

quarta-feira, 10 de dezembro de 2015 16:06
Tendo um E.E.E. genérica:

$$\begin{aligned} \dot{x} &= Ax + Bu & \Rightarrow \text{Domínio de Laplace} & x_s - x(0) \\ y &= Cx + Du & & y = Cx \end{aligned}$$

Podemos manipular essas equações

$$x_s - Ax = x(0) + Bu$$

$$(sI - A)x = x(0) + Bu$$

$$(sI - A)(sI - A)^{-1}x = (sI - A)^{-1}(x(0) + Bu)$$

$$x = (sI - A)^{-1}(x(0) + Bu)$$

↓ Substituindo em y

$$y = C(sI - A)^{-1}(x(0) + Bu) + Du$$

$$y = C(sI - A)^{-1}x(0) + C(sI - A)^{-1}Bu + Du$$

Caso 1: $x(0) = \vec{0}$

$$y = C(sI - A)^{-1}Bu + Du$$

$$y = (C(sI - A^{-1})B + D)u$$

$$\frac{y}{u} = C(sI - A^{-1})B + D$$

Caso 2: $x(0) = x_0$

Voltando para x , temos alguns casos 2 em 2

Caso especial: $\dot{x} = ax \Rightarrow$ Domínio de Laplace

$$x_s - x_0 = a x(s)$$

$$X(t) = X_0 e$$

Série de Taylor em forma de 0

$$e^{at} = f(0) + \frac{(t-t_0)}{1!} \frac{de^{at}}{dt} + \frac{(t-t_0)^2}{2!} \frac{d^2 e^{at}}{dt^2} + \dots$$

$$e^{at} = 1 + t \cdot a + t^2 \cdot \frac{a^2}{2!} + \dots + \frac{t^n \cdot a^n}{n!}$$

caso matricial:

$$\dot{x} = Ax \Rightarrow \text{Dominio de Laplace}$$

$$x_s - x_0 = Ax$$

$$(SI - A)x = x_0$$

$$x = (SI - A)^{-1} x_0$$

$$x = x_0 e^{At}$$

$e^{At} = \Phi(t)$ → matriz de Transição d

$$\text{Obs: } \Phi(t) = 2^{-\frac{1}{2}} \left(SI - A \right)^{-\frac{1}{2}}$$

Propriedades de $\Phi(t)$:

$$\Phi(t)^{-1} = e^{-At} = e^{A(-t)} \quad \Phi(t_1 + t_2) = e^{At_1 + At_2} = e^{At}.$$

$$\Phi(0) = I$$

Caso 3:

$$\dot{x} = ax + bu$$

$$(\dot{x} - ax = bu) \times e^{-at}$$

$$e^{-at} \dot{x} - a e^{-at} x = e^{-at} bu$$

$$\frac{d}{dt} (x e^{-at}) = e^{-at} bu$$

$$\therefore e^{-at} = \int_0^t e^{-at} bu dt + x(0)$$

$$X_s - X_0 = Ax + Bu$$

$$(sI - A)x = x_0 + Bu$$

$$x = (sI - A)^{-1}(x_0 + Bu)$$

Inverso de Laplace

$$x(t) = x_0 \phi(t) + \int_0^t \phi(t-\tau) Bu(\tau) d\tau$$

Substituindo em y(t)

$$y(t) = Cx(t) + Du(t)$$

$$y(t) = C(x_0 \phi(t) + \int_0^t \phi(t-\tau) Bu(\tau) d\tau)$$

$$y(t) = Cx_0 \phi(t) + \int_0^t \phi(t-\tau) Bu(\tau) d\tau +$$