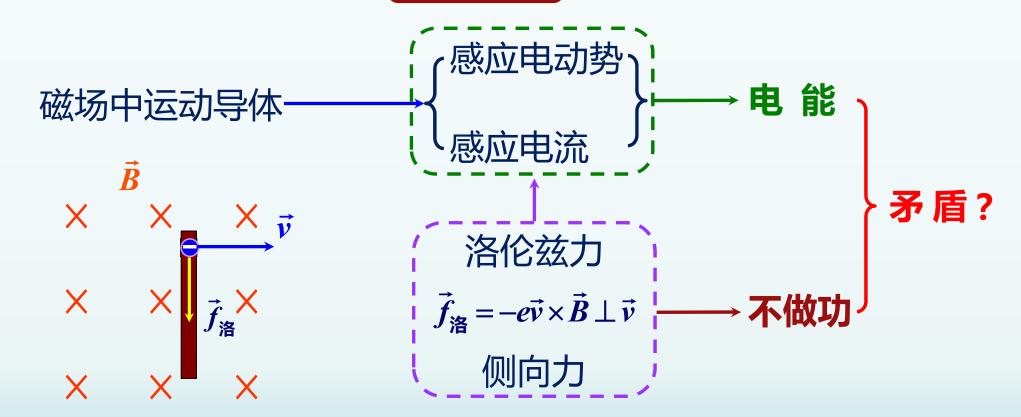
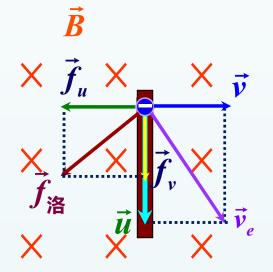
### 一个问题



谁为回路提供电能



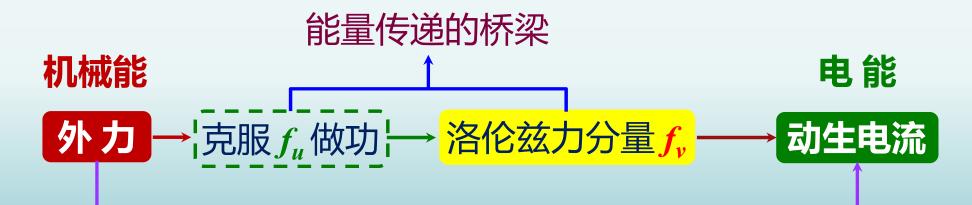
每个电子受的洛仑兹力

$$\vec{f}_{\mathbf{\hat{B}}} = \vec{f}_{v} + \vec{f}_{u} \longrightarrow \left| \vec{f}_{\mathbf{\hat{B}}} \right| = e\vec{v} \times \vec{B} + e\vec{u} \times \vec{B}$$

 $\vec{f}_u$  对电子做**正功**  $\vec{f}_u$  对电子做**负功** 

f<sub>B</sub>对电子**不做功** 

### 要使棒ab保持速度v运动,则必有外力作功!

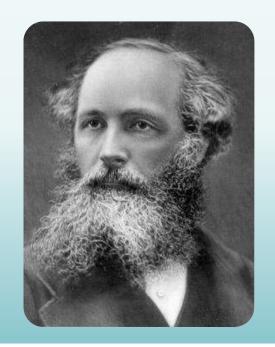


• **感生电动势**  $\longleftarrow$  导体回路不动,B变化

### 数学表达

由法拉第电磁感应定律:

$$\varepsilon_{i} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = -\int_{S} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$



麦克斯韦 (Maxwell)

敏锐地觉察到感生电动势的现象预示着有 关电磁场的新的效应。

他相信即使不存在导体回路,变化的磁场在其周围空间也会激发出一种特殊的电场。

他相信即使不存在导体回路,变化的磁场在其周围空间也会激

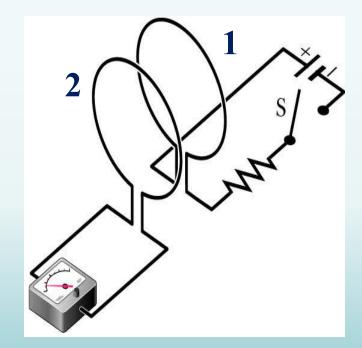
发出一种特殊的电场。 **感应电场** 一产生感生电动势的原因  $\uparrow$  有导体回路时,这种电场 $\vec{\epsilon}$  提供一种非静电力产生 $\epsilon_{i}$ 。

### • 感应电场

两个静止的线圈

线圈1中,  $I \rightarrow$ 变化时,

线圈2——感应电流 Ii



驱动线圈2中电荷运动的不是洛伦兹力

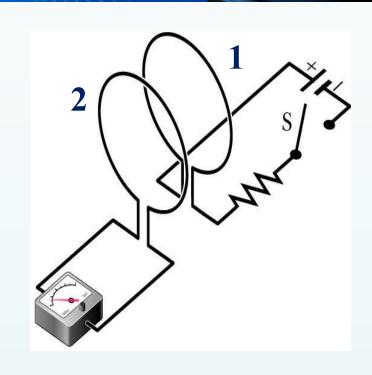
### • 感应电场

两个静止的线圈

线圈1中,  $I\rightarrow$ 变化时,

线圈2──感应电流 Ii

驱动线圈2中电荷运动的不是洛伦兹力



是不是静电场产生的力呢? 否

保守力场  $\longrightarrow \oint \vec{E}_{e} \cdot d\vec{l} \equiv 0$  不符合线圈2的情况

变化磁场的物理效应:产生非静电场——感应电场

• **感应电场** — 真实存在,已得到实验证实

# 特点

### 演示实验

① 因磁场随时间变化而产生,电场线闭合,又称为涡旋电场。

$$d\vec{B}/dt$$

- ②  $\vec{E}_i$ 与静电场一样,对场中的电荷有力的作用  $\vec{F} = q\vec{E}_i$
- ③  $\vec{E}_i$ 不依赖空间是否有导体存在。  $\frac{d\vec{B}}{dt} \neq 0 \longrightarrow \vec{E}_i$  全空间存在
- ④  $\vec{E}_i$ 是非保守力场。  $\oint \vec{E}_i \cdot d\vec{l} \neq 0$

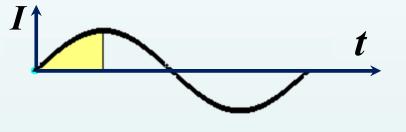
### • 感应电场的实验验证与应用

### 电子感应加速器

原理

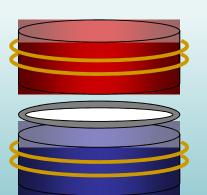
用变化磁场所激发的感应电场来加速电子

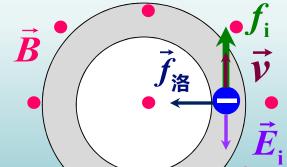
用洛伦兹力约束电子的运动,增加电子的运动行程



交流电在前 1/4周期时, 管中的

感应电场是顺时针的 (俯视图)





电子受力:

$$\vec{v}$$
  $\vec{f}_{\mathbf{A}} = -e\vec{v} \times \vec{B}$  (向心力)

$$\vec{f}_{i} = -e\vec{E}_{i}$$
 (切向加速)

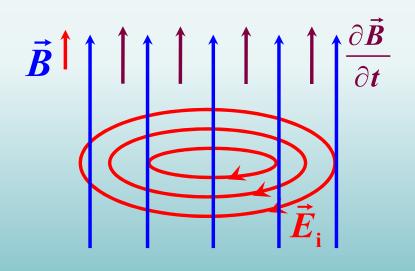
#### • 感生电动势的计算

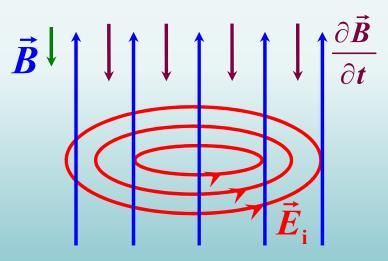
法拉第电磁感应定律  $\varepsilon_{i} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = -\int_{S} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$ 

通常考虑闭合回路:

$$\oint_{L} \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int_{S} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \longrightarrow \vec{E}_{i} \text{ 的环路定理}$$

感应电场方向判断: 楞次定律 感应电场激发的磁场阻碍外场变化





# 感应电场与静电场对比

对场中的电荷有力的作用

静电场

由静止的电荷激发

产生原因

场中导体 感应电场平衡静电场 等势体、无持续电流

静电感应

电场线

不闭合

场方程

 $\begin{cases} \oint_{s} \vec{E}_{e} \cdot d\vec{S} = \sum_{i} q_{i} / \varepsilon_{0} \neq 0 \text{ 有源场} \\ \oint_{L} \vec{E}_{e} \cdot d\vec{l} \equiv 0 \text{ 无旋场} \end{cases}$ 

感应电场

由变化的磁场激发

电磁感应

感应电动势

持续的感应电流

闭合、涡旋电场

$$\oint_{S} \vec{E}_{i} \cdot d\vec{S} = 0 \quad \text{无源场}$$

$$\oint_{L} \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int_{S} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \neq 0 \quad \text{有旋场}$$

# 感应电场与静电场对比

对场中的电荷有力的作用

静电场

感应电场

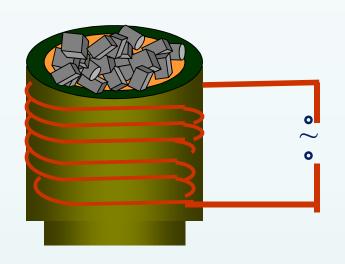
场方程 
$$\begin{cases} \oint_{s} \vec{E}_{e} \cdot d\vec{S} = \sum_{i} q_{i} / \varepsilon_{0} \neq 0 \text{ 有源场} \\ \oint_{L} \vec{E}_{e} \cdot d\vec{l} \equiv 0 \text{ 无旋场} \end{cases}$$

 $\begin{cases} \oint_{s} \vec{E}_{i} \cdot d\vec{S} = 0 & \text{无源场} \\ \oint_{L} \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int_{s} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \neq 0 \text{ 有旋场} \end{cases}$ 

保守场、 可以引入电势

非保守场、不能引入电势

· 涡流 — — 高频电磁感应炉





### 其他应用

金属探测器

探雷器

. . . . .

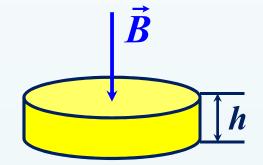
### 涡流的危害

涡流会消耗电功率, 而且降低设备能量利用效率。

例.将半径为a、厚为h、电导率为o的金属圆盘,同轴放置在轴对称匀强磁场B中,且dB/dt>0。求圆盘上的电流强度及产生的热功率。

解: 取半径为r,厚度为dr的圆筒,其电动势

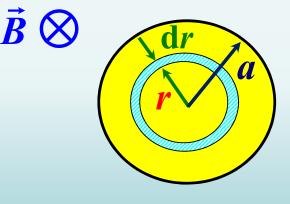
$$d\varepsilon_{i} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt}(B \cdot \pi r^{2}) = -\pi r^{2} \frac{dB}{dt}$$



其电阻为: 
$$R = \frac{2\pi r}{\sigma \cdot h \cdot dr}$$

电流为: 
$$dI_i = \frac{d\varepsilon_i}{R} = -\frac{r}{2}\sigma h \frac{dB}{dt} dr$$

总电流: 
$$I_i = \int dI_i = -\frac{1}{4}a^2\sigma h \frac{dB}{dt}$$



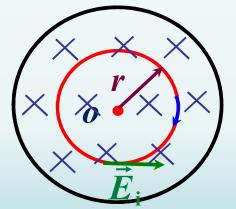
热功率: 
$$P = \int dP = \int R(dI_i)^2 = \frac{1}{8}\pi\sigma ha^4 \left(\frac{dB}{dt}\right)^2$$

例. 求一个轴对称磁场变化时的涡旋电场。已知磁场均匀分布在半径为R的范围内,dB/dt=常量,而且大于零。

求: (1) 任意距中心o为r处的 $E_i$ =?

(2)计算将单位正电荷从 $a \rightarrow b$ ,  $E_i$ 的功

解: (1) 由B的均匀及柱对称性可知,在同一圆周上



$$\oint \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

 $E_i$ 的大小相等,且沿切线方向,取半径为r的电力线为积分路径。定义顺时针为正方向。 当r<R时:

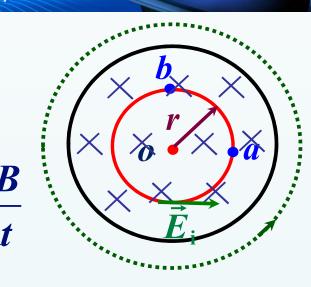
$$\oint \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = E_{i} \cdot 2\pi r$$

$$-\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} = -\frac{dB}{dt} \cdot \pi r^{2}$$

$$E_{i} = -\frac{r}{2} \frac{dB}{dt}$$

当
$$r < R$$
时:  $E_i = -\frac{r}{2} \frac{dB}{dt}$ 

当
$$r > R$$
时:  $\oint \vec{E}_i \cdot d\vec{l} = E_i \cdot 2\pi r$  
$$-\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} = -\frac{dB}{dt} \cdot \pi R^2$$
  $E_i = -\frac{R^2}{2r} \frac{dB}{dt}$ 

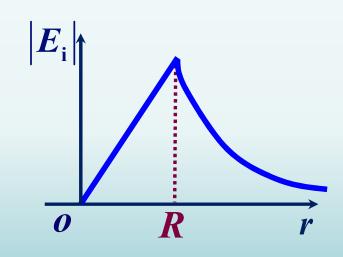


(2) 沿1/4圆周将单位正电荷从 $a \rightarrow b$ , $E_i$ 做功

$$A_{\frac{1}{4}ab} = \int \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = \int_{0}^{\pi r/2} \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \cdot dl = \frac{\pi}{4} r^{2} \frac{dB}{dt}$$

 ${\it B3/4}$ 圆周将单位正电荷从a 
ightarrow b, $E_i$ 做功

$$A_{\frac{3}{4}ab} = \int \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int_{0}^{3\pi r/2} \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \cdot dl = -\frac{3\pi}{4} r^{2} \frac{dB}{dt}$$



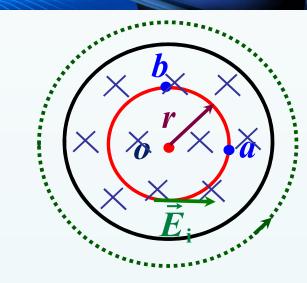
(2) 沿1/4圆周将单位正电荷从 $a \rightarrow b$ , $E_i$ 做功

$$A_{\frac{1}{4}ab} = \int \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = \int_{0}^{\pi r/2} \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \cdot dl = \frac{\pi}{4} r^{2} \frac{dB}{dt}$$

262
 262
 262
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362
 362

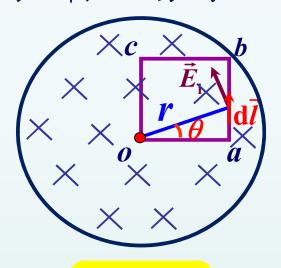
$$A_{\frac{3}{4}ab} = \int \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int_{0}^{3\pi r/2} \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \cdot dl = -\frac{3\pi}{4} r^{2} \frac{dB}{dt}$$

- 结论: ①  $E_i \propto dB/dt$ , 与B大小无关
  - ② r>R,磁场外 $E_i\neq 0$ 。
  - ③  $A_{1/4ab} \neq A_{3/4ab}$   $\vec{E}_i$ 做功与路径有关——非保守力场



例. 在上例的磁场中,放入一边长为L的正方形导体回路oabc。

求: (1)回路各边的感应电动势; (2)  $\varepsilon_{i\dot{s}}$ ; (3)有静电场吗? 若有, c与a哪点电势高?



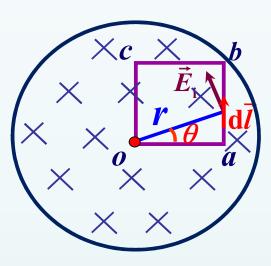
$$E_{i} = \frac{r}{2} \frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t}$$

$$\varepsilon_{\rm i} = \int_{-}^{+} \vec{E}_{\rm i} \cdot {\rm d}\vec{l}$$

解: (1) 
$$oa \perp \vec{E}_i$$
  $\rightarrow \varepsilon_{oa} = \varepsilon_{oc} = 0$   $oc \perp \vec{E}_i$   $\rightarrow \varepsilon_{oa} = \varepsilon_{oc} = 0$   $\varepsilon_{ab} = \int_a^b \vec{E}_i \cdot d\vec{l} = \int_a^b E_i \cos\theta dl = \int_a^b \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \cos\theta dl$   $= \int_a^b \frac{L}{2} \frac{dB}{dt} dl = \frac{1}{2} \frac{dB}{dt} L^2$ 

同理: 
$$\varepsilon_{bc} = \frac{1}{2} \frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t} L^2$$

解: 
$$\varepsilon_{ab} = \int_a^b \vec{E}_i \cdot d\vec{l} = \frac{1}{2} \frac{dB}{dt} L^2$$
  $\varepsilon_{bc} = \frac{1}{2} \frac{dB}{dt} L^2$ 



$$\mathcal{E}_{ab} = \int_{a} E_{i} \cdot dt = \frac{1}{2} \frac{L^{2}}{dt} \qquad \qquad \mathcal{E}_{bc} = \frac{1}{2} \frac{L}{dt} L^{2}$$

(2) 
$$\Re \varepsilon_{i \not \in}$$

$$\varepsilon_{i \not \in} = \varepsilon_{ab} + \varepsilon_{bc} = \frac{dB}{dt} L^{2}$$

或根据法拉第电磁感应定律

$$\varepsilon_{i,\vec{\&}} = -\frac{\mathrm{d}\Phi}{\mathrm{d}t} = -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(\vec{B}\cdot\vec{S}) = S\frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t} = L^2\frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t}$$

(3) 有静电场吗? 若有, c与a哪点电势高?

令回路中电流为 $I_i$ ,每条边长电阻为R

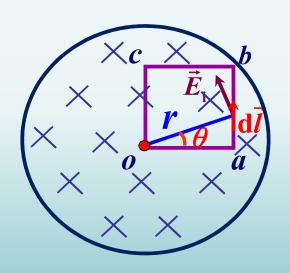
则从a到c的电势变化为:  $V_a + |\varepsilon_{ab}| - I_i R + |\varepsilon_{bc}| - I_i R = V_c$ 

解:则从a到c的电势变化为:

$$V_a + \left| \varepsilon_{ab} \right| - I_i R + \left| \varepsilon_{bc} \right| - I_i R = V_c$$

$$\begin{vmatrix}
V_a - V_c = 2I_i R - 2 | \varepsilon_{ab}| \\
I_i = \frac{2|\varepsilon_{ab}|}{4R}
\end{vmatrix} V_a - V_c = |\varepsilon_{ab}| - 2|\varepsilon_{ab}| = -|\varepsilon_{ab}| < 0$$

$$V_c > V_a$$



在涡旋电场作用下,正电荷聚集在c点,负电荷聚集在a点

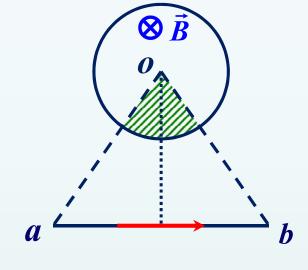
存在静电场

例. 磁力线限制在圆柱体内,沿轴向均匀分布, dB/dt=常量, 而且大于零。求 $\varepsilon_{ab}$ 

解: 假想用导线连接oa、ob

根据涡旋电场特点,  $\varepsilon_{oa}=0$   $\varepsilon_{bo}=0$ 

故新加入的导线在不影响ab电势的情况下构成了闭合回路。

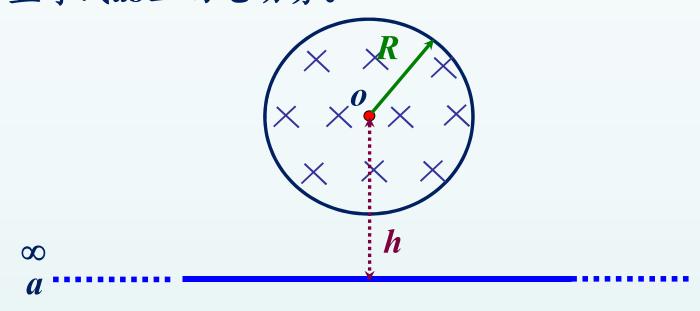


$$\left\{ egin{aligned} arepsilon_{ab} = -rac{\mathrm{d}\, arPhi}{\mathrm{d}\, t} \ arPhi = BS_{eta^{rac{lpha}{B}}} \end{array} 
ight\} \left\{ egin{aligned} arepsilon_{ab} = -S_{eta^{rac{lpha}{B}}} rac{\mathrm{d}\, B}{\mathrm{d}\, t} \end{aligned} 
ight\}$$

若ab无限长呢?

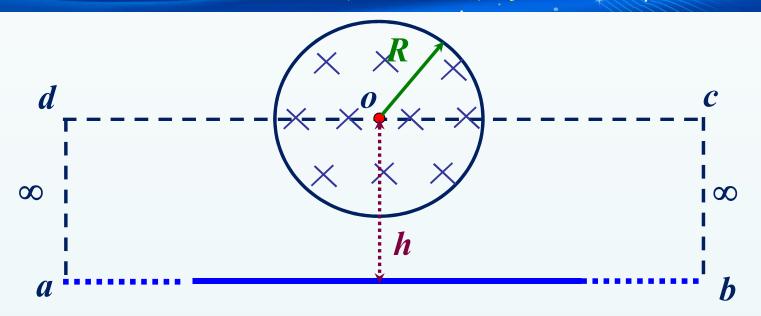
 $\infty$ 

例.磁场均匀分布在半径为R的范围,dB/dt=常量,且大于零。求无限长直导线ab上的电动势。



解: 常规解法。利用前面例题的结论

当
$$r > R$$
时, $E_{i} = \frac{R^{2}}{2r} \frac{dB}{dt} \longrightarrow \varepsilon_{i} = \int_{-}^{+} \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l}$ 



另解: 取如图所示的矩形回路。

$$\mathcal{E}_{abcd} = \mathcal{E}_{ab} + \mathcal{E}_{bc} + \mathcal{E}_{cd} + \mathcal{E}_{da}$$

$$= 0$$

$$\mathcal{E}_{ab} = \mathcal{E}_{abcd} = -\frac{\mathrm{d}\,\Phi}{\mathrm{d}t} = -\frac{\pi R^2}{2} \frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t}$$

方向: 由楞次定律判断  $a \longrightarrow b$ 

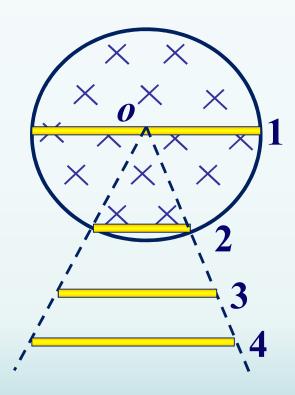
# 课堂练习

例.有四根导体棒放置入磁场中,dB/dt > 0。

- (1) 比较各棒中的 $\epsilon_i$ 。
- (2) 3, 4连成通路I<sub>i</sub>=?
- (3) 棒中哪端电势高?

解: (1) 
$$\varepsilon_3 = \varepsilon_4 > \varepsilon_2 > \varepsilon_1 = 0$$

- (2)  $I_i = 0$
- (3)  $V_{\pm} > V_{\pm}$



例. 在半径为R的圆形区域内,有垂直向里的均匀磁场正在减小。有一金属棒abc放在图示位置,已知ab=bc=R,求(1) a、b、c三点感应电场的大小和方向(在图上标出);(2) 棒上感应电动势 $\varepsilon_{abc}$ 为多大;(3) a、c哪点电势高。

解: (1) 由楞次规律知, 感应电场的方向 是顺时针沿L回路。

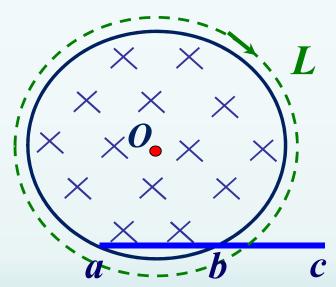
$$\oint \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = -\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

由对称性可知

$$\oint \vec{E}_{i} \cdot d\vec{l} = E_{i} \cdot 2\pi r$$

$$-\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} = -\frac{dB}{dt} \cdot \pi R^{2}$$

$$E_{i} = -\frac{R^{2}}{2r} \frac{dB}{dt}$$



解: 
$$E_{\rm i} = -\frac{R^2}{2r} \frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t}$$

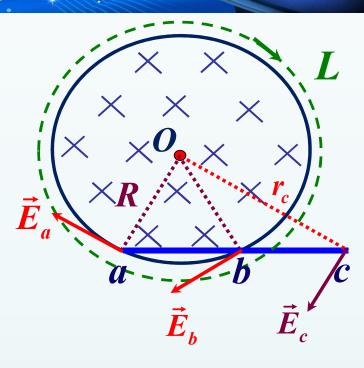
$$r_a = r_b = R \longrightarrow E_a = E_b = -\frac{R}{2} \frac{dB}{dt}$$

$$r_c = 2R\cos 30^\circ = \sqrt{3}R \longrightarrow E_c = -\frac{R}{2\sqrt{3}} \frac{dB}{dt}$$

方向: 各自所在圆弧的切线方向

(2)棒上的感应电动势多大

$$\mathcal{E}_{abc} = \mathcal{E}_{ab} + \mathcal{E}_{bc} \\
\mathcal{E}_{i} = -\sqrt{\frac{dB}{dt}} \mathcal{E}_{abc} = -\left(\frac{3\sqrt{3} + \pi}{12}\right) R^{2} \frac{dB}{dt} \\
\frac{\sqrt{3}}{4} R^{2} + \frac{\pi}{12} R^{2}$$



涡旋电场Ei作用下, 正电荷向a端点聚集。 a为感应电动势正极 a点电势高

# 作业: 8T1~8T11

#### 作业要求

- 1. 独立完成作业。
- 2. 图和公式要有必要的标注或文字说明。
- 3. 作业纸上每次都要写学号(或学号末两位)。
- 4. 课代表收作业后按学号排序,并装入透明文件袋。
- 5. 每周四交上周的作业。迟交不改。
- 6. 作业缺交三分之一及以上者综合成绩按零分计。