

Розв'язання СЛАР методом Зейделя

$\varepsilon := 0.01$ - точність

Дана система рівнянь

$$\begin{aligned}4 \cdot x_1 - x_2 - x_3 &= 1 \\ -x_1 + 4 \cdot x_2 - x_4 &= 2 \\ -x_1 + 4 \cdot x_3 - x_4 &= 0 \\ -x_2 - x_3 + 4 \cdot x_4 &= 1\end{aligned}$$

Матриці системи:

$$A := \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 4 \end{bmatrix} \quad f := \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

1) Перевірка збіжності ітераційного процесу

Для збіжності методів Якобі і Зейделя достатньо, щоб матриця A мала домінуючу головну діагональ:

$$|a_{ii}| > \sum_{k=1, k \neq i}^m |a_{ik}|, \quad i = \overline{1, m} \quad \text{або} \quad |a_{jj}| > \sum_{k=1, k \neq j}^m |a_{kj}|, \quad j = \overline{1, m},$$

тобто якщо кожний діагональний елемент цієї матриці за модулем більший ніж сума модулів інших елементів цього ж рядка або стовпця.

Перевіримо, чи має матриця A діагональну перевагу

$$\begin{array}{l} \text{Маємо:} \\ \begin{array}{l} |4| > |-1| + |-1| \\ |4| > |-1| + |-1| \\ |4| > |-1| + |-1| \\ |4| > |-1| + |-1| \end{array} \end{array} \quad \text{або} \quad \begin{array}{l} 4 > 2 \\ 4 > 2 \\ 4 > 2 \\ 4 > 2 \end{array}$$

Перевірка:

$$\begin{array}{l} n := 4 \\ \text{sum} := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1..n \\ \left\| S_i \leftarrow \sum_{j=1}^n |A_{i,j}| - |A_{i,i}| \right\| \end{array} \right\| \\ S \end{array}$$
$$\text{sum} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} \quad - \text{сума модулів елементів } i\text{-го рядка матриці } A$$

$$\begin{array}{l} \text{check} := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1..n \\ \left\| \begin{array}{l} \text{if } |A_{i,i}| < \text{sum}_i \\ \left\| \begin{array}{l} \text{result} \leftarrow \text{“Матриця } A \text{ не має діагональної переваги”} \\ \text{break} \end{array} \right\| \\ \text{else} \\ \left\| \text{result} \leftarrow \text{“Матриця } A \text{ має діагональну перевагу”} \right\| \end{array} \right\| \\ \text{result} \end{array} \right\| \\ \text{check} = \text{“Матриця } A \text{ має діагональну перевагу”} \end{array}$$

Оскільки матриця A є матрицею з діагональною перевагою, то ітераційний процес є збіжним.

2) Побудова ітераційного процесу (зведення системи рівнянь $A \cdot x = f$ до еквівалентної системи $x = \beta \cdot x + b$)

Виразимо x_1 через перше рівняння системи, x_2 – через друге та x_3 – через третє. В результаті ми отримаємо систему $x = \beta \cdot x + b$, еквівалентну заданій.

Знаходження матриць β та x :

$$\beta := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1 \dots n \\ \quad \left\| \begin{array}{l} \text{for } j \in 1 \dots n \\ \quad \text{if } i = j \\ \quad \quad \beta_{i,j} \leftarrow 0 \\ \quad \text{else} \\ \quad \quad \beta_{i,j} \leftarrow -\frac{A_{i,j}}{A_{i,i}} \end{array} \right\| \end{array} \right\|$$

$$b := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1 \dots n \\ \quad b_i \leftarrow \frac{f_i}{A_{i,i}} \end{array} \right\|$$

$$\beta = \begin{bmatrix} 0 & 0.25 & 0.25 & 0 \\ 0.25 & 0 & 0 & 0.25 \\ 0.25 & 0 & 0 & 0.25 \\ 0 & 0.25 & 0.25 & 0 \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 0.25 \\ 0.5 \\ 0 \\ 0.25 \end{bmatrix}$$

Отже, звели систему рівнянь до виду $x = \beta \cdot x + b$, придатного для побудови ітераційного

$$\begin{aligned} x_1 &= 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 \\ x_2 &= 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5 \\ x_3 &= 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 \\ x_4 &= 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 \end{aligned}$$

3) Обрання вектору початкових значень

За вектор початкового наближення значень оберемо нульовий вектор

$$x_0 := \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

4) Знаходження розв'язку системи x методом Зейделя

Обчислюємо значення вектору x за формулою

$$x_i^{(n+1)} = -\sum_{j=1}^{i-1} \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^{(n+1)} - \sum_{j=i+1}^m \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^{(n)} + \frac{f_i}{a_{ii}}, \quad i = \overline{1, m}.$$

Критерій закінчення ітераційного процесу:

$$\max_j |x_j^{k+1} - x_j^k| < \varepsilon.$$

Використовуємо отриману систему рівнянь

$$x_1 = 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25$$

$$x_2 = 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5$$

$$x_3 = 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4$$

$$x_4 = 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25$$

Крок 1 (ітерація 1)

1.1) Знаходимо значення змінної x_1 з 1-го рівняння системи

Для обчислення першого наближення змінної x_1 використовуємо значення змінних x_2, x_3, x_4 з нульового (початкового) наближення

$$x_2 := 0 \quad x_3 := 0 \quad x_4 := 0$$

$$x_1 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.25$$

1.2) Знаходимо значення змінної x_2 з 2-го рівняння системи

Для обчислення першого наближення змінної x_2 використовуємо значення змінної x_1 , знайдене на поточному кроці 1.1), а змінних x_3, x_4 з нульового (початкового) наближення

$$x_1 = 0.25 \quad x_3 = 0 \quad x_4 = 0$$

$$x_2 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5 = 0.5625$$

1.3) Знаходимо значення змінної x_3 з 3-го рівняння системи

Для обчислення першого наближення змінної x_3 використовуємо значення змінних x_1, x_2 , знайдених на поточних кроках 1.1) та 1.2), а змінної x_4 з нульового (початкового) наближення

$$x_1 = 0.25 \quad x_2 = 0.5625 \quad x_4 = 0$$

$$x_3 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 = 0.0625$$

1.4) Знаходимо значення змінної x_4 з 4-го рівняння системи

Для обчислення першого наближення змінної x_4 використовуємо значення змінних x_1, x_2, x_3 , знайдених на поточних кроках 1.1), 1.2) та 1.3)

$$x_1 = 0.25 \quad x_2 = 0.5625 \quad x_3 = 0.0625$$

$$x_4 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.40625$$

Після виконання кроку 1 маємо наступний вектор першого наближення розв'язку системи рівнянь

$$X_1 := \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \quad X_1 = \begin{bmatrix} 0.25 \\ 0.5625 \\ 0.0625 \\ 0.40625 \end{bmatrix}$$

Крок 2 (ітерація 2)

2.1) Знаходимо значення змінної x_1 з 1-го рівняння системи

Для обчислення другого наближення змінної x_1 використовуємо значення змінних x_2, x_3, x_4 з першого наближення

$$x_2 = 0.5625 \quad x_3 = 0.0625 \quad x_4 = 0.40625$$

$$x_1 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.40625$$

2.2) Знаходимо значення змінної x_2 з 2-го рівняння системи

Для обчислення другого наближення змінної x_2 використовуємо значення змінної x_1 , знайдене на поточному кроці 2.1), а змінних x_3, x_4 з першого наближення

$$x_1 = 0.40625 \quad x_3 = 0.0625 \quad x_4 = 0.40625$$

$$x_2 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5 = 0.703125$$

2.3) Знаходимо значення змінної x_3 з 3-го рівняння системи

Для обчислення другого наближення змінної x_3 використовуємо значення змінних x_1, x_2 , знайдених на поточних кроках 2.1) та 2.2), а змінної x_4 з першого наближення

$$x_1 = 0.40625 \quad x_2 = 0.703125 \quad x_4 = 0.40625$$

$$x_3 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 = 0.203125$$

2.4) Знаходимо значення змінної x_4 з 4-го рівняння системи

Для обчислення другого наближення змінної x_4 використовуємо значення змінних x_1, x_2, x_3 , знайдених на поточних кроках 2.1), 2.2) та 2.3)

$$x_1 = 0.40625 \quad x_2 = 0.703125 \quad x_3 = 0.203125$$

$$x_4 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.476563$$

Після виконання кроку 2 маємо наступний вектор другого наближення розв'язку системи рівнянь

$$X_2 := \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \quad X_2 = \begin{bmatrix} 0.40625 \\ 0.703125 \\ 0.203125 \\ 0.476563 \end{bmatrix}$$

Перевіряємо умову закінчення ітераційного процесу

Обчислюємо модуль різниці відповідних елементів векторів X_2 та X_1

$$l := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1..n \\ l_i \leftarrow |X_2 - X_1| \end{array} \right\| \quad l = \begin{bmatrix} 0.262505 \\ 0.262505 \\ 0.262505 \\ 0.262505 \end{bmatrix}$$

$$\max(l_1, l_2, l_3, l_4) = 0.262505 \text{ - максимальне значення модуля різниці} \\ \text{відповідних елементів векторів } X_2 \text{ та } X_1$$

$$kryterij := \left\| \begin{array}{l} \text{if } \max(l_1, l_2, l_3, l_4) < \epsilon \\ \quad \text{“Розв’язок системи знайдено з заданою точністю } \epsilon \text{”} \\ \text{else} \\ \quad \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”} \end{array} \right\|$$

$$kryterij = \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”}$$

Оскільки за умовою необхідно знайти розв'язок системи рівнянь з заданою точністю $\epsilon = 0.01$, то для заданої точності умова зупинки ітераційного процесу не виконується.

Крок 3 (ітерація 3)

3.1) Знаходимо значення змінної x_1 з 1-го рівняння системи

Для обчислення третього наближення змінної x_1 використовуємо значення змінних x_2, x_3, x_4 з другого наближення

$$x_2 = 0.703125 \quad x_3 = 0.203125 \quad x_4 = 0.476563$$

$$x_1 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.476563$$

3.2) Знаходимо значення змінної x_2 з 2-го рівняння системи

Для обчислення третього наближення змінної x_2 використовуємо значення змінної x_1 , знайдене на поточному кроці 3.1), а змінних x_3, x_4 з другого наближення

$$x_1 = 0.476563 \quad x_3 = 0.203125 \quad x_4 = 0.476563$$

$$x_2 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5 = 0.738281$$

3.3) Знаходимо значення змінної x_3 з 3-го рівняння системи

Для обчислення третього наближення змінної x_3 використовуємо значення змінних x_1, x_2 , знайдених на поточних кроках 3.1) та 3.2), а змінної x_4 з другого наближення

$$x_1 = 0.476563 \quad x_2 = 0.738281 \quad x_4 = 0.476563$$

$$x_3 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 = 0.238281$$

3.4) Знаходимо значення змінної x_4 з 4-го рівняння системи

Для обчислення третього наближення змінної x_4 використовуємо значення змінних x_1, x_2, x_3 , знайдених на поточних кроках 3.1), 3.2) та 3.3)

$$x_1 = 0.476563 \quad x_2 = 0.738281 \quad x_3 = 0.238281$$

$$x_4 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.494141$$

Після виконання кроку 3 маємо наступний вектор третього наближення розв'язку системи рівнянь

$$X_3 := \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \quad X_3 = \begin{bmatrix} 0.476563 \\ 0.738281 \\ 0.238281 \\ 0.494141 \end{bmatrix}$$

Перевіряємо умову закінчення ітераційного процесу

Обчислюємо модуль різниці відповідних елементів векторів X_3 та X_2

$$l := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1 \dots n \\ l_i \leftarrow |X_3 - X_2| \end{array} \right\| \quad l = \begin{bmatrix} 0.087891 \\ 0.087891 \\ 0.087891 \\ 0.087891 \end{bmatrix}$$

$$\max(l_1, l_2, l_3, l_4) = 0.087891 \text{ - максимальне значення модуля різниці} \\ \text{відповідних елементів векторів } X_3 \text{ та } X_2$$

$$kryterij := \left\| \begin{array}{l} \text{if } \max(l_1, l_2, l_3, l_4) < \varepsilon \\ \quad \text{“Розв’язок системи знайдено з заданою точністю } \varepsilon \text{”} \\ \text{else} \\ \quad \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”} \end{array} \right\|$$

$$kryterij = \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”}$$

Оскільки за умовою необхідно знайти розв'язок системи рівнянь з заданою точністю $\varepsilon = 0.01$, то для заданої точності умова зупинки ітераційного процесу не виконується.

Крок 4 (ітерація 4)

4.1) Знаходимо значення змінної x_1 з 1-го рівняння системи

$$x_2 = 0.738281 \quad x_3 = 0.238281 \quad x_4 = 0.494141$$

$$x_1 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.494141$$

4.2) Знаходимо значення змінної x_2 з 2-го рівняння системи

$$x_1 = 0.494141 \quad x_3 = 0.238281 \quad x_4 = 0.494141$$

$$x_2 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5 = 0.74707$$

4.3) Знаходимо значення змінної x_3 з 3-го рівняння системи

$$x_1 = 0.494141 \quad x_2 = 0.74707 \quad x_4 = 0.494141$$

$$x_3 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 = 0.24707$$

4.4) Знаходимо значення змінної x_4 з 4-го рівняння системи

$$x_1 = 0.494141 \quad x_2 = 0.74707 \quad x_3 = 0.24707$$

$$x_4 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.498535$$

Після виконання кроку 4 маємо наступний вектор четвертого наближення розв'язку системи рівнянь

$$X_4 := \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \quad X_4 = \begin{bmatrix} 0.494141 \\ 0.74707 \\ 0.24707 \\ 0.498535 \end{bmatrix}$$

Перевіряємо умову закінчення ітераційного процесу

Обчислюємо модуль різниці відповідних елементів векторів X_4 та X_3

$$l := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1..n \\ \quad \| l_i \leftarrow |X_4 - X_3| \\ \quad \| l \end{array} \right\| \quad l = \begin{bmatrix} 0.021973 \\ 0.021973 \\ 0.021973 \\ 0.021973 \end{bmatrix}$$

$$\max(l_1, l_2, l_3, l_4) = 0.021973 \text{ - максимальне значення модуля різниці} \\ \text{відповідних елементів векторів } X_4 \text{ та } X_3$$

$$kryterij := \left\| \begin{array}{l} \text{if } \max(l_1, l_2, l_3, l_4) < \epsilon \\ \quad \| \text{“Розв’язок системи знайдено з заданою точністю } \epsilon \text{”} \\ \quad \| \text{else} \\ \quad \| \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”} \end{array} \right\|$$

$$kryterij = \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”}$$

Оскільки за умовою необхідно знайти розв'язок системи рівнянь з заданою точністю $\epsilon = 0.01$, то для заданої точності умова зупинки ітераційного процесу не виконується.

Крок 5 (ітерація 5)

5.1) Знаходимо значення змінної x_1 з 1-го рівняння системи

$$x_2 = 0.74707 \quad x_3 = 0.24707 \quad x_4 = 0.498535$$

$$x_1 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.498535$$

5.2) Знаходимо значення змінної x_2 з 2-го рівняння системи

$$x_1 = 0.498535 \quad x_3 = 0.24707 \quad x_4 = 0.498535$$

$$x_2 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 + 0.5 = 0.749268$$

5.3) Знаходимо значення змінної x_3 з 3-го рівняння системи

$$x_1 = 0.498535 \quad x_2 = 0.749268 \quad x_4 = 0.498535$$

$$x_3 := 0.25 \cdot x_1 + 0.25 \cdot x_4 = 0.249268$$

5.4) Знаходимо значення змінної x_4 з 4-го рівняння системи

$$x_1 = 0.498535 \quad x_2 = 0.749268 \quad x_3 = 0.249268$$

$$x_4 := 0.25 \cdot x_2 + 0.25 \cdot x_3 + 0.25 = 0.499634$$

Після виконання кроку 5 маємо наступний вектор п'ятого наближення розв'язку системи рівнянь

$$X_5 := \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \quad X_5 = \begin{bmatrix} 0.498535 \\ 0.749268 \\ 0.249268 \\ 0.499634 \end{bmatrix}$$

Перевіряємо умову закінчення ітераційного процесу

Обчислюємо модуль різниці відповідних елементів векторів X_4 та X_3

$$l := \left\| \begin{array}{l} \text{for } i \in 1..n \\ \quad l_i \leftarrow |X_5 - X_4| \end{array} \right\| \quad l = \begin{bmatrix} 0.005493 \\ 0.005493 \\ 0.005493 \\ 0.005493 \end{bmatrix}$$

$$\max(l_1, l_2, l_3, l_4) = 0.005493 \text{ - максимальне значення модуля різниці відповідних елементів векторів } X_4 \text{ та } X_3$$

$$kryterij := \left\| \begin{array}{l} \text{if } \max(l_1, l_2, l_3, l_4) < \epsilon \\ \quad \text{“Розв'язок системи знайдено з заданою точністю } \epsilon \text{”} \\ \text{else} \\ \quad \text{“Умова зупинки ітераційного процесу не виконується”} \end{array} \right\|$$

$$kryterij = \text{“Розв'язок системи знайдено з заданою точністю } \epsilon \text{”}$$

Оскільки за умовою необхідно знайти розв'язок системи рівнянь з заданою точністю $\epsilon = 0.01$, то для заданої точності умова зупинки ітераційного процесу виконується.

Отже, вектор x_5 є розв'язком даної системи рівнянь знайденим з точністю $\epsilon = 0.01$.

$$X_5 = \begin{bmatrix} 0.498535 \\ 0.749268 \\ 0.249268 \\ 0.499634 \end{bmatrix}$$

5) Перевірка. Знаходження розв'язку системи x вбудованою функцією Mathcad

Розв'язання вихідної системи $Ax=f$

$$X := \text{lsolve}(A, f) \quad X = \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.75 \\ 0.25 \\ 0.5 \end{bmatrix}$$