1. Obliczanie całek (wskaźniki do funkcji)

1 Założenia wstępne

1.1 Całka a kwadratura.

Obliczanie całki zastępujemy obliczaniem kwadratury – numerycznego przybliżenia wartości całki Riemanna. Do najbardziej elementarnych metod obliczenia przybliżenia Q całki $\int_a^b f(x)dx$ należą kwadratury (wzory):

1. prostokatów

$$Q_R = (b-a)f(c), \quad c \in [a,b],$$

w tym

- prostokątów w przód (lewostronna), gdy c = a,
- prostokątów wstecz (prawostronna), gdy c = b,
- prostokątów punktu środkowego (centralna), gdy c = (a + b)/2.
- 2. trapezów

$$Q_T = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)],$$

3. Simpsona

$$Q_s = \frac{b-a}{6} [f(a) + 4f(c) + f(b)], \quad c = (a+b)/2.$$

1.2 Całki jednokrotne – Kwadratury złożone

Złożona kwadratura wybranego typu polega na podziałe przedziału całkowania [a,b] na n równych podprzedziałów o długości h=(b-a)/n i zsumowanie kwadratur prostych tego typu obliczonych dla każdego podprzedziału. Np. złożona kwadratura prostokątów w przód (leftpoint) jest sumą

$$C_{R_{left}} = h \sum_{i=0}^{n-1} f(a+ih).$$

1.3 Funkcje z wskaźnikiem na funkcję podcałkową

Szablon programu należy uzupełnić o:

1. definicje funkcji (procedur) obliczających wartości przykładowych funkcji podcałkowych

- f_poly(double x), która zwraca wartość wielomianu $2x^5-4x^4+3.5x^2+1.35x-6.25$,
- f_rat(double x), która zwraca wartość funkcji $f(x) = \frac{1}{(x-0.5)^2 + 0.01}$,
- f_exp(double x), która zwraca wartość funkcji $f(x) = 2x e^{-1.5x} 1$,
- f_trig(double x), która zwraca wartość funkcji $f(x) = x \operatorname{tg}(x)$
- 2. definicję nazwy typedef ...Func1vFp...; typu wskaźnikowego do funkcji z jednym parametrem typu double i zwracającą wartość typu double.
- 3. definicje funkcji obliczających złożoną kwadraturę dla funkcji ${\tt f}$ z podziałem przedziału całkowania [a,b] na ${\tt n}$ podprzedziałów
 - prostokątów w przód (leftpoint) quad_rect_left(...),
 - prostokatów wstecz (rightpoint) quad_rect_right(...),
 - prostokątów punktu środkowego (midpoint) quad_rect_mid(...),
 - trapezów quad_trap(...),
 - Simpsona quad_simpson(...).

W ostatnich dwóch kwadraturach należy unikać dwukrotnego obliczania wartości funkcji podcałkowej dla tego samego argumentu.

Każda z tych funkcji ma 4 argumenty:

- (a) wskaźnik do funkcji obliczającej wartość funkcji podcałkowej f,
- (b) dolną granicę całkowania a,
- (c) górną granicę całkowania b,
- (d) liczbę podprzedziałów n.
- 4. definicję nazwy typedef ...QuadratureFp... typu wskaźnikowego do funkcji obliczających wartości kwadratury.

Tablice wskaźników na funkcje

Szablon programu należy uzupełnić o definicję funkcji double quad_select(int quad_no, int fun_no, double a, double b, int n), która w przedziałe [a,b] oblicza kwadraturę złożoną wskazaną indeksem quad_no (z podziałem na n podprzedziałow) dla funkcji podcałkowej wskazanej indeksem fun_no. Na zewnątrz funkcji quad_select() są zdefiniowane tablice wskaźników do funkcji odpowiednio typu Func1vFp oraz QuadratureFp. Obie tablice są inicjalizowane wskaźnikami do funkcji zdefiniowanych w punkcie 1.3.

2 Test metod całkowania

Wczytuje granice przedziału całkowanie oraz liczbę podprzedziałów i 20 razy wywołuje funkcję quad_select() (tak, żeby każda z metod całkowania została zastosowana do każdej funkcji podcałkowej). Dwa pierwsze argumenty tej funkcji są parą iloczynu kartezjańskiego zbioru indeksów tablicy wskaźników do kwadratur quad_tab i zbioru indeksów tablicy wskaźników do funkcji podcałkowych func_tab.

• Wejście

Nr testu

granice przedziału całkowania, liczba podprzedziałów

• Wyjście

Każda linia standardowego wyjścia zawiera wartości czterech całek oznaczonych dla funkcji podcałkowych, w kolejności jak w definicji tablicy func_tab. Kolejne 5 linii odpowiada wybranym kwadraturom zgodnie z porządkiem z tablicy quad_tab.

• Przykład:

```
Wejście:
0\ 0.75\ 25
Wyjście:
```

-3.97887 25.47947 0.14924 -0.48180

-3.91316 25.77788 0.17020 -0.46719

-3.94620 25.64102 0.15945 -0.47427

-3.94602 25.62868 0.15972 -0.47450

-3.94614 25.63690 0.15954 -0.47434

3 Algorytm adaptacyjny w wersji rekurencyjnej

W algorytmie jest stosowana jedna, elementarna kwadratura w wersji podstawowej (tzn. nie złożonej). Na każdym etapie obliczeń wyznaczamy przybliżoną wartość S całki z funkcji f w pewnym podprzedziałe przedziału [a, b] wg podstawowego wzoru wybranej kwadratury.

Błąd przybliżenia wartości całki kwadraturą jest mały jeżeli długość h podprzedziału, w którym jest obliczana całka, jest mała. Algorytm adaptacyjny ma na celu osiągnięcie wyniku (przybliżonej wartości całki) z błędem bezwzględnym nie większym niż zadana wartość Δ skracając długości podprzedziałów tylko tam, gdzie to jest konieczne.

Pierwsze przybliżenie całki jest obliczane dla całego przedziału [a, b]. Następnie ten przedział jest dzielony na połowy. Wzór podstawowy wybranej kwadratury jest teraz stosowany osobno dla lewej połówki (od a do c = (a + b)/2) i dla prawej (od c do b). Otrzymujemy przybliżone wartości dwóch części obliczanej całki – S_1 i S_2 . Jeżeli suma $S_1 + S_2$ różni się od S nie więcej niż o Δ , to uznajemy, że otrzymany wynik jest dostatecznie dokładny i kończymy algorytm. W przeciwnym przypadku stajemy przed dwoma zadaniami - obliczyć całkę na dwóch połówkach (lewej i prawej), każdej z błędem nie większym niż $\Delta/2$. Zauważmy, że są to jakościowo dokładnie dwa takie same zadania jak zadanie pierwotne (obliczyć całkę z błędem nie większym niż zadany).

Należy tak napisać program, aby liczba obliczeń wartości zadanej funkcji była jak najmniejsza, czyli aby nie obliczać dwukrotnie funkcji dla tego samego argumentu. W tym celu obliczona na danym poziomie rekurencji wartość kwadratury jest przekazywana przez parametry na kolejny poziom.

W funkcji rekurencyjnej powinna być kontrola poziomu rekursji. Jeżeli maksymalny zadany poziom rekursji RECURS_LEVEL_MAX (stała zdefiniowana w programie) został osiągnięty, a błąd nadal przekracza dopuszczalną granicę, to wynikiem obliczeń będzie symbol nieoznaczony NaN.

Uwaga: Algorytm nie gwarantuje wyniku w granicach zadanego błedu - możliwe jest przekroczenie zadanego dopuszczalnego błędu. Dlatego w praktyce obliczeniowej stosuje się dodatkowe zabezpieczenia, które tu – dla uproszczenia zadania – nie są proponowane.

Wartości startowe rekurencji (wartość S kwadratury obliczona na całym przedziale [a, b] i początkowy poziom rekurencji) są ustalane we wstępnej procedurze init_recurs().

Szablon programu należy uzupełnić o definicję funkcji inicjującej double init_recurs(Func1vFp f, double a, double b, double delta, QuadratureFp quad) oraz funkcji wywoływanej rekurencyjnie double recurs(Func1vFp f, double a, double b, double S, double delta, QuadratureFp quad, int level).

Test polega na wczytaniu danych a następnie wywołaniu funkcji double init_recurs(). Cał-kowana funkcja jest wybierana z tablicy wskaźników do funkcji func_tab, a kwadratura z tablicy kwadratur quad_tab.

• Wejście

nr testu liczba testów n_tests n_tests linii, z których każda zawiera: indeks funkcji podcałkowej, indeks kwadratury granice całkowania, dopuszczalny błąd bezwzględny

• Wyjście

Wartość kwadratury

• Przykład:

Wejście:

2

1

1 4 0 3 0.01

Wyjście:

29.04248

4 Całka podwójna po powierzchni (surface integral)

Należy zdefiniować typ typedef ...Func2vFp...; jako wskaźnik do funkcji z dwoma parametrami typu double zwracającej wartość typu double.

4.1 Całka po obszarze prostokatnym

Obszar całkowania funkcji f(x,y) można zapisać w postaci

$$R = \{(x, y) : x_1 \leqslant x \leqslant x_2, y_1 \leqslant y \leqslant y_2\},\$$

Szablon programu należy uzupełnić o definicję funkcji double dbl_integr(Func2vFp f, double x1, double x2, int nx, double y1, double y2, int ny), która złożoną metodą prostokątów w przód (leftpoint) oblicza przybliżoną wartość całki. Parametry nx i ny są liczbami podprzedziałów kwadratur złożonych.

$$V = \int_{x_1}^{x_2} \left(\int_{y_1}^{y_2} f(x, y) dy \right) dx \tag{1}$$

Po wczytaniu danych x1, x2, nx, y1, y2, ny należy wywołać funkcję dbl_integr(f, x1, x2, nx, y1, y2, ny). Funkcja podcałkowa f: jest zdefiniowana w szablonie programu (func2v_2).

• Wejście

Nr testu

x1, x2, nx, y1, y2, ny

• Wyjście

Wartość kwadratury

• Przykład:

Wejście:

3

0 1 100

0 1 100

Wyjście:

1.42662

4.2 Całka po obszarze normalnym

Obszar postaci

$$D = \{(x, y) : x_1 \le x \le x_2, \ g(x) \le y \le h(x)\},\$$

gdzie funkcje g(x) i h(x) są ciągłe na odcinku $[x_1, x_2]$, oraz g(x) < h(x) we wnętrzu tego odcinka, nazywamy obszarem normalnym względem osi 0x.

Użyteczny link:

https://pl.wikipedia.org/wiki/Ca%C5%82ka_podw%C3%B3jna, część: Zamiana na całkę iterowana.

Wtedy wzór (1) można zapisać w postaci

$$V_n = \int_{x_1}^{x_2} \left(\int_{q(x)}^{h(x)} f(x, y) dy \right) dx$$

Szablon programu należy uzupełnić o definicję funkcji double dbl_integr_normal_1(Func2vFp f, double x1, double x2, int nx, double hy, Func1vFp fg, Func1vFp fh). Parametr hy jest przybliżoną długością podprzedziału kwadratury złożonej zastosowanej do całkowania wzdłuż zmiennej y. Służy do wyznaczenia liczby podprzdziałów n_y – najmniejszej liczby całkowitej, nie mniejszej od $\frac{h(x_i)-g(x_i)}{h_y}$.

Po wczytaniu danych x1, x2, nx, hy i wywołujemy funkcje dbl_integr_normal_1(f, x1, x2, nx, hy, fg, fh).

Całkowana funkcja f: func2v_2.

Funkcje ograniczające obszar całkowania fg i fh: lower_bound_2, upper_bound_2.

Wejście

Nr testu

x1, x2, nx

hy

• Wyjście

Wartość kwadratury

• Przykład:

Wejście:

4

 $0.7\ 0.9\ 200$

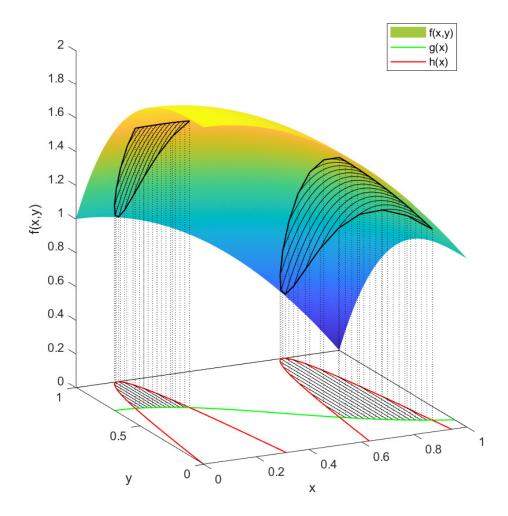
1e-3

Wyjście:

0.14480

4.3 Całka po kilku obszarach normalnych wewnątrz prostokąta

Rozważmy przypadek obszaru całkowania bardziej ogólnego niż obszar normalny, gdy warunek $g(x) \leq h(x)$ nie jest spełniony dla każdego $x \in [a, b]$.



Rysunek 1: Przykład zadania całkowania po dwóch obszarach normalnych względem osi 0x. $f(x,y)=2-x^2-y^3, \quad g(x)=0.7\exp(-2x^2), \quad h(x)=\sin(10x).$

Rysunek 1 jest wykresem funkcji $f(x,\,y)$ całkowanej we wszystkich (dwóch) podobszarach prostokąta

$$R = \{(x, y) : a \leqslant x \leqslant b, \quad c \leqslant y \leqslant d\},\$$

w których g(x) < h(x) – obszary te są na rysunku oznaczone kreskowaniem kolorem czarnym. Każdy z nich jest obszarem normalnym względem osi 0x. Użycie algorytmu z punktu 4.2 wymagałoby wyznaczania wszystkich pierwiastków równania g(x) = h(x).

W tym zadaniu należy zastosować prostszy algorytm całkowania – całkowania po obszarze prostokątnym R z predykatem orzekającym, czy dla danej wartości x_i zachodzi nierówność $g(x_i) < y < h(x_i)$. Jeżeli tak, to należy obliczyć całkę (a dokładniej – kwadraturę)

$$Q_i(x_i) \approx \int_{\max(y_1, g(x_i))}^{\min(y_2, h(x_i))} f(x_i, y) dy$$

stosując jedną z kwadratur złożonych.

Szablon programu należy uzupełnić o definicję funkcji dbl_integr_normal_n (Func2vFp f, double x1, double x2, int nx, double y1, double y2, int ny, Func1vFp fg, Func1vFp fh)), która złożoną metodą prostokątów leftpoint oblicza przybliżoną objętość pod wykresem funkcji f nad obszarem normalnym ograniczonym wartościami x1, x2, i funkcjami h(x) i g(x) oraz prostokątem x_1, y_1, x_2, y_2 .

Liczbę podprzedziałów kwadratur $Q_i(x_i)$ należy wyznaczyć podobnie jak w punkcie 4.2 przyjmując $h_y = (y_2 - y_1)/n_y$.

Po wczytaniu danych x1, x2, nx, y1, y2, ny wywołujemy funkcję dbl_integr_normal_n(f, x1, x2, nx, y1, y2, ny, fg, fh)

Całkowana funkcja f: func2v_2.

Funkcje ograniczające obszar całkowania fg i fh: lower_bound_2, upper_bound_2.

Jak widać stosujemy tutaj tę samą funkcję podcałkową i funkcje ograniczające jak w poprzednim teście, jednak rozszerzenie przedziału [a, b] spowodowało, że teraz warunek $g(x) \leq h(x)$ nie jest spełniony dla całego przedziału całkowania.

- Wejście
 - Nr testu

x1, x2, nx, y1, y2, ny

• Wyjście

Wartość kwadratury

• Przykład:

Wejście:

5

0 1 1000

0 1 1000

Wyjście:

0.21668

5 Całki potrójne – z predykatem wyłączającym część obszaru całkowania

5.1 Uniwersalny typ funkcji (procedury) obliczającej wartość funkcji dla n zmiennych

Procedura obliczająca wartości funkcji n zmiennych wymaga przekazania do niej n wartości zmiennych niezależnych. Aby stworzyć uniwersalną funkcję n zmiennych wartości zmiennych niezależnych będziemy przekazywać poprzez n-elementową tablicę.

Przykładowa funkcja podcałkowa trzech zmiennych jest zdefiniowana w szablonie programu double func3v(const double v[], int n). Nazwa typu wskaźnika do takiej procedury (funkcji) jest w szablonie programu zdefiniowana jako: typedef double (*FuncNvFp)(const double*, int);

5.2 Predykat wykluczający dany punkt z obszaru całkowania

Zdefiniowana w szablonie funkcja int bound3v(const double v[], int n) jest predykatem zwracającym 1 gdy punkt o współrzędnych zapisanych w tablicy v leży wewnątrz obszaru całkowania.

Nazwa typu wskaźnika do procedury – predykatu – zwracającej wartość logiczną warunku określającego, czy zadany punkt w przestrzeni *n*-wymiarowej należy do zadanego obszaru całkowania, jest zdefiniowana jako: typedef int (*BoundNvFp) (const double*, int)

5.3 Całka potrójna po prostopadłościanie z predykatem *boundary* akceptującym albo wykluczającym elementarną domenę kwadratury

Szablon programu należy uzupełnić o definicję funkcji double trpl_quad_rect(FuncNvFp f, int variable_no, const double variable_lim[][2], const int tn[], BoundNvFp boundary), która oblicza kwadraturę prostokątów wstecz (rightpoint) jako przybliżenie całki potrójnej po prostopadłościanie. Dolne i górne granice przedziałów całkowania wzdłuż kolejnych zmiennych są przekazywane w tablicy variable_lim, a liczby podprzedziałów – w tablicy tn. Parametr boundary jest adresem predykatu. Wartość NULL tego parametru oznacza brak predykatu, czyli brak ograniczeń w obszarze całkowania.

Po wczytanie danych x1, x2, nx, y1, y2, ny wywołujemy funkcję trpl_quad_rect()

Całkowana funkcja: func3v

Predykat: Funkcje ograniczające obszar całkowania bound3v.

• Wejście

Nr testu

x1, x2, nx

y1, y2, ny

z1, z2, nz

• Wyjście

Wartość kwadratury bez predykatu

Wartość kwadratury z predykatem

• Przykład:

Wejście:

6

0 1 20

 $0\ 1\ 20$

 $0\ 1\ 20$

Wyjście: 1.05000

0.39666