

Network Flow: Task allocation using Bipartite Graph.

Francis N Tsigbey
Ciencia da Computação
DCC-UFRR
Boa Vista, Brasil
tsigbeyfrancis@gmail.com

João L.S. Rodrigues
Ciencia da Computação
DCC-UFRR
Boa Vista, Brasil
joaolucasidney@outlook.com

Abstract—This project of Analysis of Algorithms discusses about Bipartite Graphs modelled as Flow Networks to represent tasks allocation in order to calculate the maximum flow. It uses the standard Ford-Fulkerson method, with augmenting paths, minimum cuts and residual network, and its Edmond-Karp implementation, which uses Breadth-first search. It shows us the advantages of using bipartite graphs in everyday life application and the complexity of time in the computing world.

I. INTRODUÇÃO

Os algoritmos fazem parte do dia a dia das pessoas. Seja uma receita culinária ou instruções para uso de medicamentos. Ou seja, é uma sequência de ações executáveis para chegar à solução de um determinado tipo de problema. Segundo *Edsger Dijkstra*, um algoritmo corresponde a uma descrição de um padrão de comportamento, expresso em termos de um conjunto finito de ações.

A análise de algoritmos (descrita e difundida por D.E. Knuth) tem como função determinar os recursos necessários para executar um dado algoritmo. Ela estuda a correção e o desempenho através da análise de correção e da análise de complexidade. Dados dois algoritmos para um mesmo problema, a análise permite decidir qual dos dois é mais eficiente.

Parte desses problemas de algoritmo são modelados em grafos, estruturas de dados muito importantes na computação e este trabalho irá focar no método Ford-Fulkerson e no algoritmo de Edmond-Karp que o implementa para solucionar problemas de alocação de tarefas e determinação de fluxo máximo em rede e grafos.

A seguir será apresentado a modelagem do problema, uma breve introdução aos algoritmos utilizados, a implementação do algoritmo de Ford-Fulkerson e a conclusão.

II. MODELAGEM DO PROBLEMA

O problema do Fluxo Máximo foi modelado da seguinte forma: existe uma empresa de prestação de serviço querendo alocar suas filiais, contratadas de forma que possam solucionar uma determinada tarefa (vértices do grafo) o mais rápido possível do jeito mais eficiente possível, partindo do pressuposto de que cada tarefa tem uma carga (representada pela aresta do grafo) para ser resolvida e os funcionários (representados pelos vértices do grafo) tem uma capacidade adquirida ao longo do tempo para resolver algumas das tarefas. A empresa tem interesse em saber qual é a melhor forma de distribuir as tarefas para que os funcionários possam resolvê-las da forma mais otimizada. Por conta disso o problema foi modelado na forma de grafos bipartido, já que não há necessidade de haver relacionamentos entre os funcionários; Eles apenas efetuaram uma ou mais tarefas. Este grafo bipartido pode ser convertido em um fluxo de redes, adicionando um nó fonte source (origem) e um nó destino sink (destino), para podermos usar o algoritmo Edmond-Karp e encontrar o fluxo máximo de tarefas que podem ser realizadas pelos funcionários a qualquer momento. A fig 1 ilustra o grafo bipartido com a “A-origem” e o “B-destino”.

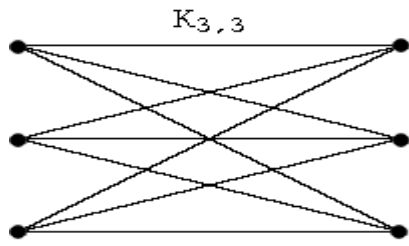


Fig.

1. exemplo de um grafo bipartido.

A. Grafo bipartido

Um grafo bipartido pode ser definido da seguinte forma: Um grafo G é dito bipartido quando suas vértices $V(G)$ podem ser divididos em dois conjuntos disjuntos X e Y , tais que toda aresta de G liga um vértice na parte X e outro na parte Y .

A notação $G=(X,Y,E)$ é a comumente usada para nos referirmos ao grafo bipartido com partição X , Y e $E(G) = E$. [13] [9].

Teorema:

- Um grafo G é bipartido se e somente se todo ciclo de G possuir comprimento par. [8]
- Um grafo é bipartido se, e somente se, seu número cromático é menor que ou igual a 2. Isso significa que podemos colorir todos os vértices usando apenas duas cores de maneira que uma aresta nunca ligue dois vértices da mesma cor. [13]

Pontes de konigsberg: Problema muito conhecido na área da computação ao, já que foi resolvido com a de teoria dos grafos. O problema consiste em encontrar o caminho que atravessasse todas as pontes uma vez só e que retorne ao ponto de partida, considerando que há duas ilhas e 7 pontes no rio.

[8]

Demonstração do Problema da Ponte de Konigsberg resolvido com o uso de grafos bipartidos:

Ida: Sejam X e Y as duas partições de G , todo caminho em G alterna um vértice de X com um vértice de Y (consequência da definição de grafo bipartido). Supondo que um ciclo contém um vértice v_i em uma das duas partições. Para voltar a esse vértice, é preciso ir na outra partição e voltar um número par de vezes. [8]

Volta: Seja G um grafo onde todo ciclo é de comprimento par. Seja um vértice v_i de G .

Colocamos num conjunto X o vértice v_i e todos os outros que são a uma distância par de v_i . Os outros vértices formam o conjunto Y . Caso não houvesse nenhuma aresta ligando dois vértices de X ou de Y , respeitaríamos as condições para que o grafo seja bipartido. Suponhamos agora que existe uma outra aresta entre dois vértices a e b de X (ou Y). Já temos um caminho par entre a e b . Acrescentando a nova aresta, obteríamos um ciclo de comprimento ímpar, o que contradiz a hipótese. Portanto, não pode existir outra aresta entre qualquer par de vértice que já está em X (igualmente par Y) e o grafo é bipartido. [8] Note que essa prova indica de maneira direta qual seria o algoritmo para determinar se um grafo é bipartido ou não. [8]

A noção de grafo completo pode ser estendida aos grafos bipartidos. Um grafo bipartido completo é um grafo onde todos os vértices da partição X e ligado por uma aresta a todos os vértices da partição Y . Seja m e n o número de vértices em X e Y , respectivamente, o grafo completo bipartido será denotado $K_{m,n}$. [8]

B. Fluxo máximo

A seguir mostraremos alguns conceitos de fluxo máximo que serão utilizados na aplicação do trabalho desenvolvido na disciplina de análise de algoritmo.

Definição: O fluxo máximo consiste em mostrar o número máximo de unidades de fluxo que pode ser enviado através da rede desde o nó origem (vértice origem S) até o nó destino (vértice destino T) sem violar nenhuma restrição de capacidade. [11] [13]

Teorema: Seja X o conjunto de nós que pode ser atingido a partir de S através de um caminho não cheio, e Seja Y o conjunto dos nós restantes. $T \in Y$ $T \in X$ e não se encontra numa situação de fluxo máximo.

[11]

Considere-se o corte composto pelos ramos com uma extremidade em X e outra em Y . Todos os arcos dirigidos de um nó V em X para um nó W em Y estão cheios pois caso contrário W pertenceria a X e não a Y . Qualquer arco dirigido de Y para X terá fluxo nulo pois caso contrário isso seria um retorno de fluxo de Y para X que, se fosse anulado, aumentaria o fluxo que efetivamente chega a T , o que contraria a hipótese inicial de a rede estar na situação de fluxo máximo. Então, a capacidade do corte, que é igual ao fluxo de X para Y , é igual ao fluxo na rede, que é máximo. [11]

Exemplo de aplicação: fluxo de um líquido através de rede de tubos, fluxo de mercadorias do produtor ao consumidor, casamento de desempregados com empregos: [8]

- Grafo com múltiplas origens e/ou múltiplos destinos. [12]
- Encontrar o corte mínimo que separa o grafo em duas partes. [12]
- Encontrar número de caminhos que não usem as mesmas arestas. [12]
- Encontrar o maior emparelhamento num grafo bipartido. [12]

Prova: Seja f um fluxo que respeita as capacidades. Seja C um corte e S a margem superior do corte. Pela propriedade dos saldos, a intensidade de f e igual ao saldo de f em S . Esse saldo é $out(S) - in(S)$ e assim não passa de $out(S)$. Como f respeita as capacidades, $out(S)$ não passa da capacidade do corte C . [10]

III. OS ALGORITMOS

A. Ford-Fulkerson

O algoritmo de Ford-Fulkerson ou “algoritmo de caminhos aumentados”, funciona assim: enquanto existir caminho aumentante de origem até o destino, envia fluxo por esse caminho e sendo utilizado para encontrar o fluxo de valor máximo que faça o melhor uso possível da capacidade disponível deste. [15]

B. Edmond-Karp

O algoritmo de Edmonds-Karpe é apenas uma implementação do método FordFulkerson que usa busca em largura para encontrar os caminhos aumentados. [15]

IV. IMPLEMENTAÇÃO

O main.c é iniciado com a leitura da linha dada como entrada 04 números inteiros: o número de vértices(interseções), o número de arestas (carga), o número de tarefas (origens) e o número de funcionários (destinos). Após esta leitura é criado um Grafo com dois nodo extras, para que seja feito a implementar a ideia da A-origem e B-destino, source e sink respectivamente. Após isso, e dado um número de linhas que corresponde ao número de arestas, que são 3 inteiros de entrada: um vértice origem, um vértice destino, e o peso (fluxo máximo) daquela aresta. Também é criado a variável resposta, que recebe o valor de retorno da função “Ford-Fulkerson” e seus caminhos. [16]

No módulo “FordFulkerson”, recebe como parâmetros de entrada o número de vértices e o

grafo. Em sua execução, é criado um grafo de fluxo residual. Em seguida, o vetor cam caminha alocando-o. Entra então um while que é assumido verdadeiro quando a função de Busca em Largura (buscaLargura) retorna 1, que significa que achou um caminho da A-origem ao B-destino. Dentro do while, é criado um incremento máximo de valor máximo e um for onde começo do último vértice até o primeiro, olhando os fluxos e determina o incremento máximo de acordo com o fluxo do caminho. Após isso, substitui-se no grafo residual as arestas existentes com o valor do fluxo, que é o valor anterior mais ou menos o incremento, de acordo com a direção que estamos seguindo e ao final, teremos, o fluxo máximo. [16]

No módulo “buscaLargura”, recebe como parâmetros de entrada o número de vértices, o vetor caminho, o grafo e o grafo de fluxo (grafo residual). aqui, determinamos A-origem como o número de vertices+1 e B-destino como o número de vertice+1. Cria-se uma fila dinamicamente, usando o módulo “fila”, e um vetor de visitados (com tamanho vertice+2). Este vetor que inicializa em 0, que significa que aquele vértice não foi visitado ainda. Para inicializar, e enfileirar a A-origem e, na função enfileirar, temos que o valor de visitado daquele vértice muda para 1, que significa que ele foi visitado, porém ainda ha vizinhos a serem visitados. O valor de caminho agora é -1, uma vez que ele é o ponto de partida. Temos, então, um while, que enquanto ainda houver uma fila, vai desenfileirar o primeiro elemento, e isso faz com que o valor de visitado daquele vértice muda para 2, que significa que ele e todos os seus vizinhos foram visitados. Seguindo o código, temos um for que percorre por todos os vizinhos do vértice desenfileirando e enfileira todos os vizinhos validos, sendo que os validos são os vértices com valor 0 em visitado e que tenham um valor de fluxo que não excedeu a capacidade ainda. Ao final, temos um check que recebe o visitado do último vértice para conferir que o algoritmo conseguiu chegar ao destino. [16]

V. COMPLEXIDADE

Aqui será apresentada a análise do custo teórico de tempo e de espaço dos principais algoritmos e estruturas utilizadas. foram analisadas as funções:

- Edmond-Karp: A complexidade de tempo é $O(\text{fluxo máximo} \times \text{número de arestas})$, já que executamos um loop enquanto nos for dado um caminho existente. No pior caso, podemos

adicionar 1 unidade de fluxo em cada iteração a complexidade do tempo torna-se $O(\text{fluxo} \cdot \text{número de arestas})$. Neste caso, como usamos também o Busca em Largura, temos que será $O(\text{vértices} \cdot \text{número de arestas} \cdot \text{fluxo-maximo})$.

- **buscaLargura** : A complexidade do tempo do algoritmo da Busca em Largura pode ser expressa como $O(\text{número de vértices} + \text{número de arestas})$, uma vez que cada vértice e cada aresta ser aos explorados no pior caso. A complexidade de espaço é $O(\text{número de vértices})$, ou seja, $O(n)$.
- **criaFila**: Função inicializada apenas a fila com ponteiros nulos, o que traz uma complexidade de $O(1)$.
- **enfileira**: Função que insere o elemento no fim da fila. Uma operação nada custosa nesta situação. Como ele somente muda o endereço de onde seus ponteiros apontam, esta função é vista como $O(1)$.
- **Desenfileira**: Função que retira o primeiro elemento da fila. Uma operação nada custosa nesta situação. Esta função é vista como $O(1)$.

A complexidade total do programa e a maior complexidade dentre as citadas acima. Temos, então, ela como $O(\text{vértices} \cdot \text{número de arestas} \cdot \text{fluxoMaximo})$.

Funcionário

VI. RESULTADOS

A. Avaliação Experimental

O algoritmo recebe as dados de entrada. Porém não retorna nenhum resultado. Logo não foi possível avaliar de forma satisfatória o experimento

B. Conclusão

Nesta abordagem foi possível entender ao menos teoricamente, como alocar tarefas para funcionários dividindo o peso arbitrário das tarefas no maior número de funcionários que poderiam resolvê-la mesmo que não tenha sido possível visualizar seus resultados através do experimento

REFERENCES

- [1] Thomas H. CORMEN; Charles E. LEISERSON; Ronald L. RIVEST, "Algoritmos: teoria e prática". Rio de Janeiro: Campus, 2002. 916 p.
- [2] J. Clerk Maxwell, A Treatise on Electricity and Magnetism, 3rd ed., vol. 2. Oxford: Clarendon, 1892, pp.68–73.
- [3] <https://www.hackerearth.com/practice/algorithms/graphs/maximum-flow/tutorial/>
- [4] K. Elissa, "Title of paper if known," unpublished.
- [5] R. Nicole, "Title of paper with only first word capitalized," J. Name Stand. Abbrev., in press.
- [6] https://en.wikipedia.org/wiki/Ford%E2%80%93Fulkerson_algorithm#Complexity
- [7] M. Young, The Technical Writer's Handbook. Mill Valley, CA: University Science, 1989.
- [8] <https://www.geeksforgeeks.org/ford-fulkerson-algorithm-for-maximum-flow-problem/>
- [9] Feofiloff, P. (14 de Julho de 2017). Algoritmos para Grafos. Fonte: Instituto de Matemática e Estatística da Universidade de São Paulo: <https://www.ime.usp.br>
- [10] Oliveira, J. F. (s.d.). Problemas de Fluxo Máximo. Fonte: Faculdade de Engenharia da Universidade do Porto: <https://web.fe.up.pt>
- [11] Ribeiro, P. (2015). Fluxo Máximo. Fonte: <http://www.dcc.fc.up.pt>
- [12] Siaudzonis, L. (s.d.). Grafos Bipartidos. Fonte: CodCad: <http://www.codcad.com/lesson/65>
- [13] Valeriano A. de Oliveira, S. R. (s.d.). Teoria dos Grafos. Fonte: UNESP: <https://www.ibilce.unesp.br>
- [14] Maximum flow - Ford-Fulkerson and Edmonds-Karp. (s.d.). Fonte: CPAlgorithms: <https://cp-algorithms.com/graph>