Calcolo Numerico ed Elementi di	Prof. L. Dedè	Firma leggibile dello studente	
Analisi	Prof. A. Manzoni		
CdL Ingegneria Aerospaziale	Prof. S. Micheletti		
Appello			
14 febbraio 2019			
Cognome:	Nome:	Matricola:	

ISTRUZIONI

- Riportare le risposte nello spazio indicato.
- Alcuni esercizi richiedono di utilizzare MATLAB; per tali esercizi riportare sul foglio esclusivamente gli output richiesti.
- Utilizzare esclusivamente una penna nera o blu.
- Tempo a disposizione: 3h.

SPAZIO RISERVATO AL DOCENTE

	PART	ΈΙ	
Pre Test			
Esercizio 1			
Esercizio 2			
Totale			
	PART	E II	
Pre Test			
Esercizio 1			
Esercizio 2			
Totale			
	FINA	LE]

Parte I - Pre Test

1. (2 punti) Si consideri la matrice $A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 4 \\ 3 & 3 & 5 \\ 6 & 4 & 0 \end{bmatrix}$ e si determini la sua fattorizzazione LU senza pivoting. Riportare il valore dell'elemento $u_{33} = (U)_{33}$ della matrice triangolare superiore U.

10 punti

2. $(2 \ punti)$ Sia $A = \begin{bmatrix} 4 \alpha & -\alpha \\ -\alpha & \alpha \end{bmatrix}$ una matrice dipendente da un parametro $\alpha > 0$. Si riporti il valore del numero di condizionamento spettrale di A in termini di α , ovvero K(A) $(K_{sp}(A))$.

$$K(A) = 6,171\,293 \quad \forall \alpha > 0$$

3. (1 punto) Si consideri il metodo del gradiente precondizionato per risolvere il sistema lineare $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ con $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ e $P \in \mathbb{R}^{n \times n}$ la matrice di precondizionamento, entrambe simmetriche e definite positive. Sapendo che il numero di condizionamento di $P^{-1}A$ è $K(P^{-1}A) = 10$ e l'errore associato all'iterata iniziale $\mathbf{x}^{(0)}$ è $\|\mathbf{e}^{(0)}\|_A = 1$, si stimi il valore dell'errore $\|\mathbf{e}^{(k)}\|_A = \|\mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}\|_A$ dopo aver applicato k = 32 iterazioni del metodo.

$$\|\mathbf{e}^{(k)}\|_A \le 0.001626$$

4. (1 punto) Si consideri il metodo di Richardson stazionario, con parametro $\alpha \in \mathbb{R}$ per risolvere il sistema lineare $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ con $A = \begin{bmatrix} 8 & -3 \\ -3 & 4 \end{bmatrix}$ simmetrica e definita positiva. Si determini il valore del parametro $\alpha_{opt} \in \mathbb{R}$ che garantisce la più rapida convergenza del metodo.

$$\alpha_{opt} = 0.1667$$

5. (2 punti) Si consideri la matrice $A = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ e il metodo delle potenze (dirette) per approssimare l'autovalore di modulo massimo. Assegnato il vettore iniziale $\mathbf{x}^{(0)} = (1\ 0)^T$, si riportino i valori approssimati $\lambda^{(0)}$ e $\lambda^{(1)}$ dell'autovalore ottenuti rispettivamente all'iterata iniziale e dopo l'applicazione di un'iterazione del metodo.

$$\lambda^{(0)} = 4$$
 $\lambda^{(1)} = \frac{17}{5} = 3,4$

6. (1 punto) Si consideri la matrice $A_{\alpha} = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 2 & \alpha & -3 \\ \alpha & 0 & 4 \end{bmatrix}$ dipendente dal parametro $\alpha \in \mathbb{R}$. Per quali valori di α è possibile applicare il metodo delle potenze inverse per l'approssimazione

Per quali valori di α e possibile applicare il metodo delle potenze inverse per l'approssimazio dell'autovalore di A_{α} avente modulo minimo, ovvero $\lambda_3(A_{\alpha})$?

per ogni
$$\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{-3\}$$

	$ x^{(k)} $	$-\alpha \le 0.09375$			
	Pa	rte I - Eserciz	i		
EERCIZIO 1. Si consider (1 punto) Si riporti la con matrice di iterazi	ri la soluzione di t a condizione necess	tale sistema linear saria e sufficiente p	e mediante un me er la convergenza	a di un metodo itera	
genza del metodo ite	rativo per ogni ite				
genza del metodo ite	rativo per ogni ite				
(2 punti) Si dimostri genza del metodo ite e ^(k) associato all'itera	rativo per ogni ite				
genza del metodo ite	rativo per ogni ite				

(d)	(2 punti) Si consideri il metodo di Gauss–Seidel per la soluzione del sistema lineare $A\mathbf{x}=\mathbf{b};$ si presenti l'algoritmo in forma matriciale.
()	
(e)	(5 punti) Si implementi il metodo di Gauss Seidel in forma matriciale in Matlab [®] nella funzione GaussSeidel.m (si usi il comando "back-slash" di Matlab [®] \ laddove necessario). Si utilizzi un
	criterio d'arresto basato sul residuo normalizzato (detto anche residuo relativo). La struttura della
	funzione è:
	<pre>function [x,Nit] = GaussSeidel(A,b,x0,nmax,tol).</pre>
	Si considerino come $input$: A, la matrice assegnata; b, il termine noto assegnato; $x0$, l'iterata iniziale; nmax, il numero massimo di iterazioni consentite; tol, la tolleranza sul criterio d'arresto.
	Si considerino come $output$: x, la soluzione approssimata; Nit, il numero di iterazioni effettuate.
	Si utilizzi la funzione GaussSeidel.m per approssimare la soluzione del sistema lineare $A \mathbf{x} = \mathbf{b}$ con $\mathbf{b} = (2, 2,, 2)^T \in \mathbb{R}^{100}$ e $A \in \mathbb{R}^{100 \times 100}$ definita come
	A = tridiag(-6, 10, -3);
	si consideri l'iterata iniziale $\mathbf{x}^{(0)} = \mathbf{b}$, la tolleranza $\mathbf{tol} = 10^{-3}$ e $\mathbf{nmax} = 1000$. Si riportino: il
	numero N di iterazioni effettuate, la terza componente della soluzione approssimata $\mathbf{x}^{(N)}$, ossia $x_3^{(N)}$, e il valore del corrispondente residuo normalizzato $r_{rel}^{(N)}$.
	$N = _{14} \qquad \qquad x_3^{(N)} = _{1,0347} \qquad \qquad r_{rel}^{(N)} = _{8,1635 \cdot 10^{-4}}$
	Infine, utilizzando opportunamente la funzione GaussSeidel.m, si riportino i valori della terza
	componente delle iterate $\mathbf{x}^{(1)}$ e $\mathbf{x}^{(2)}$, ossia $x_3^{(1)}$ e $x_3^{(2)}$.
	$m^{(1)}$ 1.560 $m^{(2)}$ 1.224.79

nella funzione Matlab [®] newton.m utilizzando i e iterate successive. La struttura della funzione è:
wton(x0,nmax,tol,fun,dfun)
2

10 punti

iterate del metodo; il numero di iterazioni effettuate N. Si utilizzi la funzione Matlab[®] newton.m implementata precedentemente per approssimare lo zero

Si utilizzi la funzione Matlab[®] newton.m implementata precedentemente per approssimare lo zero $\alpha \in \mathbb{R}$ della funzione

$$f(x) = e^{(\pi/4 - x)} \left(\frac{\pi}{4} - x\right)^2$$
.

Si considerino l'iterata iniziale $x^{(0)} = \frac{8+3\pi}{12}$, la tolleranza tol= 10^{-3} e il numero massimo di iterazioni nmax= 100. Si riportino: il numero N di iterazioni effettuate, il valore approssimato $x^{(N)}$ dello zero, il residuo corrispondente $r^{(N)} = |f(x^{(N)})|$ e i valori delle iterate $x^{(1)}$ e $x^{(2)}$ (si utilizzino almeno 4 cifre decimali e il formato esponenziale per riportare i risultati).

$$N = \underline{\hspace{1cm}} 9$$
 $x^{(N)} = \underline{\hspace{1cm}} 0,785\,947$ $r^{(N)} = \underline{\hspace{1cm}} 3,005\,931\cdot 10^{-7}$ $x^{(1)} = \underline{\hspace{1cm}} 0,952\,065$ $x^{(2)} = \underline{\hspace{1cm}} 0,861\,156$

corrispondente.	p	=1				
	•					
(1 punto) Si consideri c al punto (b). Si mostri	ora la funzione di che lo zero $\alpha = \alpha$	iterazione q $\pi/4$ di $f(x)$	$\phi(x) = x - y$ è anche pur	$f(x)$, dove la foto fisso di $\phi(x)$	funzione $f(x)$ $f(x)$	è d
(1 punto) Si consideri c al punto (b). Si mostri	ora la funzione di che lo zero $\alpha = \alpha$	iterazione q $\pi/4$ di $f(x)$	$\phi(x) = x - x$ è anche pur	$f(x)$, dove la foto fisso di $\phi(x)$	funzione $f(x)$ $f(x)$	

Parte II - Pre Test

1. (2 punti) Assegnati i nodi equispaziati $x_0, x_1, \dots x_5$ nell'intervallo [0,10] e la funzione $f(x) = 2(x+1)^2$, si consideri l'interpolante composito lineare $\Pi_1^H f(x)$ della funzione f(x) nei precedenti nodi. Si riporti il valore di $\Pi_1^H f(1)$.



$$\Pi_1^H f(1) = 10$$

2. (1 punto) Sia $f(x) = 2x^3$; si approssimi f'(3) mediante la formula delle differenze finite in avanti utilizzando il passo h = 0.1; si riporti il valore $\delta_+ f(3)$ di tale approssimazione.

$$\delta_+ f(3) = 55,82$$

3. (1 punto) Sia $f(x) = 3x^2$. Si approssimi $\int_4^8 f(x)dx$ con la formula semplice del trapezio. Si riporti l'approssimazione $I_T(f)$ ottenuta.

$$I_T(f) = 480$$

4. (2 punti) Si consideri la formula del punto medio composita per l'approssimazione dell'integrale $\int_0^1 (\cos(\pi x) - 1) dx$. Senza applicare esplicitamente la formula, si stimi il numero minimo M di sottointervalli equispaziati di [0,1] tali per cui l'errore di quadratura è inferiore alla tolleranza $tol = 10^{-5}$.

$$M \ge 203$$

5. (1 punto) Si consideri il seguente problema di Cauchy:

$$\begin{cases} y'(t) = t \ [20t + 7y(t)] & t \in (0,10), \\ y(0) = 3. \end{cases}$$

Utilizzando il metodo di Eulero all'indietro (Eulero Implicito) con passo h = 1/5 e $u_0 = y_0 = 3$, si riporti il valore calcolato di u_1 , ovvero l'approssimazione di $y(t_1)$.

$$u_1 = \frac{79}{18} = 4,388\,889$$

6. (2 punti) Si consideri il seguente problema differenziale di diffusione-reazione:

$$\begin{cases} -u''(x) + 4u(x) = x & x \in (0,1), \\ u(0) = 1, & u(1) = 0. \end{cases}$$

Si approssimi il problema utilizzando il metodo delle differenze finite centrate con passo di discretizzazione h=1/2 ottenendo la soluzione numerica $\{u_j\}_{j=0}^{N+1}$ nei corrispondenti nodi $\{x_j\}_{j=0}^{N+1}$ per N=1. Si risolva il problema e si riporti il valore della soluzione numerica u_1 , ovvero l'approssimazione di $u(x_1)$.

$$u_1 = 0.375$$

7.	(1	punto) Dato il	seguente	problema	differenziale	di	diffusione-	-traspoi	rto
• •	(-	pareco.	, במנט וו	DOGUCIIO	problema	differentiale	CL1	dillusion	or appor	- '

$$\begin{cases} -u''(x) + 40 u'(x) = 0 & x \in (0,1), \\ u(0) = 0, & u(1) = 9, \end{cases}$$

si consideri (senza applicarla) la sua approssimazione numerica mediante il metodo delle differenze finite centrate con passo di discretizzazione h > 0. Qual è la condizione sul passo di discretizzazione h che garantisce l'assenza di oscillazioni (instabilità) numeriche per la soluzione approssimata del problema?

$$0 < h < \frac{1}{20} = 0.05$$

Parte II - Esercizi

Esercizio 1.

(a)	$(2 \ punti)$ Sia $f:[a,b]\to\mathbb{R}$ una funzione continua e $\{x_i\}_{i=0}^n$ un insieme di nodi distinti nell'inter-	
	vallo $[a,b]$. Si definisca con precisione il polinomio di Lagrange interpolante $f(x)$ ai nodi $\{x_i\}_{i=0}^n$,	
	ovvero $\Pi_n f(x)$, e se ne fornisca l'espressione.	

10 punti

(b) (3 punti) Si consideri la seguente funzione $f(x) = \frac{4}{2+x^2}$ definita in [a,b] = [-5,5].

Si utilizzi Matlab[®] per approssimare f(x) mediante polinomi interpolanti di Lagrange $\Pi_n f$ su nodi equispaziati di [a,b] con n=4,6,8,10. Si riportino, al variare di n, i valori delle approssimanti corrispondenti $\Pi_n f$ valutate in $\bar{x}=9/2$ (si riporti il risultato con almeno 4 cifre decimali).

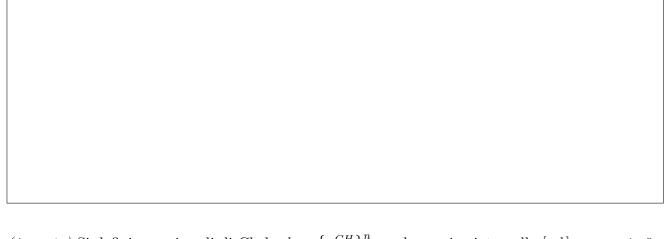
per
$$n = 4$$
 $\Pi_n f(\bar{x}) = \underline{\qquad -0,363636}$
per $n = 6$ $\Pi_n f(\bar{x}) = \underline{\qquad 0,99604}$
per $n = 8$ $\Pi_n f(\bar{x}) = \underline{\qquad -0,918288}$
per $n = 10$ $\Pi_n f(\bar{x}) = \underline{\qquad 1,5236}$

Si calcolino e si riportino gli errori $E_n(f) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - \Pi_n f(x)|$ associati alle corrispondenti

approssimanti $\Pi_n f$ (al fine del calcolo dell'errore in Matlab[®] si valutino f(x) e $\Pi_n f(x)$ in 1000 punti con il comando linspace (-5, 5, 1000); si riporti il risultato con almeno 4 cifre decimali).

per $n=4$	$E_n(f) = \underline{\hspace{1cm}}$	0,700 371
per $n=6$	$E_n(f) = \underline{\hspace{1cm}}$	0,827511
per $n = 8$	$E_n(f) = \underline{\hspace{1cm}}$	1,141 647
per n = 10	$E_n(f) = \underline{\hspace{1cm}}$	1,686 74

(c) (1 punto) Si interpreti e si motivi il risultato ottenuto al punto (b).



(d) (1 punto) Si definiscano i nodi di Chebyshev $\left\{x_i^{CH}\right\}_{i=0}^n$ nel generico intervallo [a,b] e per $n\geq 0$.

(e) (2 punti) Si ripeta il punto (b) utilizzando ora i nodi di Chebyshev nell'intervallo [a,b] = [-5,5] per costruire le approssimanti $\Pi_n^{CH} f$ con n=4,6,8,10. Si calcolino e si riportino gli errori $E_n^{CH}(f) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - \Pi_n^{CH} f(x)|$ (si riporti il risultato con almeno 4 cifre decimali).

(f) (1 punto) Siano ora assegnate le coppie di dati (0, -4), (1, 0), (2, 12), (3, 8) e (4, 8). Si calcoli e si riporti l'espressione della retta di regressione lineare $p_1(x)$ che approssima tali dati.

$$p_1(x) = \frac{\frac{16}{5}x - \frac{8}{5} = 3,2x - 1,6}{\frac{1}{5}x - \frac{8}{5}}$$

Esercizio 2.	Si consideri il	problema di Cauc	chy:		
	{	$\begin{cases} y'(t) = f(t,y) \\ y(0) = y_0, \end{cases}$	$t\in(0,t_f),$		(1)
$con t_f > 0$ e il da	to iniziale y_0 asse	gnato.			
	porti con precision di Cauchy (1).	ne l'algoritmo del	metodo di Eulero	Esplicito per l'appros	ssimazione
				$\lambda y \operatorname{con} \lambda \in \mathbb{C}$. Si for r il metodo di Eulero	
Si ricavi e si d	lisegni la regione	di assoluta stabili	tà per il metodo d	di Eulero Esplicito.	

12 punti

	è A-stabile? Po	erché? —————		
				$= -5\pi e^{-t}\cos(\pi t) - y, \ t_f$
				liante il metodo di Eulero E $h_4 = 0.0125$. Si riportino
lella soluz	zione approssim		ente all'istante fin	ale t_f per ciascuno dei pre
		2,929 937		3,316 142
		3,500 269		3,590 215
si riportin				= $5 e^{-t} (2 - \sin(\pi t))$, si calc t_f ottenuti per ciascun valor
		0,748 857		
	$E_{h_3} = \underline{\hspace{1cm}}$	$0,\!178525$	$E_{h_4} = \underline{\hspace{1cm}}$	0,088 579
			- () -	imare l'ordine di convergen a alla luce dei risultati teor
/		to. Imme, si giustinci		
/		to. Imme, si giustinci		
/		to. Imme, si giustinci		
- /		to. Imme, si giustinci		
- /		to. Imme, si giustinci		
- /		to. Imme, si giustinci		
/		to. Imme, si giustinci		