

### **Teoretisk og praktisk undervisning ved robotten som følgende:**

- Drapering af robot-arme og placering af arme, sweet spot
- Drapering og klargøring af kamera, optikker (0 gr. + 30 gr.), lyskilde, hvidstilling, fokusering, kalibrering, opvarme optik + antidug
- Udmåling og placering af porte
- Teori, anvisninger og mulige problemer
- Alle prøver at sætte porte
- Docking
- Teori, anvisninger og mulige problemer
- Alle docker mange gange
- Indføring af instrumenter intraabdominalt
- Teori, anvisninger og mulige problemer
- Alle prøver at indføre instrumenter
- Skift af instrumenter
- Kirurgkonsollen
- Funktion af alle knapper, pedaler, joystiks, diatermi
- Operation
- Tips og tricks til brug af saks, diatermi, 3. arm/fattetang
- Alle prøver at operere – sygeplejerske lidt, assistent mere, kirurg meget
- Alle prøver at assistere – sygeplejerske lidt, assistent meget, kirurg lidt
- Troubleshooting, tips og tricks
- Fejlalarmer
- Genopretlig fejl
- Ikke genopretlig fejl
- Port ryger ud
- Instrument "låser"
- Lækage af CO<sub>2</sub>
- Instrument kan ikke nå target
- Sætte ekstra port
- Akut blødning/konvertering
- Afslutning af operation og nedlukning af robotten
- Instrumenter ud - rengøring
- Docke af
- Nødafdockning
- Drapering tages af
- Statusstyring af instrument "liv"
- Lukke systemet ned