

## Implementierung eines Algorithmus zur LIDAR-basierten Exploration mit einer mobilen Roboterplattform

Thanaancheyan Thavapalan

**Bachelorarbeit** 

Martikelnummer 00089452

Fakultät Elektro- und Informationstechnik

Studiengang Elektro- und Informationstechnik

**Erstprüfer** Prof. Dr. Christian Pfitzner

Zweitprüfer Prof. Dr. Johann Schweiger

**Ausgabedatum** 25.11.2020 **Abgabedatum** 15.01.2021

## **Danksagung**

Hiermit möchte ich mich bei allen herzlich bedanken, die mich während der Verfassung meiner Bachelorarbeit unterstützt und motiviert haben und dabei auch die nötige Geduld mit mir hatten:

Besonderer Dank geht an Herrn Professor Dr. Christian Pfitzner, der mich sehr motiviert hat, mich mit dieser Thematik zu beschäftigen. Darüber hinaus hatte er immer die nötige Zeit und Ruhe, wenn es zu Schwierigkeiten kam, bei denen ich nicht mehr weitergekommen bin. Außerdem betreute er nicht nur diese Bachelorarbeit, sondern unterstützte mich mit konstruktiver Kritik und hilfreichen Verbesserungsvorschlägen bei der Erstellung dieser Arbeit.

Bei Herrn Professor Dr. Johann Schweiger möchte ich mich bedanken, der mir den Roboter zur Verfügung gestellt hat und der sich bereit erklärte, mein Zweitkorrektor zu sein.

Bei meinen Freunden und bei meiner Familie möchte ich mich für die Hilfe und die Geduld bedanken.

Thanaancheyan Thavapalan

T. Thavapalan

## Erklärung

Hiermit erkläre ich, dass ich die vorliegende Bachelorarbeit selbstständig verfasst habe. Dabei wurden keine anderen als die angegebenen Quellen oder Hilfsmittel benutzt. Wörtliche und sinngemäße Zitate wurden als solche gekennzeichnet.

T.Thouapalan

Ingolstadt, den 15.01.2021

Thanaancheyan Thavapalan