

2017010698 수학과 오서영

목차

- 1. Bubble Sort
- 2. Insertion Sort
- 3. Selection Sort
 - 4. Quick Sort
 - 5. Merge Sort
 - 6. Heap Sort
 - 7. Radix Sort
 - 8. Shell Sort

Sorting (분류) -> 실행 방법에 따른 분류

비교식 정렬(comparative sort)

: 비교하고자 하는 각 키 값들을 한 번에 두 개씩 비교하여 교 환하는 방식으로 정렬을 실행

분산식 정렬(distribute sort)

: 키 값을 기준으로 하여 자료를 여러 개의 부분 집합으로 분해 하고, 각 부분 집합을 정렬함으로써 전체를 정렬하는 방식

Sorting (분류) -> 정렬 장소에 따른 분류

내부 정렬(internal sort)

: 정렬할 자료를 메인 메모리에 올려서 정렬하는 방식 -> 정렬 속도가 빠르지만 정렬할 수 있는 자료의 양이 메인 메모리의 용량에 따라 제한

(ex) 교환 방식(Selection, Bubble, Quick), 삽입 방식(Insertion, Shell), 분배 방식(Radix), 병합 방식(2-way 병합, n-way 병합), 선택 방식(Heap, Tree)

외부 정렬(external sort)

: 정렬할 자료를 보조 기억장치에서 정렬하는 방식 -> 내부 정렬보다 속도는 떨어지지만 내부 정렬로 처리할 수 없는 대용량 자료에 대한 정렬이 가능

(ex) 병합 방식(2-way 병합, n-way 병합)

1. Bubble Sort (버블 정렬)

Bubble Sort

: 인접한 두 개의 원소를 비교하여 자리를 교환 -> 인접한 2개의 레코드를 비교하여 크기가 순서대로 되어 있지 않으면 서로 교환

1회전을 수행하고 나면 가장 큰 자료가 맨 뒤로 이동하므로 2회전에서는 맨 끝에 있는 자료는 정렬에서 **제외** -> 1회전 수행할 때마다 정렬에서 제외되는 데이터가 하나씩 늘어난다.

장점: 구현이 매우 간단

단점: 일반적으로 자료의 교환 작업(SWAP)이

자료의 이동 작업(MOVE)보다 더 복잡하기 때문에

단순성에도 불구하고 거의 쓰이지 않는다.

1. Bubble Sort (버블 정렬)

버블정렬 C언어 코드

2. Insertion Sort (삽입 정렬)

Insertion Sort

: 자료 배열의 모든 요소를 앞에서부터 차례대로 이미 정렬된 배열 부분과 비교 하여, 자신의 위치를 찾아 삽입함으로써 정렬을 완성하는 알고리즘 -> 손안의 카드를 정렬하는 방법과 유사.

- 1. 부분집합 S: 정렬된 앞 부분의 원소들
- 2. 부분집합 U: 아직 정렬되지 않은 나머지 원소들
- 3. 정렬되지 않은 부분집합 U의 원소를 하나씩 꺼내서 이미 정렬되어 있는 부분집합 S의 마지막 원소부터 비교하면서 위치를 찾아 삽입한다.
- 4. 삽입 정렬을 반복하면서 부분집합 S의 원소는 하나씩 늘리고 부분집합 U의 원소는 하나씩 감소하게 된다.
- 5. 부분집합 U가 공집합이 되면 정렬이 완성된다.

2. Insertion Sort (삽입 정렬)

장점: 대부분 위 레코드가 이미 정렬되어 있는 경우에 매우

효율적일 수 있다

단점: 레코드 수가 많고 레코드 크기가 클 경우에

적합하지 않다.

삽입정렬 C언어 코드

```
void insertion_sort(int list[], int n){
    int i, j, key;
    // 인텍스 0은 이미 정렬된 것으로 볼 수 있다.
    for (i=1; i<n; i++) {
        key = list[i]; // 현재 삽입될 숫자인 i번째 정수를 key 변수로 복사
// 현재 정렬된 배열은 i-1까지이므로 i-1번째부터 역순으로 조사한다.
// j 값은 음수가 아니어야 되고
// key 값보다 정렬된 배열에 있는 값이 크면 j번째를 j+1번째로 이동
    for (j=i-1; j>=0 && list[j]>key; j--){
        list[j+1] = list[j]; // 레코드의 오른쪽으로 이동 }
        list[j+1] = key; }}
```

3. Selection Sort (선택 정렬)

Selection Sort

: 해당 순서에 원소를 넣을 위치는 이미 정해져 있고, 어떤 원소 를 넣을지 선택하는 알고리즘

- 1. 전체 원소 중에서 가장 작은 원소를 찾아 선택하여 첫 번째 원소와 자리를 교환한다.
- 2. 그다음 두 번째로 작은 원소를 찾아서 선택하여 두 번째 원소와 자리를 교환한다.
- 3. 그다음에는 세 번째로 작은 원소를 찾아 선택하여 세 번째 원소와 자리를 교환한다.
- 4. 이 과정을 반복

장점: 자료 이동 횟수가 미리 결정됨 단점: 값이 같은 레코드가 있는 경우,

상대적 위치가 변경 될 수 있다.

3. Selection Sort (선택 정렬)

선택 정렬 C언어 코드

4. Quick Sort (퀵 정렬)

Quick Sort

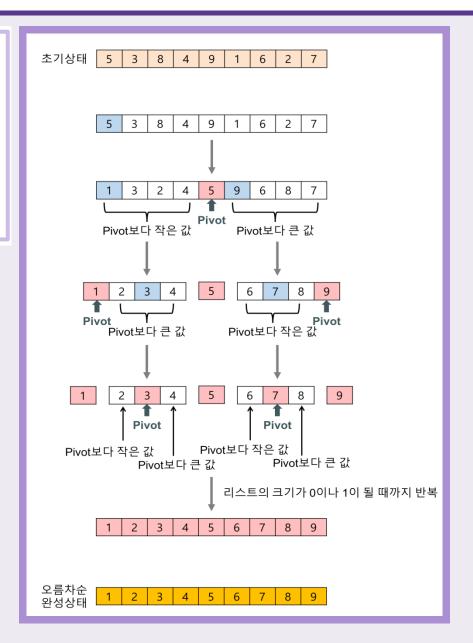
: 정렬할 전체 원소에 대해서 정렬을 수행하지 않고, 기준 값을 중심으로 왼쪽 부분 집합과 오른쪽 부분 집합으로 분할하여 정렬하는 방법

- 1. 왼쪽 부분 집합에는 기준 값보다 작은 원소들을 이동시키고, 오른쪽 부분 집합에는 기준 값보다 큰 원소들을 이동시킨다.
- 2. 기준 값 : 피봇 (pivot), 일반적으로 전체 원소 중에서 가운데에 위치한 원소를 선택한다.
- **3. 분할(divide)** : 정렬할 자료들을 기준 값을 중심으로 2개의 부분 집합으로 분할한다.
- 4. 정복(conquer): 부분집합의 원소들 중에서 기준 값보다 작은 원소들은 왼쪽 부분집합으로, 기준 값보다 큰 원소들은 오른쪽 부분집합으로 정렬한다. 부분집합의 크기가 1이하로 충분히 작지 않으면 순환 호출을 이용하여 다시 분할한다.

4. Quick Sort (퀵 정렬)

장점 : 속도가 빠르다, 추가 메모리 공간 필요 X

단점: 정렬된 리스트의 경우 오히려 시간이 더 오래걸림



5. Merge Sort (병합 정렬)

Merge Sort

: 2개 이상의 자료를 오름차순이나 내림차순으로 재배열

병합 정렬 방법의 종류

- **2-way 병합**: 2개의 정렬된 자료의 집합을 결합하여 하나의 집합으로 만드는 병합 방법
- **n-way 병합** : n 개의 정렬된 자료의 집합을 결합하여 하나의 집합으로 만드는 병합 방법

2-way 병합

- 1. 분할(divide) : 입력 자료를 같은 크기의 부분집합 2개로 분할
- 2. 정복(conquer): 부분집합의 원소들을 정렬한다. 부분집합의 크기가 충분히 작지 않으면 순환 호출을 이용하여 다시 분할 정복 기법을 적용
- 3. 결합(combine): 정렬된 부분집합들을 하나의 집합으로 결합
- 4. 1, 2, 3의 과정을 반복 수행하면서 정렬을 완성시킨다.

6. Heap Sort (힙 정렬)

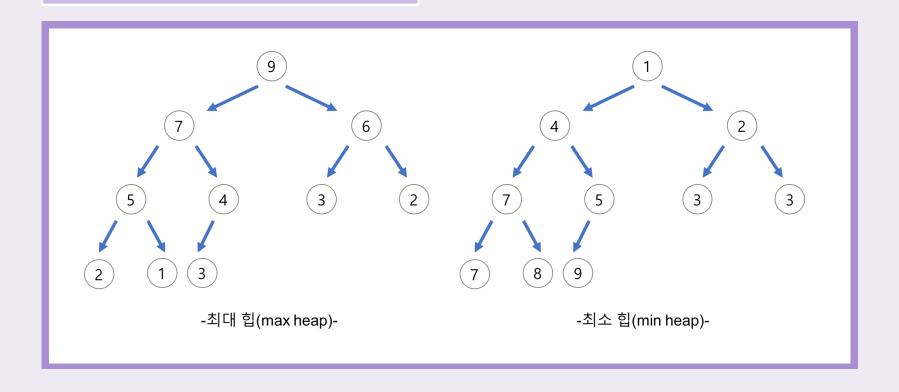
Heap Sort

: 최대 힙 트리나 최소 힙 트리를 구성해 정렬을 하는 방법 -> 내림차순 정렬을 위해서는 최대 힙을 구성하고, 오름차순 정 렬을 위해서는 최소 힙을 구성하면 된다.

- 1. n 개의 노드에 대한 완전 이진 트리를 구성한다. 이때 루트 노드부터 부노드, 왼쪽 자노드, 오른쪽 자노드 순으로 구성한다.
- 2. 최대 힙을 구성한다. 최대 힙이란 부노드가 자노드보다 큰 트리를 말하는데, 단말 노드를 자노드로 가진 부노드로부터 구성하며 아래부터 루트까지 올라오며 순차적으로 만들어 갈 수 있다.
- 3. 가장 큰 수(루트에 위치)를 가장 작은 수와 교환한다.
- **4**. 2와 3의 과정을 반복한다.

6. Heap Sort (힙 정렬)

장점: 속도가 빠르다, 가장 큰 값 몇 개만 필요할 때 유용하다



7. Radix Sort

Radix Sort

- : 원소의 키값을 나타내는 기수를 이용한 정렬 방법
 -> 정렬할 원소의 키값에 해당하는 버킷(bucket)에 원소를 분배하였다가 버킷의 순서대로 원소는 꺼내는 방법을 반복 (ex) 원소의 키를 표현하는 기수만큼의 버킷을 사용.
 -> 10진수로 표현된 키값을 가진 원소들을 정렬할 때에는 0부터 9까지의 10개의 버킷 사용
- 1. 키값의 일의 자리에 대해서 기수 정렬을 수행
- 2. 다음 단계에서는 키값의 십의 자리에 대해서 정렬을 수행
- 3. 그리고 그다음 단계에서는 백의 자리에 대해서 정렬을 수행
- **4**. 1, 2, 3에서 진행되었던 것처럼 자릿수만큼 반복하여 정렬을 수행한다.

8. Shell Sort (셸 정렬)

Shell Sort

: 삽입 정렬 보완

-> 삽입정렬의 최대 문제점 : 요소들이 삽입될 때, 만약 삽입되어야 할 위치가 현재 위치에서 상당히 멀리 떨어진 곳이라면 많은 이동을 해야만 제자리로 갈 수 있다. 삽입 정렬과 다르게 셸 정렬은 전체의 리스트를 한 번에 정렬하지 않는다.

- 1. 먼저 정렬해야 할 리스트를 일정한 기준에 따라 분류
- 2. 연속적이지 않은 여러 개의 부분 리스트를 생성
- 3. 각 부분 리스트를 삽입 정렬을 이용하여 정렬
- 4. 모든 부분 리스트가 정렬되면 다시 전체 리스트를 더 적은 개수의 부분 리스트로 만든 후에 알고리즘을 반복
- 5. 위의 과정을 부분 리스트의 개수가 1이 될 때까지 반복

장점: 삽입 정렬보다 더욱 빠르게 실행된다. 알고리즘이 간단하다.

8. Shell Sort (셸 정렬)

셸 정렬 C언어 코드

```
void inc_insertion_sort(int list[], int first, int last, int gap){
   int i, j, key;
   for (i=first+gap; i<=last; i=i+gap){
      key = list[i];
// 현재 삽입될 숫자인 i번째 정수를 key 변수로 복사
// 현재 정렬된 배열은 i-gap까지이므로 i-gap번째부터 역순으로 조사한다.
// i 값은 first 이상이어야 하고
// key 값보다 정렬된 배열에 있는 값이 크면 j번째를 j+gap번째로 이동
      for (j=i-gap; j>=first && list[j]>key; j=j-gap){
         list[j+gap] = list[j];  // 레코드를 gap만큼 오른쪽으로 이동
         list[j+gap] = key; }}
// 셸 정렬
void shell sort(int list[], int n){
   int i, gap;
   for (gap=n/2; gap>0; gap=gap/2){
      if ((gap%2) == 0)( gap++; // gap을 홀수로 만든다. )
// 부분 리스트의 개수는 gap과 같다.
      for (i=0; i<gap; i++){ // 부분 리스트에 대한 삽입 정렬 수행
         inc_insertion_sort(list, i, n-1, gap); }
```

알고리즘 성능

O(n²): Bubble Sort, Selection Sort, Insertion Sort, Shell Sort, Quick Sort

O(n log n): Heap Sort, Merge Sort

O(kn): Radix Sort (k는 자릿수)

Reference

[1] 정렬 알고리즘 기초, https://medium.com/@joongwon/%EC%A0%95%EB%A0%AC-%EC%95%8C%EA%B3%A0%EB%A6%AC%EC%A6%98-%EA%B8%B0%EC%B4%88-805391cb088e

[2] [알고리즘] 퀵 정렬(quick sort)이란, https://gmlwjd9405.github.io/2018/05/10/algorithm-quick-sort.html