



# ВВЕДЕНИЕ В МУЛЬТИПРОГРАММИРОВАНИЕ

---

ЛЕКЦИЯ 14

# dead\_lock.cpp

---

```
std::lock_guard<std::mutex>  
lock(a) ;
```

```
std::lock_guard<std::mutex>  
lock(b) ;
```

```
std::lock_guard<std::mutex>  
lock(b) ;
```

```
std::lock_guard<std::mutex>  
lock(a) ;
```

Возникает когда несколько потоков пытаются получить доступ к нескольким ресурсам в разной последовательности.

# Локальное хранилище потока `tls.cpp`

---

- Набор статических/глобальных переменных, локальных по отношению к данному потоку.
- Отличие от реентерабельности в том, что используются не только «локальные переменные потока» и его параметры,, но и специальный менеджер ресурсов.

Вообще говоря, в данном примере TLS не совсем потокобезопасный.

# Потоко-безопасный Stack

## stack.cpp

---

Классы «обертки» позволяют непротиворечиво использовать мьютекс в RAII-стиле с автоматической блокировкой и разблокировкой в рамках одного блока. Эти классы:

### **lock\_guard**

когда объект создан, он пытается получить мьютекс (вызывая `lock()`), а когда объект уничтожен, он автоматически освобождает мьютекс (вызывая `unlock()`)

Печать на экран это то же разделяемый ресурс – так что печать то же защищаем мьютексом.

# Пример опасной ситуации

## pass\_out.cpp

---

Передача данных из за границу lock.

### **Правило:**

Ни когда не передавайте во вне указатели или ссылки на защищаемые данные. Это касается сохранение данных в видимой области памяти или передачи данных как параметра в пользовательскую функцию.

# Exceptions в многопоточной среде

## exception.cpp

---

1. Исключения между потоками не передаются!
2. Нужно устроить хранилище исключений, для того что бы их потом обработать!

# future + async

## async\_1.cpp

---

future – служит для получения результата вычислений из другого потока.

Т.е. Функция выполняемая thread теперь может возвращать значение.

– это шаблон (параметр – тип возвращаемого значения)

– конструируется с помощью `std::async`

– результат выполнения получается методом `get()`

– `async` запускает поток и синхронизирует результат с возвращаемым future

```
T function() {  
    return T();  
}  
  
int main () {  
    std::future<T> fut = std::async (function);  
    T x = fut.get();  
}
```

# `std::future<T>`

## ограничения

---

1. Нельзя вызывать сразу несколько `get()` из разных `std::thread`. Если нужно синхронизировать сразу несколько потоков – то лучше использовать условные переменные (будет рассмотрено далее).
2. Нельзя копировать (только передача по ссылке).



# future работает на promise

## promise.cpp

---

**template <class T> promise** – шаблон который сохраняет значение типа T, которое может быть получено с помощью future

**get\_future** – запрос future, связанного со значением внутри promise

**set\_value** – устанавливает значение (и передает его в вызов get\_future)

**set\_exception** – передача исключения

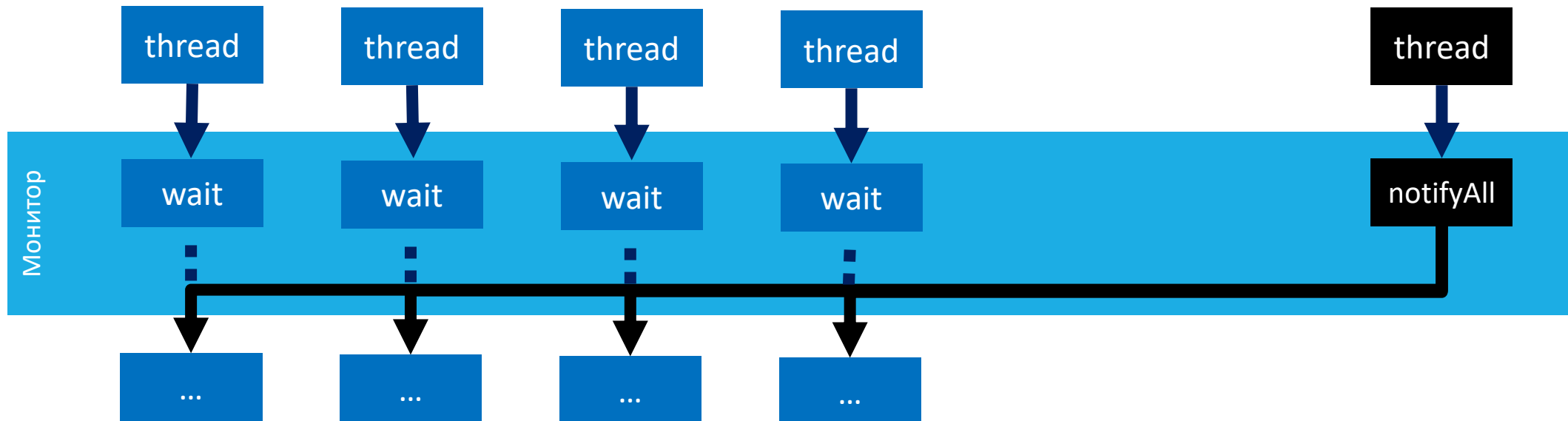
Пример  
async\_2.cpp

---

**Параллельные вычисления –  
это легко!**

# Условная переменная

примитив синхронизации, обеспечивающий блокирование одного или нескольких потоков до момента поступления сигнала от другого потока о выполнении некоторого условия или до истечения максимального промежутка времени ожидания. Условные переменные используются вместе с ассоциированным мьютексом и являются элементом некоторых видов мониторов.



# Условные переменные <condition\_variable>

## `conditional_1.cpp`

---

### `condition_variable`

требует от любого потока перед ожиданием сначала выполнить `std::unique_lock`

1. Должен быть хотя бы один поток, ожидающий, пока какое-то условие станет истинным. Ожидающий поток должен сначала выполнить `unique_lock`.
2. Должен быть хотя бы один поток, сигнализирующий о том, что условие стало истинным. Сигнал может быть послан с помощью `notify_one()`, при этом будет разблокирован один (любой) поток из ожидающих, или `notify_all()`, что разблокирует все ожидающие потоки.
3. В виду некоторых сложностей при создании пробуждающего условия, которое может быть предсказуемых в многопроцессорных системах, могут происходить ложные пробуждения (*spurious wakeup*). Это означает, что поток может быть пробужден, даже если никто не сигнализировал условной переменной. Поэтому необходимо еще проверять, верно ли условие пробуждение уже после то, как поток был пробужден.

# multi\_producer\_consumer.cpp

---

```
static void consumer(size_t id)
{
while (!production_stopped || !q.empty()) {
    std::unique_lock<std::mutex> lock(q_mutex);

if (go_consume.wait_for(lock, 1s, [] { return !q.empty(); })) {
    pcout{} << " item "
        << std::setw(3) << q.front() << " --> Consumer "
        << id << '\n';
    q.pop();
    go_produce.notify_all();
    std::this_thread::sleep_for(130ms);
}
}

pcout{} << "EXIT: Consumer " << id << '\n';
}
```

# std::condition\_variable

---

- ожидание уведомления
- механизм синхронизации потоков
- довольно сложно использовать (мьютекс, цикл, условие)
- есть проблемы spurious wakeup / lost wakeup

# Проблема блокировок

---

1. Взаимоблокировки (Deadlocks)
2. Надежность — вдруг владелец блокировки помрет?
3. Performance
  - Параллелизма в критической секции нет!
  - Владелец блокировки может быть вытеснен планировщиком

# Закон Амдала

---

Джин Амдал (Gene Amdahl) - один из разработчиков всемирно известной системы IBM 360 в 1967 году предложил формулу, отражающую зависимость ускорения вычислений, достигаемого на многопроцессорной ВС, как от числа процессоров, так и от соотношения между последовательной и распараллеливаемой частями программы. Проблема рассматривалась Амдалом исходя из положения, что объем решаемой задачи (рабочая нагрузка - число выполняемых операций) с изменением числа процессоров, участвующих в ее решении, остается неизменным.

Пусть

$f$  - доля операций, которые должны выполняться последовательно одним из процессоров и  $1-f$  - доля, приходящаяся на распараллеливаемую часть программы.

Тогда ускорение, которое может быть получено на ВС из  $n$  процессоров, по сравнению с однопроцессорным решением не будет превышать величины:

$$S(n) = T(1)/T(n) = 1/[f + (1-f)/n].$$

Например, если половина операций подлежит распараллеливанию на 4 машинах, то ускорение равно:

$$S(4) = 1/(0.5 + 0.5/4) = 1.6 \text{ т.е. Только в полтора раза!}$$



# Итого

---

- ✓ Многопоточность
- ✓ Параллельность
- Асинхронность

# Итого: Многопоточность

---

возможность операционной системы  
(системы поддержки выполнения программ)  
создать несколько дополнительных потоков  
выполнения в рамках одного процесса.

# Итого: Параллельность

---

выполнение некоторых участков кода программы одновременно на разных вычислительных мощностях системы.

# Итого: Асинхронность

---

Отделение вызывающего потока от потока исполнения запроса.

# Что когда применять?

---

- **Многопоточность** – в любой программе, где есть несколько потоков.
- **Параллельность** – где важна вычислительная скорость И задачи можно эффективно распараллеливать.
- **Асинхронность** – где можем найти занятие, пока ждём результата.

# asynchron\_1.cpp

---

```
auto main() -> int {  
    PrintHandler printHandler;  
    EventLoop eventLoop;  
  
    eventLoop.addHandler(&printHandler);  
    eventLoop.send({EventCode::start, "starting"});  
    std::thread workerThread{userThread, std::ref(eventLoop)};  
  
    eventLoop.exec();  
    workerThread.join();  
  
    return 0;  
}
```

# asynchron\_2.cpp

---

```
int sum{};
bool done{false};

eventLoop.send({
    EventCode::add,
    std::make_shared<Data>(2,3),
    std::make_shared<ContextAdd>(sum,done),
    [](std::shared_ptr<Context> cnt){
        if(auto ptr=std::static_pointer_cast<ContextAdd>(cnt))
            ptr->done = true;
    }
});
```

# Проблемы асинхронности

---

Асинхронный код требует:

1. хранение контекста операции
2. умение этот контекст восстанавливать
3. специальный функционал завершения
4. механизм возврата результата





Спасибо!

---

ВСЕ ИДЕМ НА ПЕРЕРЫВ