МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ Національний технічний університет України «Київський Політехнічний Інститут»

Факультет інформатики та обчислювальної техніки Кафедра обчислювальної техніки

Лабораторна робота №3

з дисципліни «Методи оптимізації і планування експерименту»

на тему "Проведення трьохфакторного експерименту з використанням лінійного рівняння регресії"

Виконав:

студент 2-го курсу ФІОТ групи IO-82 Шевчук О. Б. Номер у списку: 24

Перевірив:

Регіда П. Г.

Варіант

224	20	1.5	25	4.5	20	1.5
224	-20	1.5	25	45	-20	-15
		10				1.0

Лістинг коду програми

```
import numpy as np
from scipy.stats import t, f
def normalise(factors, def_matrx):
  X0 = np.mean(def matrx, axis=1)
  delta = np.array([(def_matrx[i, 1] - X0[i]) for i in range(len(factors[0]))])
  X_norm = np.array(
    [[round((factors[i, j] - X0[j]) / delta[j], 3) for j in range(len(factors[i]))]
     for i in range(len(factors))])
  return X_norm
def cohran(Y_matrix):
  fish = fisher(0.95, 1, (6 - 1) * 4)
  mean_Y = np.mean(Y_matrix, axis=1)
  dispersion_Y = np.mean((Y_matrix.T - mean_Y) ** 2, axis=0)
  Gp = np.max(dispersion_Y) / (np.sum(dispersion_Y))
  if Gp < fish/(fish+(6-1)-2):
    return True
  return False
def student(prob, f3):
  x_{\text{vec}} = [i*0.0001 \text{ for i in range}(int(5/0.0001))]
  par = 0.5 + prob/0.1*0.05
  for i in x_vec:
    if abs(t.cdf(i, f3) - par) < 0.000005:
       return i
def students_t_test(norm_matrix, Y_matrix):
  mean_Y = np.mean(Y_matrix, axis=1)
  dispersion_Y = np.mean((Y_matrix.T - mean_Y) ** 2, axis=0)
  mean dispersion = np.mean(dispersion Y)
  sigma = np.sqrt(mean dispersion / (4 * 6))
  betta = np.mean(norm_matrix.T * mean_Y, axis=1)
  f3 = (6 - 1) * 4
  t = np.abs(betta) / sigma
  return np.where(t > student(0.95, f3))
def fisher(prob, d, f3):
  x_{vec} = [i*0.001 \text{ for } i \text{ in range}(int(10/0.001))]
  for i in x vec:
    if abs(f.cdf(i, 4-d, f3)-prob) < 0.0001:
       return i
```

```
def fisher_criteria(Y_matrix, d):
  if d == 4:
    return False
  sad = 6 / (4 - d) * np.mean(check1 - mean Y)
  mean dispersion = np.mean(np.mean((Y matrix.T - mean Y) ** 2, axis=0))
  Fp = sad / mean dispersion
  f3 = (6 - 1) * 4
  if Fp > fisher(0.95, d, f3):
    return False
  return True
x1min, x1max = -20, 15
x2min, x2max = 25, 45
x3min, x3max = -20, -15
def_matrx = np.array([[x1min, x1max], [x2min, x2max], [x3min, x3max]])
factors = np.array([np.random.randint(x1min, x1max, size=4), np.random.randint(x2min, x2max, size=4),
np.random.randint(x3min, x3max, size=4)]).T
norm_factors = normalise(factors, def_matrx)
factors = np.insert(factors, 0, 1, axis=1)
norm factors = np.insert(norm factors, 0, 1, axis=1)
Y_matrix = np.random.randint(200 + np.mean(def_matrx, axis=0)[0], 200 + np.mean(def_matrx, axis=0)[1], size=(4,
6))
mean_Y = np.mean(Y_matrix, axis=1)
if cohran(Y_matrix):
  b_natural = np.linalg.lstsq(factors, mean_Y, rcond=None)[0]
  b_norm = np.linalg.lstsq(norm_factors, mean_Y, rcond=None)[0]
  check1 = np.sum(b_natural * factors, axis=1)
  check2 = np.sum(b_norm * norm_factors, axis=1)
  indexes = students_t_test(norm_factors, Y_matrix)
  print("Фактори: \n", factors)
  print("Нормована матриця факторів: \n", norm_factors)
  print("Функції відгуку: \n", Y_matrix)
  print("Середні значення У: ", mean Y)
  print("Натуралізовані коефіціенти: ", b_natural)
  print("Нормовані коефіціенти: ", b_norm)
  print("Перевірка 1: ", check1)
  print("Перевірка 2: ", check2)
  print("Індекси коефіціентів, які задовольняють критерію Стьюдента: ", np.array(indexes)[0])
  print("Критерій Стьюдента: ", np.sum(np.sum(b_natural[indexes] * factors[:, indexes], axis=1), axis=1))
  if fisher_criteria(Y_matrix, np.size(indexes)):
    print("Рівняння регресії є адекватним оригіналу.")
    print("Рівняння регресії не є адекватним оригіналу.")
  print("Дисперсія неоднорідна!")
```