

Metode de interpolare

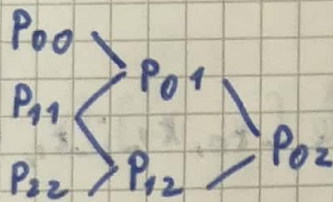
Metoda Neville

Dacă avem o funcție despre care știm valorile în doar câteva puncte și vrem să calculăm funcția facem în felul următor:

$$P_{ij} = \frac{x - x_j}{x_i - x_j} P_{i,j-1} + \frac{x_i - x}{x_i - x_j} \cdot P_{i+1,j}, \quad 0 \leq i < j \leq n$$

$$\text{Și } P_{ii} = f(x_i)$$

Se înseamnă asta?:



exemplu

x	0	2	5
$f(x)$	1	3	7

$$P_{00} = 1 \quad P_{11} = 3 \quad P_{22} = 7$$

$$P_{01} = \frac{x-2}{0-2} \cdot P_{00} + \frac{0-x}{0-2} \cdot P_{11} = \frac{x-2}{-2} \cdot 1 + \frac{-x}{-2} \cdot 3 = \frac{2x-2}{2}$$
$$= x-1$$

$$P_{12} = \frac{x-5}{2-5} \cdot P_{11} + \frac{2-x}{2-5} \cdot P_{22} = \frac{x-5}{-3} \cdot 3 + \frac{2-x}{-3} \cdot 7 =$$
$$= -1 + 3x - 3x + 15 = \frac{4x+1}{3}$$

$$\begin{aligned}
 P_{02} &= \frac{x-5}{0-5} \cdot P_{01} + \frac{0-x}{0-5} \cdot P_{12} = \\
 &= \frac{5-x}{5} \cdot (x+1) + \frac{x}{5} \cdot \frac{4x+1}{3} = \frac{3(5x+5-x^2-x) + 4x^2+x}{15} = \\
 &= \frac{-3x^2 + 12x + 15 + 4x^2 + x}{15} = \frac{x^2 + 13x + 15}{15}
 \end{aligned}$$

Metoda de interpolare cu spline cubice C^1

Această metodă funcționează dacă cunoaștem $f(x_0), \dots, f(x_n)$ și derivatele $f'(x_0), \dots, f'(x_n)$

În studiul comportamentului pe intervale $[x_0, x_1], [x_1, x_2], \dots, [x_{n-1}, x_n]$

Pentru fiecare interval $[x_i, x_{i+1}]$ avem polinomul:

$$S_i = a_i + b_i(x-x_i) + c_i(x-x_i)^2 + d_i(x-x_i)^3$$

Folosim baza Bernstein:

$$(1-t)^3, 3t(1-t)^2, 3t^2(1-t), t^3$$

$$S_i(t) = a'_i(1-t)^3 + 3b'_i(1-t)^2t + 3c'_i(1-t)t^2 + d'_it^3$$

Condiții de continuitate și corectitudine a funcțiilor

$$\begin{cases} \varphi_i(x_i) = f(x_i), \quad i = 0:n-1 \\ \varphi_{n-1}(x_n) = f(x_n) \\ \varphi_i'(x_i) = f'(x_i), \quad i = 0:n-1 \\ \varphi_{n-1}'(x_n) = f'(x_n) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \varphi_i(x_{i+1}) = \varphi_{i+1}(x_{i+1}), \quad i = 0:n-2 \\ \varphi_i'(x_{i+1}) = \varphi_{i+1}'(x_{i+1}), \quad i = 0:n-2 \end{cases}$$

Se rezolvă relațiile de mai sus și se obține:

$$\begin{cases} a_i' = f(x_i), \quad i = 0:n-1 \\ d_i' = f(x_{i+1}), \quad i = 0:n-1 \\ b_i' = f(x_i) + \frac{h_i}{3} \cdot f'(x_i), \quad i = 0:n-1 \\ c_i' = f(x_{i+1}) - \frac{h_i}{3} \cdot f'(x_{i+1}), \quad i = 0:n-1 \end{cases}$$

$$h_i = x_{i+1} - x_i$$

$$t = \frac{x - x_i}{h_i}$$

exemplu

x	0	2	5
$p(x)$	1	3	2
$p'(x)$	0	1	-2

Calculăm s_0 pentru $[0, 2]$, $h_0 = 2 - 0 = 2$

$$\begin{cases} a'_0 = 1 \\ d'_0 = 3 \\ b'_0 = 1 + \frac{2}{3} \cdot 0 = 1 \\ c'_0 = 3 - \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{7}{3} \end{cases}$$

$$t_0 = \frac{x-0}{2} = \frac{x}{2}$$

$$s_0 = 1 \cdot \left(1 - \frac{x}{2}\right)^3 + 1 \cdot 3 \frac{x}{2} \cdot \left(1 - \frac{x}{2}\right)^2 + \frac{7}{3} \cdot 3 \cdot \left(\frac{x}{2}\right)^2 \cdot \left(1 - \frac{x}{2}\right) + 3 \cdot \left(\frac{x}{2}\right)^3$$

Calculăm s_1 pentru $[2, 5]$, $h_1 = 5 - 2 = 3$

$$\begin{cases} a'_1 = 3 \\ d'_1 = 2 \\ b'_1 = 3 + \frac{3}{3} \cdot 1 = 4 \\ c'_1 = 2 - \frac{3}{3} \cdot (-2) = 4 \end{cases}$$

$$t = \frac{x-2}{3}$$

$$\begin{aligned} \sigma_1 = & 3 \cdot \left(1 - \frac{x-2}{3}\right)^3 + 4 \cdot 8 \cdot \frac{x-2}{8} \cdot \left(1 - \frac{x-2}{3}\right)^2 + 4 \cdot 3 \cdot \left(\frac{x-2}{3}\right)^2 \cdot \left(1 - \frac{x-2}{3}\right) \\ & + 2 \cdot \left(\frac{x-2}{3}\right)^3 \end{aligned}$$

Interpolare cu funcții spline C^2

- tot se calculează σ_i pe $[x_i, x_{i+1}]$

Condiții Lagrange:

$$\begin{cases} \sigma_i(x_i) = f(x_i), & i=0:n-1 \\ \sigma_{n-1}(x_n) = f(x_n) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \sigma_i(x_{i+1}) = \sigma_{i+1}(x_{i+1}), & i=0:n-2 \\ \sigma_i'(x_{i+1}) = \sigma_{i+1}'(x_{i+1}), & i=0:n-2 \\ \sigma_i''(x_{i+1}) = \sigma_{i+1}''(x_{i+1}) \end{cases}$$

spline natural:

$$\begin{cases} \sigma_0''(x_0) = 0 \\ \sigma_{n-1}''(x_n) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_i = f(x_i), \quad i=0:n \\ d_i = \frac{c_{i+1} - c_i}{3h_i}, \quad i=0:n-1 \\ b_i = \frac{a_{i+1} - a_i}{h_i} - \frac{h_i}{3} \cdot (2c_i + c_{i+1}), \quad i=0:n-1 \end{cases}$$

Pentru spline naturale se rezolvă sistemul de mai jos, pentru a obține c-unib:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ h_0 & 2(h_0 + h_1) & h_1 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & h_{n-2} & h_{n-2} + h_{n-1} & h_{n-1} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{3(a_1 - a_0)}{h_1} - \frac{3(a_1 - a_0)}{h_0} \\ \vdots \\ \frac{3(a_n - a_{n-1})}{h_{n-1}} - \frac{3(a_n - a_{n-1})}{h_{n-2}} \\ 0 \end{bmatrix}$$

x	0
$f(x)$	
$f'(x)$	c
$f''(x)$	c

$$\begin{cases} c_0 = \dots \\ 2c_0 = \dots \\ c_2 = \dots \\ d_0 = \dots \\ d_1 = \dots \end{cases}$$

exemplu

x	0	2	5
$f(x)$	1	3	7
$f'(x)$	0	1	2
$f''(x)$	0	2	1

$$h_0 = 2$$

$$h_1 = 3$$

$$a_0 = 1, a_1 = 3, a_2 = 7$$

Rezolvăm sistemul pt a obține c-unile:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} \frac{a_0}{h_0} & & & \\ & \frac{a_1 - a_0}{h_1 - h_0} & & \\ & & \frac{a_2 - a_1}{h_2 - h_1} & \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c} 0 \\ \frac{3(a_2 - a_1)}{3} - \frac{3(a_1 - a_0)}{2} \\ 0 \end{array} \right] =$$

$$= \left[\begin{array}{c} 0 \\ 4 - \frac{3 \cdot 2}{2} \\ 0 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} c_0 \cdot 1 = 0 \\ 2c_0 + 10c_1 + 3c_2 = 1 \Rightarrow c_1 = \frac{1}{10} = 0.1 \\ c_2 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} d_0 = \frac{c_1 - c_0}{3 \cdot 2} = \frac{0.1}{6} \\ d_1 = \frac{c_2 - c_1}{3 \cdot 3} = \frac{0 - 0.1}{9} = -\frac{0.1}{9} \end{cases}$$

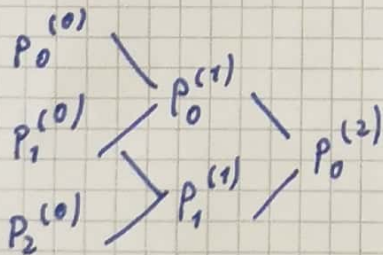
$$\begin{cases} b_0 = \frac{a_1 - a_0}{h_0} - \frac{h_0}{3} \cdot (2c_0 + c_1) = \frac{2}{2} - \frac{2}{3} \cdot (2 \cdot 0 + 0.1) = 1 - \frac{0.2}{3} = 0.9 \frac{2.8}{3} \\ b_1 = \frac{4}{3} - \frac{3}{3} \cdot (2 \cdot 0.1 + 0) = \frac{4}{3} - 0.2 = \frac{4 - 0.6}{3} = \frac{3.4}{3} \end{cases}$$

Curbe B-spline

Pt a calcula un punct pe o curbă B-spline se folosește algoritmul De Casteljau:

$$P_i^{(j)} = P_i^{(j-1)} \cdot (1-t) + P_{i+1}^{(j-1)} \cdot t, \quad j=1:n, \quad i=0:n-j$$

e asemănător cu Neville:



$$B(t) = \sum_{i=0}^n P_i \cdot B_i^n(t)$$

Dacă avem 3 puncte și $t_0 = t$ fixat.

$$P_0^{(1)} = P_0^{(0)}(1-t) + P_1^{(0)} \cdot t$$

$$P_1^{(1)} = P_1^{(0)}(1-t) + P_2^{(0)} \cdot t$$

$$P_0^{(2)} = P_0^{(1)}(1-t) + P_1^{(1)} \cdot t = (P_0^{(0)}(1-t) + P_1^{(0)} \cdot t) \cdot (1-t) + (P_1^{(0)}(1-t) + P_2^{(0)} \cdot t) \cdot t$$