
Instituto Tecnológico de Costa Rica**Escuela de Ingeniería Electrónica****Trabajo Final de Graduación****Proyecto:** Método basado en aprendizaje reforzado para el control automático de una planta no lineal.**Estudiante:** Oscar Andrés Rojas Fonseca

I Semestre 2024

Firma del asesor

Bitácora de trabajo

Fecha	Actividad	Anotaciones	Horas dedicadas
12/02/2024	1. Búsqueda de repositorios en línea sobre RL.	a) CDCDCDCDCDC. b) VFVFVFVFV.	3 horas
13/02/2024	2. Búsqueda de ejemplos de uso del modelo <i>Mamba</i> .	a) QWEQWEQ. b) CVBCVBCVBCVB.	3 horas
13/02/2024	3. Trabajo en la tesis del proyecto.	a) Se adaptó la plantilla para el proyecto. b) Introducción de línea guía de ideas.	3 horas
15/02/2024	4. Revisión del funcionamiento del código <i>RNAM_Synthetic.py</i> .	a) Primer proceso de entrenamiento de la versión base. b) Se verificó el registro con lo expuesto en la tesis de Jorge Brenes. c) Se probó el código de <i>RNAM_Real.py</i> sin éxito por la falta del directorio <i>../Datos_Recolectados/...</i>	5 horas
16/02/2024	5. Pruebas de variación de hiperparámetros al entrenamiento.	a) SFSFSFSFSF. b) CSCSCSCS.	2 horas
Total de horas de trabajo:			21 horas

Contenidos de actividades

Resumen de teoría PAMH

ADADADADADADADADADA [1]

Referencias

- [1] S. L. Brunton and J. N. Kutz, *Data-Driven Science and Engineering*. Cambridge University Press, 2021.