

1<sup>a</sup> Freq. 2024

$$1 \text{ @ } 4 \sin^2(6\pi t) - 2 \cos(8\pi t) = 2(1 - \cos(12\pi t)) - 2 \cos(8\pi t) =$$

$$= 2 - 2 \cos(12\pi t) - 2 \cos(8\pi t)$$

$\downarrow$   
0

$\downarrow$   
12π

$\downarrow$   
8π

Peça freq. lineares, então:  $w \in \{0, 6, 4\}$

⑥  $f_0 = \text{mdc}(0, 4, 6) = 2 \Rightarrow T = \frac{1}{2} \text{ s}$

© A função está definida para  $t \in \mathbb{R}$ , como tal:

$$\lim_{u \rightarrow \infty} \int_{-u}^{+u} |x(t)|^2 dt = \infty \Rightarrow \text{Energia infinita com potência média nula}$$

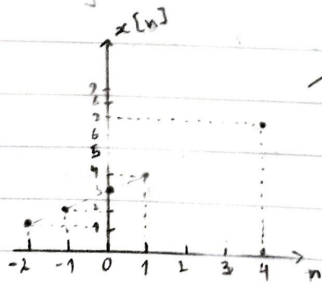
①  $\Omega_0 = 2\pi \frac{f_0}{f_s} = 2\pi \frac{2}{24} = \frac{\pi}{6}$

$$N = \frac{2\pi}{\Omega_0} = \frac{12\pi}{\pi} = 12$$

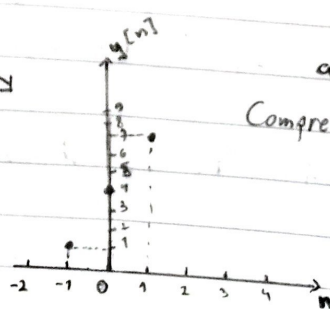
$$\begin{aligned} 2 \quad x[n] &= (n+3)(u[n+2] - u[n-2] + \delta[n-4]) = \\ &= (n+3)(\delta[n+2] + \delta[n+1] + \delta[n] + \delta[n-1] + \delta[n-2] + \dots) - (\delta[n-2] + \delta[n-3] + \dots) + \delta[n-4] = \\ &= (n+3)(\delta[n+2] + \delta[n+1] + \delta[n] + \delta[n-1] + \delta[n-4]) \end{aligned}$$

$$\textcircled{c} \quad E = \sum_{n=0}^{\infty} |x[n]|^2 = (-2+3)^2 + (-1+3)^2 + (0+3)^2 + (1+3)^2 + (4+3)^2 = 1+4+9+16+49 = 79 \text{ J}$$

(b)  $T_{a \rightarrow b}\{x[n]\} = y[n]$



$T_{a \rightarrow b}$



$a=3, b=-1$   
Compressão + Avanço

$$3 \quad h[n] = 0,4 \cdot 0,5^{(n-1)} u[n-1]$$

$$a) \quad \sum |h[n]| = 0,4 \sum \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} u[n-1] < \infty, \text{ a série geométrica converge pois tem } -1 < r < 1 \Rightarrow$$

$\Rightarrow$  É estável porque  $\sum |h[n]| < \infty$ , para  $n = 0, \dots, \infty$

b) Um sistema é causal se não depender do futuro, ou seja, caso  $h[n] = 0, n < 0$ , tal verifica-se pois, para  $n < 1$ ,  $u[n-1] = 0 \Rightarrow h[n] = 0 \Rightarrow$

$\Rightarrow h[n] = 0$  para  $n < 0$

$$c) \quad x[n] = 10(u[n] - u[n-3]) \quad R: y[1] + y[2] + y[3]$$

n	0	1	2	3
x[n]	10	10	10	0
h[n]				
0	0	0	0	0
1	0,4	0,4	0,4	0
2	0,2	0,2	0,2	0
3	0,1	0,1	0,1	0

$y[1] = 4$   
 $y[2] = 6$   
 $y[3] = 7$   
 $\Rightarrow 17 //$

④ a) Sistema Variante no tempo (termo  $(n-1)x[n-5]$ )

+  
Sistema Recursivo  $\Rightarrow$  Não Linear

$$b) \quad y[n] = 1,3y[n-1] - 0,4y[n-2] + 0,5x[n-4] + 0,3x[n-5] \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow Y(z) - 1,3Y(z)z^{-1} + 0,4Y(z)z^{-2} = 0,5X(z)z^{-4} + 0,3X(z)z^{-5} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow Y(z)(1 - 1,3z^{-1} + 0,4z^{-2}) = X(z)(0,5z^{-4} + 0,3z^{-5}) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{0,5z^{-4} + 0,3z^{-5}}{1 - 1,3z^{-1} + 0,4z^{-2}} = H(z) \Big|_{\text{c.i. nulas}} = G(z)$$

$$c) G(z) = \frac{0,5z^{-4} + 0,3z^{-5}}{1 - 1,3z^{-1} + 0,4z^{-2}} \cdot \frac{z^5}{z^5} = \frac{0,5z^1 + 0,3}{z^5 - 1,3z^4 + 0,4z^3}$$

$$0 = z^5 - 1,3z^4 + 0,4z^3 \Leftrightarrow z^3(z^2 - 1,3z + 0,4) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{z=0}_{\text{Polo de ordem 3}} \vee z = \frac{1,3 \pm \sqrt{1,69 - 1,6}}{2} \Leftrightarrow z=0 \vee z = \frac{1,6 \pm 0,3}{2} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow z=0 \vee \underbrace{z=0,5 \vee z=0,8}_{\text{polos de 1ª ordem}}$$

d) Tendo em conta que todos os polos estão contidos na circunferência unitária, o sistema é estável.

e) O maior valor absoluto das potências de  $z$  do numerador de  $G(z) < 5 \Rightarrow$

$$\Rightarrow 5 \cdot T_s = \frac{5}{20} = 0,25 \text{ s}$$

$$f) G(1) = \frac{0,5 + 0,3}{1 - 1,3 + 0,4} = \frac{0,8}{0,1} = 8$$

5

$$T_0 = 0,2 \Rightarrow \omega_0 = 10\pi \quad X_{FT}(\omega) = \begin{cases} 0 & , \omega < -20\pi \vee \omega > 20\pi \\ 0,2 \left| \frac{\omega}{40\pi} \right| & , -20\pi \leq \omega \leq 20\pi \end{cases}$$

a)

$$X_{FT}(\omega) \neq 0 \text{ para } \omega \in \{ \overset{m}{-20\pi}, \overset{-1}{-10\pi}, \overset{1}{10\pi}, \overset{2}{20\pi} \}$$

$$b) C_m = \frac{X(m\omega_0)}{T_0} \quad C_{-2} = C_2 = \frac{X(2 \cdot 10\pi)}{T_0} = \frac{0,1}{0,2} = 0,5; \quad C_{-1} = C_1 = 0,25; \quad C_0 = 0$$

c) Tendo em conta que todos os coeficientes da SF complexa são reais,  $\theta_m = 0$  para qualquer  $m$  pois  $e^{j0} = 1$ .

$$C_{-2} = C_2 = 0,5 \cdot 2 = 1; \quad C_0 = k_{ol} = 0; \quad C_{-1} = C_1 = 0,25 \cdot 2 = 0,5$$

d) O sinal  $x_p$  pode ser descrito por  $\sum C_m \cos(m\omega_0 t + \theta_m)$ , com se verificou na alínea anterior,  $\theta_m = 0, \forall m$ , portanto  $x_p(t) = \sum C_m \cos(m\omega_0 t)$ , tendo em conta que  $\cos(x) = \cos(-x)$ ,  $x_p$  é uma função par, pois a soma de funções pares é, também, par.