

- o Conceito dual à controlabilidade que permite se é possível controlar o estado $x(t)$ pelo observador de saída $y(t)$. É realizada pela avaliação do posto da matriz de observabilidade.

$$P_0 = \begin{bmatrix} C \\ CA \\ \vdots \\ CA^{n-1} \end{bmatrix}$$

Se P_0 for quadrada, elas tem posto se $\det(P_0) \neq 0$