{R}{3} - \frac{v_0^2}{3g}$$

**6.6.0.** a) 
$$m_1 = 3m_2$$
. b)  $3m_1 = m_2$ , c)  $\frac{m_2}{3} \angle m_1 \angle 3m_2$ 

**6.7.R.** Praca jest równa zmianie energii potencjalnej słupa względem jego pierwotnego położenia:

$$(1) W = \Delta E_p$$

Słup traktujemy jako bryłę sztywną, natomiast poprzeczkę jako punkt materialny.

(2) 
$$W = \left(Mg\frac{l}{2} + mgl\right) - 0 = 13kJ$$

6.8.R.

$$(1) P = \frac{W}{t}$$

(2) 
$$W = \Delta E = mgh$$

$$(3) P = \frac{mgh}{t}$$

$$(4) \frac{m}{t} = \rho \cdot V$$

**(5)** 
$$P = \rho \cdot Vgh = 2950MW$$

6.9.R.

- (1)  $x = \frac{Q}{E_o}$ , gdzie Q wydzielone ciepło,  $E_o$  energia kinetyczna kulki;
- (2)  $Q = E_o E$ , E energia kinetyczna układu kulka wahadło po zderzeniu;
- (3)  $E_o = \frac{p_o^2}{2m}$ ,  $E = \frac{p^2}{2(M+m)}$ , gdzie  $p_o$  pęd kulki przed zderzeniem, p pęd układu kulka wahadło po zderzeniu.

Zgodnie z zasadą zachowania pędu:

**(4)** 
$$p_0 = p$$

Podstawiając wzory (2), (3) i (4) do równania (1) otrzymujemy:

$$(5) x = \frac{M}{M+m}$$

**6.10.O.** 

$$h = \frac{v_o^2}{4g}$$

#### 6.11.R.

Korzystając z zasady zachowania pędu oraz zasady zachowania energii otrzymujemy układ trzech równań:

(1)  $p_3^2 = p_2^2 + p_1^2$ ,  $p_1$  – pęd kulki przed zderzeniem,  $p_2$  – pęd kulki po zderzeniu,  $p_3$  – pęd klina.

(2) 
$$\frac{p_3^2}{2M} + \frac{p_2^2}{2m} = \frac{p_1^2}{2m}$$

(3) 
$$\frac{p_2^2}{2m} = mgh$$

Rozwiązując powyższy układ równań otrzymujemy wzór na wartość  $p_3$ :

**(4)** 
$$p_3 = 2m\sqrt{\frac{ghM}{M-m}}$$

Ponieważ  $p_3 = M \cdot v_3$ , stąd

$$(5) v_3 = 2m\sqrt{\frac{gh}{M(M-m)}}$$

#### 6.12.R.

Praca siły wyporu  $F_w$  na drodze h zostaje wykorzystana na zmianę energii potencjalnej ciała  $\Delta E$  względem położenia początkowego oraz na ciepło Q:

(1) 
$$F_{in}h = Q + \Delta E$$

(2) 
$$F_{w} = \rho \cdot gV$$
;  $V = \frac{4}{3}\pi \cdot r^{3}$ 

$$(3) \Delta E = mg(h+h_1)$$

Przekształcając powyższe równania otrzymujemy:

(4) 
$$Q = \frac{4}{3}\pi \cdot r^3 \cdot \rho \cdot gh - mg(h + h_1) = 2.2 \cdot 10^{-2} J$$

#### 6.13.R.

- a) W zderzeniu doskonale sprężystym spełniona jest zasada zachowani pędu i energii mechanicznej
- (1)  $m_1v = m_1v_1 + m_2v_2$ , gdzie  $v,v_1$  wartości prędkości ciała o masie  $m_1$  przed i po zderzeniu,  $v_2$  wartość prędkości ciała  $m_2$  po zderzeniu.

(2) 
$$\frac{m_1 v^2}{2} = \frac{m_1 v_1^2}{2} + \frac{m_2 v_2^2}{2}$$

Rozwiązując powyższe równania otrzymujemy:

(3) 
$$v_1 = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v$$
 oraz  $v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v$ .

Energia potencjalna odchylonej kulki jest równa jej energii kinetycznej w momencie zderzenia z drugą kulką:

**(4)** 
$$m_1 g l = \frac{m_1 v^2}{2}$$
 stąd  $v = \sqrt{2gl}$ 

więc:

(5) 
$$v_1 = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} \sqrt{2gl} = 3.8m/s$$
 i  $v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} \sqrt{2gl} = 2.5m/s$ 

b)

W zderzeniu doskonale nie sprężystym spełniona jest zasada zachowania pędu:

(1) 
$$m_1 v = (m_1 + m_2)v_x$$
,

gdzie v wartość prędkości masy m przed zderzeniem,  $v_x$  wartość prędkości obu złączonych kulek po zderzeniu stad:

(2) 
$$v_x = \frac{m_1}{m_1 + m_2} v$$

Ponieważ

(3) 
$$m_1 g l = \frac{m_1 v^2}{2}$$
 stad  $v = \sqrt{2gl}$ 

otrzymujemy

**(4)** 
$$v_x = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} \sqrt{2gl} = 1.3m/s$$

(5) 
$$x = \frac{Q}{m_1 gl}$$
 - oznacza, jaka część energii zamieni się na ciepło

**(6)** 
$$Q = m_1 g l - \frac{(m_1 + m_2)}{2} v_x^2$$

Po podstawieniu za  $v_x$  otrzymujemy:

(7) 
$$x = \frac{m_2}{m_1 + m_2} = 0.8$$

#### 6.14.R

Wykonana praca jest równa zmianie energii kinetycznej:

(1) 
$$W = \Delta E = \frac{mv^2}{2} - \frac{mv_o^2}{2}$$
.

Prędkość v kulki po skróceniu nici znajdujemy z zasady zachowania pędu:

(2) 
$$mv(l_0 - \Delta l) = mv_0 l_0$$

Wówczas praca jest równa:

(3) 
$$W = \frac{mv_0^2}{2} \left[ \frac{l_0^2}{(l_0 - \Delta l)^2} - 1 \right]$$

### 6.15.R.

(1)  $M = I \cdot \varepsilon$ ; gdzie M – wartość momentu siły,  $I = mR^2$  – moment bezwładności tarczy,  $\varepsilon$  - wartość przyspieszenia kątowego.

(2) 
$$\varepsilon = \frac{\Delta \omega}{t} = \frac{\omega - 0}{t} = \frac{2\pi f}{t}$$

(3) 
$$M = \frac{2\pi \cdot fmR^2}{t} = 42,39N \cdot m$$

Praca potrzebna do zatrzymania koła jest równa zmianie energii kinetycznej:

(4) 
$$W = \Delta E = \frac{1}{2}I\omega^2 - 0 = \frac{1}{2}mR^2 \cdot (2\pi \cdot f)^2 = 2\pi^2 mR^2 f^2 = 79.9kJ$$

### 6.16.R.

Energia potencjalna ciała w najwyższym położeniu zmienia się w energię kinetyczną ruchu obrotowego i ruchu postępowego u podnóża równi.:

(1) 
$$mgH = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I \cdot \omega^2$$

Po podstawieniu za  $\omega = \frac{v}{R}$  oraz  $I = \frac{2}{5}mR^2$  oraz uwzględniając, że  $H = l \sin \alpha$  otrzymujemy:

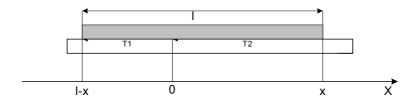
$$(2) l = \frac{7}{10} \cdot \frac{v^2}{g \sin \alpha}$$

Korzystając ze wzoru na wysokość maksymalną w rzucie ukośnym  $h = \frac{v^2 \sin^2 \alpha}{2g}$  wyznaczamy  $v^2$  i podstawiamy do wzoru (2) otrzymując wielkość szukaną:

$$(3) l = \frac{1.4 \cdot h}{\sin^3 \alpha}$$

## 6.17.R.

Przesunięcie deski z jednego stołu na drugi wymaga wykonania pracy siłą co najmniej równą sile tarcia pomiędzy deską a płaszczyznami stołów. Siła tarcia w tym przypadku jest równa sumie sił tarcia pomiędzy deską i, odpowiednio, stołem pierwszym (T<sub>1</sub>) i drugim (T<sub>2</sub>).



(1) 
$$W = \int_{0}^{1} (T_1 + T_2) dx$$

Zgodnie z rysunkiem wartości sił  $T_1$  i  $T_2$  zależą od tego, jaka część deski znajduje się na stole pierwszym, a jaka na drugim. Ponieważ deska jest jednorodna wychodząc z założenia, że masa jest proporcjonalna do długości deski możemy znaleźć wartości sił nacisku na poszczególne stoły.

(2) 
$$N_1 = \frac{l-x}{l} mg$$
, a wiec  $T_1 = \mu_1 \cdot \frac{l-x}{l} mg$ 

(3) 
$$N_2 = \frac{x}{l} mg$$
, a wiec  $T_2 = \mu_2 \cdot \frac{x}{l} mg$ 

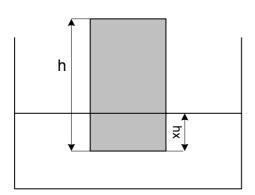
Podstawiając do wzoru (1) otrzymujemy po scałkowaniu:

(4) 
$$W = \frac{mgl}{2} (\mu_1 + \mu_2)$$

### 6.18.R.

Pracę obliczamy z wzoru

$$(1) W = \int_{h_x}^h F_w dx$$



ponieważ wartość siły wyporu  $F_w = \rho_2 \cdot Vg = \rho_2 \cdot g \cdot \pi \cdot R^2 x$  zależy od głębokości zanurzenia walca.

Wielkość początkowego zanurzenia walca h<sub>1</sub> obliczamy z równowagi siły wyporu i siły ciężkości w chwili początkowej:

(2) 
$$F_w = Q$$
, czyli  $\rho_2 \cdot \pi \cdot R^2 h_x g = \rho_1 \cdot \pi \cdot R^2 h g$ , stąd  $h_x = \frac{\rho_1}{\rho_2} h$ .

Po podstawieniu do równania jeden otrzymujemy wyrażenie na pracę:

(3) 
$$W = \frac{\pi \cdot R^2 g h^2}{2} \cdot \frac{\rho_2^2 - \rho_1^2}{\rho_2}$$

### 6.19.R.

a) Na fragment liny o masie dm, znajdujący się w odległości x od jej końca, działa siła

(1) 
$$dF = g \cdot dm$$
.

Podnosząc ten fragment na wysokość x należy działać na niego siłą równą co do wartości dF lecz przeciwnie skierowaną. Zostanie przy tym wykonana praca elementarna :

(2) 
$$dW = x \cdot dF = xg \cdot dm$$
.

Ponieważ cała jednorodna lina o długości l ma masę m, z proporcji  $\frac{dx}{l} = \frac{dm}{m}$  wynika, że rozpatrywany fragment ma masę

(3) 
$$dm = \frac{m}{l} \cdot dx$$
.

Podstawiając wzór (3) do wzoru (2) i sumując prace elementarne dW otrzymujemy:

(4) 
$$W = \frac{mg}{l} \int_{0}^{l} x \cdot dx = \frac{mgl}{2}$$

b) Dla liny niejednorodnej mamy zależność masy od odległości x:  $m(x) = m_0 \left(\frac{x}{l}\right)^2$ . Masę dm elementu liny o długości dx obliczamy różniczkując tę zależność:

$$(5) \quad dm = \frac{2m_0}{l^2} x \cdot dx.$$

Siła dF ma teraz postać:

**(6)** 
$$dF = g \cdot dm = \frac{2m_0 g}{l^2} x \cdot dx$$
,

zaś praca elementarna

(7) 
$$dW = x \cdot dF = \frac{2m_0 g}{l^2} x^2 \cdot dx$$
.

Praca całkowita jest równa całce:

**(8)** 
$$W = \frac{2m_0 g}{l^2} \int_0^l x^2 \cdot dx = \frac{2m_0 gl}{3}$$

#### 6.20.R.

Praca wykonana przez człowieka będzie równa przyrostowi energii kinetycznej układu:

(1) 
$$W = \Delta E_k = \frac{Mv_1^2}{2} + \frac{mv^2}{2}$$
,

gdzie prędkość  $v_I$  jest prędkość wózka z człowiekiem po rzucie. Prędkość tę oblicza się z zasady zachowania pędu:

(2) 
$$0 = M\vec{v}_1 + m\vec{v}$$
.

Po uwzględnieniu zwrotów wektorów:

(3) 
$$0 = Mv_1 - mv$$

otrzymujemy:

**(4)** 
$$v_1 = \frac{m}{M}v$$
.

Uwzględniając zależność (4) otrzymujemy wzór na pracę:

(5) 
$$W = \frac{M}{2} \left(\frac{m}{M}v\right)^2 + \frac{mv^2}{2} = \frac{mv^2}{2} \left(1 + \frac{m}{M}\right)$$

### **6.21.O.**

a) 
$$v = \frac{m_1 v_1 + m_2 v_2}{m_1 + m_2} = 5.6 \frac{km}{h}$$

b) 
$$v = \frac{m_2 v_2 - m_1 v_1}{m_1 + m_2} = 0.8 \frac{km}{h}$$

## 6.22.R.

Z zasady zachowania pędu wynika, że pęd granatu przed wybuchem musi być równy sumie pędów wszystkich odłamków granatu po wybuch:

(1) 
$$m\vec{v} = m_1\vec{v}_1 + m_2\vec{v}_2$$
.

Przechodząc do równania skalarnego należy uwzględnić, że prędkości ułamków są skierowane przeciwnie:

$$(2) mv = m_1v_1 - m_2v_2$$

Przekształcając równanie (2) otrzymujemy:

(3) 
$$v_2 = \frac{m_1 v_1 - m v}{m_2}$$
.

Z warunków zadania wynika:

$$m_1 = nm$$
 oraz  $m_2 = m - m_1 = (1 - n)m$ .

Podstawiając powyższe zależności do równania (3) otrzymujemy:

(4) 
$$v_2 = \frac{nv_1 - v}{1 - n} = 12.5 \frac{m}{s}$$
.

Mniejszy odłamek odleciał w kierunku przeciwnym do kierunku lotu odłamka większego.

## 6.23.R.

Energia kinetyczna początkowa krążka zostaje zużyta na pracę siły tarcia przed zderzeniem z bandą i po zderzeniu z bandą, ponieważ w wyniku zderzenia doskonale sprężystego zmienia się kierunek a nie wartość pędu.

(1) 
$$\frac{mv_0^2}{2} = kmgs_1 + kmgs_2$$

Po przekształceniu powyższego równania otrzymujemy:

(2) 
$$v_o = \sqrt{2kg(s_1 + s_2)} = 3.7 \frac{m}{s}$$

#### 6.24.R.

Siła wypadkowa działająca na wózek opisana jest równaniem:

(1) 
$$F_w = ma = F - \frac{mg}{100}$$

Siłę F, jaką woda popycha wózek, obliczamy z II zasady dynamiki Newtona:

(2) 
$$F \cdot t = \Delta p$$

Zmiana pędu w kierunku ruchu drezyny jest równa:

(3) 
$$\Delta p = p - 0$$
.

Ponieważ p=mv, zaś  $m=\rho\cdot V=\rho\cdot S\cdot x$  otrzymujemy podstawiając te zależności do równania (2):

(4) 
$$F \cdot t = \rho \cdot S \cdot x \cdot v$$
.

Dzieląc powyższe równanie obustronnie przez t otrzymujemy:

(5) 
$$F = \frac{x}{t} \cdot \rho \cdot S \cdot v = \rho \cdot S \cdot v^2$$
, ponieważ  $v = \frac{x}{t}$ .

Podstawiając do równania (1) otrzymujemy:

**(6)** 
$$ma = \rho \cdot S \cdot v^2 - \frac{mg}{100}$$
.

Po przekształceniu otrzymujemy:

(7) 
$$a = \frac{\rho \cdot S \cdot v^2}{m} - \frac{g}{100} = 0.15 \frac{m}{s^2}$$
.

## 6.25.R.

Na układ opisany w zadaniu nie działa żaden zewnętrzny moment sił. Moment pędu układu  $L_1$  przed połączeniem tarcz wynosi:

(1) 
$$L_1 = I_1 \omega_1 + I_2 \omega_2$$
,

natomiast po połączeniu momentu pędu  $L_2$  wynosi:

**(2)** 
$$L_2 = (I_1 + I_2) \cdot \omega$$
.

W powyższym wzorze  $\omega$  jest prędkością kątową po połączeniu się tarcz. Z zasady zachowania momentu pędu  $L_1$ = $L_2$ , toteż porównując oba powyższe wzory otrzymujemy wyrażenie na prędkość kątową  $\omega$  w postaci:

(3) 
$$\omega = \frac{I_1 \omega_1 + I_2 \omega_2}{I_1 + I_2}$$
.

Pracę, która została wykonana przez siłę tarcia podczas wyrównywania się prędkości tarcz, obliczamy jako różnicę energii kinetycznych układu: początkowej:

(4) 
$$E_{k1} = \frac{I_1 \omega_1^2}{2} + \frac{I_2 \omega_2^2}{2}$$

i końcowej:

**(5)** 
$$E_{k2} = \frac{(I_1 + I_2)\omega^2}{2}$$

Wówczas:

**(6)** 
$$W = E_{k1} - E_{k2} = \frac{I_1 I_2 (\omega_1 - \omega_2)^2}{2(I_1 + I_2)}$$

#### 6.26.R.

Stosując zasadę zachowania momentu pędu otrzymujemy:

(1) 
$$0 = \vec{L}_c + \vec{L}_t$$
, gdzie  $L_c$  – moment pędu człowieka,  $L_t$  – moment pędu tarczy.

Zapisując powyższe równanie w postaci skalarnej otrzymujemy:

(2) 
$$0 = L_c + L_t$$
.

Moment pędu tarczy wynosi:

(3) 
$$L_t = I \cdot \omega_t$$
, gdzie  $\omega_t$  – prędkością kątową tarczy.

Człowiek porusza się z prędkością kątową  $\omega_c = \frac{v}{R}$  względem tarczy i jednocześnie jest unoszony przez tarczę z prędkością kątową  $\omega_t$  w kierunku przeciwnym. Zatem jego całkowity moment pędu wynosi:

(4)  $L_c = I_c \cdot \omega_t - I_c \cdot \omega_c$ , gdzie  $I_c = mR^2$  jest momentem bezwładności człowieka o masie

m względem osi obrotu tarczy.

Podstawiając równania (3) i (4) do (2) otrzymujemy:

$$\mathbf{(5)} \ \ \omega_t = \frac{mRv}{I + mR^2}$$

#### 6.27.R.

a) Początkowy moment pędu układu wynosi:

**(1)** 
$$L_0 = I_0 \cdot \omega_0$$
,

ponieważ tylko koło się obraca.

Po obróceniu koła o 180° jego moment pędu zmieni się na przeciwny, wskutek czego człowiek ze stolikiem będzie się poruszał ruchem obrotowym. Wówczas całkowity moment pędu układu jest równy:

(2) 
$$L_1 = I \cdot \omega_1 - I_0 \cdot \omega_0$$

gdzie  $\omega_l$  – prędkość kątowa człowieka ze stolikiem. Korzystając z zasady zachowania momentu pędu:

(3) 
$$L_0 = L_1$$

wyznaczamy prędkość kątową  $\omega_l$ :

$$\mathbf{(4)} \ \omega_1 = 2 \frac{I_0 \cdot \omega_0}{I}$$

b) Po zahamowaniu koła rowerowego całkowity moment pędu układu będzie równy momentowi pędu stolika z człowiekiem:

(5) 
$$L_2 = I \cdot \omega_2$$

Stosując zasadę zachowania momentu pędu wyznaczamy  $\omega_2$ :

$$\textbf{(6)} \ \omega_2 = \frac{I_0 \cdot \omega_0}{I}$$

#### 6.28.R.

Z zasady zachowania momentu pędu wynika:

**(1)** 
$$L_1 = L_2$$
,

gdzie:

- (2)  $L_1 = m_1 v_1 \frac{l}{2}$  jest momentem pędu układu listwa pocisk przed zderzeniem, zaś:
- (3)  $L_2 = I \cdot \omega$  jest momentem układu po zderzeniu.

Moment bezwładności układu I po zderzeniu opisany jest zależnością:

(4) 
$$I = \frac{1}{12}ml^2 + m_1\left(\frac{l}{2}\right)^2$$
.

Przekształcając powyższe równania otrzymujemy:

(5) 
$$\omega = \frac{2m_1 v_1}{l \left(\frac{1}{3}m + m_1\right)}$$

#### 6.29.R.

Przy rozwiązaniu zadania korzystamy z zasady zachowania pędu i z zasady zachowania momentu pędu.

Przed zderzeniem pęd układu równy jest pędowi pocisku:

(1) 
$$p_1 = m_1 v_1$$
.

Moment pędu układu względem dowolnie wybranego punktu jest równy momentowi pędu pocisku.

(2) 
$$L_1 = m_1 v_1 \left(\frac{l}{2} - x\right)$$
, gdzie x jest odległością środka masy układu pocisk-pręt od środka pręta.

Położenie środka masy znajdujemy ze wzoru:

(3) 
$$x = \frac{\frac{l}{2} \cdot m_1 + 0 \cdot m}{m_1 + m} = \frac{l}{2} \left( \frac{m_1}{m + m_1} \right).$$

Po zderzeniu pocisku z prętem pęd układu jest równy:

(4) 
$$p_2 = (m + m_1)v_s$$
, gdzie  $v_s$  – prędkość środka masy układu.

Porównując wartości pędów przed (1) i po zderzeniu (4) obliczamy prędkość środka masy:

(5) 
$$v_s = \frac{m_1}{m + m_1} v_1$$
.

Moment pędu układu pocisk-pręt po zderzeniu wyraża się wzorem:

(6) 
$$L_2 = I \cdot \omega$$
,

gdzie  $\omega$  - prędkość kątowa, zaś moment bezwładności I jest sumą momentu bezwładności pręta i momentu bezwładności pocisku:

(7) 
$$I = I_{pr} + I_{poc}$$
.

Moment bezwładności pocisku liczymy jak moment bezwładności punktu materialnego:

**(8)** 
$$I_{poc} = m_1 \left(\frac{l}{2} - x\right)^2$$
.

Moment bezwładności pręta względem środka masy układu obliczamy korzystając z prawa Steinera:

(9) 
$$I_{pr} = I_0 + mx^2 = \frac{1}{12}ml^2 + mx^2$$
.

Korzystając z zasady zachowania momentu pędu [rów.(2) i (6)] oraz podstawiając wzory: (3), (7), (8) i (9) otrzymujemy wzór na prędkość kątową:

(10) 
$$\omega = \frac{6m_1(m+m_1)v_1}{l(m^2+m\cdot m_1+4m_1^2)}$$