

lab2

韩佳乐 PB16051152

实验题目

1. 题目:

利用 MPI 进行蒙特卡洛模拟

2. 内容:

在道路交通规划上，需要对单条道路的拥堵情况进行估计。因为仅考虑单条车道，所以不存在超车。假设共有 n 辆车，分别编号 $0, 1, \dots, n-1$ ，每辆车占据一个单位的空间。初始状态如下， n 辆车首尾相连，速度都是 0 。每个时间周期里每个车辆的运动满足以下规则：

- 假设当前周期开始时，速度是 v 。
- 和前一辆车的距离为 d （前一辆车车尾到这辆车车头的距离，对于第 0 号车， $d=\infty$ ），若 $d > v$ ，它的速度会提高到 $v + 1$ 。最高限速 v_{\max} 。若 $d \leq v$ ，那么它的速度会降低到 d 。
- 前两条完成后，司机还会以概率 p 随机减速 1 个单位。速度不会为负值。
- 基于以上几点，车辆向前移动 v （这里的 v 已经被更新）个单位

3. 实验要求:

- v_{\max} , p 的值请自行选取，要求 v_{\max} 不低于 10 , p 不为 0 即可
- 实验规模：
 - 车辆数量为 $100\ 000$ ，模拟 2000 个周期后的道路情况。
 - 车辆数量为 $500\ 000$ 模拟 500 个周期后的道路情况。
 - 车辆数量为 $1\ 000\ 000$ ，模拟 300 个周期后的道路情况。

实验环境

| 操作系统 | 编译器 | 硬件配置 |
|--------------|-------|---------|
| Ubuntu 16.04 | mpicc | 双核 4G内存 |

算法设计与分析

初始化条件

n 辆车首尾相连，速度都是0。第0号车， d =无穷大。第 $n-1$ 号车的位置为0，每辆车占据一个单位的空间。最大速度10，最小速度0。随机减速概率为0.5。

车辆结构体

v 是速度， pos 是位置， d 是与前车的距离。

```
typedef struct
{
    int v;
    int pos;
    int d;
}car;
```

核心循环

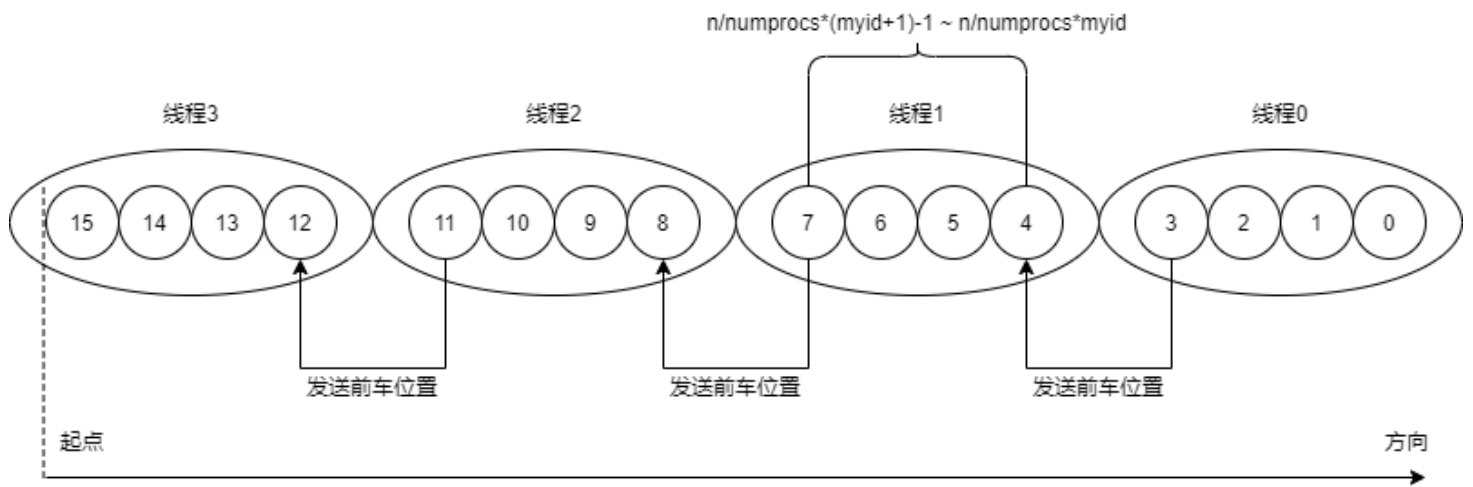
根据题意可以推出以下逻辑。需要对这段程序进行周期次数的循环。

1. 当 $d > v$ 且 v 不超过最大速度时， v 增加到 $v+1$;
2. 当 $d \leq v$ 时， v 变成 d ;
3. 使用 `srand()` 和 `rand()` 产生随机数进行减速;
4. 车辆向前移动 v 个单位;
5. 每辆车与前车的距离等于牵扯与自己的位置之差。

```
if(list[k].d > list[k].v && list[k].v < V_MAX) list[k].v++;
if(list[k].d <= list[k].v) list[k].v = list[k].d;
srand(k * j + clock());
if(list[k].v >= 1){
    if(rand() % 10 < P) list[k].v--;
}
list[k].pos += list[k].v;
list[k].d = list[k - 1].pos - list[k].pos;
```

并行设计

下图是16辆车，4线程的概念模型。 n 是车辆总数， $numprocs$ 是线程数， $myid$ 是线程号。



1. 初始化MPI环境，获取并行环境参数(总线程数、本地进程编号等)。

```
MPI_Init(&argc, &argv);
MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &numprocs);
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
```

2. 从0号进程获取输入车辆数和周期，并将其广播出去。

```
if(myid == 0){
    printf("车辆数量:");
    scanf("%d", &n);
    printf("周期:");
    scanf("%d", &t);
    start = MPI_Wtime();
}
MPI_Bcast(&n, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD); //将n值广播出去
MPI_Bcast(&t, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD); //将t值广播出去
```

3. 初始化车辆列表。

```
list = (car*)malloc(n * sizeof(car));
for(int i = 0; i < n; i++){
    list[i].v = 0;
    list[i].d = 0;
    list[i].pos = n - 1 - i;
}
list[0].d = D_MAX;
```

4. 根据线程数numprocs的值，将车辆分为numprocs个区间，每个区间负责 $n/\text{numprocs}$ 辆车的计算。
5. 除 numprocs-1 号线程外每个线程需要把最后一辆车 $n/\text{numprocs}*(\text{myid}+1)-1$ 的位置信息发送给后一个线程的第一辆车 $n/\text{numprocs}*\text{myid}$ ，因为后车需要前车的位置来更新自己与前车的距离。因此，每个线程的第一辆车的 d 值的更新方式有些不同。其次，第0号车的 d 值不需要更新，一直是无穷大。

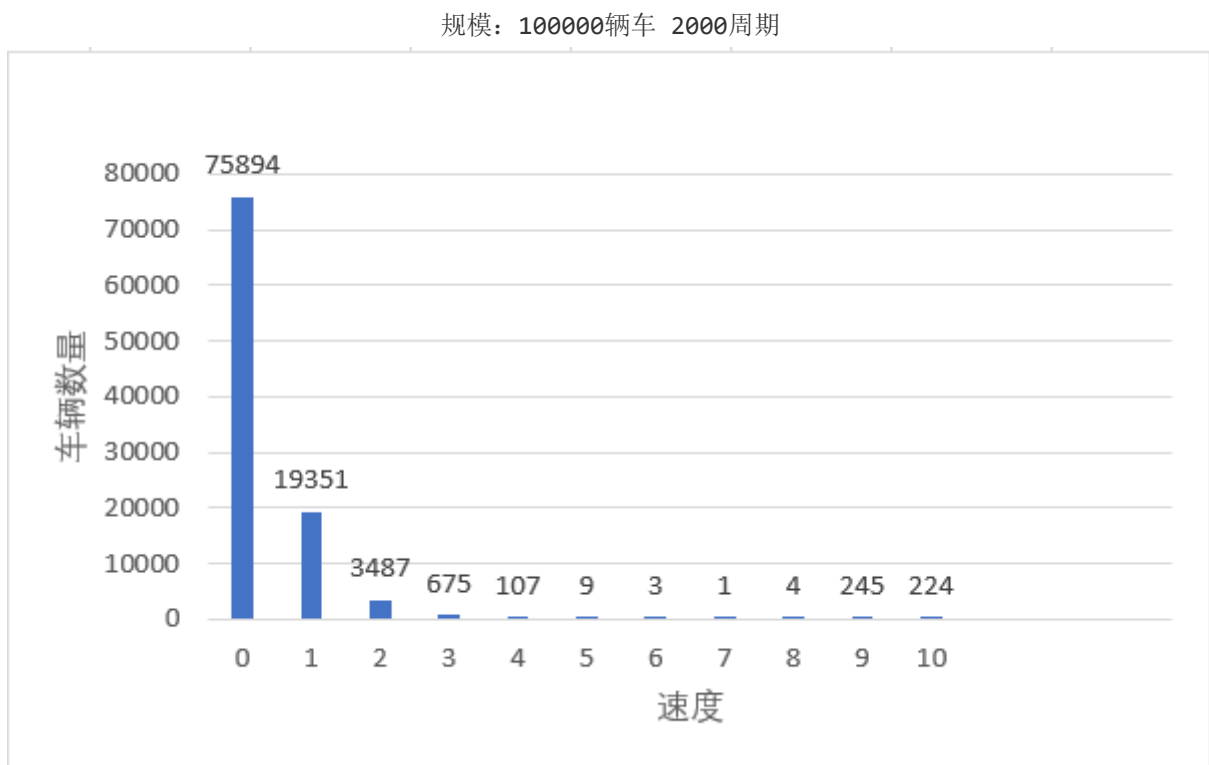
```
int k = n / numprocs * (myid + 1) - 1;
if(myid != numprocs - 1){
    // 向后一个线程发送最后车辆的位置信息
    MPI_Send(&list[k].pos, 1, MPI_INT, myid + 1, myid, MPI_COMM_WORLD);
}
```

```
for(; k > n / numprocs * myid; k--){
    ...//核心循环
}
if(myid != 0){
    int front_car_pos;
    MPI_Status stat;
    // 接收前一个线程发送的位置信息
    MPI_Recv(&front_car_pos, 1, MPI_INT, myid - 1, myid - 1, MPI_COMM_WORLD, &stat);
    // 更新与前车的距离
    list[k].d = front_car_pos - list[k].pos;
}
```

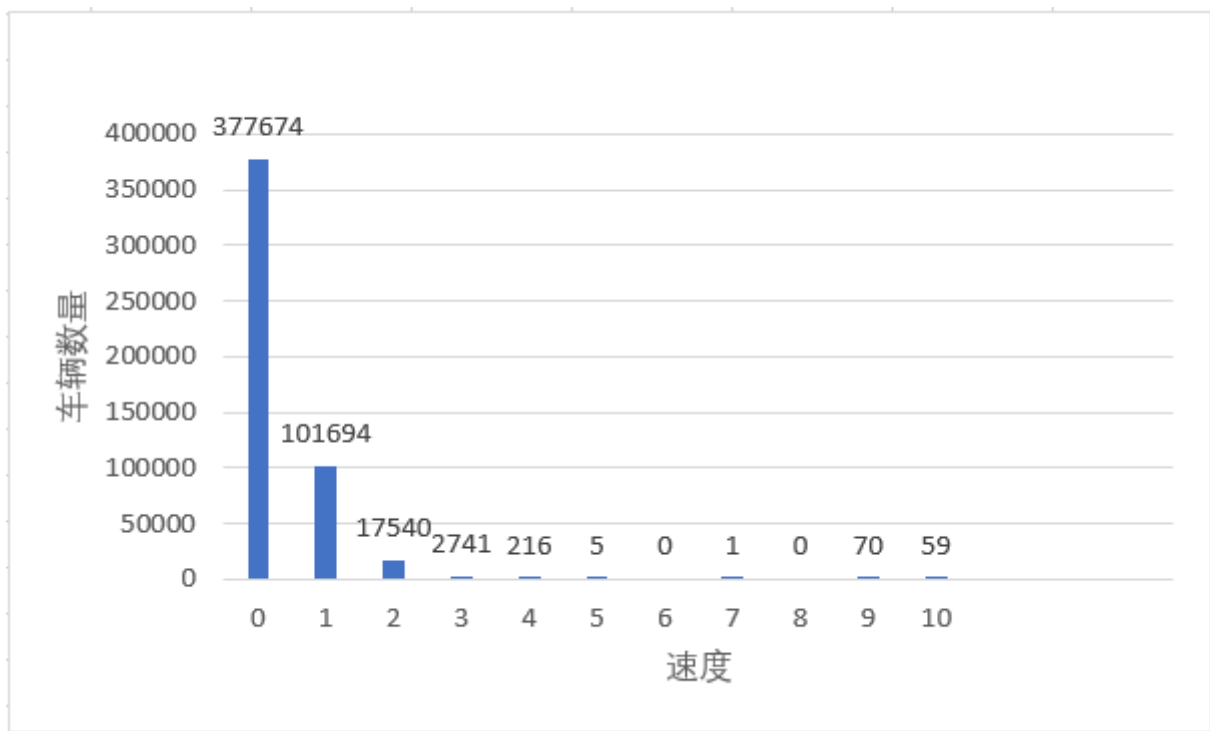
6. 在统计结果之前等待所有进程完成。

```
MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
```

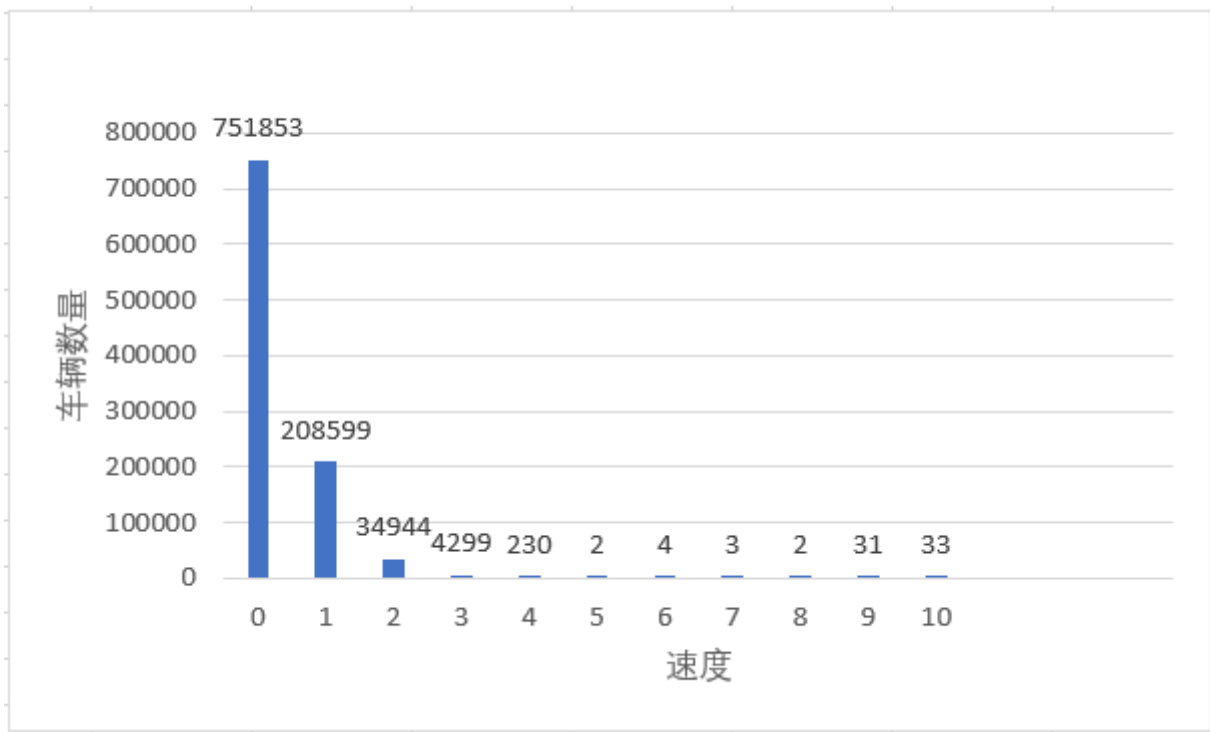
结果统计



规模: 500000辆车 500周期



规模: 10000000辆车 300周期



运行时间(s)

| 规模/线程数 | 1 | 2 | 4 | 8 |
|-----------------|------------|------------|------------|------------|
| 100000辆车 2000周期 | 668.715471 | 345.102948 | 343.784128 | 356.262993 |
| 500000辆车 500周期 | 804.459397 | 431.121841 | 442.075001 | 433.319804 |
| | | | | |

| | | | | |
|-----------------|------------|------------|------------|------------|
| 1000000辆车 300周期 | 938.806691 | 552.925860 | 537.474469 | 573.570365 |
|-----------------|------------|------------|------------|------------|

加速比

| 规模/线程数 | 1 | 2 | 4 | 8 |
|-----------------|---|-------|-------|-------|
| 100000辆车 2000周期 | 1 | 1.938 | 1.945 | 1.877 |
| 500000辆车 500周期 | 1 | 1.866 | 1.820 | 1.857 |
| 1000000辆车 300周期 | 1 | 1.698 | 1.747 | 1.637 |