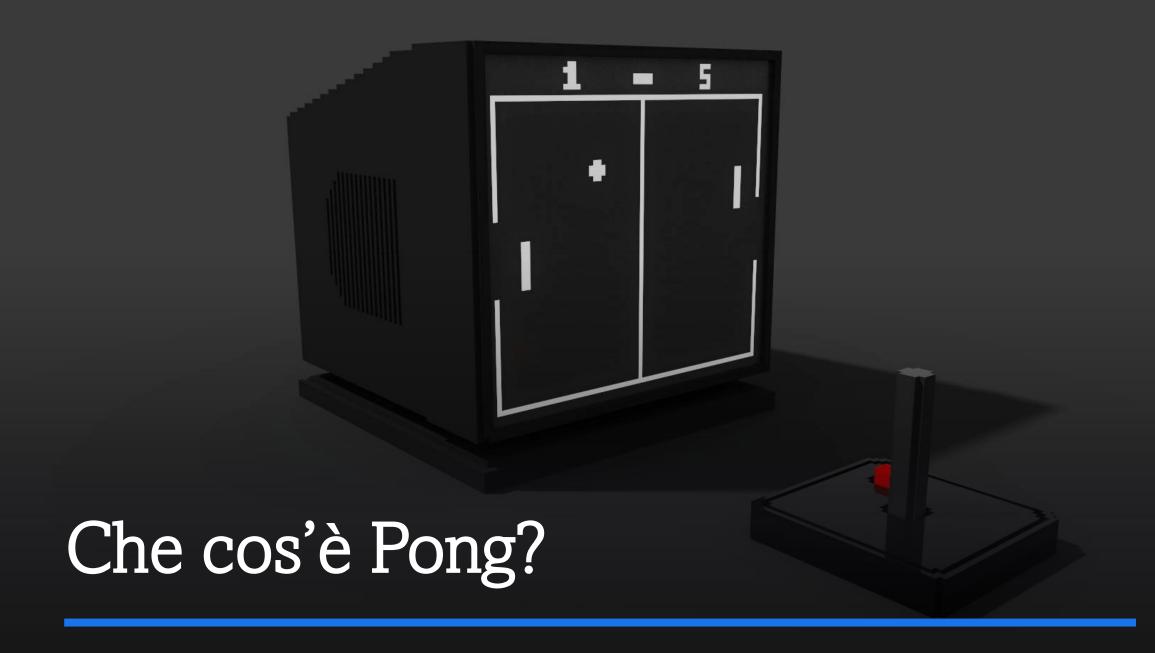
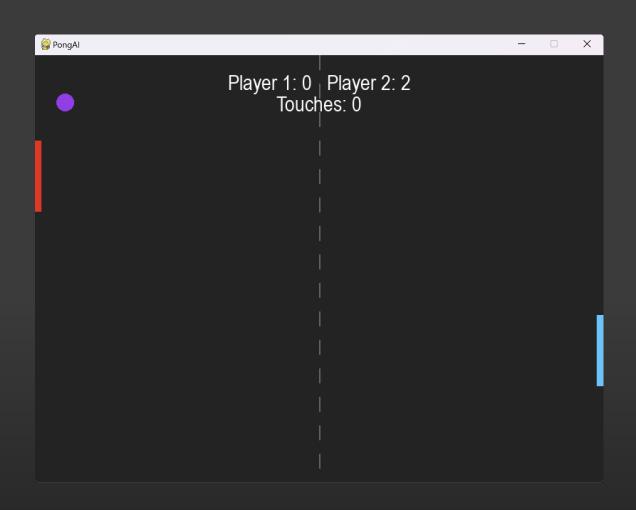
PongAI FIA 2024/2025

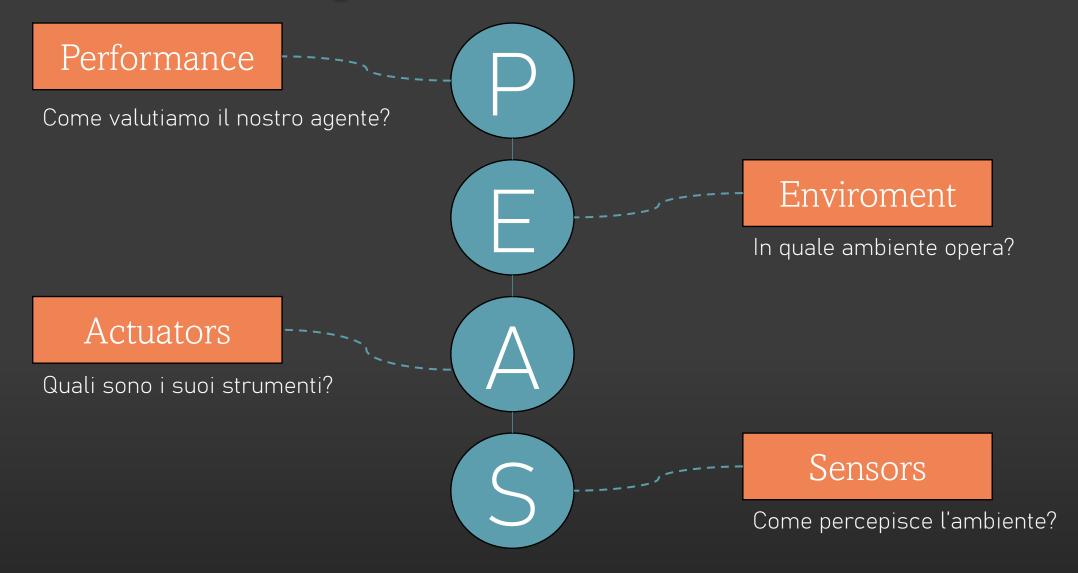
EMANUELE LUIGI AMORE, 05121/16309



Obiettivo del progetto



Creare una IA che permetta a due giocatori di giocare da soli.



Performance

Come valutiamo il nostro agente?





Numero di tocchi







Multi-Agente e Competitivo



Completamente osservabile



Dinamico



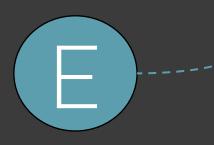
Discreto



Sequenziale



Deterministico



Enviroment

In quale ambiente opera?







Restare fermo



Movimento in giù





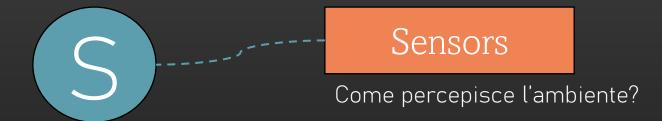
Posizione della palla



Posizione dei paddle



Velocità della palla



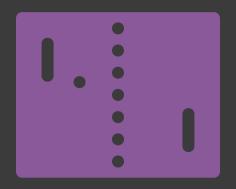
Definizione del Problema

1, Agente



Esplora l'ambiente e compie delle decisioni

2, Ambiente



Simulazione del gioco

3, Obiettivo



Massimizzare il reward

Q-Learning, che cos'è?

Q-learning è uno dei più conosciuti algoritmi di apprendimento per rinforzo. Fa parte della famiglia di algoritmi adottati nelle tecniche delle differenze temporali, relative ai casi di modelli a inform...

Q-Learning, che cos'è?

Q-learning è uno dei più conosciuti algoritmi di apprendimento per rinforzo. Fa parte della famiglia di algoritmi adottati nelle tecniche delle differenze temporali, relative ai casi di modelli a inform...

Proviamo a riassumerlo in tre punti!



Apprendimento per tentativi ed errori esplorando l'ambiente



Memorizzazione delle esperienze in una Q-Table



Bilanciamento tra esplorazione e sfruttamento

Q-Table, nel dettaglio

Sta			
Stato 1	Stato 2	Stato 3	Azioni
0	0	0	Azione 1
0	0	0	Azione 2
0	0	0	Azione 3
0	0	0	Azione 4

Inizialmente abbiamo una tabella inizializzata a 0!

Q-Table, nel dettaglio

Sta			
Stato 1	Stato 2	Stato 3	Azioni
+1	0	0	Azione 1
+1	-1	-1	Azione 2
-5	-1	+5	Azione 3
+1	+5	+1	Azione 4

...Durante il training viene poi popolata con valori utili.

La nostra Q-Table

Stati della tabella					
Stato 1	Stato 2	Stato 3	Stato 4	Stato 5	Azioni
0.25	-0.90	0.46	0.25	0.46	Su
0.12	-0.14	0.59	-0.94	0.59	Giù
0.85	-0.90	-0.23	0.60	-0.23	Fermo

I dati, ovviamente, sono di esempio.

Exploration vs Exploitation

Exploration

In questa fase l'agente sceglie un'azione in maniera casuale.

In questo modo, ha la possibilità di esplorare l'ambiente e di apprendere le mosse migliori!



Exploitation

In questa fase, invece, l'agente sfrutta quello che ha appreso.

In questa fase non dovrà più esplorare l'ambiente, ma solo sfruttare le conoscenze senza aggiornare la sua tabella!

Sistema di Rewarding

Tipi di Reward				
-5	DefensivePenality	Caso in cui si subisce un goal		
+1	HitBonus	Caso in cui si tocca la palla		
+1	AggressiveBonus	Caso in cui si fa goal		
+2	Precision Bonus	Caso in cui si tocca la palla, ma con gli spigoli		

Risultati ottenuti, le metriche

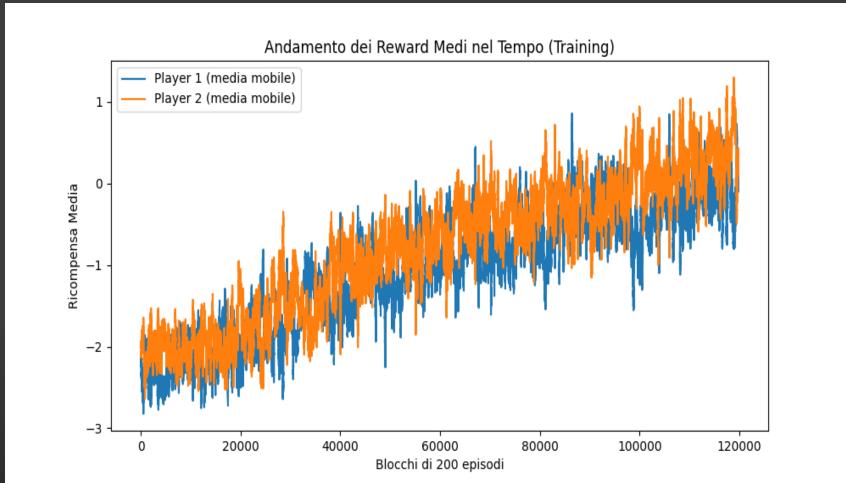






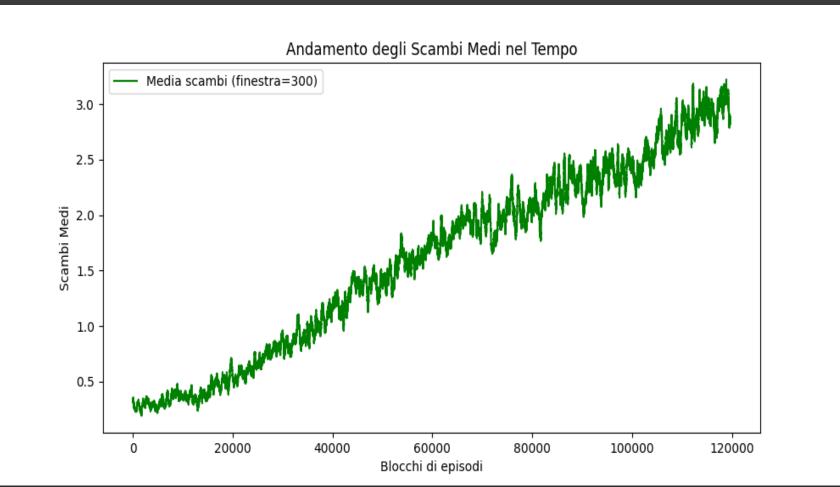
Fase di Training





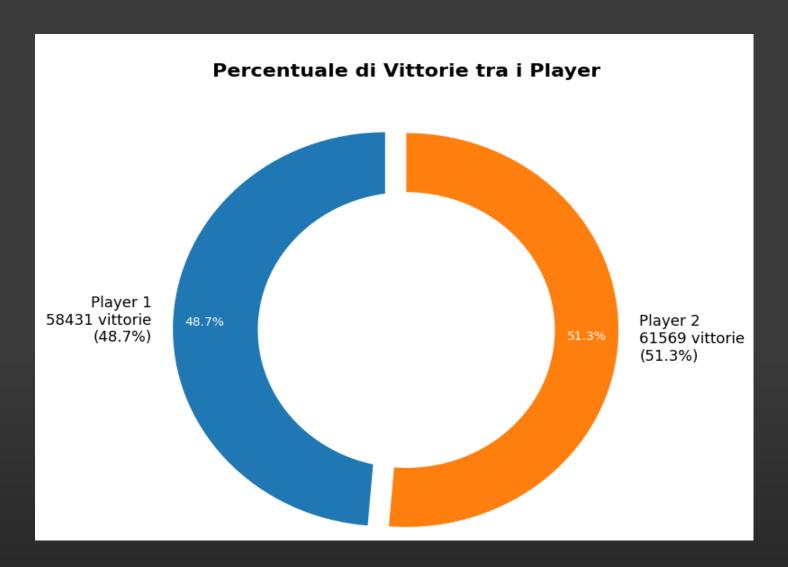
Fase di Training





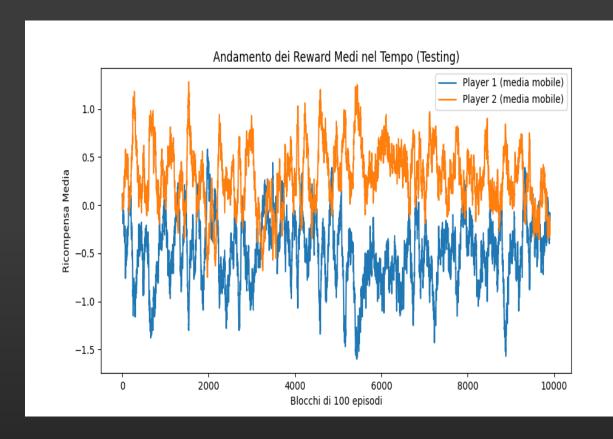
Fase di Training

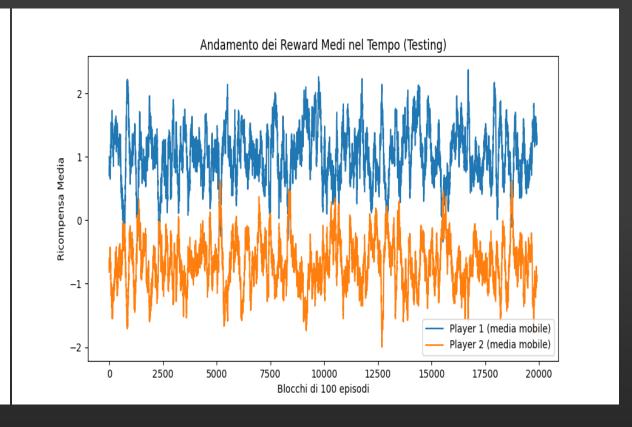




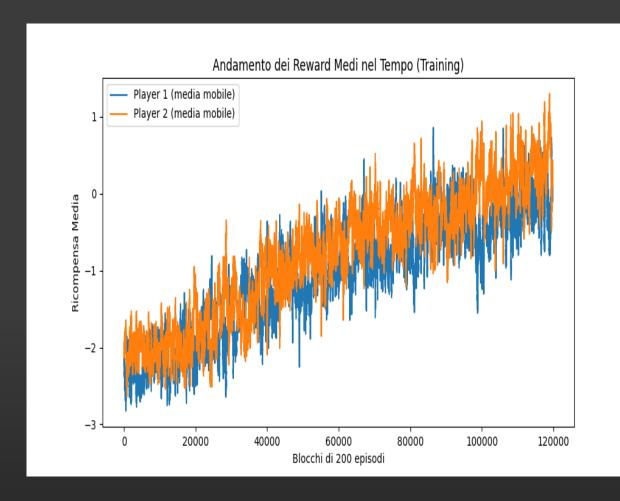
Fase di Testing

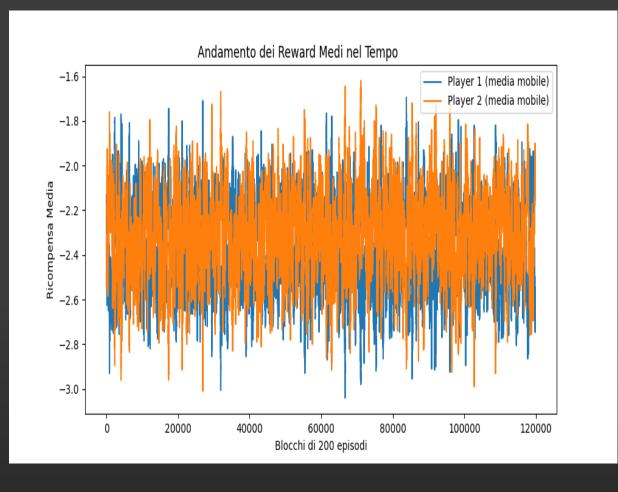
In fase di testing possiamo notare come gli agenti ed il modello possono performare in maniera differente!





Trainato vs Non Trainato





Cosa si potrebbe provare per migliorare?





Differenziare il Training Double Q-Learning



Rete Neurale

PongAI FIA 2024/2025

Grazie per l'attenzione!

EMANUELE LUIGI AMORE, 05121/16309