

Sus parámetros de aplicación

Característica	Valor
Enlace al cálculo	→ Electric Motion Sizing
Posición de montaje	-90°
Carrera (distancia A-B)	200 mm
Carga útil	1 kg
Viajar de A a B	Incluyendo la carga útil
Viajar de A a B - Tiempo de desplazamiento	≤ / 10 s
Viajar de A a B - Tiempo de pausa en posición B	0.2 s
Viaje de B a A - Tiempo de desplazamiento	≤ / 10 s
Viaje de B a A - Tiempo de pausa en posición A	0.2 s
Tensión de alimentación DC	48 V
Tensión de alimentación monofásica	230 V
Tensión de alimentación trifásica	400 V
Temperatura ambiente	20 ℃
Posición de montaje - radial	deslizador arriba/abajo
Centro de gravedad de la masa - X/Y/Z	0 / 0 / 0 mm

Sistema seleccionado

No olvide seleccionar los accesorios necesarios para su aplicación (p. ej. sensores cables accesorios de montaje).

→ Añadir a la cesta

	Número de artículo	Cantidad [unidad]	Código del producto	Descripción	
1	8084004	1	→ CMMT-ST-C8-1C-PN-S0	Regulador de servoaccionamiento	
2	1370475	1	→ EMMS-ST-57-S-SE-G2	Motor paso a paso	
3	8162085	1	→ EGSC-BS-KF-60-200-5P	Mini carro	
4	4327034	1	→ EAMM-A-T42-57A	Conjunto para el montaje del motor	

Resultados del cálculo

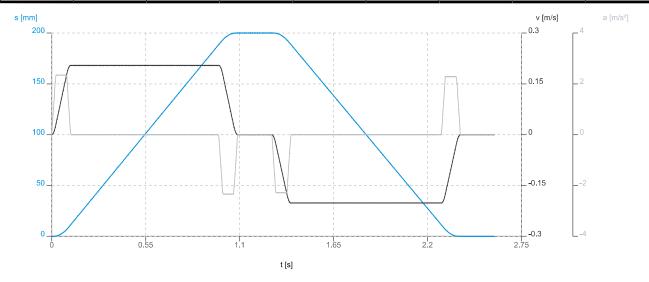
Los resultados del cálculo de dimensionamiento hacen referencia a la combinación de regulador de servoaccionamiento motor reductor y conjunto del montaje mecánico indicados.

Característica	Valor
Máx. velocidad	0,2 m/s
Aceleración máxima	2,34 m/s ²
Max. Jerk	100 m/s ³
Desaceleración máx.	2,34 m/s ²
Tiempo de ciclo total	2,59 s
Revoluciones máx. motor	2 454,08 rpm
Momento de giro máx. motor	0,25 Nm
Momento efectivo motor	0,12 Nm

Característica	Valor
Corriente máx.	1,57 A
Corriente efectiva	0,75 A
Potencia máx.	79,48 W
Potencia efectiva	26,55 W
Desaceleración en caso de parada de emergencia	5 m/s ²
Recorrido en caso de parada de emergencia	4,18 mm
Corriente en caso de parada de emergencia	5 A
Relación de inercia de las masas	1,45
Carga de trabajo del regulador de servoaccionamiento (effective / maximum)	11 % / 23 %
Carga de trabajo del motor (effective / maximum)	49 % / 99 %
Carga de trabajo del actuador (effective / maximum)	9 % / 13 %
Carga de trabajo de la guía (effective / maximum)	1 % / 1 %
Vida útil del husillo	10 000 km

Perfil de movimiento

	Posición de destino [mm]	Carga útil [kg]	Fuerza externa [N]	Tiempo de desplazamiento [s]		Aceleración [m/s2]	Desacelerazión [m/s2]	Pausa [s]
1	200.0	1.0	0.0	1.08872	0.20451	2.34098	-2.34098	0.2
2	0.0	0.0	0.0	1.10408	-0.20141	-2.28201	2.28201	0.2



Características del motor

Característica	Valor		
Media cuadrática del par motor	0,12 Nm		
Velocidad media	2 188,96 rpm		
Paso de par 1	0,23 Nm		
Paso de la revolución 1	2 454,08 rpm		
Paso de par 2	0,25 Nm		
Paso de la revolución 2	2 416,89 rpm		

