# 结题报告

#### **Monthly Subscription Group**

#### 结颗报告

项目介绍 立项依据

基于方差分析算法的状态切分 eBPF 实现

状态切分的应用背景

方差分析的基本思想

短抽样间隔、大数据窗口的方差分析算法及其 eBPF 实现的失败

方差分析的窗口抽样算法

eBPF 硬件卸载架构的限制与抽样算法实现的不可行性

指令数限制与非抽样算法实现的不可行性

# 项目介绍

**我们的项目是:**对计算机在数据包处理上进行非冯化改造,绕过 CPU 与操作系统内核,在数据流架构的智能网卡上对数据包进行数据流驱动的实时处理。依据不同的数据处理需求,设计并实现不同的算法,并将程序硬件卸载到智能网卡上以完成数据处理。目标是纳秒级的处理延迟。

**我们涉及的数据处理需求包括**:基于方差分析算法的数据状态切分,和简化的 Alex net 深层卷积神经网络。对于前者,我们完整实现了数据准备与接收程序,方差分析算法的 eBPF 硬件卸载代码,以及基于rdtsc 指令的延迟测试程序,并成功获得了正确结果。对于后者,我们完成了对算法本身的调研,以及容易编程的对算法的简化设计。

# 立项依据

基于冯诺依曼架构的现代计算机,由于程序计数器(Program Counter)带来的硬件核心架构的串行性,使得处理大批量数据流的能力大大受限。尽管现代计算机利用指令级并行、多核多线程编程等带来了大幅的性能提升,但在例如服务器等的海量 IO 和数据并发场景下,冯氏结构与并行性之间的矛盾更加显著。与此同时,CPU 与主存之间的速度不一致进一步限制了海量数据并发下的数据处理效率。

为了应对处理大量高速数据流需求,基于数据流驱动架构的智能网卡 (SmartNIC) 应运而生。区别于传统的控制流计算机,数据流计算机在原理上不存在 PC 寄存器,只有当一条或一组指令所需的操作数全部准备好时,才能激发相应指令的一次执行,执行结果又流向等待这一数据的下一条或一组指令,以驱动该条或该组指令的执行。因此,程序中各条指令的执行顺序仅仅是由指令间的数据依赖关系决定的。另一方面,数据流计算模型中没有传统的变量这一概念,它仅处理数据值,忽略存放数据的容器,从而具有纯函数的特点。

智能网卡同时具备可编程特性。eBPF 是一个简便轻量的,适于简单网络数据处理的虚拟 CPU 体系结构。智能网卡支持在一定的限制与映射方式下,硬件卸载 eBPF 程序到各个智能网卡核心上执行,以获得显著低于 linux 内核和驱动层的延迟和比多核 CPU 更高的流处理速度。

Netronome 公司生产的 Agilio CX SmartNIC 同时直接支持 P4 和 micro C 高级语言编程,利用其专有的 SDK 编写、编译、调试、检测程序,并可以使用扩充命令充分利用网卡内的公共存储、矩阵运算单元等硬件结构,实现更为高级的大型算法。

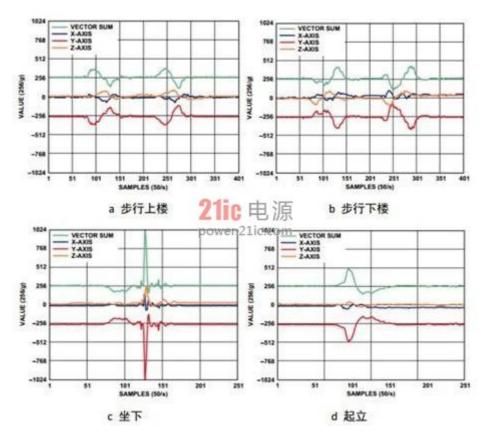
# 基于方差分析算法的状态切分 eBPF 实现

本部分详细叙述第一个数据处理需求,也是本课题唯一必须完成的实现:基于方差分析算法的数据状态切分。算法实现包括紧密联系的外部数据处理部分与网卡内部的 eBPF 核心计算部分。

### 状态切分的应用背景

考虑对时间均匀采样的离散数据流:如每 10 ms 采集一次的人的加速度信息,每天收盘时各个股票的股价等。将时间作为离散自变量,数据的值(或值的组合)作为因变量,我们试图在不同的时间节点,划分出不同的极大数据区间,使得同一个数据区间内的数据代表同一个被采样者的行为特征。

如下图。比如,对一个被采样加速度数据的人,当它执行站起的动作时,放在他口袋里手机的三轴加速 度曲线发生明显变化。当一个明显的曲线变化产生时,完美的状态切分算法应预测到这个变化,并在该 时间节点做一个划分标记,标志该时间段前后的数据表示两个不同的行为。



状态切分算法是模式匹配机器学习的关键前期数据准备工作。做好了状态切分的数据可以发送到学习机器上,使机器学习出不同的状态所具有的数据特征(比如加速度的绝对大小,相对大小变化,增减性等),以及识别出该状态序列(或者说标记了状态的数据序列)对应哪个具体的人类动作——对上例来说,人是在站起还是坐下。这是后续的学习算法所识别出来的,而状态切分算法不关心数据对应的状态的"含义",而只关心新数据是否意味着一个不同于前者的状态。

### 方差分析的基本思想

统计学上有理由认为:相同的状态所对应的各个数据应当具有相同的统计分布。当新的一段数据到来时,通过一定的算法,可以判断该段数据是否符合前一段数据的统计分布,进而决定是否切分状态。

方差分析算法基于数据时间滑动窗口的分析模式。数据窗口是一个固定时间跨度或固定数据个数的数据段。窗口滑动是指窗口相对时间向后滑动,窗口丢弃时间较旧的若干数据,替换为时间更新的数据,得到一个新的窗口。对于固定时间跨度的窗口,窗口每次滑动固定的时间,对固定数据个数的窗口,每次滑动固定的数据数目。两个相邻的窗口之间有重叠率,对于固定时间跨度的窗口,两者之间重叠固定百分比的时间跨度,而余下的是新的时间段,对固定数据个数的窗口,两者之间重叠固定的数据个数。窗口的(数据或时间)跨度,重叠率等是关键参数,它决定了划分算法的最终精确程度,但不是算法的本质核心。

方差分析算法认为,两个被比较的窗口(可以是相邻窗口,有数据的重叠;也可以没有数据重叠,这也是算法"参数"设计的一部分),如果属于相同的状态,那么具有相同的数据统计分布。判断二者是否是统一分布的方法是使用切比雪夫不等式(以下直接简称为"不等式"):

$$P(|x-\mu| \geq \epsilon) \leq rac{\sigma^2}{\epsilon^2}$$
, $\mu$ 是前一个窗口的数据均值, $\sigma^2$ 是方差, $\epsilon$ 是参数, $x$ 是后一窗口的数据

其中参数是当两者分布相同时,理论上任取不等式都会成立的,但我们的同一个窗口的数据是有限的,不能完全精准地描述其自身的分布,所以参数大小的选择也会影响划分的效果,但如何选择参数不是算法的核心。

前一个窗口将提供不等式中的均值和方差,而后一个窗口将提供若干随机变量的值 x, 当满足括号内不等式的 x 的占比 (或称频率,是概率 P 的近似)使得整个不等式不成立时,我们称应当切分状态,否则不切分状态,切分位置是前一个窗口的最后一个数据的后面。

切比雪夫不等式的放缩是十分宽松的,这从根本上影响我们划分的效果:我们不会对并不大的波动十分敏感。这有时是一些场景下本算法的优点,但在一些其他场合也会成为缺陷。

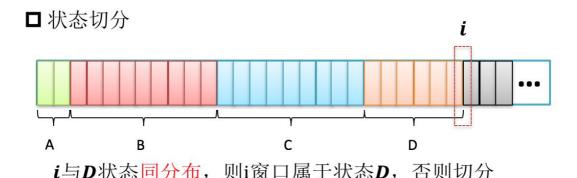
### 短抽样间隔、大数据窗口的方差分析算法及其 eBPF 实现的失败

考虑上面提到的人体加速度数据,典型的应用中,抽样间隔是 10 ms 左右,一个窗口大约取 5s,重叠率在 70% 到 80%。在易于编程而不违背算法根本的前提下,取窗口为固定数据个数 512 个的窗口,重叠率 75%,即每次替换 128 个数据。

下面在上述假定下,叙述算法思想,并在各个环节叙述 eBPF 硬件卸载架构对其的限制,以及可规避或不可规避并最终导致不可行的障碍。

#### 方差分析的窗口抽样算法

切比雪夫不等式是用"随机变量 X"来做不等式判定的,不等式中的 x 应当是一个随机变量。这种抽样 算法进一步考虑了这种数学限定,构造一个随机变量:对于窗口中的512个数据,每次随机无放回抽样 128 个,计算这 128 个数据的均值 mean 和方差 var,共做 64 次抽样。这样,这里的 mean 和 var 都可以看做随机变量,它们是不等式中的 x,而不等式中的均值和方差则是前一个窗口用同样方法得到的 mean的均值和方差、var的均值和方差(64 次抽样,计算 64 次的均值和方差)。



$$P(|x-\mu|>\epsilon)\leq rac{\sigma^2}{\epsilon^2}$$

- ◆ 窗口内抽样,生成均值序列Mean[]和标准差序列 Var[],以 Mean[] 和 Var[] 为随机变量,验证是否满足不等式
- ♦ 对 Mean[],  $\epsilon$  取5 $\delta$ ; 对 Var[],  $\epsilon$  取10 $\delta$ ;

只有含有大量数据窗口是能够多次随机抽样的,对于数据量较小的窗口,多次随机抽样后的数据不具有充分的独立性,而抽样次数过少又不利于得到优秀的不等式比较结果。

#### eBPF 硬件卸载架构的限制与抽样算法实现的不可行性

我们使用的智能网卡型号为: Agilio CX SmartNIC 2x10Gbe.

窗口抽样算法包括 512 个窗口数据的保存、窗口滑动 128 个数据时的更新两个必须的部分。这时涉及一个必须考虑到的涉及问题,叫做如何规定一个数据包的格式:它含有多少个数据,含有哪些数据。

一个及其容易想到的,也颇为符合应用场景的方式是:每个时间节点的数据都用一个单独的数据包来发送。**而这将带来硬件卸载架构下不可逾越的障碍,原因在于**:

- Agilio CX 智能网卡的每个计算核的计算受"数据包到来"这一事件的触发,当数据包到来时,这个计算核内的指令开始从头执行,执行完之后,才能接受下一个数据包。对于 eBPF 硬件卸载,各个核之间的程序是完全相同却彼此独立执行的。网卡无法控制某一个数据包具体前往 60 个计算核的哪一个,所以一个计算核内必须保有完整的算法代码而非它的一部分。而窗口每次滑动 128 个数据,除非使用各个核共享的存储区域,我们无法统一保管窗口的数据。
- 为了使用共享存储区,写操作需要使用 eBPF 数据结构 Map 及其调用 map\_update,而
  Netronome 官方证实该调用尚未在硬件卸载架构下实现。一个替代是使用原子操作,每次递增一个存储区的值,但数据的更新变化可以很大,光用递增操作过慢。同时,各个核之间的同步与互斥问题难以预料和解决。

一个良好的,接下来也会使用的替代数据包格式是:为使得每个计算核的计算彼此独立,一个单独的数据包应当含有一个计算核所需要的全部数据。对于本例而言,一个计算核执行一次完整的切分判定,那么每个数据包应当包含当前窗口的 512 个数据以及下次滑动所需要的 128 个数据,即同时包含待判定的两个窗口。这样,我们可以解决上述问题,不再需要公共存储区,因为包到达与到达之间、不同的计算核之间不必保存状态或传递信息,也不会有同步互斥困难。

这个思想是关键的,但依旧不足以解决所有困难。另一不可逾越的障碍在于抽样:无放回随机抽样一般要多次循环,而由于每次循环抽到的数据可能抽过,所以虽然只抽 128 个,但循环次数一般大于 128 且不固定。这又引出了 eBPF 架构本身的另一限制:

• verifier 检查 eBPF 程序的安全性,确保程序可以结束。由于停机问题是图灵不可计算的,所以 verifier 粗暴地阻止任何跳转指令向之前的指令跳转从而构成循环。固定次数的循环是可以用循环 展开来规避这一限制的,但不固定次数的循环无法实现。

为避免它,最好的办法就是做有放回随机抽样,或者根本不抽样。无论前者还是后者,最终都会在指令个数限制上被彻底宣告死刑。

#### 指令数限制与非抽样算法实现的不可行性

如果干脆就不抽样,不等式中的 x 就是后一个窗口中的数据本身,均值和方差就是前一个窗口的数据本身的均值和方差,这样计算量显然会大大缩短,但是依旧会超过指令条数的限制:

eBPF 架构本身规定指令字节码不得超过 4096 字节。大多 eBPF 指令是 64 位的,这意味着指令数不超过 512。进一步地,网卡的硬件卸载架构会将 64 位 二BPF指令转化为自身的 32 位指令(网卡指令字节码大小不超过 8192 字节),同时不支持尾跳转,这会进一步限制 eBPF 指令的条数。

这个限制实际上是限制了我们能够处理的窗口大小,512个数据中每个数据要参加一次求均值和方差的运算,至少需要数条指令。接下来会叙述小窗口方差分析算法的实现,那时我们会看到,一个数据涉及的指令在4条以上,一个只有16个数据的包也要一百多条指令。

总之,从根本上,由于指令数的限制,大数据窗口的方差分析无法通过 eBPF 硬件卸载编程实现。