



Звіт

З лабораторної роботи № 2

З дисципліни “Моделювання комп’ютерних систем”

На тему: “Структурний опис цифрового автомата. Перевірка роботи автомата за допомогою стенда”

Варіант - 2

Виконав:
ст.гр. КІ-202
Душний О.І.
Перевірив:
Козак Н.Б.

Львів 2023

Мета роботи : На базі стенда Elbert V2 – Spartan 3A FPGA, реалізувати цифровий автомат світлових ефектів.

Завдання

Варіант – 2:

- Пристрій повинен реалізувати 8 комбінацій вихідних сигналів згідно таблиці:

Стан#	LED_0	LED_1	LED_2	LED_3	LED_4	LED_5	LED_6	LED_7
0	1	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	0	0	0	0	0	0
2	1	1	1	0	0	0	0	0
3	1	1	1	1	0	0	0	0
4	1	1	1	1	1	0	0	0
5	1	1	1	1	1	1	0	0
6	1	1	1	1	1	1	1	0
7	1	1	1	1	1	1	1	1

- Пристрій повинен використовувати 12MHz тактовий сигнал від мікроконтролера IC1 і знижувати частоту за допомогою внутрішнього подільника. Мікроконтролер IC1 є частиною стенда Elbert V2 – Spartan 3A FPGA. Тактовий сигнал заведено на вхід LOC = P129 FPGA (див. **Додаток – 1**).
- Інтерфейс пристрою повинен мати вхід синхронного скидання (RESET).
- Інтерфейс пристрою повинен мати вхід керування режимом роботи (MODE):
 - Якщо MODE=0 то стан пристрою інкрементується по зростаючому фронту тактового сигналу пам'яті станів (0->1->2->3->4->5->6->7->0...).
 - Якщо MODE=1 то стан пристрою декрементується по зростаючому фронту тактового сигналу пам'яті станів (0->7->6->5->4->3->2->1->0...).
- Інтерфейс пристрою повинен мати однорозрядний вхід керування швидкістю роботи (SPEED):
 - Якщо SPEED=0 то автомат працює зі швидкістю, визначеною за замовчуванням.
 - Якщо SPEED=1 то автомат працює зі швидкістю, **В 2 РАЗИ НИЖЧОЮ** ніж в режимі (SPEED= 0).
- Для керування сигналом MODE використати будь який з 8 DIP перемикачів (див. **Додаток – 1**).
- Для керування сигналами RESET/SPEED використати будь які з PUSH BUTTON кнопок (див. **Додаток – 1**).

Виконання роботи:

Файл OutputLogic:

-- Company:

-- Engineer:

--

-- Create Date: 11:41:55 04/08/2023

-- Design Name:

-- Module Name: out_logic_intf - out_logic_arch

-- Project Name:

-- Target Devices:

-- Tool versions:

-- Description:

--

-- Dependencies:

--

-- Revision:

-- Revision 0.01 - File Created

-- Additional Comments:

--

library IEEE;

use IEEE.STD_LOGIC_1164.ALL;

-- Uncomment the following library declaration if using

-- arithmetic functions with Signed or Unsigned values

--use IEEE.NUMERIC_STD.ALL;

-- Uncomment the following library declaration if instantiating

-- any Xilinx primitives in this code.

--library UNISIM;

--use UNISIM.VComponents.all;

entity out_logic_intf is

Port (IN_BUS : in std_logic_vector(2 downto 0);

OUT_BUS : out std_logic_vector(7 downto 0)

);

end out_logic_intf;

architecture out_logic_arch of out_logic_intf is

begin

OUT_BUS(0) <= ((not(IN_BUS(2)) and not(IN_BUS(1)) and not(IN_BUS(0))) or
not(not(IN_BUS(2)) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0)) or (not(IN_BUS(2)) and
IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (not(IN_BUS(2)) and IN_BUS(1) and
IN_BUS(0)) or (IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and not(IN_BUS(0))) or
(IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0)) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1)
and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0)));

OUT_BUS(1) <= ((not(IN_BUS(2)) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0)) or
(not(IN_BUS(2)) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (not(IN_BUS(2)) and
IN_BUS(1) and IN_BUS(0)) or (IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and
not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0)) or
(IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1)
and IN_BUS(0)));

OUT_BUS(2) <= ((not(IN_BUS(2)) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or
(not(IN_BUS(2)) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0)) or (IN_BUS(2) and
not(IN_BUS(1)) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and

IN_BUS(0)) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0));

OUT_BUS(3) <= (((not(IN_BUS(2)) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0))) or ((IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and not(IN_BUS(0)))) or ((IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0))) or ((IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0)))) or ((IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0))));

OUT_BUS(4) <= ((IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0)) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0)));

OUT_BUS(5) <= ((IN_BUS(2) and not(IN_BUS(1)) and IN_BUS(0)) or ((IN_BUS(2)) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0)));

OUT_BUS(6) <= ((IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and not(IN_BUS(0))) or (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0)));

OUT_BUS(7) <= (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0));

end out_logic_arch;

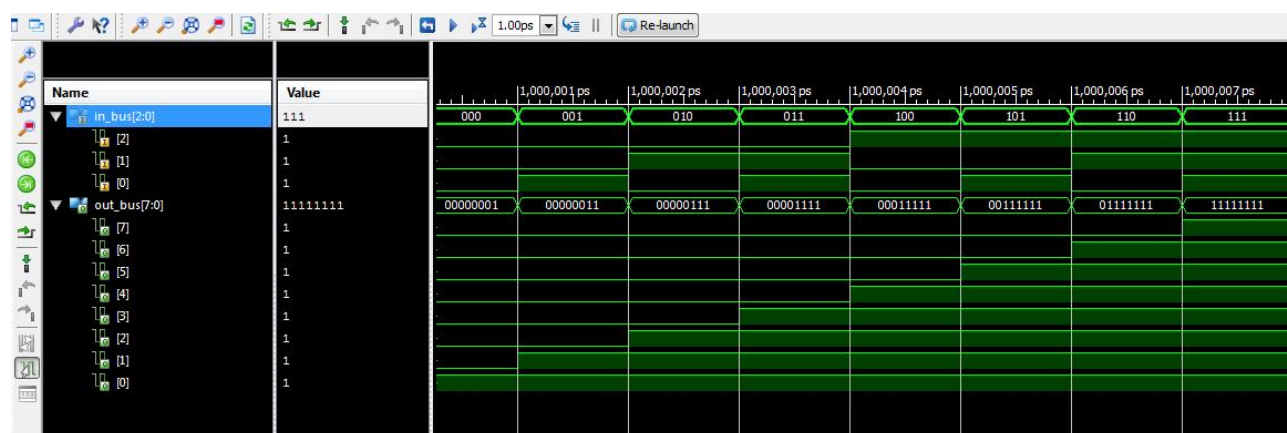


Рис. 1 Діаграма проведеної симуляції для OutputLogic

Файл TransitionLogic:

```
-- Company:
-- Engineer:
--
-- Create Date: 16:13:21 02/23/2020
-- Design Name:
-- Module Name: transition_logic_intf - transition_logic_arch
-- Project Name:
-- Target Devices:
-- Tool versions:
-- Description:
--
-- Dependencies:
--
-- Revision:
-- Revision 0.01 - File Created
-- Additional Comments:
```

```
--
library IEEE;
use IEEE.STD_LOGIC_1164.ALL;
```

```
-- Uncomment the following library declaration if using
-- arithmetic functions with Signed or Unsigned values
--use IEEE.NUMERIC_STD.ALL;
```

```
-- Uncomment the following library declaration if instantiating
-- any Xilinx primitives in this code.
--library UNISIM;
--use UNISIM.VComponents.all;
```

```
entity transition_logic_intf is
    Port ( CUR_STATE : in std_logic_vector(2 downto 0);
          MODE : in std_logic;
          NEXT_STATE : out std_logic_vector(2 downto 0);
          RESET : in std_logic
        );
end transition_logic_intf;
```

```
architecture transition_logic_arch of transition_logic_intf is
```

```
begin
```

```
NEXT_STATE(0) <= (not(RESET) and not(MODE) and not(CUR_STATE(2)) and
not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 000 -> 001
                  (not(RESET) and not(MODE) and
not(CUR_STATE(2)) and CUR_STATE(1) and not(CUR_STATE(0))) or -- 010 ->
011
```

```

                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 100 ->
101
                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and not(CUR_STATE(0))) or -- 110 -> 111
                                (not(RESET) and MODE and
not(CUR_STATE(2)) and (CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 001 <-
010
                                (not(RESET) and MODE and
(CUR_STATE(2)) and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 011 <-
100
                                (not(RESET) and MODE and CUR_STATE(2)
and (CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 101 <- 110
                                (not(RESET) and MODE and
not(CUR_STATE(2)) and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))); -- 111
<- 000
NEXT_STATE(1) <= (not(RESET) and not(MODE) and not(CUR_STATE(2)) and
not(CUR_STATE(1)) and CUR_STATE(0)) or -- 001 -> 010
                                (not(RESET) and not(MODE) and
not(CUR_STATE(2)) and CUR_STATE(1) and not(CUR_STATE(0))) or -- 010 ->
011
                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and not(CUR_STATE(1)) and CUR_STATE(0)) or -- 101 -> 110
                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and not(CUR_STATE(0))) or -- 110 -> 111
                                (not(RESET) and MODE and
not(CUR_STATE(2)) and (CUR_STATE(1)) and (CUR_STATE(0))) or -- 010 <-
011
                                (not(RESET) and MODE and CUR_STATE(2)
and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 011 <- 100
                                (not(RESET) and MODE and CUR_STATE(2)
and CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or -- 110 <- 111
                                (not(RESET) and MODE and
not(CUR_STATE(2)) and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))); -- 111
<- 000
NEXT_STATE(2) <= (not(RESET) and not(MODE) and not(CUR_STATE(2)) and
CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or -- 011 -> 100
                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))) or -- 100 ->
101
                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and not(CUR_STATE(1)) and CUR_STATE(0)) or -- 101 -> 110
                                (not(RESET) and not(MODE) and
CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and not(CUR_STATE(0))) or -- 110 -> 111
                                (not(RESET) and MODE and CUR_STATE(2)
and not(CUR_STATE(1)) and CUR_STATE(0)) or -- 100 <- 101

```

```

(not(RESET) and MODE and CUR_STATE(2)
and CUR_STATE(1) and not(CUR_STATE(0))) or -- 101 <- 110
(not(RESET) and MODE and CUR_STATE(2)
and CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or -- 110 <- 111
(not(RESET) and MODE and
not(CUR_STATE(2)) and not(CUR_STATE(1)) and not(CUR_STATE(0))); -- 111
<- 000
end transition logic arch;

```

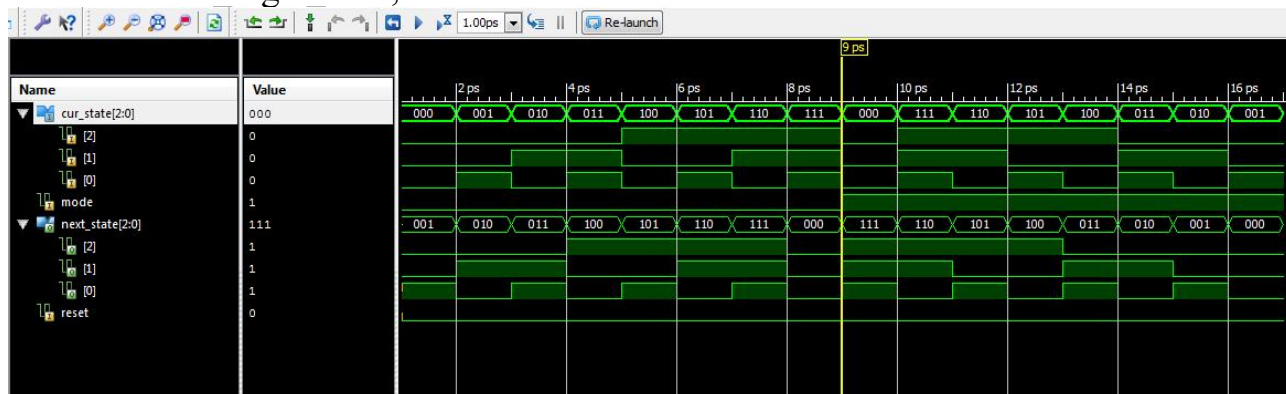


Рис. 2 Діаграма проведеної симуляції для TransitionLogic

Схема для Light controller

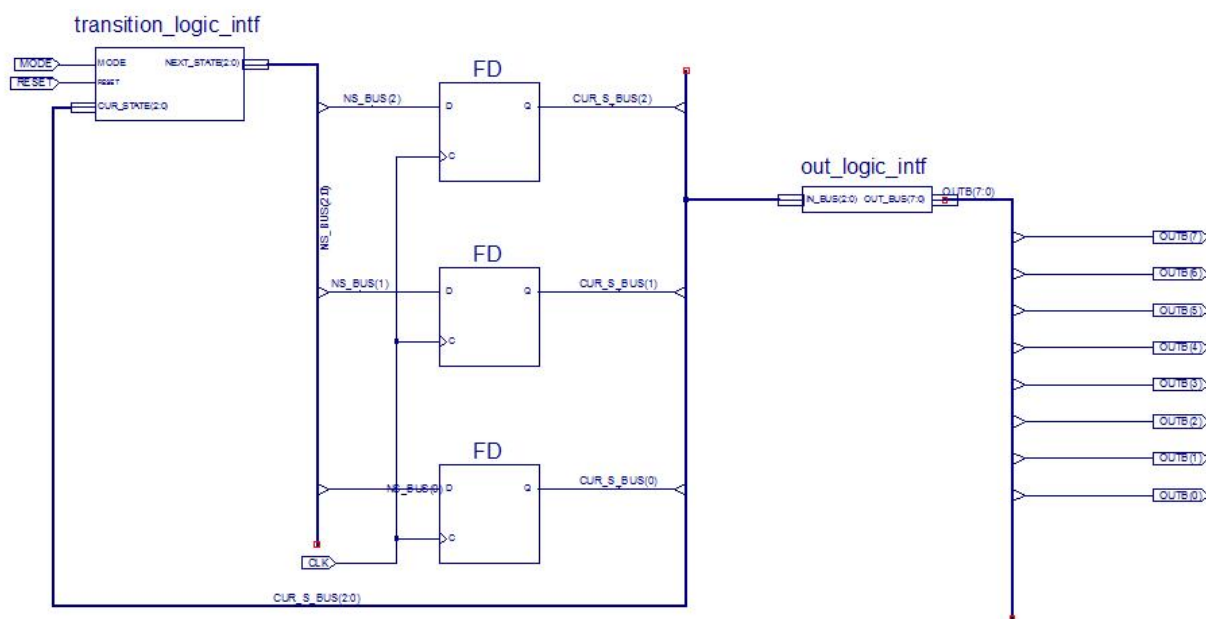


Рис. 3 Схема LightController

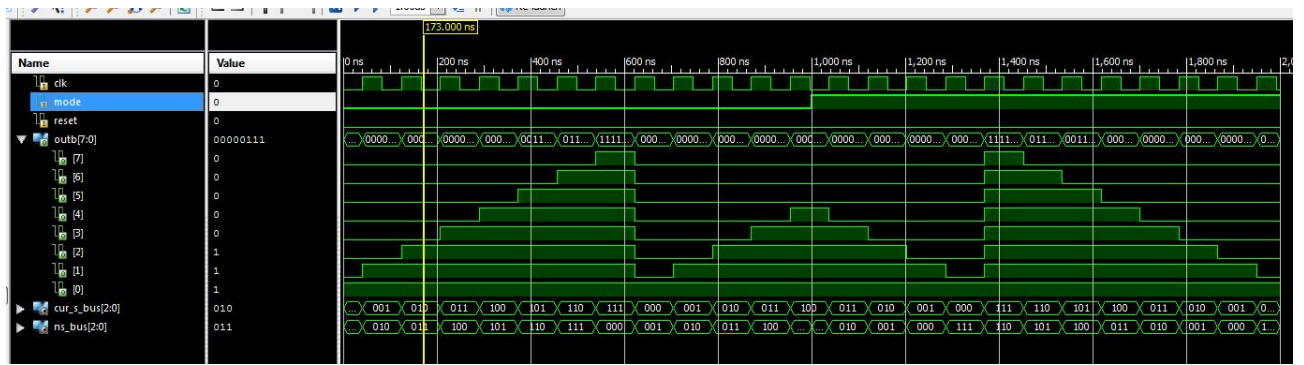


Рис. 4 Діаграма проведеної симуляції для LightController

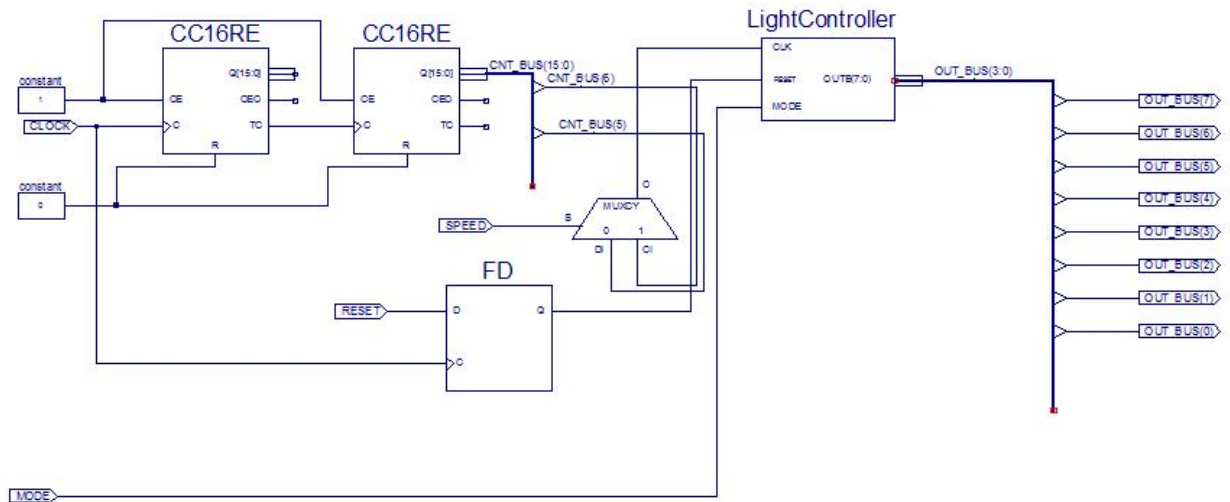


Рис. 5 Схема TopLevel

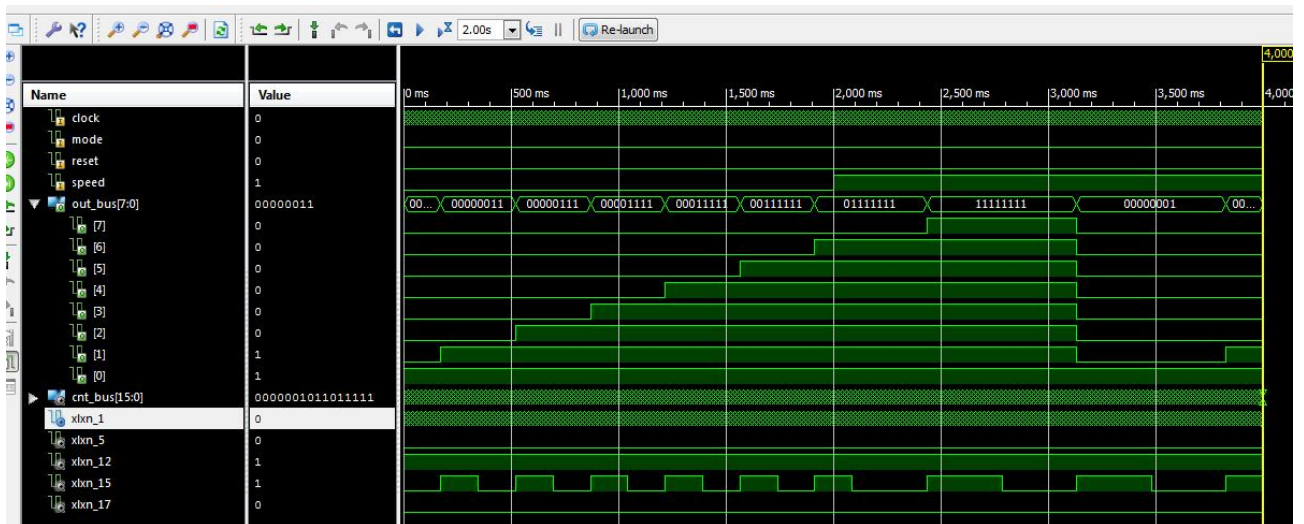


Рис. 6 Діаграма проведеної симуляції для TopLevel

Створення Constant файлу:

```
# To use it in your project :
# * Remove or comment the lines corresponding to unused pins in the project
# * Rename the used signals according to the your project
#+++++

#*****
#                               UCF for ElbertV2 Development Board
#*****

CONFIG VCCAUX = "3.3" ;

# Clock 12 MHz
NET "CLOCK"          LOC = P129 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | PERIOD = 12MHz;

#*****
#                               LED
#*****

NET "OUT_BUS(0)"      LOC = P46 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(1)"      LOC = P47 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(2)"      LOC = P48 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(3)"      LOC = P49 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(4)"      LOC = P50 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(5)"      LOC = P51 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(6)"      LOC = P54 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "OUT_BUS(7)"      LOC = P55 | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;

#*****
#                               DP Switches
#*****

NET "MODE"            LOC = P70 | PULLUP | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;

#*****
#                               Switches
#*****

NET "SPEED"           LOC = P80 | PULLUP | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
NET "RESET"           LOC = P79 | PULLUP | IOSTANDARD = LVCMOS33 | SLEW = SLOW | DRIVE = 12;
```

Висновок: на цій лабораторній роботі, я на базі стенда Elbert V2 – Spartan 3A FPGA, реалізувала цифровий автомат світлових ефектів.