

Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο

Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών Εργαστήριο Μικροϋπολογιστών, ακ. έτος 2024 - 2025

Λύσεις στην 3η Εργαστηριακή Άσκηση

Όνομα: Ειρήνη	Όνομα: Γεώργιος
Επώνυμο: Σιμιτζή	Επώνυμο: Οικονόμου
AM: 03121063	AM: 03121103
Εργαστηριακή Ομάδα: 30	

Ζήτημα 3.1

Στο ζήτημα αυτό υλοποιούμε κώδικα Assembly ο οποίος μεταβάλλει την φωτεινότητα ενός LED αναλόγως το Duty Cycle της PWM κυματομορφής. Τα επιτρεπτά επίπεδα των τάξεων 2%, 10%, ..., 98% αποθηκεύονται στον πίνακα matrix στην Program Memory. Υπολογίζονται με μέγιστη τιμή το 255 εφόσον ο καταχωρητής OCR1A του TMR1A είναι 8-bit, δηλαδή, έχει τιμές από 0 μέχρι 255. Παρακάτω παρουσιάζονται τα καίρια κομμάτια του κώδικα.

```
45
       main:
46
           sbis PIND, 3
                                   ; Check if PD3 is 1
47
                                   ; Then, if PD3 = 1, increase by 8%
           rjmp increase
48
49
           sbis PIND, 4
50
           rjmp decrease
51
52
           rjmp main
53
       load new DC PD3:
54
55
           cpi DC COUNTER, 12 ; Check if DC VALUE = 98%
56
           breq out to leds
57
           inc DC COUNTER
58
           ldi ZL, low(2*matrix) ; Load low part of byte address into ZL
59
           1di ZH, high(2*matrix) ; Load high part of byte address into ZH
60
61
           add ZL, DC COUNTER
62
63
           1pm DC VALUE, Z
64
           rjmp out to leds
65
66
       load new DC PD4:
           cpi DC COUNTER, 0
                                 ; Check if DC VALUE = 02%
67
68
           breq out to leds
69
           dec DC COUNTER
70
           ldi ZL, low(2*matrix) ; Load low part of byte address into ZL
71
           1di ZH, high(2*matrix) ; Load high part of byte address into ZH
72
73
           add ZL, DC COUNTER
74
75
           lpm DC_VALUE, Z
76
           rjmp out to leds
```

Ζήτημα 3.2

Στο ζήτημα αυτό υλοποιούμε κώδικα C παρόμοιο με τον προηγούμενο, όπου υπολογίζουμε εντός του βρόχου την μέση τιμή του ADC χρησιμοποιώντας bitwise πράξεις. Παρακάτω παρουσιάζονται τα καίρια κομμάτια του κώδικα.

```
49
          while(1){
50
51
             if(reset == 16) {
52
53
                 reset = 0;
54
                 ADC value = (ADC value >> 4); // Divide by 2^4 = 16
55
56
                  if (ADC_value >= 0 & ADC_value <= 200) {
57
                     PORTD = 0x01;
58
                  }
59
60
                  else if (ADC value > 200 & ADC value <= 400) {
                    PORTD = 0x02;
61
62
                  }
63
64
                  else if (ADC value > 400 & ADC value <= 600) {
65
                    PORTD = 0x04;
66
                  }
67
                  else if (ADC_value > 600 & ADC_value <= 800) {
68
                  PORTD = 0x08;
69
70
                  }
71
72
                  else {
73
                  PORTD = 0x10;
74
75
                 ADC_value =0;
76
77
8
              delay ms(100);
                                             // Call delay
             ADC_value += adc_read(); // Read ADC_value
79
```

Ζήτημα 3.3

Στο ζήτημα αυτό υλοποιούμε κώδικα C με δύο τρόπους το mode1, όταν έχει πατηθεί το PIN6 της PORTB και το mode2, όταν έχει πατηθεί το PIN7 της PORTB, αντίστοιχα. Παρόμοια, τα επιτρεπτά επίπεδα των τάξεων είναι αποθηκευμένα στον πίνακα table[]. Κάναμε τον ADMUX left-adjusted και κρατήσαμε τα οκτώ σημαντικότερα ψηφία για τη μετατροπή (αντί για τα δέκα, ώστε να διευκολυνθούμε με τον 8-bit καταχωρητή OCR1AL). Τα δύο LSBs θεωρούμε δεν επηρεάζουν το αποτέλεσμα. Παρακάτω παρουσιάζονται τα καίρια κομμάτια του κώδικα.

```
43
         unsigned char MODE = 1;
44
         while(1){
45
              if (PIND == 0b10111111) { //PD6
46
                 MODE = 1;
47
48
             if (PIND == 0b01111111) {
                                          //PD7
49
                 MODE = 2;
50
51
             while (MODE==1) {
             if((PIND & 0x02) == 0x00) { // PDl is pressed
52
53
                do {
                                           // wait while pressed
54
                     delay ms(5);
55
                   } while((PIND & 0x02) == 0x00);
56
57
              if(index == 0) continue; // don't increase at 98%
                 OCR1AH = 0x00;
                                           // values from 0 to 255
58
59
                 OCRIAL = table[--index];
60
61
62
              if((PIND & 0x04) == 0x00) { // check if PD2 pressed
63
                                                 // (logical 0)
                 do {
64
                     delay ms(5);
                 } while((PIND & 0x04) == 0x00); // while being pressed wait
65
66
                 if(index == 12) continue;
                                            // don't decrease at 2%
67
                 OCR1AH = 0x00;
                 OCRIAL = table[++ index];
68
69
70
             if (PIND == 0b01111111) {
                                               //PD7
71
                    MODE = 2;
72
             }}
73
             while (MODE=2) {
74
                OCRIAL = adc read() >> 2;
75
                 }
76
             }
77
```