# Київський національний університет імені Тараса Шевченка

Факультет комп'ютерних наук і кібернетики

# Звіт з лабораторної роботи №1 з моделювання систем

Виконав:

Студент групи ІПС-32

Гончаренко Ілля Сергійович

Київ

2023

#### Варіант 15

### 1. Суть задачи:

Визначити модель в класі функцій

$$y(t) = a_1 t^3 + a_2 t^2 + a_3 t + \sum_{i=4}^{k} a_i \sin(2\pi f_{i-3} t) + a_{k+1}$$

Для спостережуваної дискретної функції  $y(t_i), i=1,2,...,N,$  (відповідний файл f15.txt),  $t_{i+1}-t_i=\Delta t=0.01,$  інтервал спостереження [0,T], T=5

Для цього нам потрібно виконати дискретне перетворення Фур'є для дискретної послідовності  $y(t_m), m=0,1,2,...,N-1$ 

$$c_{y}(k) = \frac{1}{N} \sum_{m=0}^{N-1} y(t_{m}) e^{-i2\pi km/N}$$

Тепер нам потрібно визначити частоти з найбільшим вкладом в дискретному перетворенні Фур'є. Для цього візьмемо момент де модуль набуває найбільшого значення(тобто локальний екстремум). І тоді виконаємо множення  $k * \Delta f = k * /T$  (де k \* - локальні екстремуми, а f \* - частоти з найбільшим вкладом).

Знайшовши все необхідне можна перейти до визначення невідомих параметрів  $a_i, i=k+1$ , де будемо застосовувати метод найменших квадратів. Для цього записуємо функціонал похибки

$$F(a_1, a_2, \dots, a_{k+1}) = \frac{1}{2} \sum_{j=0}^{N-1} (a_1 t_j^3 + a_2 t_j^2 + a_3 t_j + \sum_{i=4}^k a_i sin(2\pi f_{i-3} t_j) + a_{k+1} - y(t_j))^2$$

$$a_i, i = 1, 2, ..., k + 1$$
 - беремо з умови

$$F(a_1, a_2, \dots, a_{k+1}) - > \min_{a_1, a_2, \dots, a_{k+1}}$$

Записуємо систему рівнянь:

$$\frac{\partial F(a_1, a_2, \dots, a_{k+1})}{\partial a_j} = 0$$

Ця система є системою лінійних алгебраїчних рівнянь. Розв'язавши цю систему одним із відомих методів, знаходимо  $a_i$ , i=1,2,...,k+1

## 2. Хід роботи:

Реалізовано мовою Python

Почнемо з ініціалізації всіх необхідних параметрів

```
# Завантаження данних observations = np.loadtxt('f15.txt')

T = 5
N = len(observations) dt = 0.01
t = np.arange(0, N*dt, dt)
```

Виконуємо дискретне перетворення Фур'є та визначаємо його за модулем:

```
# 1. Дискретне перетворення Фур'є
f_transform = np.fft.fft(observations) / N
frequencies = np.fft.fftfreq(N, dt)

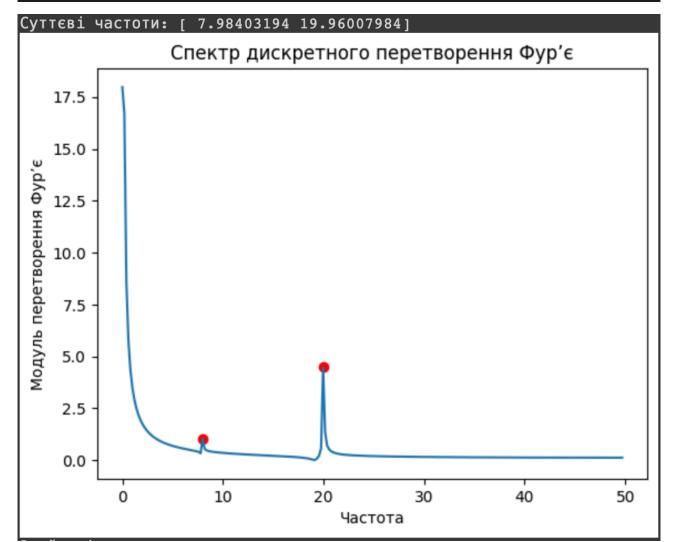
# Модуль перетворення Фур'є
f_magnitude = np.abs(f_transform)
```

Знаходимо і виводимо локальні максимуми(суттєві частоти): Хочу зазначити що :N //2 - береться для того щоб визначити локальні максимуми лише для лівої частини тому що у дискретному перетворенні Фур'є спектр є симетричним відносно нуля(дзеркальним) тому беремо лише одну частину

```
# Локальні максимуми
peaks, _ = find_peaks(f_magnitude[:N // 2])
peak_frequencies = frequencies[peaks]
print("Суттєві частоти:", peak_frequencies)
```

Виконуємо побудову графіку: (Не забуваємо про :N // 2)

```
# 2. Побудова графіку модуля перетворення Фур'є plt.figure() plt.plot(frequencies[:N // 2], f_magnitude[:N // 2]) plt.scatter(peak_frequencies, f_magnitude[peaks], color='red') plt.xlabel('Частота') plt.ylabel('Модуль перетворення Фур'є') plt.title('Спектр дискретного перетворення Фур'є') plt.show()
```



Отримали 2 значущих вклади частоти 7.98 і 19.96 Гц(близьке до 0 ігнорується, це поліноміальний вклад)

Тепер приступаємо до визначення параметрів найменших квадратів

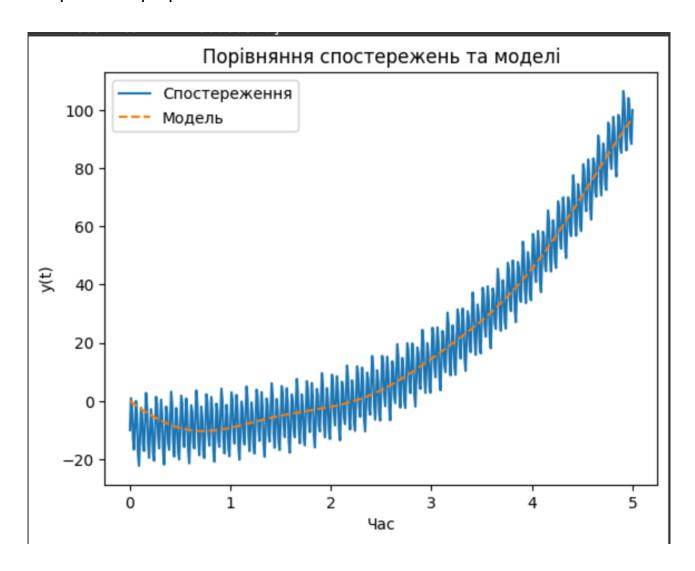
```
# 3. Метод найменших квадратів
def model(t, a1, a2, a3, *params):
    k = len(params) // 2
    y = a1 * t**3 + a2 * t**2 + a3 * t
    for i in range(k):
        fi = params[i]
        ai = params[k + i]
        y += ai * np.sin(2 * np.pi * fi * t - 3 * t)
    return y
# Ініціалізація параметрів
initial_guess = [1, 1, 1] + [1] * (len(peak_frequencies) * 2)
# 4. Підбір параметрів за методом найменших квадратів
params, covariance = curve_fit(model, t, observations, p0=initial_guess)
print("Знайдені параметри:", params)
Знайдені параметри: [ 0.11100943
                                   6.05587157 -14.2325163
                                                             0.85191096
                                                                         1.02857289
 -2.30921694 -1.60780517]
```

Будуємо графік апроксимованої функції, і порівняємо його з моделлю

```
# 5. Обчислення значень за моделлю fitted_values = model(t, *params)

plt.figure()
plt.plot(t, observations, label='Спостереження')
plt.plot(t, fitted_values, label='Модель', linestyle='--')
plt.xlabel('Час')
plt.ylabel('Y(t)')
plt.legend()
plt.title('Порівняння спостережень та моделі')
plt.show()
```

## Отримали графік:



## Маємо апроксимуючу функцію:

$$y(t) = 0.111t^3 + 6.056t^2 - 14.233t + 0.852sin(2\pi \cdot 1.028t - 3t) + (-2.309)sin(2\pi \cdot (-1.608)t - 3t)$$

#### Повний код:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.signal import find_peaks
from scipy.optimize import curve_fit
# Завантаження данних observations = np.loadtxt('f15.txt')
N = len(observations)
dt = 0.01
 t = np.arange(0, N*dt, dt)
 # 1. Дискретне перетворення Фур'є f_transform = np.fft.fft(observations) / N frequencies = np.fft.fftfreq(N, dt)
# Модуль перетворення Фур'є
f_magnitude = np.abs(f_transform)
# Локальні максимуми
peaks, _ = find_peaks(f_magnitude[:N // 2])
peak_frequencies = frequencies[peaks]
 print("Суттєві частоти:", peak_frequencies)
# 2. Побудова графіку модуля перетворення фур є plt.figure() plt.figure() plt.plot(frequencies[:N // 2], f_magnitude[:N // 2]) plt.scatter(peak_frequencies, f_magnitude[peaks], color='red') plt.xlabel('Частота') plt.ylabel('Модуль перетворення Фур'є') plt.title('Спектр дискретного перетворення Фур'є') plt.show()
# 3. Метод найменших квадратів
def model(t, a1, a2, a3, *params):
    k = len(params) // 2
    y = a1 * t**3 + a2 * t**2 + a3 * t
    for i in range(k):
        fi = params[i]
        ai = params[k + i]
        y += ai * np.sin(2 * np.pi * fi * t - 3 * t)
    return y
# Ініціалізація параметрів initial_guess = [1, 1, 1] + [1] * (len(peak_frequencies) * 2)
# 4. Підбір параметрів за методом найменших квадратів params, covariance = curve_fit(model, t, observations, p0=initial_guess)
print("Знайдені параметри:", params)
# 5. Обчислення значень за моделлю fitted_values = model(t, *params)
plt.figure()
plt.plot(t, observations, label='Спостереження')
plt.plot(t, fitted_values, label='Модель', linestyle='--')
plt.xlabel('Час')
plt.ylabel('y(t)')
plt.legend()
plt.title('Порівняння спостережень та моделі')
plt.show()
```

## Повний вивід програми:

