verilator & gtkwave 安装教程

0. preview

0.0 软件简介

Verilator 可以将 Verilog 集成到 C++程序中,实现综合仿真。

The Verilator package converts Verilog and SystemVerilog hardware description language (HDL) designs into a C++ or SystemC model that after compiling can be executed. Verilator is not a traditional simulator, but a compiler.

Gtkwave 可以使波形文件可视化。

0.1 工程文件构成





--编译+仿真-->

0.2 动手前看看

\$(variable)表示命名为 variable 的字符串变量

- 1. 编辑 verilog 顶层文件\$(top).v: 实现模块内部逻辑,向外部提供 IO 信号端口。
- 2. 编辑应用程序代码: 在测试文件 \$ (test). cpp 中包含头文件 #include "V\$(top). h", 对类 V\$(top) 进行实例化并访问。

V\$(top) 这个类将可读写的 I0 信号作为成员变量,提供给应用程序。顶层模块中的子模块为内部构件,一般不被应用程序代码触及。

若项层模块内提供了时钟信号,则在应用程序可通过改变类的端口电平模拟时钟周期变化。例如项层文件 Top.v,提供时钟信号端口 clock,应用程序经过 #include "VTop.h" 引入,通过以下过程模拟时钟变化:

```
VTop* top_ptr = new VTop;
...
Top_ptr->clock = 0;
Top_ptr->eval();
Top_ptr->clock = 1;
Top_ptr->eval(); //一个时钟周期后评估输出
...
```

0.3 我的环境

虚拟机软件: VMware Workstation 15 Pro 或 Oracle VM VirtualBox 操作系统: Linux ubuntu 20.04

1. 软件安装

我们提供下面两种安装方式,不建议使用命令 apt install verilator 来安装,因为该命令安装的 verilator 版本比较旧,我们推荐用新版本的 verilator。

1.1 Verilator

1.1.1 方式一 自动化脚本安装(推荐)

从"一生一芯"网站上下载 verilator_installer.tar.gz, 在 Ubuntu 中解压, 进入解压后的目录, 使用下面的命令安装

```
./install_verilator.sh
```

该安装脚本将自动安装 verilator 4 204 amd64. deb 和所需依赖包。

1.1.2 方式二 编译安装 Verilator

```
# Prerequisites:
```

```
sudo apt-get install git perl python3 make autoconf g++ flex bison ccache
libgoogle-perftools-dev numactl perl-doc libfl2 libfl-dev zlibc zliblg
zliblg-dev
git clone https://github.com/verilator/verilator # Only first time
## Note the URL above is not a page you can see with a browser, it's for git
only
# Every time you need to build:
unsetenv VERILATOR ROOT # For csh; ignore error if on bash
unset VERILATOR ROOT # For bash
cd verilator
git pull # Make sure git repository is up-to-date
git checkout v4.204
autoconf # Create ./configure script
./configure --prefix=/usr # Configure and create Makefile
make # Build Verilator itself
sudo make install
```

具体请参考 https://verilator.org/guide/latest/install.html

1.2 Gtkwave

```
sudo apt-get install gtkwave
#gtkwave --version
```

可查看版本

Gtk-Message: 16:44:00.457: Failed to load module "canberra-gtk-module" GTKWave Analyzer v3.3.103 (w)1999-2019 BSI

2. 获取代码

按照下面的命令下载代码,并对 git 做相应的配置

```
# 克隆 github 上的 oscpu-framework 代码
git clone --recursive -b 2021 https://github.com/OSCPU/oscpu-framework.git
oscpu
# 使用你的编号和姓名拼音代替双引号中内容
git config --global user.name "2021000001-Zhang San"
# 使用你的邮箱代替双引号中内容
git config --global user.email "zhangsan@foo.com"
# 修改你喜欢的编辑器为 git 编辑器
git config --global core.editor vim
# 让 Git 显示颜色
git config --global color.ui true
```

在 oscpu 目录中的 myinfo. txt 文件里填写自己的 ID 和姓名。接下来就可以开始编译和仿真了。

3. 例程

3.1 4 位计数器

examples/counter 目录下存放了 4 位计数器的例程源码。包含 top. v 和 test. cpp 两个文件。

3.1.1 编译+仿真

执行下面的命令进行编译和仿真。

./build.sh -e counter -b -s

如果前面的步骤成功,执行后将看到下面的输出:

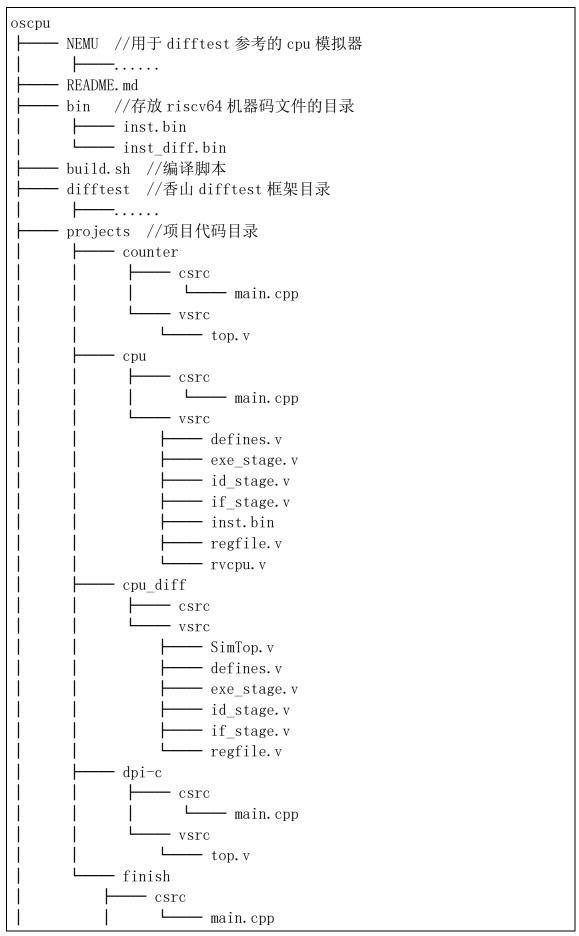
Simulating... Enabling waves ... Enter the test cycle:

这是 build. sh 和 c++测试程序输出的 log。在 counter 例程的 c++测试程序中,要求我们输入一个周期数来进行 counter 的仿真,这里以 20 为例。输入 20 后程序结束运行,在 examples/counter/build/目录中生成波形文件 vlt dump. vcd。

build. sh 的参数可以使用命令"./build. sh -h"查看:

- -e 指定一个例程作为工程目录,如果不指定,将使用"cpu"目录作为工程目录
- -b 编译工程,编译后会在工程目录下生成"build"(difftest)或"build_test"子目录,里面存放编译后生成的文件
- -t 指定 verilog 项层文件名,如果不指定,将使用"top.v"或"SimTop.v"(difftest)作为项层文件名,该参数在接入 difftest 时无效
- -s 运行仿真程序,即"build/emu"程序,运行时工作目录为"build"(difftest)或"build_test"子目录
- -a 传入仿真程序的参数,比如: -a "1 2 3",多个参数需要使用双引号
- -f 传入 c++编译器的参数,比如: -f "-DGLOBAL_DEFINE=1 -ggdb3",多个参数需要使用双引号,该参数在接入 difftest 时无效
- -1 传入 c++链接器的参数,比如:-1 ''-1d1 -1m'',多个参数需要使用双引号,该参数在接入 difftest 时无效
- -g 使用 gdb 调试仿真程序
- -w 使用 gtkwave 打开工作目录下修改时间最新的. vcd 波形文件
- -c 删除工程目录下编译生成的"build"文件夹
- -d 接入香山 difftest 框架
- -m 传入 difftest 框架 makefile 的参数,比如: -m "EMU_TRACE=1 EMU_THREADS=4",多个 参数需要使用双引号

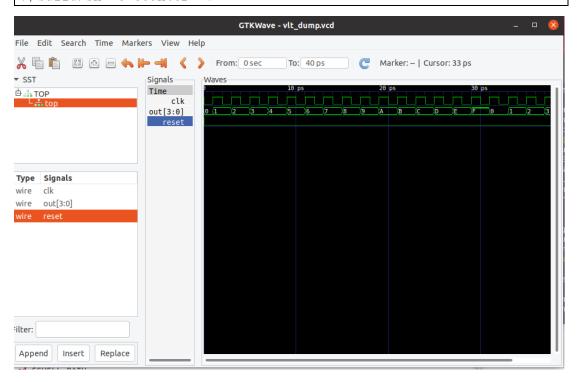
目录树



3.1.2 查看波形

运行下面的命令,脚本将使用 gtkwave 打开波形文件。可以看到在每个 clk 的上升沿时,out 在[0,15]之间循环递增,符合设定的 4 位计数器的程序行为。

./build.sh -e counter -w



3.2 cpu

projects/cpu 目录下存放了单周期 risc-v cpu 框架源码,源码实现了 RV64I 指令 "addi"。

3.2.1 编译+仿真+查看波形

使用下面命令实现对该工程的编译+仿真+查看波形。

./build.sh -b -t rvcpu.v -s -w

输入"inst.bin"+回车后程序结束运行,并打开输出的波形文件。

3.3 cpu_diff

projects/cpu_diff 目录下存放了接入香山 difftest 的单周期 risc-v cpu 框架源码,源码实现了 RV64I 指令"addi"。

安装编译 NEMU 所需的软件包。

sudo apt-get install libreadline-dev libsdl2-dev bison

如果内存小于 8G,编译该工程之前,需要修改 NEMU 和 difftest 的 ram 大小。 修改 NEMU 的 ram 大小:

cd NEMU

export NEMU_HOME=`pwd`

make defconfig riscv64-xs-ref_defconfig

make menuconfig

#进入 Memory Configuration 菜单,将 Memory size 的值修改为 0x10000000, 回车,按 ESC 键保存退出

make

修改 difftest 的 ram 大小,文件: difftest/src/test/csrc/common/ram.h

#define EMU RAM SIZE (256 * 1024 * 1024UL)

//#define EMU_RAM_SIZE (8 * 1024 * 1024 * 1024UL)

使用下面命令实现对该工程的编译+仿真+查看波形。

./build.sh -e cpu_diff -d -b -s -a "-i inst_diff.bin --dump-wave -b 0" -m "EMU_TRACE=1" -w

对于 NEMU 更新后导致的 difftest 编译或运行报错,可以在清除 NEMU 编译的文件后运行 build. sh 来完成对 NEMU 的重新编译。

cd NEMU

make clean

对于 difftest 更新导致的编译或运行报错,也可通过 build. sh 中的-c 选项删除"build"目录后重新编译 difftest。

3.4 回归测试

在实现了能够运行所有 cpu-tests 测试用例的指令后,可以通过以下命令实现对 cpu 的一键回归测试。该命令会将"bin"目录下的所有.bin 文件作为参数来调用接入了 difftest 的 emu 仿真程序。

./build.sh -e cpu_diff -b -r

通过测试的用例,将打印"PASS"。测试失败的用例,打印" FAIL"并生成对应的 log 文件,可以查看 log 文件来调试,也可以自己开启波形输出来调试。