GMC 721 - Rayonnement acoustique des structures

PROJET: CONCEPTION, FABRICATION ET VALIDATION D'UN ENCOFFREMENT ACOUSTIQUE

Samuel Dupont Matricule: 16 070 591

Samuel. S. dupont. etu@usherbrooke. ca

Nambouri Yazid Matricule:

Professeur: Alain Berry

30 juillet 2017

Introduction

L'objectif de ce projet est de concevoir et tester un encoffrement qui permettant d'isoler le rayonnement d'une source de bruit blanc sur une bande de fréquence de 100 Hz à 10 kHz. Notre but est d'obtenir une insertion minimale de 15 dB tout en ayant la plus faible masse possible de l'encoffrement. La source sonore à isoler est un haut-parleur mid-range M-Audio Studiophile DX4 de dimension 21 cm en hauteur, 15 cm en largeur et 16 cm en profondeur pesant 5.4 kg. Le haut parleur sera installé en position verticale dans l'encoffrement comme indique dans la figure (2.1).

Ainsi pour réaliser ce projet, nous serons limité à un budget maximal de 100\$ pour l'achat des matériaux devant servir à la fabrication de l'encoffrement. Nous serons aussi limité à seulement 1 m pour les dimensions extérieures dans les 3 directions hauteur, largeur et profondeur.

En fin on examinera, les mesures suivantes pour évaluer le projets :

— Mesure de la performance de l'encoffrement sur la bande de fréquences mesurées Equation

$$IL_G = 10log_{10}\left(\frac{\int \sum_i |P_{i,sans}\omega|^2 d\omega}{\int \sum_i |P_{i,avec}\omega|^2 d\omega}\right)$$
(1.1)

L'intégration ici sera faite sur la bande de fréquence de 100 Hz et 8 kHz. Equation

- Compromis entre la masse totale et l'isolation du bruit : Equation
- où M est la masse totale de l'encoffrement.
- La mesure des pressions acoustiques sera faite à 5 points identifiés dans la figure (2.1).

Objectif du projet

2.1 Pré-requis

Avant d'entamer dans les démarches suivies dans ce projet, on definit d'abord certains prérequis acoustiques dont on s'est servi pour la réalisation de ce projet.

Expliquer les notions affaiblissements, transparence, IL, IT

RAJOUTEF PARTIE 2.5 ME-SURES DE PERFOR-MANCES

La transparence

La transparence acoustique est definie par :

Euqation

ou et sont respectivement les intensités acoustiques de l'onde transmise et de l'onde incidente normales à la paroi, θ l'angle d'incidence et ω la pulsation de l'onde acoustique.

On utilisera la transparence en champ diffus qui nous permettra de trouver l'affaiblissement et la perte par insertion pour le cadre de ce projet. Cette transparence peut être définie par :

Equation

Affaiblissement

L'indice d'affaiblissement est une mesure permettant de caractériser l'affaiblissement du rayonnement acoustique d'une structure. Il est défini par la formule suivante, et est inversement proportionnel a la transparence acoustique :

Equation

Perte par insertion

La perte par insertion globale en bandes 1/3 octave est définie comme :

Equation

où les indices indiquent les pressions acoustiques avec et sans l'encoffrement.

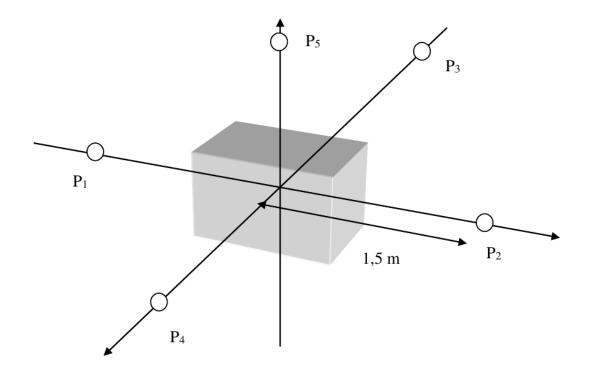


FIGURE 2.1 – Protocole de mesure de la performance acoustique d?un encoffrement.

Supposant qu'en champ diffus, les pressions des ondes planes incidentes ont les mêmes effets sur les plaques on peut réecrire la perte par insertion comme :

Equation

Mesure de performance de l'encoffrement

Pour mesurer la performance de l'enconfrement, on détermine la perte par insertion mais cette fois-ci en intégrant la somme des pression par rapport au la pulsation de l'onde acoutisque comme indiquée dans la relation suivante :

Equation

Notion requises

- 3.1 Hypothèses générales
- Transmission acoustique par une cloison infinie 3.2
- 3.3 Transmission acoustique par une double cloison infinie

Équations acoustique

A partir de considérations physiques on peut directement établir les équations des pressions acoustiques dans chacun des milieux. En effet en assumant une onde plane arrivant sur une plaque infinie on se retrouve avec des solutions d'ondes planes. Les ondes planes étant solutions de l'équation d'onde on a un schéma de propagation acoustique valide.

A chaque interface il y a des ondes transmises et des ondes réfléchies, la somme de ces ondes est réduite à une onde transmise et une onde réfléchie.

Les pressions dans les différents milieux sont donc :

milieu 1:
$$\begin{cases} P_{1,1} &= A_{inc}e^{jwt-jk\cos\theta x_1-jk_1\sin\theta x_3}, \text{ la pression incidente} \\ P_{1,2} &= A_{ref}e^{jwt+jk_1\cos\theta x_1-jk_1\sin\theta x_3}, \text{ la pression réfléchie} \end{cases}$$
milieu 2:
$$\begin{cases} P_{2,1} &= A_{tr2}e^{jwt-jk_2\cos\theta 2x_1-jk_2\sin\theta 2x_3}, \text{ la pression transmise} \\ P_{2,2} &= A_{ref2}e^{jwt+jk_2\cos\theta 2x_1-jk_2\sin\theta 2x_3}, \text{ la pression réfléchie} \end{cases}$$
(3.2)

milieu 2:
$$\begin{cases} P_{2,1} = A_{tr2}e^{jwt-jk_2\cos\theta_2x_1-jk_2\sin\theta_2x_3}, \text{ la pression transmise} \\ P_{2,2} = A_{ref2}e^{jwt+jk_2\cos\theta_2x_1-jk_2\sin\theta_2x_3}, \text{ la pression réfléchie} \end{cases}$$
(3.2)

milieu 3:
$$\left\{ P_3 = A_3 e^{jwt - jk_3 \cos \theta_3 x_1 - jk_3 \sin \theta_3 x_3}, \text{ la pression transmise.} \right.$$
 (3.3)

Par soucis de simplicité, les e^{jwt} seront omis dans les écritures et $A_{inc}=1$.

Équations mécanique

L'équation d'une plaque est donné par : test

$$\mu \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} + D\Delta^4 w = p_- - p_+ \tag{3.4}$$

Les solutions de cette équation pour une plaque infinie sont :

$$\begin{cases} w_p = Ce^{-jwt - jkx3}, \text{ la solution propagative} \\ w_e = Ce^{-jwt - kx3}, \text{ la solution évanescente,} \end{cases}$$
(3.5)

Donc les équations aux deux plaques identiques sont :

$$\begin{cases} w_{p1} = C_{p1}e^{-jwt-jkx3}, \text{ la solution propagative} \\ w_{e1} = C_{e1}^{-jwt-kx3}, \text{ la solution évanescente} \end{cases}$$
(3.6)

$$\begin{cases} w_{p1} &= C_{p1}e^{-jwt-jkx3}, \text{ la solution propagative} \\ w_{e1} &= C_{e1}^{-jwt-kx3}, \text{ la solution évanescente} \end{cases}$$

$$\begin{cases} w_{p2} &= C_{p2}e^{-jwt-jkx3}, \text{ la solution propagative} \\ w_{e2} &= C_{e2}^{-jwt-kx3}, \text{ la solution évanescente}, \end{cases}$$

$$(3.6)$$

Cependant considérant la plaque excité par des ondes acoustiques, les ondes de la plaque seront toujours supersoniques, les solutions évanescentes n'étant pas physiques on a :

$$\begin{cases} w_1 = C_1 e^{-jwt - jk_{p_1}x_3}, \text{ la solution propagative plaque 1} \\ w_2 = C_2 e^{-jwt - jk_{p_2}x_3}, \text{ la solution propagative plaque 2} \end{cases}$$
(3.8)

Remarque : k_{p1} et k_{p2} sont différent du nombre d'onde associé à l'équation de dispersion de la plaque et sont imposés par l'onde acoustique.

Equations de continuités

Les équations de continuités sont :

plaque 1
$$\begin{cases} \frac{\partial P_{1,1}}{\partial x_1} + \frac{\partial P_{1,2}}{\partial x_1} = \rho_0 \omega^2 w_1(x_3, t) & \text{if } x_1 = 0 \\ \frac{\partial P_{2,1}}{\partial x_1} + \frac{\partial P_{2,2}}{\partial x_1} = \rho_0 \omega^2 w_1(x_3, t) & \text{if } x_1 = 0 \\ -\mu_1 \omega^2 w_1 + D_1 \nabla^4 w_1 = P_{1,1} + P_{1,2} - P_{2,1} - P_{2,2} & \text{if } x_1 = 0. \end{cases}$$
(3.9)

$$\begin{aligned} & \textbf{plaque 1} \begin{cases} \frac{\partial P_{1,1}}{\partial x_1} + \frac{\partial P_{1,2}}{\partial x_1} &= \rho_0 \omega^2 w_1(x_3,t) \ \text{à} \ x_1 &= 0 \\ \frac{\partial P_{2,1}}{\partial x_1} + \frac{\partial P_{2,2}}{\partial x_1} &= \rho_0 \omega^2 w_1(x_3,t) \ \text{à} \ x_1 &= 0 \\ -\mu_1 \omega^2 w_1 + D_1 \nabla^4 w_1 &= P_{1,1} + P_{1,2} - P_{2,1} - P_{2,2} \ \text{à} \ x_1 &= 0. \end{cases} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \textbf{plaque 2} \begin{cases} \frac{\partial P_{2,1}}{\partial x_1} + \frac{\partial P_{2,2}}{\partial x_1} &= \rho_0 \omega^2 w_2(x_3,t) \ \text{à} \ x_1 &= e \\ \frac{\partial P_{3}}{\partial x_1} &= \rho_0 \omega^2 w_2(x_3,t) \ \text{à} \ x_1 &= e \\ -\mu_2 \omega^2 w_2 + D_2 \nabla^4 w_2 &= P_{2,1} + P_{2,2} - P_3 \ \text{à} \ x_1 &= e. \end{cases} \end{aligned}$$

$$(3.9)$$

Soit sous forme de système complet :

$$\begin{cases} jk_{1}\cos\theta(-1+A_{ref})e^{-jk_{1}\sin\theta x_{3}} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{1}e^{-jk_{p_{1}}x_{3}} \\ jk_{2}\cos\theta(-A_{tr_{2}} + A_{ref_{2}})e^{-jk_{2}\sin\theta x_{3}} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{1}e^{-jk_{p_{1}}x_{3}} \\ -\mu_{1}\omega^{2}C_{1}e^{-jk_{p_{1}}x_{3}} + D_{1}k_{p_{1}}^{4}C_{1}e^{-jk_{p_{1}}x_{3}} = -e^{-jk_{1}\sin\theta x_{3}} - A_{ref}e^{-jk_{1}\sin\theta x_{3}} + A_{tr_{2}}e^{-jk_{2}\sin\theta x_{3}} + A_{ref_{2}}e^{-jk_{2}\sin\theta x_{3}} \\ jk_{2}\cos\theta_{2}(-A_{tr_{2}}e^{-jk_{2}\cos\theta_{2}e} + A_{ref_{2}}e^{+jk_{2}\cos\theta_{2}e})e^{-jk_{2}\sin\theta_{2}x_{3}} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{2}e^{-jk_{p_{2}}x_{3}} \\ jk_{3}\cos\theta_{3}(-A_{tr_{3}})e^{-jk_{3}\sin\theta_{3}x_{3}-jk_{2}\cos\theta_{2}e} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{2}e^{-jk_{p_{2}}x_{3}} \\ -\mu_{2}\omega^{2}C_{2}e^{-jk_{p_{2}}x_{3}} + D_{2}k_{p_{2}}^{4}C_{2}e^{-jk_{p_{2}}x_{3}} = -A_{tr_{2}}e^{-jk_{2}\sin\theta_{2}x_{3}-jk_{2}\cos\theta_{2}e} - A_{ref_{2}}e^{-jk_{2}\sin\theta_{2}x_{3}+jk_{2}\cos\theta_{2}e} + A_{tr_{3}}e^{-jk_{3}\sin\theta_{3}x_{3}} \\ (3.11) \end{cases}$$

Les conditions de continuités de vitesse entre les milieux et les plaques entrainent :

$$k_1 \sin \theta = k_{p1} = k_2 \sin \theta_2 = k_{p2} = k_3 \sin \theta_3 = k.$$
 (3.12)

Cela signifie l'égalité des nombres d'ondes dans les plaques et des nombres d'ondes dans les fluides. De plus étant dans les mêmes milieux fluides on peut écrire $k_1 = k_2 = k_3 = k_0$, et $\theta = \theta_2 = \theta_3$ soit :

$$\begin{cases} jk_{0}\cos\theta(-1+A_{ref})e^{-jk_{0}\sin\theta x_{3}} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{1}e^{-jkx3} \\ jk_{0}\cos\theta(-A_{tr2}+A_{ref2})e^{-jk_{0}\sin\theta x_{3}} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{1}e^{-jkx3} \\ -\mu\omega^{2}C_{1}e^{-jkx3} + Dk^{4}C_{1}e^{-jkx3} = -e^{-jk_{0}\sin\theta x_{3}} - A_{ref}e^{-jk_{0}\sin\theta x_{3}} + A_{tr2}e^{-jk_{0}\sin\theta x_{3}} + A_{ref2}e^{-jk_{0}\sin\theta x_{3}} \\ jk_{0}\cos\theta(-A_{tr2}e^{-jk\cos\theta e} + A_{ref2}e^{+jk\cos\theta e})e^{-jk\sin\theta x_{3}} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{2}e^{-jkx3} \\ jk_{0}\cos\theta(-A_{tr3})e^{-jk\sin\theta x_{3}-jk\cos\theta e} = -\rho_{0}\omega^{2}C_{2}e^{-jkx3} \\ -\mu\omega^{2}C_{2}e^{-jkx3} + Dk^{4}C_{2}e^{-jkx3} = -A_{tr2}e^{-jk\sin\theta x_{3}-jk\cos\theta e} - A_{ref2}e^{-jk\sin\theta x_{3}+jk\cos\theta e} + A_{tr3}e^{-jk\sin\theta x_{3}-jk\cos\theta e}. \end{cases}$$

$$(3.13)$$

$$\begin{cases} jk_0 \cos \theta A_{ref} + \rho_0 \omega^2 C_1 = jk_0 \cos \theta \\ jk_0 \cos \theta (-A_{tr2} + A_{ref2}) + \rho_0 \omega^2 C_1 = 0 \\ -\mu \omega^2 C_1 + Dk^4 C_1 + A_{ref} - A_{tr2} - A_{ref2} = -1 \\ jk_0 \cos \theta (-A_{tr2} e^{-jk \cos \theta e} + A_{ref2} e^{+jk \cos \theta e}) + \rho_0 \omega^2 C_2 = 0 \\ jk_0 \cos \theta (-A_{tr3}) e^{-jk \cos \theta e} + \rho_0 \omega^2 C_2 = 0 \\ -\mu \omega^2 C_2 + Dk^4 C_2 + A_{tr2} e^{-jk \cos \theta e} + A_{ref2} e^{jk \cos \theta e} - A_{tr3} e^{-jk \cos \theta e} = 0. \end{cases}$$
(3.14)

Sous forme de système on obtient (en remplaçant $\cos \theta$ par Θ)

$$\begin{bmatrix} jk_0\Theta & 0 & 0 & 0 & \rho_0\omega^2 & 0 \\ 0 & -jk_0\Theta & jk_0\Theta & 0 & \rho_0\omega^2 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & -\mu\omega^2 + Dk^4 & 0 \\ 0 & -jk_0\Theta e^{-jk\Theta e} & jk_0\Theta e^{jk\Theta e} & 0 & 0 & \rho_0\omega^2 \\ 0 & 0 & 0 & -jk_0\Theta e^{-jk\Theta e} & 0 & \rho_0\omega^2 \\ 0 & 0 & +e^{-jk\Theta e} & +e^{jk\Theta e} & -e^{-jk\Theta e} & 0 & -\mu\omega^2 + Dk^4 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} A_{ref} \\ A_{tr2} \\ A_{ref2} \\ A_{tr3} \\ C_1 \\ C_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} jk_0\Theta \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
(3.15)

Il est possible de résoudre le système numériquement pour trouver les solutions.

La transparence acoustique est séparant deux milieux acoustiques est donnée par la formule :

$$\tau = \frac{I_t(\omega, \theta)}{I_i(\omega, \theta)} \tag{3.16}$$

Où I_t et I_i sont les intensités acoustiques de l'onde transmise et incidente.

L'intensité est donné par :

$$I(\omega, \theta) = \frac{1}{2} \Re\{p(0, x_3)v^*(0, x_3)\}$$
(3.17)

soit pour l'intensité incidente : $I_i(\omega, \theta) = \frac{1}{2} \frac{\cos \theta}{\rho_0 c_0}$ et pour soit pour l'intensité transmise : $I_t(\omega, \theta) = \frac{\Re\{A_t^2\}}{2} \frac{\cos \theta}{\rho_0 c_0}$. L'intensité transmise est donc obtenue par :

$$\tau = \frac{I_t(\omega, \theta)}{I_i(\omega, \theta)} = \Re\{A_t^2\}$$
(3.18)

L'indice d'affaiblissement est donné par :

$$R = 10\log_{10}\frac{1}{\tau} \tag{3.19}$$

La figure 3.1 montre les résultats numériques de la cloison calculé précédemment comparés aux résultats analytiques d'une plaque simple.

On peut voir plusieurs différences apparaitre entre les deux configurations. Des pics apparaissent, un en basse fréquence à 50 Hz et des harmoniques de 1980 Hz. Le pic en basse fréquence peut être interprété comme le moment où les deux plaques vibrent en opposition de phase, créant une fréquence dite de respiration.

Les fréquences harmoniques sont probablement due à la présence d'ondes stationnaires entre les deux plaques, les murs imposent une condition limite de résonance demi-onde qui se répète à chaque harmonique.

La fréquence de coïncidence reste la même, car il y a deux plaques identiques.

Enfin un mot général sur l'affaiblissement, on constate que les performances en très basse fréquences tendent tout deux à zéros, mais sont amélioré de quasiment 6dB en suivant la loi de 6 dB par octave jusqu'à la fréquence de respiration où l'absorption devient minimale. La pente de la cloison double change pour devenir une pente de 12dB par octave. Le comportement à la fréquence de coïncidence reste le même pour les deux configurations mais les performances de la double cloison sont supérieurs de manière générale. Les fréquences de résonances demi ondes mitigent cependant les résultats, mais ils pourraient être compensés en rajoutant un matériau amortissant.

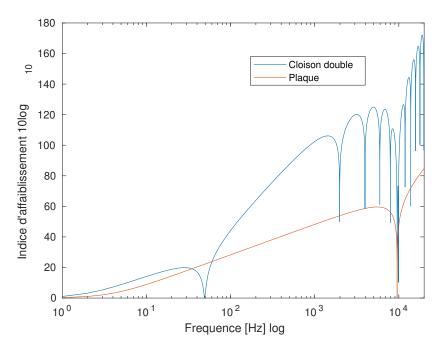


FIGURE 3.1 – Comparaison de l'indice d'affaiblissement d'une plaque simple et d'une cloison

- 3.4 Un modèle fini plus réaliste
- 3.5 Influence du matériau poreux
- 3.6 Résonateur de Helmholtz
- 3.7 Matrice de transfert

Étude théorique : simulation et optimisation

Construction du prototype

Étude expérimentale et résultats

Conclusion