Лабораторная работа 2

Классификация изображений с помощью сверточной сети

Задание 1.

Необходимо построить CNN с топологией, аналогичной той, что была описана в лекции. Она должна состоять из двух сверточных слоев и одного полносвязного слоя.

Шаги описываются в двух измерениях, поскольку не требуется, чтобы шаги в каждом направлении были одинаковыми. Для двух сверточных слоев количество обучаемых параметров зависит не от количества нейронов в слое, а только от количества каналов и весов на нейрон. Для полносвязного слоя количество обучаемых параметров зависит от количества нейронов. Это приводит к тому, что, хотя первый слой имеет в четыре раза больше нейронов, чем второй, и в 1 638 раз больше нейронов, чем последний, он имеет только примерно на 10% больше обучаемых весов, чем каждый из двух последующих слоев.

- 1) Разберите фрагмент кода 1, дайте пояснения к происходящему в нем. Сделайте вывод о преимуществах и недостатках. Приведите графики для тестовой ошибки и ошибки обучения.
- 2) Попробуйте разные конфигурации, соответствующие таблице 1. Сведите полученные результаты также в таблицу. По каждому варианту добавьте вывод и сравнение. Подведите итог.

В таблице 1 сверточный слой обозначается, начиная с заглавной буквы С, за которой следуют три цифры, указывающие количество каналов, ширину и высоту. Полносвязный слой обозначается заглавной буквой F, за которой следует количество нейронов, и есть также третий тип слоя, MaxPool. Для сверточных слоев указаны размер ядра (К) и шага (S), где используется один и тот же размер в обоих направлениях; например, "K=5, S=2" означает ядро 5×5 и ширину шага 2×2. Для каждого слоя также указывается тип функции активации.

Таблица 1 – Конфигурации для экспериментов с CNN

Конфигурация	Слои	Регу <i>л</i> яризация
Conf1	C64×16×16, K=5, S=2, ReLU C64×8×8, K=3, S=2, ReLU F10, softmax, cross-entropy loss	
Conf2	C64×16×16, K=3, S=2, ReLU C16×8×8, K=2, S=2, ReLU F10, softmax,	

	cross-entropy loss	
Conf3	C64×16×16, K=3, S=2, ReLU C16×8×8, K=2, S=2, ReLU F10, softmax, cross-entropy loss	Dropout=0.2 Dropout=0.2
Conf4	C64×32×32, K=4, S=1, ReLU C64×16×16, K=2, S=2, ReLU C32×16×16, K=3 S=1, ReLU MaxPool, K=2, S=2 F64, ReLU F10, softmax, cross-entropy loss	Dropout=0.2 Dropout=0.2 Dropout=0.2 Dropout=0.2
Conf5	C64×32×32, K=4, S=1, ReLU C64×16×16, K=2, S=2, ReLU C32×16×16, K=3 S=1, ReLU C32×16×16, K=3 S=1, ReLU MaxPool, K=2, S=2 F64, ReLU F64, ReLU F10, softmax, cross-entropy loss	Dropout=0.2 Dropout=0.2 Dropout=0.2 Dropout=0.2 Dropout=0.2
Conf6	C64×32×32, K=4, S=1, tanh C64×16×16, K=2, S=2, tanh C32×16×16, K=3 S=1, tanh C32×16×16, K=3 S=1, tanh MaxPool, K=2, S=2 F64, tanh F64, tanh F10, softmax, MSE loss	

Фрагмент кода 1 – Код инициализации для сверточной сети

```
import tensorflow as tf
from tensorflow import keras
from tensorflow.keras.utils import to_categorical
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Dense

from tensorflow.keras.layers import Flatten
from tensorflow.keras.layers import Conv2D
import numpy as np
```

```
import logging
tf.get logger().setLevel(logging.ERROR)
EPOCHS = 128
BATCH SIZE = 32
# Загрузка набора данных
cifar dataset = keras.datasets.cifar10
  (train images, train labels), (test images,
       test labels) = cifar dataset.load data()
# Стандартизация набора данных
mean = np.mean(train images)
stddev = np.std(train images)
train images (train images - mean) / stddev
test images (test images - mean) / stddev
print('mean: ', mean)
print('stddev: ', stddev)
train labels = to categorical(train labels, num classes=10)
test labels = to categorical(test labels, num classes=10)
# Модель с двумя сверточными и одним полносвязным слоем
model = Sequential()
model.add(Conv2D(64, (5, 5), strides=(2, 2),
            activation='relu', padding='same',
            input shape=(32, 32, 3),
            kernel initializer='he normal', 'zeros'))
model.add(Conv2D(64, (3, 3), strides=(2, 2),
            activation='relu', padding='same',
            kernel initializer='he normal',
            bias initializer='zeros'))
model.add(Flatten())
model.add(Dense(10, activation='softmax',
            kernel initializer='glorot uniform',
            bias initializer='zeros'))
model.compile(loss='categorical crossentropy',
                 optimizer='adam', metrics =['accuracy'])
model. summary ()
history = model. fit(
       train images, train labels, validation data =
```

```
(test_images, test_labels), epochs=EPOCHS,
batch size=BATCH SIZE, verbose=2, shuffle=True)
```

Задание 2.

Разберите фрагменты кода 2 и 3, дайте пояснения и комментарии к происходящему в них. Приведите результаты работы для каждого, сделайте выводы.

Фрагмент кода 2 – Общее представление о свертке

```
import numpy as np
from sklearn.datasets import load sample image
 # Загрузка изображений
 china = load sample image("china.jpg") / 255
 flower = load sample image("flower.jpg") / 255
 images = np.array([china, flower])
 batch size, height, width, channels = images.shape
 # Создание 2 фильтров
 filters = np.zeros(shape=(7, 7, channels, 2),
 dtype=np.float32)
 filters[:, 3, :, 0] = 1 # вертикальная линия
 filters[3, :, :, 1] = 1 \# горизонтальная линия
 outputs = tf.nn.conv2d(images, filters, strides=1,
             padding="SAME")
 plt.imshow(outputs[0, :, :, 1], cmap="gray") # plot 1st
              image's 2nd feature map
```

```
plt.axis("off")
plt.show()
for image index in (0, 1):
    for feature map index in (0, 1):
        plt.subplot(\frac{2}{2}, \frac{2}{2}, image index * \frac{2}{2} + feature map index
+ 1)
        plot image(outputs[image index, :, :,
feature map index])
plt.show()
def crop(images):
    return images[150:220, 130:250]
plot image(crop(images[0, :, :, 0]))
save fig("china original", tight layout=False)
plt.show()
for feature map index, filename in
enumerate(["china vertical", "china horizontal"]):
    plot image(crop(outputs[0, :, :, feature map index]))
    save fig(filename, tight layout=False)
    plt.show()
plot image(filters[:, :, 0, 0])
plt.show()
plot image(filters[:, :, 0, 1])
plt.show()
 Фрагмент кода 3 - Сверточный слой
np.random.seed(42)
tf.random.set seed(42)
conv = keras.layers.Conv2D(filters=2, kernel size=7,
strides=1,
                             padding="SAME", activation="relu",
input shape=outputs.shape)
conv outputs = conv(images)
conv outputs.shape
plt.figure(figsize=(10,6))
for image index in (0, 1):
    for feature map index in (0, 1):
        plt.subplot(2, 2, image_index * 2 + feature_map_index
```