

Calcolo Numerico ed Elementi di Analisi CdL Ingegneria Aerospaziale <u>Ultima Prova in Itinere</u> 19 giugno 2018	Prof. L. Dedè Prof. A. Manzoni Prof. S. Micheletti	Firma leggibile dello studente
Cognome:	Nome:	Matricola:

---

## ISTRUZIONI

- Riportare le risposte nello spazio indicato.
  - Alcuni esercizi richiedono di utilizzare MATLAB; per tali esercizi riportare sul foglio esclusivamente gli output richiesti.
  - Utilizzare esclusivamente una penna nera o blu.
  - Tempo a disposizione: 1h 30m.
- 

## SPAZIO RISERVATO AL DOCENTE

Pre Test	
Esercizio 1	
Esercizio 2	
Totale	

---

## Pre Test

1. (2 punti) Assegnati i nodi equispaziati  $x_0, x_1, \dots, x_5$  nell'intervallo  $[0,10]$  e la funzione  $f(x) = 5(x+4)^2$ , si consideri l'interpolante composito lineare  $\Pi_1^H(x)$  interpolante  $f(x)$  nei precedenti nodi. Si riporti il valore di  $\Pi_1^H(1)$ .

10 punti

2. (1 punto) Sia  $f(x) = 2x^2$ . Si approssimi  $\int_3^6 f(x)dx$  con la formula semplice del trapezio. Si riporti l'approssimazione  $I_T(f)$  ottenuta.

3. (2 punti) Si consideri la formula dei trapezi composta per l'approssimazione dell'integrale  $\int_{-2}^2 e^x dx$ . Senza applicare esplicitamente la formula, si stimi il numero  $M$  di sottointervalli equispaziati di  $[-2,2]$  tali per cui l'errore di quadratura è inferiore alla tolleranza  $tol = 10^{-1}$ .

4. (1 punto) Sia  $f(x) = 5x^3$ ; si approssimi  $f'(2)$  mediante la formula delle differenze finite in avanti utilizzando il passo  $h = 0.1$ ; si riporti il valore  $\delta_+ f(2)$  di tale approssimazione.

5. (1 punto) Si consideri il seguente problema di Cauchy:

$$\begin{cases} \mathbf{y}'(t) = A \mathbf{y}(t) & t \in (0, +\infty), \\ \mathbf{y}(0) = (3 \ 2)^T. \end{cases}$$

dove  $A = \begin{bmatrix} -6 & 9 \\ 0 & -8 \end{bmatrix}$ . Si riporti la condizione di assoluta stabilità del metodo di Eulero in avanti per il precedente problema di Cauchy.

6. (2 punti) Si consideri il seguente problema differenziale di diffusione–reazione:

$$\begin{cases} -u''(x) + 2u(x) = x & x \in (0,1), \\ u(0) = 2, & u(1) = 0. \end{cases}$$

Si approssimi il problema utilizzando il metodo delle differenze finite centrate con passo di discretizzazione  $h = 1/2$  ottenendo la soluzione numerica  $\{u_j\}_{j=0}^{N+1}$  nei corrispondenti nodi  $\{x_j\}_{j=0}^{N+1}$  per  $N = 1$ . Si risolva il problema e si riporti il valore della soluzione numerica  $u_1$ , ovvero l'approssimazione di  $u(x_1)$ .

7. (1 punto) Dato il seguente problema differenziale di diffusione–trasporto:

$$\begin{cases} -u''(x) + 50u'(x) = 0 & x \in (0,1), \\ u(0) = 0, & u(1) = 2, \end{cases}$$

si consideri (senza applicarla) la sua approssimazione numerica mediante il metodo delle differenze finite centrate con passo di discretizzazione  $h > 0$ . Qual è la condizione sul passo di discretizzazione  $h$  che garantisce l'assenza di oscillazioni (instabilità) numeriche per la soluzione approssimata del problema?

ESERCIZIO 1. Sia  $f : [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione continua e  $\{x_i\}_{i=0}^n$  un insieme di nodi distinti nell'intervallo  $[a,b]$ .

- (a) (2 punti) Si definisca con precisione il polinomio di Lagrange interpolante  $f(x)$  nei nodi  $\{x_i\}_{i=0}^n$ , ovvero  $\Pi_n f(x)$ , e se ne fornisca l'espressione.

10 punti

- (b) (3 punti) Si consideri la seguente funzione  $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$  definita in  $[a,b] = [-4,4]$ .

Si utilizzi Matlab<sup>®</sup> per approssimare  $f(x)$  mediante polinomi interpolanti di Lagrange  $\Pi_n f$  su nodi *equispaziati* di  $[a,b]$  per  $n = 6, 8, 10, 12$ . Si riportino, al variare di  $n$ , i valori delle approssimanti corrispondenti  $\Pi_n f$  valutate in  $\bar{x} = 3.9$  (si riporti il risultato con almeno 4 cifre decimali).

per  $n = 6$  :  $\Pi_n f(\bar{x}) =$  \_\_\_\_\_ per  $n = 8$  :  $\Pi_n f(\bar{x}) =$  \_\_\_\_\_

per  $n = 10$  :  $\Pi_n f(\bar{x}) =$  \_\_\_\_\_ per  $n = 12$  :  $\Pi_n f(\bar{x}) =$  \_\_\_\_\_

Si calcolino e si riportino gli errori  $E_n(f) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - \Pi_n f(x)|$  associati alle corrispondenti approssimanti  $\Pi_n f$  (al fine del calcolo dell'errore in Matlab<sup>®</sup> si valutino  $f(x)$  e  $\Pi_n f(x)$  in 1000 punti con il comando `linspace(-4, 4, 1000)`; si riporti il risultato con almeno 4 cifre decimali).

per  $n = 6$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_ per  $n = 8$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_

per  $n = 10$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_ per  $n = 12$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_

- (c) (1 punto) Si interpreti e si motivi il risultato ottenuto al punto (b).

- (d) (1 punto) Si definiscano i nodi di Chebyshev–Gauss–Lobatto  $\{x_i^{CH}\}_{i=0}^n$  nel generico intervallo  $[a,b]$  e per  $n \geq 0$ .

- (e) (2 punti) Si ripeta il punto (b) utilizzando ora i nodi di Chebyshev nell'intervallo  $[a,b] = [-4,4]$  per costruire le approssimanti  $\Pi_n^{CH} f$  con  $n = 6, 8, 10, 12$ . Si calcolino e si riportino gli errori  $E_n^{CH}(f) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - \Pi_n^{CH} f(x)|$  (si riporti il risultato con almeno 4 cifre decimali).

per  $n = 6$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_ per  $n = 8$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_

per  $n = 10$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_ per  $n = 12$  :  $E_n(f) =$  \_\_\_\_\_

- (f) (1 punto) Siano ora assegnati i nodi  $x_0 = -1$ ,  $x_1 = 0$ ,  $x_2 = 1$ ,  $x_3 = 2$  e  $x_4 = 3$ . Si calcoli e si riporti l'espressione della retta di regressione lineare  $p_1(x)$  che approssima le coppie di dati  $\{(x_i, f(x_i))\}_{i=0}^4$ .

$p_1(x) =$  \_\_\_\_\_

ESERCIZIO 2. Si consideri il problema di Cauchy:

$$\begin{cases} y'(t) &= f(t,y) & t \in (0,t_f], \\ y(0) &= y_0, \end{cases} \quad (1)$$

12 punti

con  $t_f > 0$  e il dato iniziale  $y_0$  assegnati.

- (a) (4 punti) Si considerino il problema di Cauchy (1) e la sua approssimazione mediante il metodo di *Eulero in avanti*. Si riporti l'algoritmo del metodo di *Eulero in avanti* (non in stretto linguaggio Matlab®) definendo con precisione tutta la notazione utilizzata.

Si definisca con precisione l'*errore di troncamento locale*  $\tau_n$  e si riporti la sua espressione.

Cosa significa che il metodo di Eulero in avanti per l'approssimazione del problema di Cauchy (1) è consistente? Qual è il suo ordine di consistenza?

- (b) (1 punto) Sempre considerando il metodo di *Eulero in avanti* per il problema di Cauchy (1), ma per  $t_f = +\infty$ , si riporti la definizione di *assoluta stabilità* del metodo, introducendo il problema modello e definendo con precisione tutta la notazione utilizzata.

- (c) (1 punto) Si riporti ora l'algoritmo del metodo di *Heun* (non in stretto linguaggio Matlab®) per l'approssimazione del problema di Cauchy (1); si definisca con precisione tutta la notazione utilizzata.

- (d) (3 punti) Si consideri il problema di Cauchy (1) con  $f(t,y) = (1440 \cos(t) e^{-6t} - 6y)$ ,  $t_f = 1$  e  $y_0 = 0$ . Si utilizzino opportuni comandi Matlab<sup>®</sup> per approssimare tale problema mediante il metodo di Heun con diversi passi temporali  $h_1 = 0.05$ ,  $h_2 = 0.025$ ,  $h_3 = 0.0125$  e  $h_4 = 0.00625$ . Si riportino i valori della soluzione approssimata  $u_{N_{h,i}}$  corrispondente all'istante finale  $t_f$  per ciascuno dei precedenti valori di  $h_i$  (si riportino almeno 4 cifre decimali).

$$u_{N_{h,1}} = \underline{\hspace{4cm}} \qquad u_{N_{h,2}} = \underline{\hspace{4cm}}$$

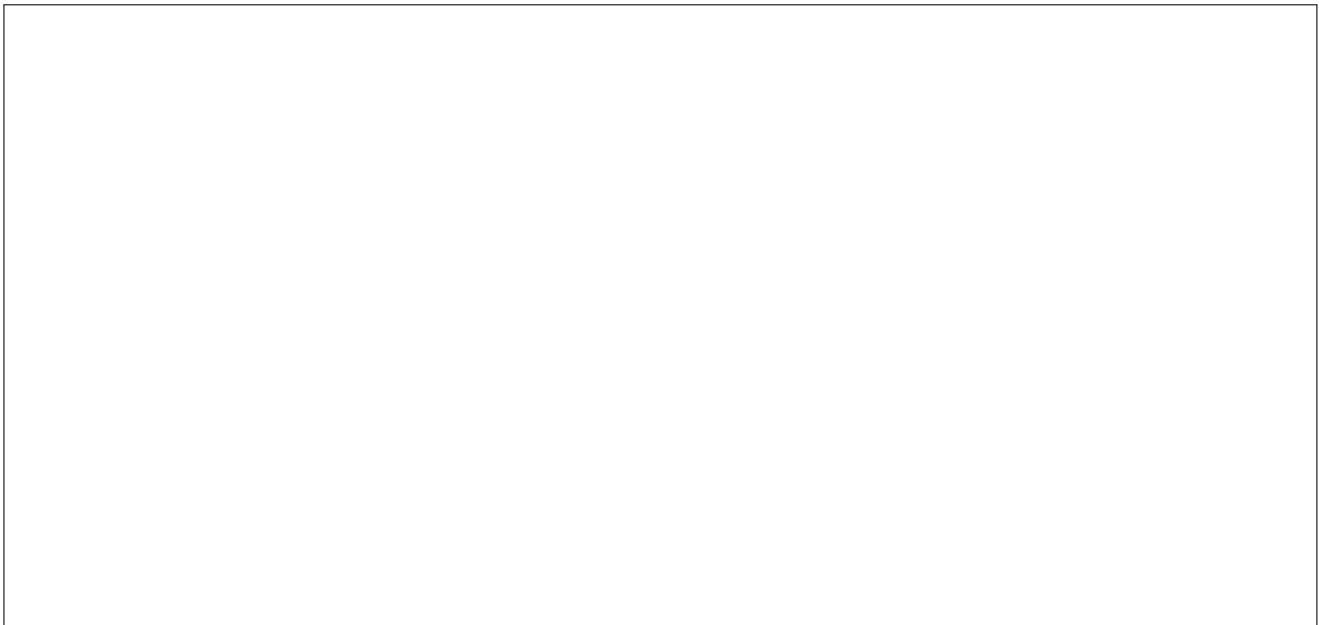
$$u_{N_{h,3}} = \underline{\hspace{4cm}} \qquad u_{N_{h,4}} = \underline{\hspace{4cm}}$$

- (e) (2 punti) Sapendo che la soluzione esatta del problema è  $y(t) = 1440 \sin(t) e^{-6t}$ , si calcolino e si riportino gli errori  $E_{h_i}$  associati alle soluzioni  $u_{N_{h,i}}$  al tempo  $t_f$  ottenuti per ciascun valore di  $h_i$  specificato al punto (d) (si riportino almeno 4 cifre decimali in formato esponenziale).

$$E_{h_1} = \underline{\hspace{4cm}} \qquad E_{h_2} = \underline{\hspace{4cm}}$$

$$E_{h_3} = \underline{\hspace{4cm}} \qquad E_{h_4} = \underline{\hspace{4cm}}$$

Si utilizzino tali risultati per stimare *graficamente* l'ordine di convergenza del metodo di Heun. Si motivi la risposta riportando con completezza la procedura seguita e il corrispondente grafico ottenuto.



- (f) (1 punto) Quale condizione occorre richiedere sul passo temporale  $h$  affinché il metodo di Heun applicato al problema del punto (d) risulti assolutamente stabile?

