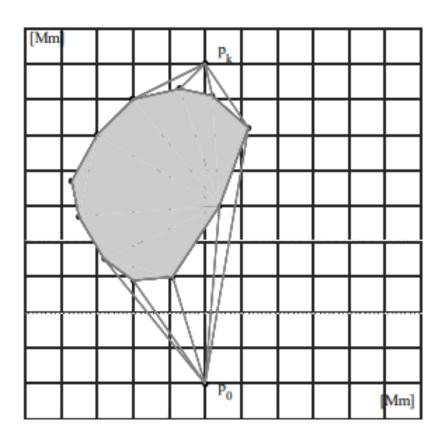


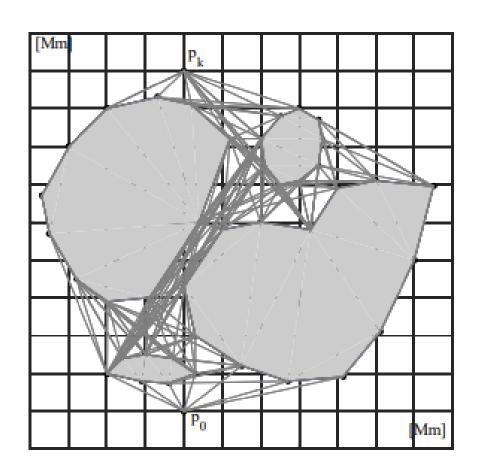
#### Graf widoczności - definicja



Graf widoczności to graf złożony z pewnej liczby wierzchołków oraz krawędzi łączących wierzchołki "widzące się wzajemnie". Wierzchołki "widzą się wzajemnie", jeśli krawędź łącząca te wierzchołki nie przekracza żadnej z figur zadanych przez użytkownika. Wierzchołkami grafu widoczności są wierzchołki figur oraz punkt początkowy i punkt końcowy. Krawędziami grafu widoczności są także odcinki, stanowiące boki poszczególnych wielokątów. Definiowanie grafu widoczności polega na znalezieniu wszystkich par wierzchołków, które widzą się wzajemnie.

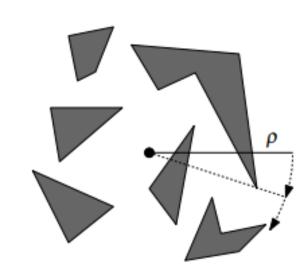
#### Naiwne podejście?

Naiwne podejście zatem dawałoby rozwiązanie n³(dla każdego wierzchołka sprawdzenie n² możliwości).



#### Sortowanie obrotowe

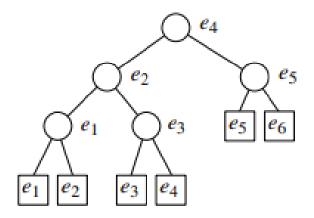
Istnieje jednak sposób na poprawienie tej złożoności poprzez zastosowanie obrotowego zamiatania. Stanem jest w tym przypadku uporządkowany ciąg krawędzi przecinanych przez półprostą, a zdarzeniami są wierzchołki figur(oraz punkty start i end).



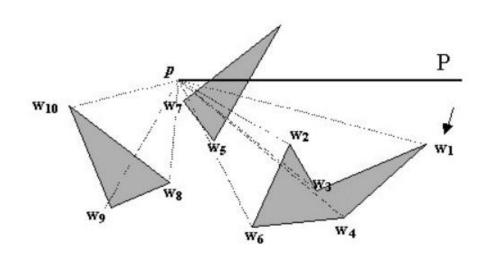
#### Struktura umożliwiająca poprawienie złożoności

```
class EdgeSet:
def init (self):
     self. open edges = []
 def insert(self, v1, v2, edge):
     self._open_edges.insert(self._index(v1, v2, edge), edge)
def delete(self, v1, v2, edge):
     index = self. index(v1, v2, edge) - 1
     if self. open edges[index] == edge:
         del self. open edges[index]
 def smallest(self):
     return self. open edges[0]
 def index(self, v1, v2, edge):
     hi = len(self. open edges)
     while lo < hi:
         mid = (lo + hi) // 2
        if cmp_edges(v1, v2, edge, self._open_edges[mid]):
            hi = mid
         else:
            lo = mid + 1
    return lo
def len (self):
     return len(self. open edges)
def __getitem__(self, index):
    return self. open edges[index]
```

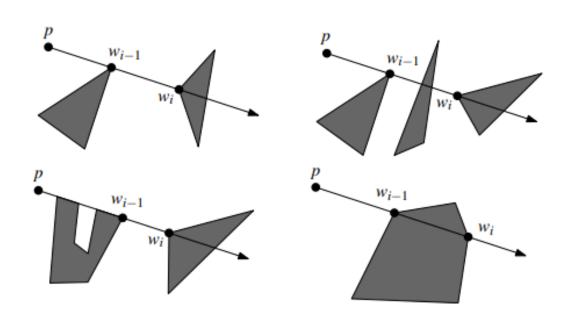
Stan jest reprezentowany przez drzewiastą strukturę EdgeSet zaimplementowaną w trig.py. Daje nam to porządek wzdłuż półprostej zamiatającej.



#### Zamiatanie



Zamiatanie rozpoczyna dla półprostej OX skierowanej dodatnio i przebiega w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara. Jeśli wierzchołek widoczny – dodajemy nową krawędź do listy widocznych krawędzi. Następnie przechodzimy do kolejnego wierzchołka i usuwamy krawędzie których półprosta już nie przecina oraz dodajemy nowe przecięcia.



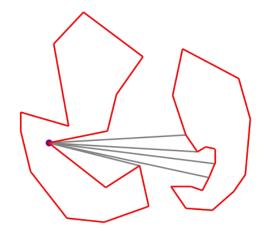
### Co gdy wierzchołki są w linii?

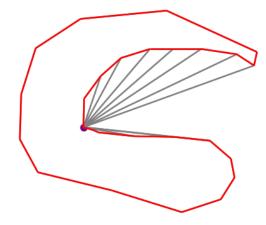
Na szczęście sortowanie wierzchołków, gdy są na linii zwraca te bliższe jako pierwsze, więc rozważając odcinek wi możemy wykorzystać wiedzę o wierzchołku wi-1.

Zauważmy, że jeśli wi-1 nie jest widzialny, to wi nie może być widzialny. Żeby wi był widzialny, wi-1 musi być widzialny, ale nie daje to gwarancji widoczności wi. Gdy wi-1 jest widoczny, to wi może być niewidoczny na dwa sposoby – albo odcinek wi-1 wi jest wnętrzem figury do której należą oba te wierzchołki, albo między nimi znajduje się figura, która odcinek wi-1 wi przecina

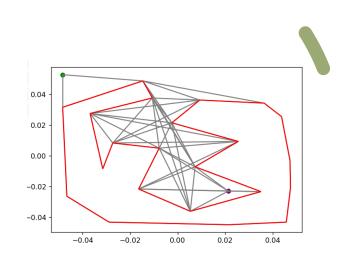
#### Widoczne krawędzie

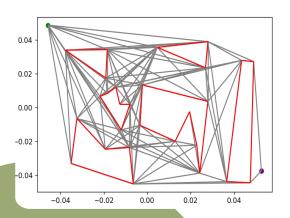
Dzięki wykorzystaniu zamiatania i drzewiastej struktury przetrzymującej wierzchołki oraz sortowaniu obrotowemu jesteśmy w stanie uzyskać krawędzie widoczne z dowolnego punktu.

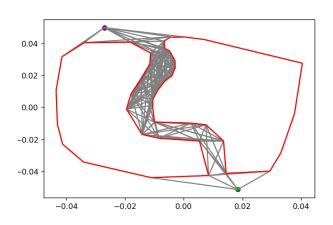




# 0.04 - 0.02 - 0.04 - 0.02 0.00 0.02 0.04 0.06





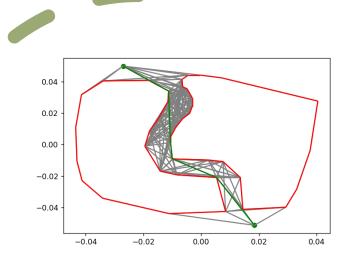


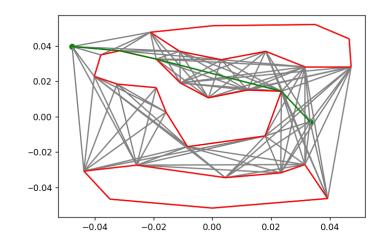
#### Jedna pętla

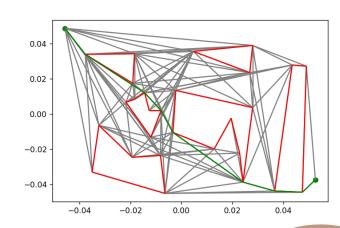
Skoro potrafimy sprawdzić widoczność z dowolnego wierzchołka, to przechodząc pętlą po wszystkich wierzchołkach otrzymamy graf widoczności.

## Ostatni krok – najkrótsza ścieżka

Do ostatniego kroku wykorzystano algorytm Dijkstry zwracający najkrótszą ścieżkę w zadanym grafie.







#### **Bibliografia**

- Geometria obliczeniowa. Algorytmy i zastosowania M. Berg, M. Kreveld, M. Overmars, O.Schwarzkopf
- https://www.science.smith.edu/~istreinu/Teaching/Courses/274/Spring98/Projects/Philip/fp/algVisibility.htm
- https://sj.umg.edu.pl/sites/default/files/ZN501.pdf
- https://www.geeksforgeeks.org/check-if-two-given-line-segments-intersect/