

# Introduction

2017010698 수학과 오서영 목차

### **0**. Prolog

- 1. Example: Polynomial Curve Fitting
  - 2. Probability Theory
    - 3. Model Selection
  - 4. The Curse of Dimensionality
    - **5**. The Decision Theory
      - **6**. Information Theory

### **0**. Prolog

#### 패턴인식

- : 데이터에 내재하는 패턴을 자동으로 추출하는 것
- -> 패턴들을 이용해 Classification, Regression) 등의 구체적인 작업을 수행
- 간단한 Heuristic 방법론이나 rule 기반 방식들이 더 잘 동작할 것이라 생각하지만, 사실은 예외 사항만 끊임없이 만들어낼 뿐 보통 결과는 더 좋지 않다.
- -> 학습 데이터를 이용하여 선택한 모델의 파라미터를 튜닝하는 **기계학습** 방식이 더 좋은 효과를 낸다.

### 0. Prolog

#### Generalization 의 문제

: 우리가 관찰한 데이터 : 출현 가능한 데이터의 일부

-> 일부 데이터로부터 전체 데이터를 나타내는 패턴을 발견해야 한다.

-> 패턴 인식의 목표

- Pre-process or Feature extraction

: 문제 범위를 축소하기 위해 입력 데이터를 사전에 정제하는 작업

#### 기계 학습의 종류

- Supervised Learning

Classification, Regression

- Unsupervised Learning

Clustering, Visualization

- Reinforcement Learning

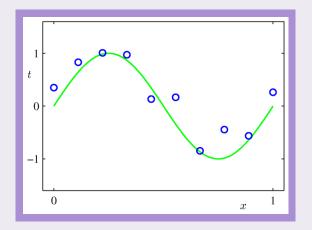
보상(reward)을 최대로 만드는 액션을 찾는 문제

-> Supervised Learning 과 다르게 Target 값 X.

#### 목표

: 입력 변수 x 를 바탕으로 타겟(target) t 의 값을 예측 - 예제로 사용할 모델을 가정하는 것으로부터 시작

 target t 가 함수 sin(2πx) 로부터 발현되는 실수 값이라고 가정 -> 발현된 값은 noise를 포함
 -noise는 주어진 문제가 본질적으로 확률에 의한 프로세스이기 때문이거나, 관찰되지 못한 다른 원인으로 관측 값에 포함됨



녹색 선 : sin(2πx)

파란점: 가우시안 랜덤 분포에 의해 샘플

$$y(x, \mathbf{w}) = w_0 + w_1 x + w_2 x^2 + \dots + w_M x^M = \sum_{j=0}^{M} w_j x^j$$

#### 1. 다항식(polynomial) 모델 선택

모델링을 해야 할 함수를 아직 알지 못하는 함수라고 가정하면 이를 근사할 수 있는 근사 식이 필요하다. 일반적으로 테일러 급수나 퓨리에 변환 식 등으로 함수 근사를 많이 한다.

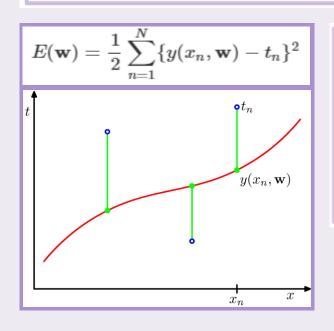
-> 특정 위치에서의 함수를 근사하기 위한 수단으로 테일러 급수를 많이 사용

#### 2. 근사하기 위해 최적의 계수 w 를 구하기

-> Error function를 도입

-> 모델로부터 도출된 y(x,w) 함수와 실제 타겟 값 t 의 차이를 최소로 하는 방식을 통해 w 값을 결정

보통 제곱합(sum-of-squares) Error function 사용
-> 변위 제곱의 합을 사용하는 이유?
-> y 함수가 convex 를 만족하는 경우, 에러 함수도 convex 를 만족하는 함수가 되고 미분 가능하게 되어, 에러 함수를 w 에대해 단순 미분하면 최소화 문제에서 유일한 해를 가지게 된다.



E(w) 값을 **최소**로 만드는 w 를 구하는 문제 -> Error function가 w 에 대해 이차형식(quadratic)의 함수이므로 이를 최소화 하는 값은 유일 해를 가지게 됨을 보장

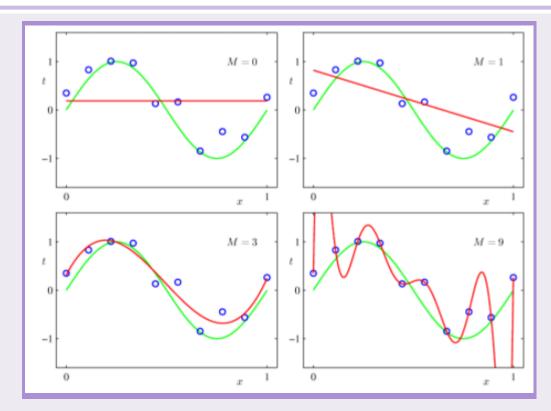
#### 3. 다항 함수 (polynomial)의 x 의 차수 선택

-> model comparison or model selection

M = 1 : 단순한 직선 회귀식 -> Underfitting

M = 9 : 노이즈에 대한 학습 결과도 모델 자체에 포함

-> 주어진 데이터에 과도하게 적합된 결과 -> Overfitting



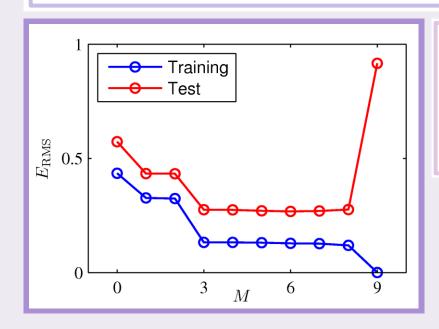
4. 각 모델에 대한 평가

- RMS 에러

$$E_{RMS} = \sqrt{\frac{2E(\mathbf{w}^*)}{N}}$$

RMS 값이 작을수록 더 적합한 모델

N: 정규화(normalization)



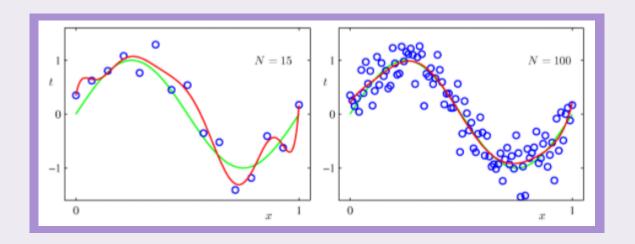
M = 9인 값부터 테스트 데이터 의 Error 값이 급격하게 커짐 -> Overfitting 발생 지점

#### 5. Intuition

- M = 9 인 상태에서 각각의 w 값들이 매우 크거나 작다
-> 최대한 발현된 데이터 주변으로 모델 함수를
최대한 가깝게 이동시키기 위해
각각의 w 값을 극단적으로 보정한 것
-> Overfitting될 때의 모수 값들은 서로 편차가 크다

#### 6. 데이터의 크기에 따른 모델의 결과 (M=9 고정)

- 적은 수의 데이터를 사용하는 경우 M=9 에서 Overfitting
- 많은 데이터를 사용하는 경우 M=9 임에도 Overfitting X
- -> 데이터의 크기가 클수록 오버피팅 현상을 막을 수 있다.



### 7. 적은 데이터로 높은 차수의 파라미터를 가진 모델을 만들방법?

: 모델의 복잡도는 올리고 오버피팅을 줄이는 방법 -> 정칙화(regularization)

- w 가 취할 수 있는 값의 범위를 제한 -> 큰 범위의 값을 가지는 w 가 등장하지 못하도록 막는 것

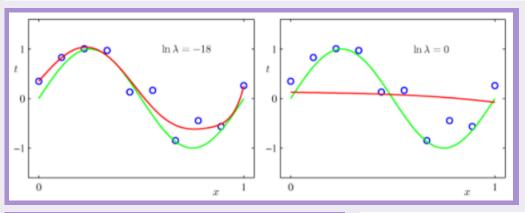
$$\tilde{E}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \{y(x_n, \mathbf{w}) - t_n\}^2 + \frac{\lambda}{2} ||\mathbf{w}||^2$$

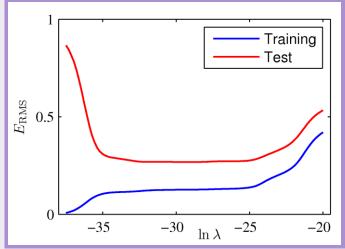
$$\|\mathbf{w}\|^2 \equiv \mathbf{w}^T \mathbf{w} \equiv w_0^2 + w_1^2 + \ldots + w_M^2$$

λ : regularization coefficient -> 정칙 기능이 추가되 었더라도 식 자체는 w 에 대해 닫힌 구조(closed form)

-  $ln\lambda = -18$  : Overfitting이 없어지고 원래 근사하고자 했던 식  $sin(2\pi x)$  와 매우 근접한 식

- Inλ = 0 : 지나치게 큰 λ 값은 -> Underfitting





#### RMS 결과

: 학습 데이터와 테스트 데이터 모두에서 좋은 성능