

#### МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «МИРЭА – Российский технологический университет»

# РТУ МИРЭА

| Институт Кибернетики<br>Кафедра Проблем управления |              |                    |              |  |  |
|--|--------------|--------------------|--------------|--|--|
|  | СОГЛАСОВАНО  | УТВЕРЖДАЮ          |              |  |  |
| Заведующий кафедрой                                | М.П. Романов | Директор института | М.П. Романов |  |  |
| <u> </u>   | _»2021 г.    | <u> </u>           | _»2021 г.    |  |  |

# **ЗАДАНИЕ**

# на выполнение выпускной квалификационной работы бакалавра

Обучающийся Кабанов Павел Романович

Шифр 16К0303

Направление подготовки 15.03.06 «Мехатроника и робототехника»

Группа КРБО-01-17

#### 1. Тема выпускной квалификационной работы

Интеллектуальные алгоритмы визуальной оценки положения и формы объектов.

## 2. Техническое задание на выполнение выпускной квалификационной работы

2.1. Цель: Разработка интеллектуальных алгоритмов и тестового программного обеспечения для визуальной оценки положения и формы объектов.

#### 2.2. Задачи, требующие решения для достижения поставленной цели:

- 1. Обзор исследований в области визуальной оценки положения и формы объектов;
- 2. Разработка архитектуры нейро-эволюционной системы технического зрения;
- 3. Настройка нейросетевой модели для оценки положения объектов;
- 4. Разработка эволюционного алгоритма оценки формы объектов;
- 5. Разработка тестового программного обеспечения для анализа изображения с бортовой камеры автономного робота;
- 6. Проведение экспериментальных исследований.

# 2.3. Основные требования к результату разработки

- 1. Формат входных данных: RGB-D;
- 2. Разрешение обрабатываемого видеокадра 640×480 точек;
- 3. Время обработки изображения: не более 10 с.

## 2.4. Планируемые результаты выполнения выпускной квалификационной работы

- 1. Результат обзора исследований в области визуальной оценки положения и формы объектов;
- 2. Архитектура нейро-эволюционной системы технического зрения;
- 3. Нейросетевая модель для оценки положения объектов;

- 4. Эволюционный алгоритм оценки формы объектов;
- 5. Тестовое программное обеспечение для анализа изображения с бортовой камеры автономного робота;
- 6. Результаты экспериментальных исследований.

# 3. Этапы выполнения выпускной квалификационной работы

| №     | Содержание этапа выпускной   | Результат выполнения этапа  | Срок       |
|-------|--|---|------------|
| этапа | квалификационной работы  | ВКР   | выполнения |
| 1     | Обзор исследований в области визуальной оценки положения и формы объектов                                  | Результат обзора исследований в области визуальной оценки положения и формы объектов          | 22.05.21   |
| 2     | Разработка архитектуры нейро-эволюционной системы технического зрения                                      | Архитектура нейро-<br>эволюционной системы<br>технического зрения                             | 24.05.21   |
| 3     | Настройка нейросетевой модели для оценки положения объектов  | Нейросетевая модель для<br>оценки положения объектов  | 27.05.21   |
| 4     | Разработка эволюционного алгоритма оценки формы объектов   | Эволюционный алгоритм оценки формы объектов   | 30.05.21   |
| 5     | Разработка тестового программного обеспечения для анализа изображения с бортовой камеры автономного робота | Тестовое программное обеспечение для анализа изображения с бортовой камеры автономного робота | 10.06.21   |
| 6     | Проведение экспериментальных исследований  | Результаты<br>экспериментальных<br>исследований   | 12.06.21   |

#### 4. Содержание экономического раздела

- 1. Разработка основных разделов бизнес-плана проекта;
- 2. Организация и планирование работ по разработке тестового программно-алгоритмического комплекса;
- 3. Определение договорной цены разработки проекта;
- 4. Оценка экономической целесообразности проведения работ по разработке тестового программно-алгоритмического комплекса.

## 5. Перечень разрабатываемых документов и графических материалов

- 1. Примеры СТЗ для анализа внешней обстановки АМР;
- 2. Структура нейро-эволюционной СТЗ;
- 3. Архитектура нейросетевой модели для оценки положения объектов;
- 4. Блок-схема эволюционного алгоритма оценки формы объектов;
- 5. Результаты экспериментальных исследований (Лист 1);
- 6. Результаты экспериментальных исследований (Лист 2);
- 7. Результаты экспериментальных исследований (Лист 3).

6. Руководитель и консультанты выпускной квалификационной работы

| Функциональные обязанности                             | Должность<br>в Университете | Ф.И.О.         | Подпись |
|--|-----------------------------|----------------|---------|
| Руководитель выпускной работы                          | Доцент                      | Диане С.А.К.   |         |
| Консультант по экономическому разделу выпускной работы | Доцент, к.ю.н.              | Филаткина А.П. |         |

| Задание выдал    |                |                 | Задание принял к исполнению |               |          |          |         |
|------------------|----------------|-----------------|-----------------------------|---------------|----------|----------|---------|
| Руководитель ВКР | С. А. К. Диане |                 | Обучающийся                 | П. Р. Кабанов |          |          |         |
|                  | <b>~</b>       | <b>&gt;&gt;</b> | 2021 г.                     |               | <b>«</b> | <b>»</b> | 2021 г. |