

## 第二次会议

### 实验的方向

- 无人机相关操作系统，从二维系统改为三维，同时考虑把信息处理从云电脑计算调整到云、端共同执行的计算方法
- 在小车调度模型上，对区域进行分块，减少计算量。
- 考虑对主机电脑处理器时间进行分块，将系统资源按时间分配给每一个飞机。