

## Esercizi – 50pt – 75’

Gli studenti aventi diritto a svolgere la **prova ridotta** del 30% secondo la L.170/2010 (indicazioni **Multichance** team) **NON** svolgono i quesiti contrassegnati con (\*\*\*)

### Esercizio 1 – 27pt

Si considerino il parametro  $a \in \mathbb{R}$ , con  $a > 0$ , e le due funzioni di iterazione seguenti

$$\phi_1(x) = \frac{1}{2} \left( x + \frac{a}{x} \right) \quad \phi_2(x) = \frac{x}{2} \left( 3 - \frac{x^2}{a} \right).$$

#### Punto 1.1) – 3 pt

Si determinino i punti fissi delle due funzioni di iterazione  $\phi_1(x)$  e  $\phi_2(x)$  in funzione del parametro  $a$ .

$\pm\sqrt{a}$  per  $\phi_1$ ;  $\{0, \pm\sqrt{a}\}$  per  $\phi_2$

Spazio per risposta breve

#### Punto 1.2) – 5 pt

Dopo aver risposto al Punto 1.1) e aver indicato con  $\alpha$  il punto fisso positivo *in comune* a  $\phi_1$  e  $\phi_2$ , si consideri il metodo delle iterazioni di punto fisso per la sua approssimazione. Si determini l’ordine di convergenza attesa dal metodo ad  $\alpha > 0$  per entrambe le funzioni di iterazione  $\phi_1$  e  $\phi_2$ , assumendo che l’iterata iniziale  $x^{(0)}$  sia “sufficientemente” vicina ad  $\alpha > 0$ . Si motivi la risposta data.

$p = 2$  per entrambi i metodi.

Spazio per risposta lunga

#### Punto 1.3) – 3 pt – (\*\*\*)

Con riferimento al punto fisso  $\alpha > 0$  di cui al Punto 1.2) e per la sola funzione di iterazione  $\phi_2(x)$ , si determinino i valori dell’iterata iniziale  $x^{(0)} > 0$  tale per cui la convergenza ad  $\alpha$  del metodo delle iterazioni di punto fisso è monotona, ovvero tale che  $(x^{(k+2)} - x^{(k+1)})$  ha lo stesso segno di  $(x^{(k+1)} - x^{(k)})$  per ogni  $k = 0, 1, \dots$

$x^{(0)} \in (0, \sqrt{a})$ .

Spazio per risposta lunga

### Punto 1.4) – 3 pt – (\*\*\*)

Sempre in riferimento al punto fisso  $\alpha > 0$  di cui al Punto 1.2) e per la sola funzione di iterazione  $\phi_2(x)$ , si discuta l'affidabilità del criterio d'arresto basato sulla differenza tra iterate successive.

Spazio per risposta lunga

### Punto 1.5) – 5 pt

Si consideri ora la funzione di iterazione seguente

$$\phi(x) = \mu_1 \phi_1(x) + \mu_2 \phi_2(x)$$

dipendente da due parametri  $\mu_1$  e  $\mu_2 \in \mathbb{R}$ . Si determinino i valori di  $\mu_1$  e  $\mu_2$  tali per cui la funzione di iterazione  $\phi$  converga al punto fisso  $\alpha > 0$  di cui al Punto 1.2) con ordine almeno pari a  $p = 3$ , per un'iterata iniziale  $x^{(0)}$  “sufficientemente” vicina ad  $\alpha$ . Si motivi la risposta data.

$\mu_1 = 3/4, \mu_2 = 1/4$ .

Spazio per risposta lunga

### Punto 1.6) – 3 pt

Posto  $a = 3$ , si utilizzi la funzione Matlab<sup>®</sup> `ptofis.m` per applicare il metodo delle iterazioni di punto fisso a entrambe le funzioni  $\phi_1(x)$  e  $\phi_2(x)$ ; si consideri l'iterata iniziale  $x^{(0)} = 1$  e tolleranza sul criterio d'arresto  $toll = 10^{-9}$ . Si riportino il numero di iterazioni effettuate.

6 per  $\phi_1$ ; 7 per  $\phi_2$

Spazio per risposta breve

### Punto 1.7) – 5 pt – (\*\*\*)

Si ripeta il Punto 1.6) con la funzione di iterazione  $\phi(x)$  determinata al Punto 1.5); si riporti il numero di iterazioni effettuate. Si utilizzi inoltre la funzione Matlab<sup>®</sup> `stimap.m` per stimare l'ordine di convergenza  $p$  atteso e il corrispondente fattore di abbattimento dell'errore  $c$ ; se ne riportino i valori. A quale valore tende il fattore di abbattimento  $c$ ? Si motivi la risposta data.

4 iterazioni;  $p = 3$ ;  $c = 0.1563$  (tende a  $\left| \phi^{(3)}(\alpha)/6 \right| = 1/6$ )

Spazio per risposta lunga

## Esercizio 2 – 23 pt

Si consideri il seguente sistema di Equazioni Differenziali Ordinarie del primo ordine nella forma

$$\begin{cases} \frac{dy_1}{dt}(t) = a y_1(t) + b y_1(t) y_2(t) + g_1(t) & t \in (0, t_f), \\ \frac{dy_2}{dt}(t) = c y_1(t) y_2(t) + d y_2(t) + g_2(t) & t \in (0, t_f), \\ y_1(0) = y_{1,0} \\ y_2(0) = y_{2,0}, \end{cases} \quad (1)$$

dove  $a, b, c, d, y_{1,0}, y_{2,0} \in \mathbb{R}$  e  $g_1(t), g_2(t) : (0, t_f) \rightarrow \mathbb{R}$ .

### Punto 2.1) – 3 pt

Si riscriva il sistema (1) nella forma

$$\begin{cases} \frac{d\mathbf{y}}{dt}(t) = A(\mathbf{y}(t)) \mathbf{y}(t) + \mathbf{g}(t) & t \in (0, t_f), \\ \mathbf{y}(0) = \mathbf{y}_0, \end{cases} \quad (2)$$

con  $\mathbf{y}(t) = (y_1(t), y_2(t))^T$ . Si riportino le espressioni di  $A(\mathbf{y}(t)) : (0, t_f) \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}$ ,  $\mathbf{g}(t) : (0, t_f) \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $\mathbf{y}_0$ .

$$A(y_1, y_2) = [a, (b y_1); (c y_2), d], \mathbf{g} = (g_1, g_2)^T, \mathbf{y}_0 = (y_{0,1}, y_{0,2})^T$$

Spazio per risposta breve

### Punto 2.2) – 5 pt

Si pongano ora:  $a = -\frac{1}{4}$ ,  $b = -\frac{1}{5}$ ,  $c = -\frac{1}{8}$ ,  $d = 0$ ,  $y_{1,0} = 8$ ,  $y_{2,0} = 5$ ,  $t_f = 10$ ,  
 $g_1(t) = 8 e^{-t/4} [(\cos(\pi t))^2 - \pi \sin(\pi t)]$ ,  $g_2(t) = 5 [e^{-t/4} (\cos(\pi t))^2 - \pi \sin(\pi t)]$ .

Si approssimi il problema (2) tramite il metodo di Eulero in avanti usando opportunamente la funzione Matlab<sup>®</sup> `eulero_avanti_sistemi.m` con passo  $h = 0.05$ .  
Si riportino i valori dell'approssimazione  $u_{N_h}$  di  $\mathbf{y}(t_f)$ , essendo  $t_n = n h$  per  $n = 0, 1, \dots, N_h$  e  $h = \frac{t_f}{N_h}$ .

$$u_{N_h} = (0.5956, 4.7767)^T$$

Spazio per risposta breve

### Punto 2.3) – 6 pt

Si consideri ora il seguente metodo numerico per l'approssimazione del sistema di Equazioni Differenziali Ordinarie nella forma (2)

$$\begin{cases} \mathbf{u}_{n+1} = \mathbf{u}_n + h A(\mathbf{u}_n) \mathbf{u}_{n+1} + h \mathbf{g}(t_{n+1}) & n = 0, \dots, N_h - 1, \\ \mathbf{u}_0 = \mathbf{y}_0. \end{cases} \quad (3)$$

Si implementi tale metodo modificando opportunamente, per esempio, la funzione Matlab<sup>®</sup> `eulero_avanti_sistemi.m`. Posto  $h = 0.05$ , si riportino i valori dell'approssimazione  $u_{N_h}$  di  $\mathbf{y}(t_f)$  così ottenuta.

$$u_{N_h} = (0.6750, 5.2228)^T$$

Spazio per risposta breve

### Punto 2.4) – 5 pt

Dopo aver risposto al Punto 2.3) e sapendo che la soluzione esatta del problema è

$$\mathbf{y}(t) = \left( 8e^{-t/4} \cos(\pi t), 5 \cos(\pi t) \right)^T,$$

si calcolino gli errori  $E_h = \|\mathbf{u}_{N_h} - \mathbf{y}(t_f)\|_2$  ottenuti con il metodo (3) e corrispondenti ai passi  $h_1 = 10^{-3}$ ,  $h_2 = 5 \cdot 10^{-4}$ ,  $h_3 = 2.5 \cdot 10^{-4}$  e  $h_4 = 1.25 \cdot 10^{-4}$ , essendo  $\mathbf{u}_n = (u_{1,n}, u_{2,n}, u_{3,n})^T$  l'approssimazione di  $\mathbf{y}(t_n)$ . Si riportino i valori  $E_{h_i}$  per  $i = 1, \dots, 4$ .

$$2.4395 \cdot 10^{-3}, \quad 1.2088 \cdot 10^{-3}, \quad 6.0164 \cdot 10^{-4}, \quad 3.0014 \cdot 10^{-4}$$

Spazio per risposta breve

### Punto 2.5) – 4 pt – (\*\*\*)

Si utilizzino gli errori  $E_{h_i}$  ottenuti al Punto 2.4) per stimare algebricamente l'ordine di convergenza  $p$  del metodo (3). Si giustifichi la risposta data anche riportando i valori numerici.

$$p = 1$$

Spazio per risposta lunga