



UNIVERSIDAD DE
GUADALAJARA
Red Universitaria de Jalisco

CUCEI

Omar Baruch Morón López
Smart Systems

viernes, 27 de marzo de 2020
Robotics student of the University of Guadalajara



Universidad de Guadalajara

Centro universitario de ciencias exactas e ingenierías

Sistemas inteligentes

Impartida por: M.C JOSE DE JESUS HERNANDEZ BARRAGAN

Actividad 4

Detección de colores con Red Neuronal MLP

Realizada por: OMAR BARUCH MORON LOPEZ

OBJETIVOS

El objetivo de esta práctica es realizar por medio de una red neuronal MLP (perceptrón multicapa) la clasificación de colores, gracias al sensor de TCS230 que convierte el color en frecuencias medibles.

Desarrollo:

Por medio del sensor TCS230 se obtiene la configuración RGB por medio de 3 frecuencias, en nuestro caso cada frecuencia será una entrada de nuestra red neuronal como se muestra en la siguiente imagen:

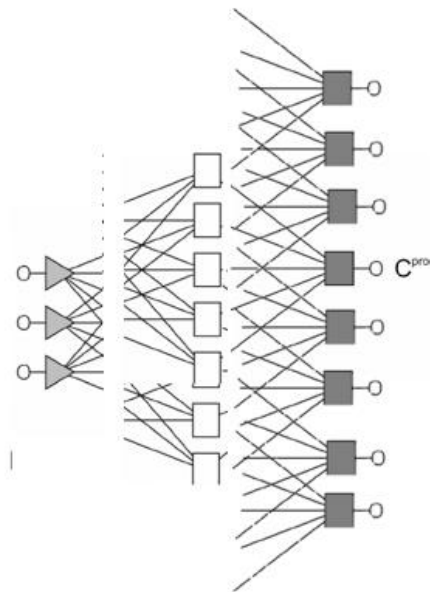


Ilustración 1: Estructura Neuronal Implementada

En esta estructura consideraremos a las entradas como los parámetros “R” “G” “B” y a las neuronas de salida como cada color que clasificara.

En el anexo podemos ver el set de entrenamiento utilizado y se puede ver la composición RGB de cada prueba de color utilizada.

La detección de la frecuencia que a su vez se parametrizaba entre 1 a 255 se programó por medio de la IDE de Arduino con el código anexo 4 y por medio del puerto serial se obtenían los datos en Matlab con el código anexo 2. Y así se podía obtener el RGB que leía el sensor a cada color.

Resultados

Como resultado del entrenamiento con:

Capas ocultas = 7

Aprendizaje=.8;

Iteración=10,000

Se obtuvieron los siguientes errores en cada neurona de salida o en otras palabras en la detección de cada color.

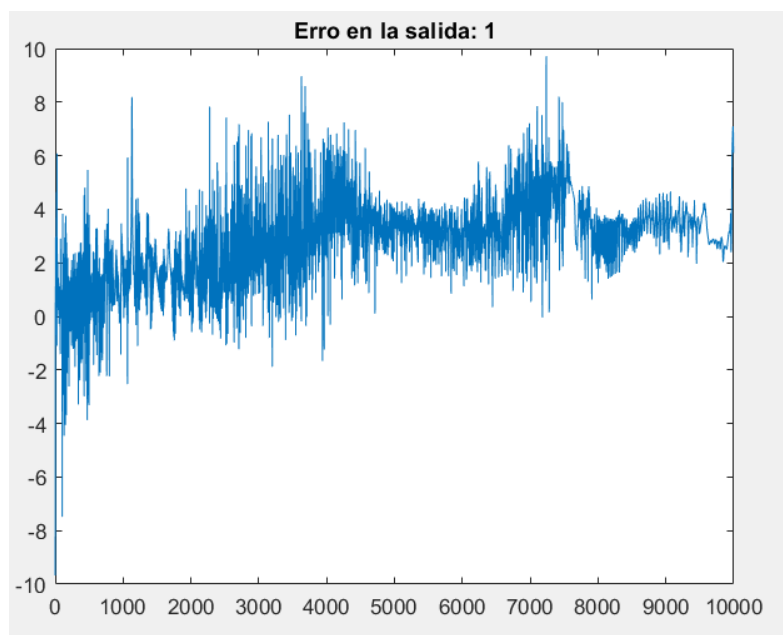


Ilustración 2:Color Blanco

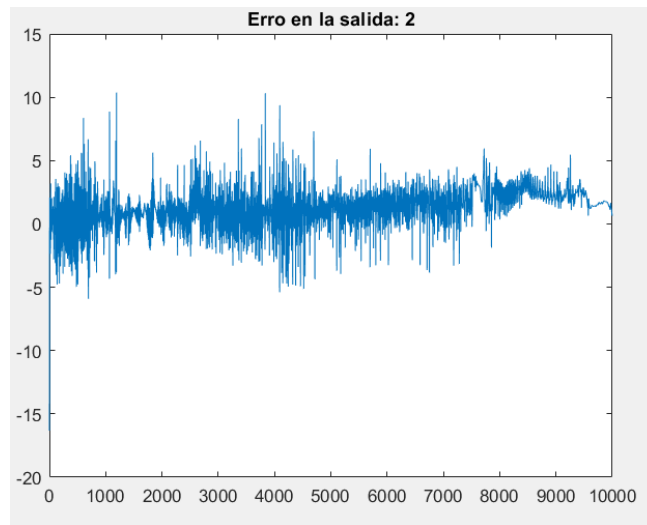


Ilustración 3: Color Verde

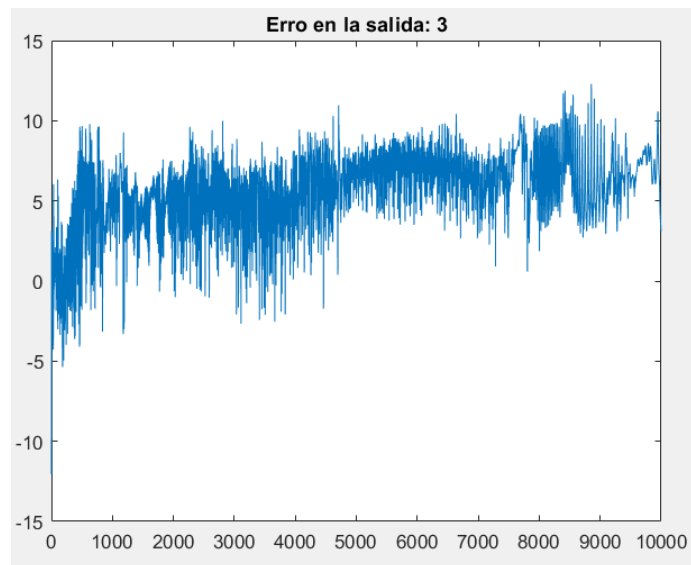


Ilustración 4: Color Azul

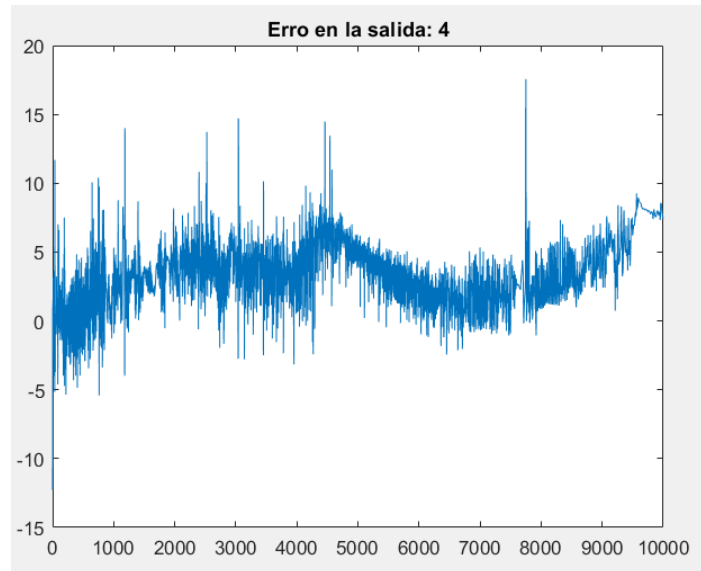


Ilustración 5: Color Cyan

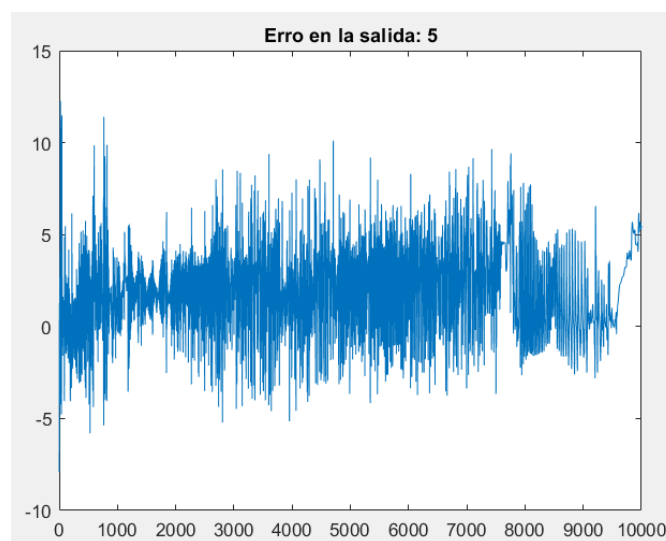


Ilustración 6: Color Negro

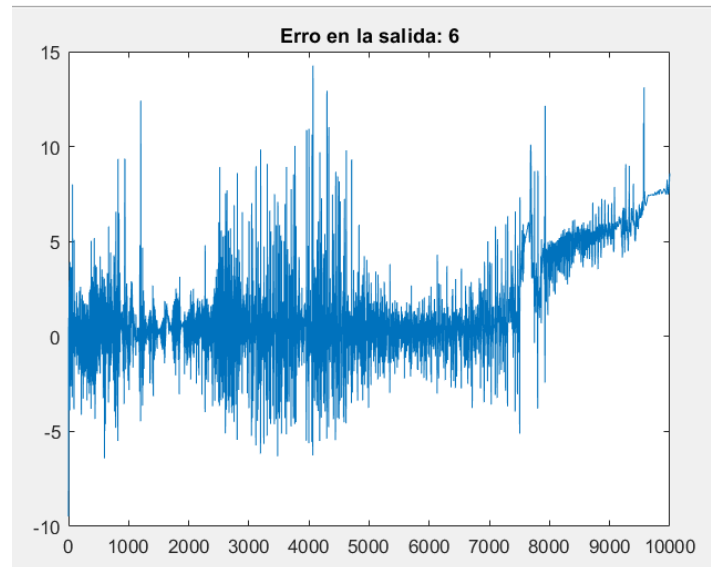


Ilustración 7: Color Amarillo

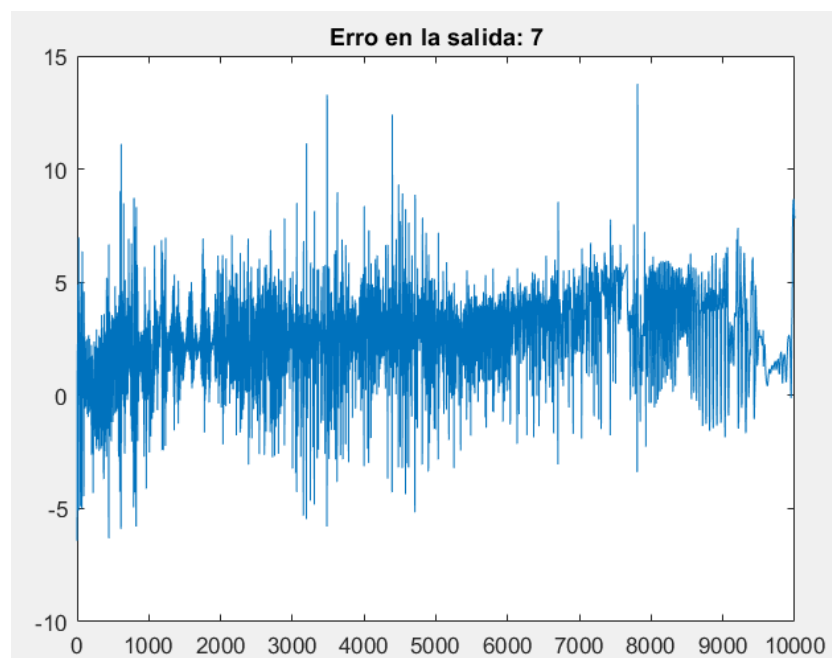


Ilustración 8:Color Rojo

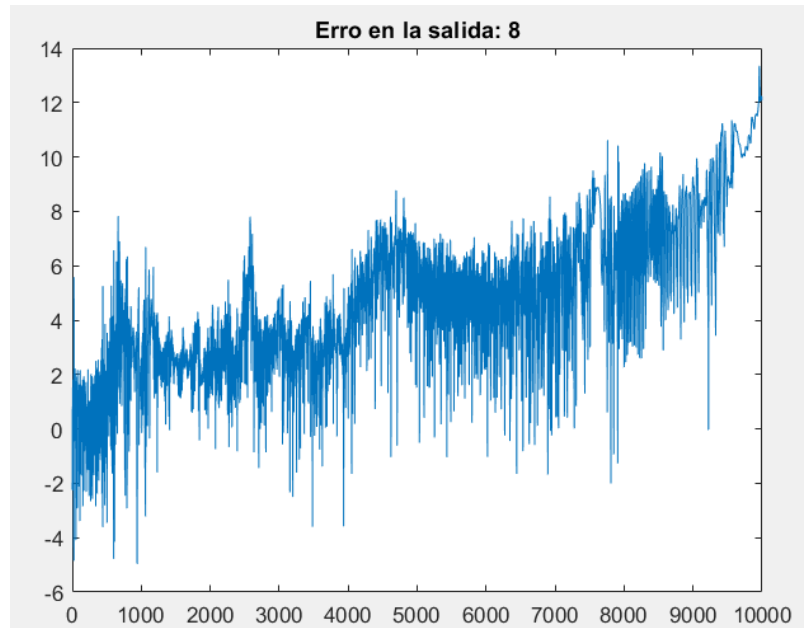


Ilustración 9: Color Morado

Análisis y conclusión:

En una red neuronal de 3 entradas se complica un poco más poder analizar el clustering de los colores, además de necesitar muchas más muestras para el set de entrenamiento.

Para temas de análisis neuronal con datos censados es importante considerar el ambiente en donde se realiza el set de entrenamiento y la cantidad de muestras, ya que si se entre en un mismo ambiente la red neuronal solo servirá para esas mismas circunstancias de iluminación o ambiente. A su vez es muy importante también en este caso considerar la distancia a la que se censaba cada muestra.

Código [Anexo 1] ENTRENAMIENTO

```
%% MLP
clear all; clc
%% Entrenamiento
close all; clear all; clc
sigmoide = @(v) 1./(1+exp(-v)); %Para poder hacer calculos matriciales con ella
xd = [23 19 20 21 22 18 19 20 19 17 22 19 22 24 25 23 26 26 27 28 27 54 47 65 39 48 49
51 53 47 55 51 65 69 45 52 54 56 62 53 49 54 32 52 39 47 43 46 42 45 57 57 82 60 74
63 68 65 60 46 58 51 65 53 67 52 66 53 63 45 52 52 59 60 56 63 66 72 87 65 111 107 142
```

[illegible]



```
eVector=[];
for i=1:10000 %iteraciones del MLP
    eA=0;
    for k=1:nK %para recopilacion de datos de entrenamiento
        %% Propagacion hacia adelante
        xO=[1; xd(:,k)]; % agregamos al dato k el bias
        vO=wO'*xO; % se calcula la salida de las neuronas de la clapa oculta
        yO= tanh(vO); % se calcula la funcion de activacion de las salida de la capa oculta
        xS=[1; yO]; % ahora las salida son la entrada de la capa de salida
        vS=wS'*xS; % se calcula la salida de las neuronas de la capa de salida
        yS=sigmoide(vS); % se calcula la funcion de activacion de la capa de salida
        e=d(:,k)-yS; %Se calcula el error al deseado
        eA=eA+e;
        %% Propagacion hacia atras
        deltaS=e.*(yS.*(1-yS));
        deltaO=((ones(nO,1)-yO).*(ones(nO,1)+yO)).*(wS(2:end,:)*deltaS);
        %% Recalculo de los pesos
        wS=wS+eta*(deltaS*xS)';
        wO=wO+eta*(deltaO*xO)';
    end
    eVector=[eVector eA];
end
% Plotear evolucion el error por iteracion
for sal=1:nS
    figure
    plot(eVector(sal,:));
    str = sprintf('Erro en la salida: %d', sal);
    title(str);
end
%% Funciones
function [x] = normalize(x,n)
for k = 1:n
    x(k) = (x(k)-mean(x))/(max(x)-min(x));
end
end
function [x,D] = permutation(x,D)
[~,n] = size(x);
xrp = zeros(3,n);
Drp = zeros(8,n);
rp = randperm(n);
for k = 1:n
    xrp(:,k) = x(:,rp(k));
    Drp(:,k) = D(:,rp(k));
end
end
x = xrp;
D = Drp;
end
%keep wS wO;
```

Código [Anexo 2] SENSADO EN LINEA

```
%% GENERALIZACION
for asd=1:10000000
    delete(instrfind({'Port'},{'COM7'}));
    pserial=serial('COM7','BaudRate',9600);
    fopen(pserial);
    data = fscanf(pserial,'%d %d %d',[3,1]);
    for asd = 1:length(data)
        if data(asd)=='.'
            indP=asd;
        elseif data(asd)=='-'
            indDiag=asd;
        elseif data(asd)=='Q'
            bre=asd;
        end
    end
end
```



```
end
for hjk=1:length(data)
    if data(hjk)=='R'
        R=str2double(data(hjk+1:indP-1));
    elseif data(hjk)=='G'
        G=str2double(data(hjk+1:indDiag-1));
    elseif data(hjk)=='B'
        B=str2double(data(hjk+1:bre-1));
    end
end

end

    xg=[R;G;B]; %entrada
    x0=[1;xg]; %entrada con bias
    v0=w0'*x0; %aplicacion
    y0=tanh(v0);
    xS=[1; y0]; % salida
    vS=wS'*xS;
    yS=sigmoide(vS);
    [~,ic]=max(yS);
    if ic==1
        disp('BLANCO');
    elseif ic==2
        disp('          VERDE');
    elseif ic==3
        disp('          AZUL');
    elseif ic==4
        disp('          CIAN');
    elseif ic==5
        disp('          NEGRO');
    elseif ic==6
        disp('          ROJO');
    elseif ic==7
        disp('          AMARILLO');
    elseif ic==8
        disp('          MORADO');
    end

end%NO TOCAR

fclose(pserial);
delete(pserial);
clear canal_serie;
```

Código [Anexo 2] PRUEBA

```
for i = 1:20:255
    for j=1 :20:255
        for k=1:20:255
            xg=[i;j;k]; %entrada
            x0=[1;xg]; %entrada con bias
            v0=w0'*x0; %aplicacion
            y0=tanh(v0);
            xS=[1; y0]; % salida
```



```
vS=wS'*xS;
yS=sigmoide(vS)';
[~,ic]=max(yS);
if ic==1
    disp('BLANCO');
elseif ic==2
    disp('VERDE');
elseif ic==3
    disp('AZUL');
elseif ic==4
    disp('CIAN');
elseif ic==5
    disp('NEGRO');
elseif ic==6
    disp('ROJO');
elseif ic==7
    disp('AMARILLO');
elseif ic==8
    disp('MORADO');
end
end
end
end
```

Código [Anexo 4]ArudinolDE y Sensor

```
#define S0 4
#define S1 5
#define S2 6
#define S3 7
#define sensorOut 8

int frequency = 0;

void setup() {
    pinMode(S0, OUTPUT);
    pinMode(S1, OUTPUT);
    pinMode(S2, OUTPUT);
    pinMode(S3, OUTPUT);
    pinMode(sensorOut, INPUT);

    // Setting frequency-scaling to 20%
    digitalWrite(S0,HIGH);
```

```
digitalWrite(S1,LOW);

Serial.begin(9600);
}

void loop() {
  // Setting red filtered photodiodes to be read
  digitalWrite(S2,LOW);
  digitalWrite(S3,LOW);
  // Reading the output frequency
  frequency = pulseIn(sensorOut, LOW);
  // Printing the value on the serial monitor
  Serial.print("R");//printing name
  Serial.print(frequency);//printing RED color frequency
  Serial.print(".");
  delay(100);
  // Setting Green filtered photodiodes to be read
  digitalWrite(S2,HIGH);
  digitalWrite(S3,HIGH);
  // Reading the output frequency
  frequency = pulseIn(sensorOut, LOW);
  // Printing the value on the serial monitor
  Serial.print("G");//printing name
  Serial.print(frequency);//printing RED color frequency
  Serial.print("-");
  delay(100);
  // Setting Blue filtered photodiodes to be read
  digitalWrite(S2,LOW);
  digitalWrite(S3,HIGH);
  // Reading the output frequency
  frequency = pulseIn(sensorOut, LOW);
  // Printing the value on the serial monitor
  Serial.print("B");//printing name
  Serial.print(frequency);//printing RED color frequency
```

```

Serial.println("Q");

delay(100);

}
  
```

ANEXO SET DE ENTRENAMIENTO

