

# Relatório 01 – DARPA Challenge

Vinícius Obadowski

Julho 2025

## 1 Introdução

Este relatório apresenta breves comentários sobre quatro vídeos (CLEANERWATT, 2020; BASIC THINKING, 2017; RAMIREZ, 2017) sobre tecnologia de carros autônomos e suas perspectivas futuras. Além disso, na segunda parte é apresentada uma avaliação do artigo (PENDLETON et al., 2017) sobre percepção, planejamento, controle e coordenação de veículos autônomos.

## 2 Vídeos

### 2.1 Tesla vs Waymo

Discute o primeiro vídeo (CLEANERWATT, 2020)

### 2.2 Stack tecnológica de veículos autônomos

Fala do segundo vídeo (RAMIREZ, 2017)

### 2.3 Papel do Deep Learning em veículos Autônomos

Terceiro vídeo (BASIC THINKING, 2017)

## 3 Análise Comparativa BOSS e STANLEY

### 3.1 Introdução

Falarei apenas do (PENDLETON et al., 2017).

## Referências

BASIC THINKING. **What role does Deep Learning play in Self Driving Cars?**  
Acesso em: 30 jul. 2025. 2017. <https://www.youtube.com/watch?v=DjAJnQoNdMA>.

CLEANERWATT. **Tesla VS Waymo - Who Will Win the Race to Full Self Driving? + LiDAR VS Computer Vision**. Acesso em: 30 jul. 2025. 2020.

[https://www.youtube.com/watch?v=6SCj3S3Zo0U&list=PL-z\\_j6GA2F3ZjYkiMxfnEcnl7x0zuo0dm](https://www.youtube.com/watch?v=6SCj3S3Zo0U&list=PL-z_j6GA2F3ZjYkiMxfnEcnl7x0zuo0dm).

PENDLETON, Scott Drew et al. Perception, Planning, Control, and Coordination for Autonomous Vehicles. **Machines**, MDPI, v. 5, n. 1, p. 6, 2017. DOI:

10.3390/machines5010006. <https://www.mdpi.com/2075-1702/5/1/6>.

RAMIREZ, Frank. **Autonomous Vehicle Technical Stack**. Acesso em: 30 jul. 2025. 2017. [https://www.youtube.com/watch?v=V8LA0\\_bb9LI](https://www.youtube.com/watch?v=V8LA0_bb9LI).