



AUTOMAÇÃO RESIDENCIAL





APRESENTAÇÃO INICIAL

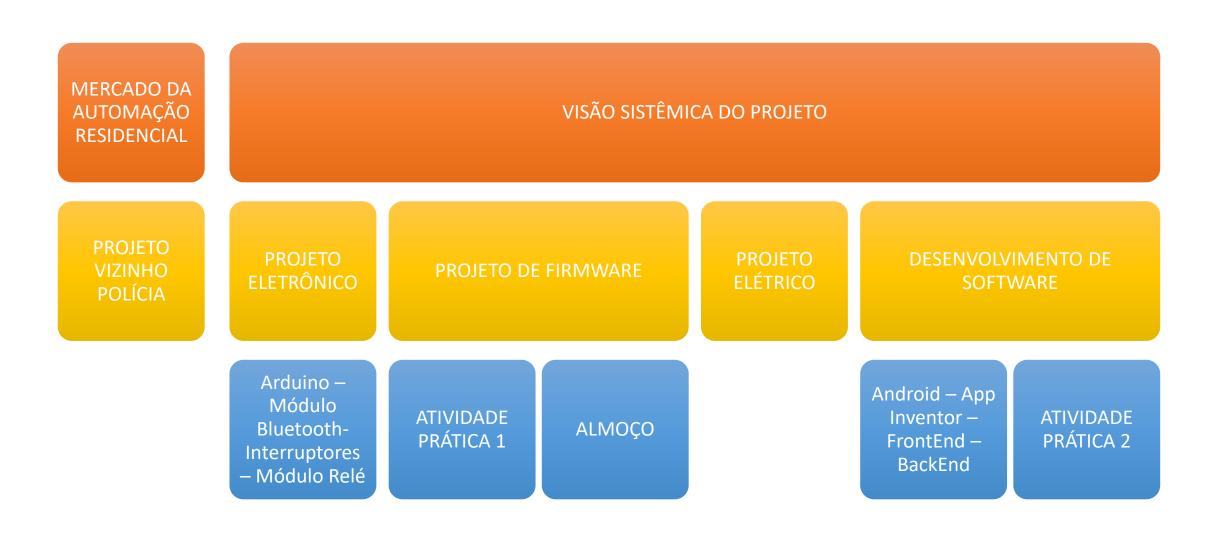
OBJETIVO DO WORKSHOP

PÚBLICO ALVO

- Conhecer um projeto de automação residencial tipo "Faça você mesmo"
- Entender a arquitetura de uma casa automatizada
- Integrar as tecnologias Arduino –
 Bluetooth Android
- Ser capaz de automatizar a própria casa

- Makers que queiram automatizar a própria casa
- Estudantes e profissionais que desejam entrar no mercado de automação residencial
- Estudantes e profissionais que desejam entender a integração Arduino – Bluetooth - Android

FLUXOGRAMA DO WORKSHOP



O MERCADO – BRASIL / PORTO VELHO

- Nichos de atuação da Automação Residencial
 - Áudio e Vídeo
 - Segurança (alarme, monitoramento e controle de acesso)
 - Controle de iluminação
 - Telefonia
 - Rede de dados
 - Ar condicionado e aquecimento
 - Persianas e cortinas
 - Eletrodoméstico
 - Utilidades (irrigação, bomba, aspiração e gás)
 - Gerenciamento de energia

Média de crescimento anual nos últimos 10 anos

11%

Residências aptas a receber automação

- 1,5 MILHÃO Brasil
- 40 MIL Porto Velho

Qte de empresas de Automação Integrada:

1 em PVH

PROJETO VIZINHO POLÍCIA

• É um projeto vertical (hardware e software) de código aberto para o controle de iluminação estratégica de uma residência.

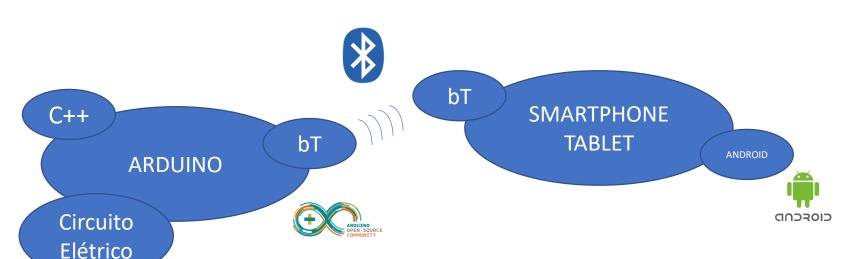


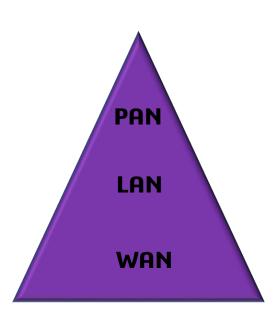
github.com/oficinamaker/automacaoresidencial/vizinhopolicia

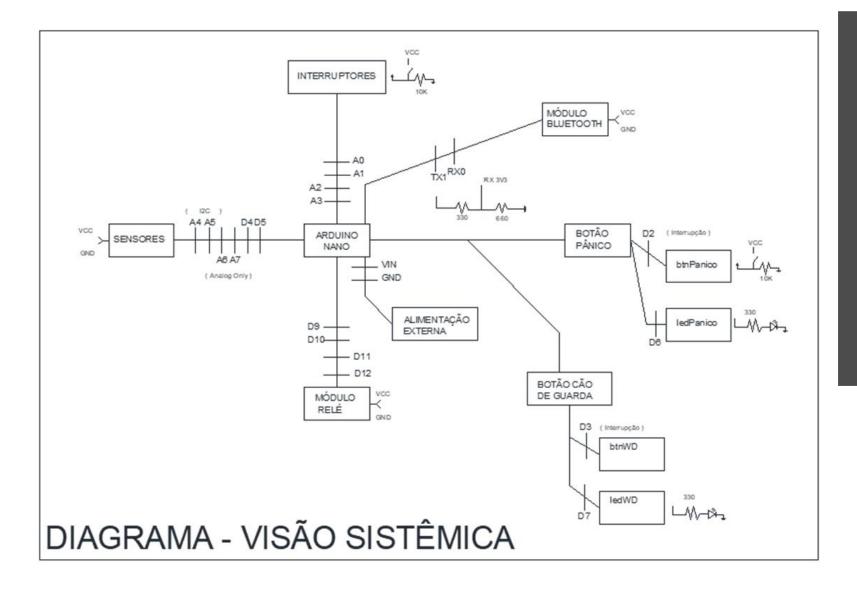
PROJETO – ABORDAGEM TOP DOWN

ARQUITETURA DE REDE TIPO INTERNET DAS COISAS (IOT)

- Camada de aplicação -> Android
- Camada de rede > Bluetooth (PAN)
- Camada de dispositivo -> Arduino



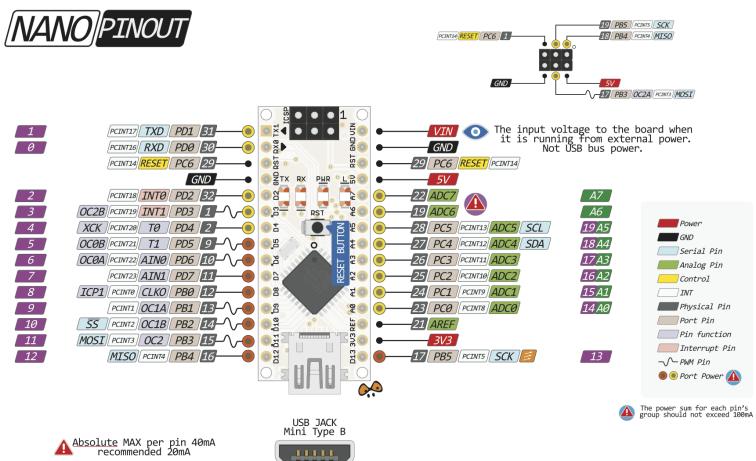


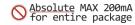


Projeto Eletrônico

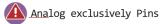
- Divisor de tensão
- Resistência do led
- Resistor pull down
- Alimentação dos módulos

PROJETO ELETRÔNICO - CONTROLADOR











PROJETO ELETRÔNICO - MÓDULOS



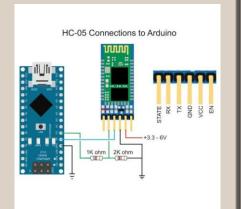
TX – Transmissor

RX – Receptor (3V3)

Vcc – Alimentação

Gnd – Alimentação

HC-05 / HC -06



RÉLE E OS OPTOACOPLADORES

IN1 – Liga/Desliga

Vcc – Alimentação

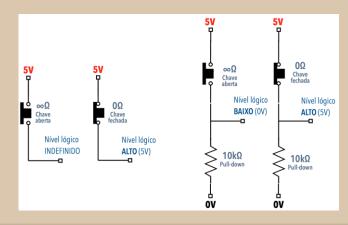
Gnd – Alimentação

c/opto – 2mA

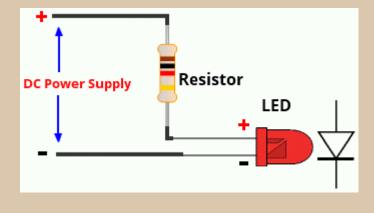
s/opto – 20mA



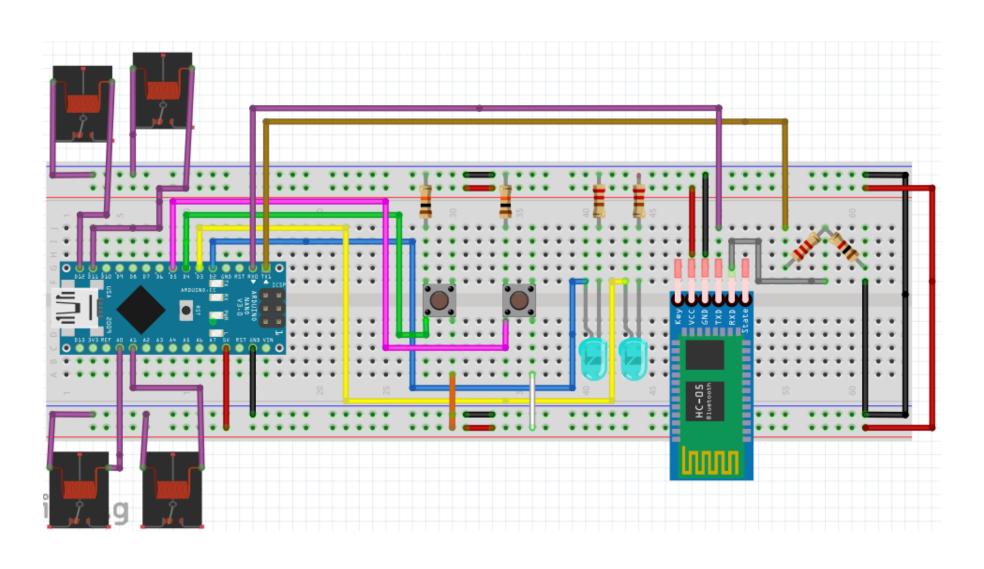
INTERRUPTORES E OS RESISTORES PULL DOWN



LEDS E OS RESISTORES LIMITADOR DE CORRENTE



PROJETO ELETRÔNICO - PROTOBOARD



IDE DO ARDUINO

DECLARAÇÕES INICIAIS

VOID SETUP

VOID LOOP

PINOS

VARIÁVEIS

INICIA COMUNICAÇÃO BLUETOOTH RECEBE OS COMANDOS DO ANDROID

Nessa primeira parte do Sketch da programação serão feitos três procedimentos, tais como:

- Definir os pinos do relé;
- Definir o pino analógico do botão pulsador;
- Incluir a biblioteca do Bluetooth.

Já na segunda parte do Sketch o **void setup** também serão vários procedimentos, tais como:

- Declarar os pinos de saídas do relé;
- Declarar o pino de entrada do botão pulsador;
- Colocar os pinos digitais do relé ligados.

Essa parte antes do **void loop** serão feitos vários procedimentos, tais como:

- Declarar a variável do estado do botão;
- Declarar os status do rele;
- Declarar o botão de comando do bluetooth.

```
#define pinRele 11
#define pinrele2 10
#define button A0

#include <SoftwareSerial.h>
SoftwareSerial btSerial(0, 1); // RX, TX
```

```
void setup() {
   pinMode(button, INPUT);
   pinMode(pinRele, OUTPUT);
   pinMode(pinrele2, OUTPUT);
   digitalWrite(pinRele, HIGH);
   digitalWrite(pinrele2, HIGH);
   btSerial.begin(9600);
}

boolean estadobotao;
boolean statusRele1 =LOW;
boolean statusRele2 = LOW;
String btComando;
```

Essa parte já dentro do **void loop**, serão feitos alguns procedimentos como:

- Leitura da do pino do botão e coloca-lo na variável estadodoboato;
- Verificação se o bluetooth está conectado;
- Se n\u00e3o estiver que possa mostra no monitor serial;

Continuando no **void loop** agora dentro do **while** os procedimentos de comando serão:

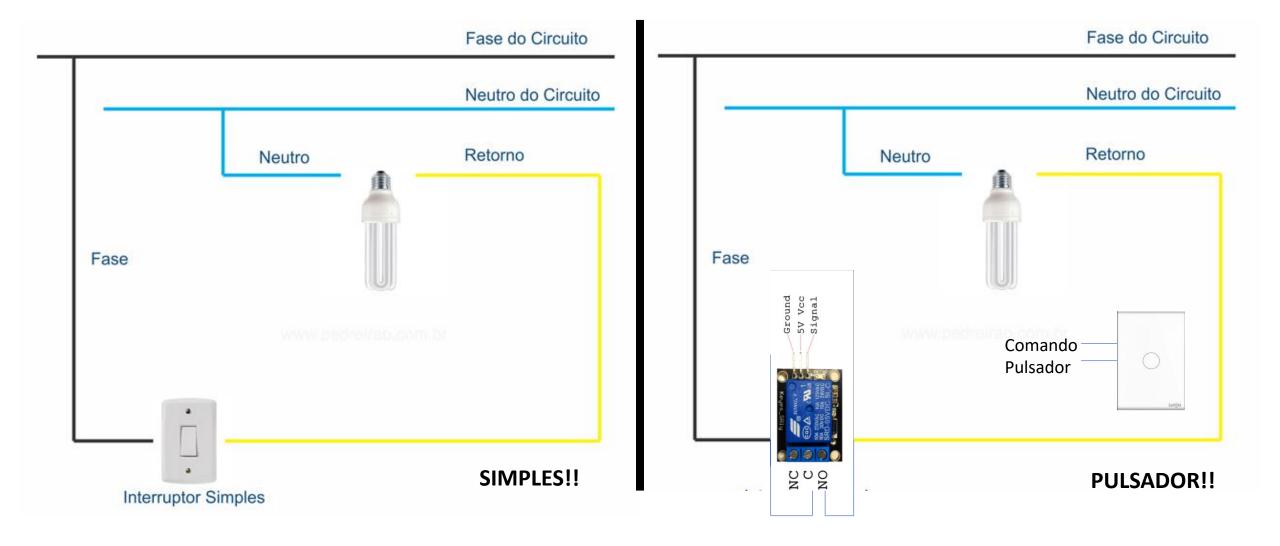
 Mostrar no monitor serial que o bluetooth esta conectado e dentro de while;

```
void loop(){
estadobotao = digitalRead(button);
Serial.println (estadobotao);
  if (estadobotao == 0) {
     digitalWrite(pinrele2, !statusRele2);
     statusRele2=!statusRele2;
     delay (500);
       Serial.println (" BluetoothConectadoForaDoWhile");
       Serial.println ("-----");
       Serial.println (estadobotao);
       while (btSerial.available()) {
         Serial.println ("BluetoothConectadoDentroDoWhile");
         Serial.println ("-----");
         Serial.println (estadobotao);
```

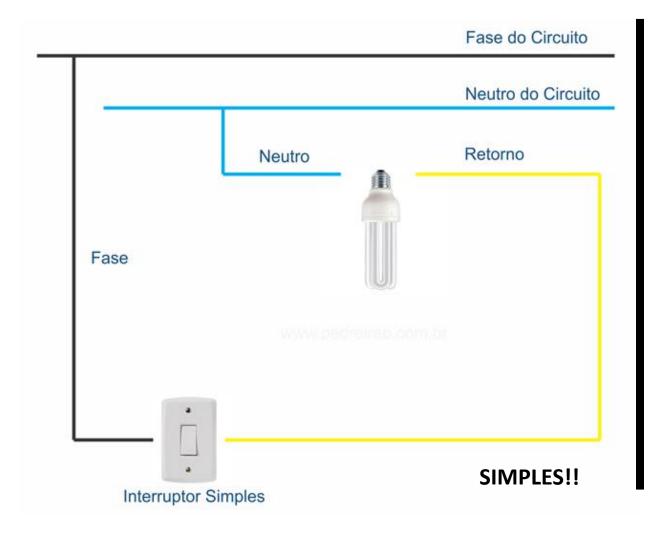
- Declarar uma variável de comando de recepção (comandoRec) que receba o a leitura do serial do bluetooth;
- Executar a variável botão do bluetooth(btComando) e exibir no monitor serial o comando de recepção;
- Verificar e executar os comandos "comandoRec e do btComando";
- E conforme os comandos dados atualizar os status dos pinos dos relés.

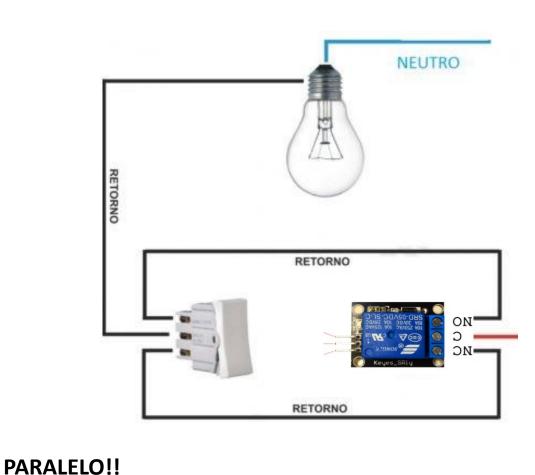
```
char comandoRec = btSerial.read();
btComando += char( comandoRec );
Serial.print(comandoRec);
  if (comandoRec == ';') {
     if (btComando == "B1;") {
         statusRele1=!statusRele1:
         digitalWrite(pinRele, statusRele1);
     if (btComando == "B2;") {
         statusRele2=!statusRele2:
         digitalWrite(pinrele2, statusRele2);
          btComando = "":
```

PROJETO ELETROTÉCNICO



PROJETO ELETROTÉCNICO





DESENVOLVIMENTO DE SOFTWARE

O **Android** é um sistema operacional para dispositivos móveis com telas sensíveis ao toque.

O **Android** é baseado no kernel Linux e possui licença código fonte aberto

Possui **80**% do mercado de dispositivos móveis do mundo

dispositivos moveis do mundo





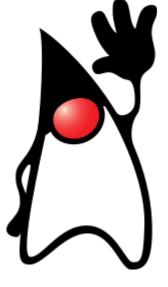
O **App Inventor** é uma aplicação de código aberto para desenvolver aplicativos para o SO Android.

Utiliza uma linguagem baseada em JAVA com artifícios gráficos para facilitar a programação para iniciantes.

Desenvolvido por meio de uma parceria entre o **Google** e o **MIT.**







DESENVOLVIMENTO DE SOFTWARE

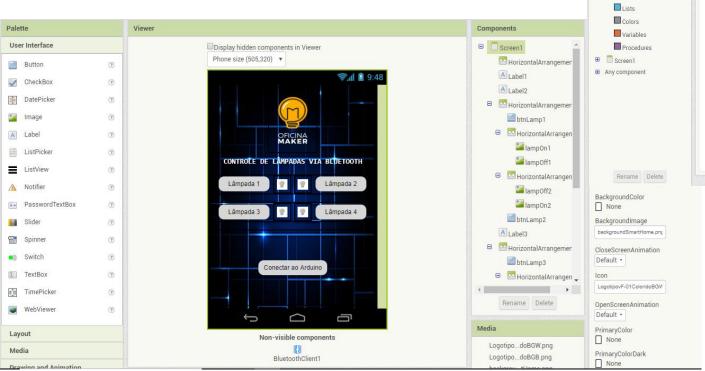
Ola_Mundo_copy

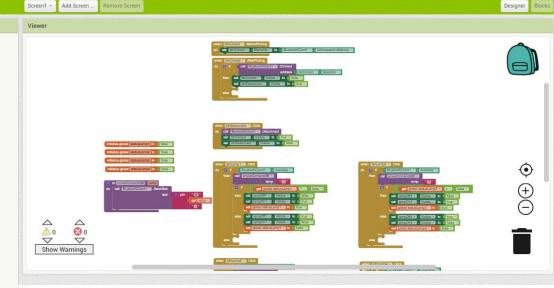
Blocks

Built-in

ai2.appinventor.mit.edu/

MODO DESIGN – FRONT END





MODO PROGRAMAÇÃO – BACK END

DESENVOLVIMENTO DE SOFTWARE

