

CHAPITRE 10 — VECTEURS II

Savoir-faire 1

- ☐ Représenter un vecteur dont on connaît les coordonnées.
- ☐ Lire les coordonnées d'un vecteur.
- ☐ Calculer les coordonnées d'une somme de vecteurs, d'un produit d'un vecteur par un nombre réel.
- ☐ Caractériser alignement et parallélisme par la colinéarité de vecteurs.
- ☐ Résoudre des problèmes en utilisant la représentation la plus adaptée des vecteurs.

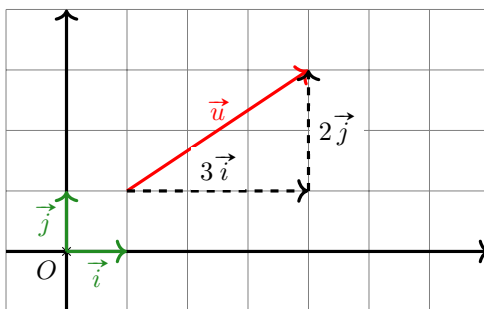
Définition 1

Soit O un point et deux vecteurs \vec{i} et \vec{j} dont les directions sont perpendiculaires et dont les normes sont égales à 1. On dit que (\vec{i}, \vec{j}) est une **base orthonormée** du plan et que $(O; \vec{i}, \vec{j})$ est un **repère orthonormé du plan**.

Définition 2

Dans une base (\vec{i}, \vec{j}) , soit \vec{u} un vecteur. Il existe un unique couple $(x; y)$ tel que $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$.
 x et y sont les coordonnées de \vec{u} dans la base (\vec{i}, \vec{j}) , notées $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$.

Méthode: Lire les coordonnées d'un vecteur et construire un vecteur

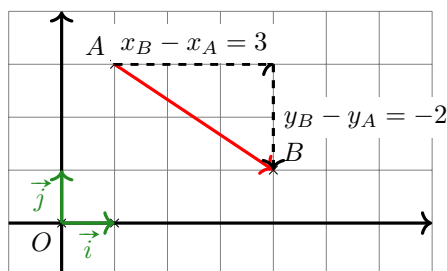


1. Donner les coordonnées du vecteur \vec{u} sur le graphique ci-contre dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .
2. Construire un vecteur \vec{v} de coordonnées $\begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$.



Propriété (Admise) 1: Coordonnées d'un vecteur

Dans un repère, soient A et B deux points ayant pour coordonnées respectives $(x_A; y_A)$ et $(x_B; y_B)$:
 Le vecteur \overrightarrow{AB} a pour coordonnées $\begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$. On note $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$.

Méthode: Déterminer les coordonnées d'un vecteur

Sur le graphique ci-contre, on a : $A(1; 3)$ et $B(4; 1)$.
 Les coordonnées du vecteur \overrightarrow{AB} sont donc $\begin{pmatrix} 4 - 1 \\ 1 - 3 \end{pmatrix}$,
 soit $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$

**Propriété (Admise) 2: Caractérisation analytique de l'égalité de deux vecteurs**

Deux vecteurs sont égaux si et seulement si ils ont les mêmes coordonnées dans un repère du plan.

Autrement dit, si les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ sont égaux, alors $x = x'$ et $y = y'$.

Exercices : 80–82 p.139, 83–89 p.140

Méthode: Montrer qu'un quadrilatère est un parallélogramme

Soient $A(2; 3)$, $B(5; 1)$, $C(3; -2)$ et $D(0; 0)$.

Montrer que $ABCD$ est un parallélogramme.

- On calcule les coordonnées de \overrightarrow{AB} et de \overrightarrow{DC} .
- On vérifie qu'elles sont égales.

Méthode: Calculer les coordonnées d'un point à partir d'une égalité vectorielle

Soient $A(9; 2)$, $B(-3; 5)$ et $C(1; 4)$.

Déterminer les coordonnées du point D tel que $\overrightarrow{AD} = \overrightarrow{BC}$.



Définition 3

Dans un repère orthonormé (O, I, J) , soit \vec{u} un vecteur de coordonnées $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$.

La norme du vecteur \vec{u} , notée $\|\vec{u}\|$, est

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Définition 4

Dans un repère orthonormé (O, I, J) , soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$. Alors :

$$\|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$

Exemple 1

Soient $A(2; 3)$ et $B(5; 1)$. Alors $\|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(5 - 2)^2 + (1 - 3)^2} = \sqrt{9 + 4} = \sqrt{13}$

Propriété 1: Coordonnées de la somme de deux vecteurs

Dans un repère, si $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$, alors $\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} x + x' \\ y + y' \end{pmatrix}$

Démonstration 1

Dans un repère d'origine O , la translation de vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ associe au point

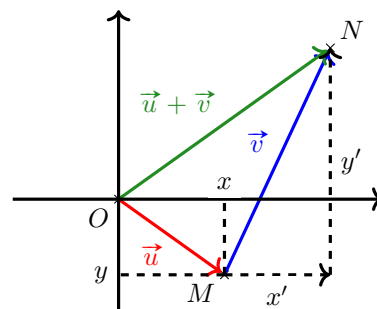
O le point $M(x; y)$. La translation de vecteur $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ associe au point M le

point N . Alors, $\vec{u} + \vec{v} = \overrightarrow{ON}$.

Cherchons les coordonnées de N :

Les coordonnées de \overrightarrow{MN} sont $\begin{pmatrix} x_N - x \\ y_N - y \end{pmatrix}$. Or, $\overrightarrow{MN} = \vec{v}$, c'est-à-dire $x_N - x = x'$ et $y_N - y = y'$.

On en déduit que N a pour coordonnées $(x + x'; y + y')$, d'où $\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} x + x' \\ y + y' \end{pmatrix}$.

**Exemple 2**

Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} -3 \\ 5 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 10 \\ -8 \end{pmatrix}$, alors $\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} 7 \\ -3 \end{pmatrix}$

Méthode: Calculer les coordonnées d'une somme de vecteurs, produit de vecteur par un réel

Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$, $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$. Calculer les coordonnées de $\vec{u} + \vec{v} - 2\vec{w}$.



Définition 5: Déterminant de deux vecteurs

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base orthonormée et deux vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$.

On appelle **déterminant** de \vec{u} et \vec{v} dans la base (\vec{i}, \vec{j}) le nombre $\det(\vec{u}, \vec{v}) = xy' - yx'$, noté également $\begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix}$

Propriété 2

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base orthonormée et deux vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$.

\vec{u} et \vec{v} sont colinéaires si et seulement si $\det(\vec{u}, \vec{v}) = 0$.

Démonstration au programme 1

- Supposons que \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.
 - Si l'un des deux vecteurs est nul (par exemple \vec{u}), alors $\det(\vec{u}, \vec{v}) = 0 \times y' - 0 \times x' = 0$
 - Sinon, il existe un nombre k tel que $\vec{v} = k\vec{u}$, soit $x' = kx$ et $y' = ky$. Alors $\det(\vec{u}, \vec{v}) = xy' - yx' = x \times ky - y \times kx = kxy - kxy = 0$.
- Réciproquement, supposons que $xy' - yx' = 0$.

On a alors $xy' = yx'$.

- Si l'un des vecteurs est nul, alors il est nécessairement colinéaire à l'autre.
- Si les deux vecteurs sont non nuls, alors \vec{u} a au moins une coordonnée non nulle, par exemple x , donc $x \neq 0$. On pose alors $k = \frac{x'}{x}$, et on obtient que $xy' = yx' \iff y' = \frac{yx'}{x} \iff y' = ky$, car $x \neq 0$.
Par conséquent, $\vec{v} = k\vec{u}$, et les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.

Méthode: Vérifier la colinéarité de deux vecteurs

Soient dans une base $\vec{u} \begin{pmatrix} 12 \\ -26 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 35 \\ -72 \end{pmatrix}$.



Exercices : 108–113 p.141

Méthode: Montrer que deux droites sont parallèles

Soient $A(5;4)$, $B(2;1)$, $C(4,7)$ et $D(-5;-2)$.

Montrer que (AB) et (CD) sont parallèles.



Exercices : 115–117 p.141, 118–120 p.142