

ベクトル解析

3. ベクトル値関数

1 ベクトル値関数

I を実数軸上の区間とする. I を開区間 (a, b) または閉区間 $[a, b]$ としよう

t が区間 I 上を動くとき各 t に対して 1 つのベクトル $a(t)$ が定まるとする.

このとき, $a(t)$ を区間 I 上で定義されたベクトル値関数という.

ベクトル値関数 $a(t)$ の成分表示を

$$a(t) = (a_1(t), a_2(t), a_3(t))$$

とする. ベクトル値関数を与えることは結局 t に関する 3 個の関数 $a_1(t), a_2(t), a_3(t)$ を与えることにほかならない.

定ベクトル \boldsymbol{a} に対して,

$$\lim_{t \rightarrow t_0} |\boldsymbol{a}(t) - \boldsymbol{a}| = 0$$

が成り立つとき,

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \boldsymbol{a}(t) = \boldsymbol{a}$$

とかき t が t_0 に限りなく近づくとき $\boldsymbol{a}(t)$ は \boldsymbol{a} に限りなく近づくという.

成分表示 $\boldsymbol{a}(t) = (a_1(t), a_2(t), a_3(t))$, $\boldsymbol{a} = (a_1, a_2, a_3)$ とする

$$\begin{aligned} \max(|a_1(t) - a_1|, |a_2(t) - a_2|, |a_3(t) - a_3|) &\leq |\boldsymbol{a}(t) - \boldsymbol{a}| \\ &\leq |a_1(t) - a_1| + |a_2(t) - a_2| + |a_3(t) - a_3| \end{aligned}$$

に注意すると,

$\lim_{t \rightarrow t_0} |\boldsymbol{a}(t) - \boldsymbol{a}| = 0$ が成立する必要十分条件は次の 3 つの等式

$$\lim_{t \rightarrow t_0} a_1(t) = a_1, \quad \lim_{t \rightarrow t_0} a_2(t) = a_2, \quad \lim_{t \rightarrow t_0} a_3(t) = a_3$$

が同時に成り立つことである.

微分

次の極限

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\mathbf{a}(t_0 + \Delta t) - \mathbf{a}(t_0)}{\Delta t}$$

が存在するとき, ベクトル値関数 $\mathbf{a}(t)$ は $t = t_0$ で微分可能という
この極限値を

$$\mathbf{a}'(t_0) \quad \text{or} \quad \frac{d}{dt}\mathbf{a}(t_0)$$

と記し, $t = t_0$ における微分係数という.

$\mathbf{a}(t)$ がある開区間 $I = (a, b)$ のすべての点で微分可能のとき I の各点 t にベクトル値関数 $\mathbf{a}'(t)$ を対応させると, 1つのベクトル値関数が得られる. これを $\mathbf{a}(t)$ の導関数という.

成分表示:

$$\frac{d}{dt}\mathbf{a}(t) = \mathbf{a}'(t) = (a'_1(t), a'_2(t), a'_3(t)).$$

基本定理

定理 $\mathbf{a}(t), \mathbf{b}(t)$ をベクトル値関数, c を定数とすると

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{a}(t) + \mathbf{b}(t)) = \frac{d}{dt}\mathbf{a}(t) + \frac{d}{dt}\mathbf{b}(t)$$

$$\frac{d}{dt}(c\mathbf{a}(t)) = c\frac{d}{dt}\mathbf{a}(t)$$

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{a}(t) \cdot \mathbf{b}(t)) = \frac{d}{dt}\mathbf{a}(t) \cdot \mathbf{b}(t) + \mathbf{a}(t) \cdot \frac{d}{dt}\mathbf{b}(t)$$

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{a}(t) \times \mathbf{b}(t)) = \frac{d}{dt}\mathbf{a}(t) \times \mathbf{b}(t) + \mathbf{a}(t) \times \frac{d}{dt}\mathbf{b}(t)$$

定理 ベクトル値関数 $\mathbf{a}(t)$ の長さが一定であれば $\mathbf{a}(t)$ と $\frac{d}{dt}\mathbf{a}(t)$ は直交する.

$\frac{d}{dt}(\mathbf{a}(t) \times \mathbf{b}(t)) = \frac{d}{dt}\mathbf{a}(t) \times \mathbf{b}(t) + \mathbf{a}(t) \times \frac{d}{dt}\mathbf{b}(t)$ の証明：

$\mathbf{a}(t) = (a_1(t), a_2(t), a_3(t))$, $\mathbf{b}(t) = (b_1(t), b_2(t), b_3(t))$ とおく

$$\mathbf{a}(t) \times \mathbf{b}(t) = (a_2(t)b_3(t) - a_3(t)b_2(t), a_3(t)b_1(t) - a_1(t)b_3(t), a_1(t)b_2(t) - a_2(t)b_1(t))$$

より、 x -成分を微分して

$$(a_2(t)b_3(t) - a_3(t)b_2(t))' = a_2'(t)b_3(t) + a_2(t)b_3'(t) - a_3'(t)b_2(t) - a_3(t)b_2'(t)$$

となって

$$\frac{d}{dt}\mathbf{a}(t) \times \mathbf{b}(t) + \mathbf{a}(t) \times \frac{d}{dt}\mathbf{b}(t)$$

の x 成分と等しい. 同様に y, z 成分も等しいことが示せるので, 証明できる.

曲線

定義 実数直線上の閉区間 $I = [a, b]$ から空間 \mathbb{R}^3 への連続写像

$$C : I \rightarrow \mathbb{R}^3$$

を連続曲線という.

以下、 $t \in I$ に対応する $C(t)$ の位置ベクトルを $\mathbf{r}(t)$ とかく.

曲線のパラメタ表示:

$$C : \mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \quad (t \in I)$$

最後の辺のように成分表示して

$$C : x = x(t), y = y(t), z = z(t) \quad (t \in I)$$

と表わすこともある.

$\mathbf{r}(t)$ が n 階までの連続な導関数をもつとき、 C^n 級の曲線という
有限個の C^n 級の曲線を結んでできる連続曲線 C を
区分的に C^n 級の曲線とよぶ

直線

$$\boldsymbol{r}(t) = \overrightarrow{OP_0} + t\boldsymbol{a} \quad (t : \text{実数})$$

は点 P_0 を通り $\boldsymbol{a} = \overrightarrow{P_0P_1}$ に平行な直線を表わす.

円 $a > 0$ を定数とする.

$$\boldsymbol{r}(t) = r(t) = (a \cos t, a \sin t, 0) \quad (0 \leq t \leq 2\pi)$$

は原点を中心とし xy -平面上にある半径 a の円を表わす.

常螺旋線 (らせん) $a > 0, c \neq 0$ を定数とする.

$$\boldsymbol{r}(t) = (a \cos t, a \sin t, ct) \quad (t : \text{実数})$$

は円柱 $x^2 + y^2 = a^2$ 上にある螺旋線を表わす.

接線ベクトル

$C : \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t)$ を C^1 級の曲線とし,

$$\boldsymbol{r}'(t_0) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\boldsymbol{r}(t_0 + \Delta t) - \boldsymbol{r}(t_0)}{\Delta t}$$

を $\boldsymbol{r}(t_0)$ における曲線 C の接線ベクトルという.

$\boldsymbol{r}'(t_0) = \mathbf{0}$ なる $\boldsymbol{r}(t_0)$ を曲線 C の特異点という.

特異点では接線は定義されない.

[物理的な意味]

t : 時刻

$\boldsymbol{r}(t)$: 点の運動

$\boldsymbol{r}'(t)$: 運動 $\boldsymbol{r}(t)$ の速度ベクトル

$\boldsymbol{r}''(t)$: 加速度ベクトル

曲線の長さ

C^1 級の曲線 $C : \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t) \quad (a \leq t \leq b)$ において閉区間 $[a, b]$ の分割

$$\Delta : a = t_0 < t_1 < \cdots < t_n = b$$

に応じて曲線に内接する折れ線の長さは

$$\begin{aligned} L(\Delta) &= \sum_{j=1}^n |\boldsymbol{r}(t_j) - \boldsymbol{r}(t_{j-1})| \\ &= \sum_{j=1}^n \sqrt{(x(t_j) - x(t_{j-1}))^2 + (y(t_j) - y(t_{j-1}))^2 + (z(t_j) - z(t_{j-1}))^2} \end{aligned}$$

となる. あらゆる分割 Δ に対する $L(\Delta)$ の上限 L を曲線 $C : \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t) \quad (a \leq t \leq b)$ の長さという.

L の値は次の定積分で定まる :

$$L = \int_a^b |\boldsymbol{r}'(t)| dt = \int_a^b \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2 + z'(t)^2} dt$$

弧長によるパラメーター表示

$a \leq t \leq b$ として, 区間 $[a, t]$ に対応する曲線の長さを $s(t)$ とする:

$$s(t) = \int_a^t |\mathbf{r}'(t)| dt$$

曲線上に特異点がなければ

$$\frac{ds(t)}{dt} = |\mathbf{r}'(t)| > 0$$

となり, $s = s(t)$ は単調増加関数より逆関数 $t = t(s)$ が存在する.
従って, 曲線のパラメタを s に変更して

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(t(s))$$

と表示でき, これを曲線の**弧長によるパラメーター表示**という.

$$\frac{d}{ds} \mathbf{r}(t(s)) = \frac{d}{dt} \mathbf{r}(t) \frac{dt}{ds} = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|}.$$

であるから, $\frac{d}{ds} \mathbf{r}(t(s))$ は曲線上の**単位接線ベクトル**になる

曲線の長さ

常螺旋線 (らせん)

$$\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t) = (\cos t, \sin t, 2t) \quad (0 \leq t \leq 6\pi)$$

の長さを求めよ.

[解] $\boldsymbol{r}'(t) = (-\sin t, \cos t, 2)$ より

$$|\boldsymbol{r}'(t)| = \sqrt{(-\sin t)^2 + (\cos t)^2 + 2^2} = \sqrt{5}$$

であるから, 長さ L は

$$L = \int_0^{6\pi} \sqrt{5} \, dt = 6\sqrt{5}\pi.$$

となる.

曲線の長さ 続き

上の常螺旋線の弧長による表示を求めよ.

[解] 前ページで計算したように

$$|\mathbf{r}'(t)| = \sqrt{5}$$

よって

$$s = \int_0^t |\mathbf{r}'(t)| dt = \int_0^t \sqrt{5} dt = \sqrt{5}t.$$

よって

$$t = \frac{1}{\sqrt{5}}s$$

従って, 曲線の弧長によるパラメーター表示は

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = \mathbf{r}\left(\frac{1}{\sqrt{5}}s\right) = \left(\cos \frac{1}{\sqrt{5}}s, \sin \frac{1}{\sqrt{5}}s, \frac{2}{\sqrt{5}}s\right).$$

例題

次の曲線の長さを求めよ.

$$(1) \mathbf{r} = (3t, 2t, 4t) \quad (0 \leq t \leq 1)$$

$$(2) \mathbf{r} = (t, t^2, t) \quad (0 \leq t \leq 1)$$

$$(3) \mathbf{r} = (\sqrt{2}t, e^{-t}, e^t) \quad (-1 \leq t \leq 1)$$

例題の答え

(2) $\mathbf{r}'(t) = (1, 2t, 1)$ より

$$|\mathbf{r}'(t)| = \sqrt{1^2 + (2t)^2 + 1^2} = \sqrt{2 + 4t^2}$$

であるから, 長さ L は

$$L = \int_0^1 \sqrt{2 + 4t^2} dt = \frac{1}{2} \int_0^2 \sqrt{2 + s^2} ds \quad (s = 2t)$$

となる. ここで $\sqrt{2 + s^2}$ の積分だが $\sqrt{2 + s^2} = x - s$ とおくと

$$s = \frac{x^2 - 2}{2x}, \quad \frac{ds}{dx} = \frac{x^2 + 2}{2x^2}, \quad s : 0 \rightarrow 2 \text{ のとき } x : \sqrt{2} \rightarrow 2 + \sqrt{6}$$

なので

$$\begin{aligned} L &= \frac{1}{2} \int_{\sqrt{2}}^{2+\sqrt{6}} \frac{x^2 - 2}{2x} \cdot \frac{x^2 + 2}{2x^2} dx = \frac{1}{2} \int_{\sqrt{2}}^{2+\sqrt{6}} \left(\frac{1}{x^3} + \frac{x}{4} + \frac{1}{x} \right) dx \\ &= \frac{1}{2} \left(\sqrt{6} - \frac{\log 2}{2} + \log(2 + \sqrt{6}) \right). \end{aligned}$$

参考

一般に $a > 0$, R を $x, \sqrt{ax^2 + bx + c}$ の有理関数として

$$\int R(x, \sqrt{ax^2 + bx + c}) dx$$

の形の積分は $\sqrt{ax^2 + bx + c} = t - \sqrt{a}x$ とおけば、 t の有理関数の積分になる。

例：

$$\int \sqrt{x^2 + a} dx = \frac{1}{2} \left(x\sqrt{x^2 + a} + a \log |x + \sqrt{x^2 + a}| \right)$$