

Producto 6 : Fuerza de Arrastre

Olga María Fimbres Morales

Todo objeto de masa m que se mueve a muy alta velocidad en un fluido de densidad P , experimenta una fuerza de arrastre F_D contraria a la dirección de su movimiento y es dada por la ecuación

donde u es la magnitud del vector velocidad del objeto, C_D es el coeficiente de arrastre (adimensional), A es el área transversal presentada por el objeto. por ejemplo, para una esfera el área transversal es πr^2 , y el coeficiente de arrastre es $C_D = 0.47$

Se pide agregar el efecto de resistencia del aire al objeto lanzada en tiro parabólico, El objeto ahora experimenta una fuerza de arrastre en la dirección del movimiento o bien produciendo una aceleración variable .

Estructura del código.

1.- Sección de declaración de constantes.

Primeramente es necesario especificar las variables para un determinado escenario donde situaremos la simulación del tiro parabólico.

En un inicio se utilizaron valores de densidad, gravedad y coeficiente de fricción para elaborar primeramente un código que funcionara con estos valores, los cuales se posicionaron dentro de un modulo de constantes para que no fuera necesario especificarlos dentro de cada subrutina:

```
module Cte
implicit none
real, parameter :: g = 9.81, p =1.1644, pi = 4.0*atan(1.0), CD = 0.47
integer, parameter :: ntps=5000
end module Cte
```

2.- Sección de declaración de variables.

En esta sección se especifican todas aquellas variables con las que va a trabajar el programa y con las que identificará cada elemento necesario para hacerlo. Primeramente, es necesario separarlas por cuales seran reales, cuales seran integrales y cuales utilizaras para realizar las operaciones dentro del DO. Y se escriben al inicio del programa y al inicio de las subrutinas.

```
program Tiro_parabolico
use Cte
implicit none
real :: dt, x0, y0, v0, v0x, v0y, m, dt_r, D, Xs, Ts, Ys, Xf, Tf, Yf, A, r,
tttotal, xsf, ysf, tt
real :: vxf(0:ntps), vyf(0:ntps), ax(0:ntps), ay(0:ntps), xx(0:ntps),
yy(0:ntps), ft(0:ntps), Vo(0:ntps)

subroutine Tiro_sfriccion(v0, dt_r, v0x, v0y, Xs, Ts, Ys, tttotal, xsf, ysf)
use Cte
implicit none
real, intent(in) :: v0x, v0y, v0, dt_r
real, intent(inout) :: Xs, Ts, Ys, tttotal, xsf, ysf
real, dimension (0:ntps) :: xx, yy, tt
integer :: i
```

```

subroutine Tiro_friccion1(v0,v0x, v0y, ax, ay, Xf, Tf, Yf, x0, y0, vxf,
vyf, ft, D, m, Vo)
use cte
implicit none
real, intent(in) :: v0, v0x, v0y, x0, y0, D, m
real, intent(inout) :: Xf, Tf, Yf
real, dimension (0:ntps) :: fx, ft, fy, vxf, vyf, ax, ay, Vo
integer :: i

```

3.- Subrutinas.

```

subroutine Tiro_sfriccion(v0, dt_r, v0x, v0y, Xs, Ts, Ys, tttotal, xsf, ysf)
use Cte
implicit none
real, intent(in) :: v0x, v0y, v0, dt_r
real, intent(inout) :: Xs, Ts, Ys, tttotal, xsf, ysf
real, dimension (0:ntps) :: xx, yy, tt
integer :: i

```

```

Ts = 2*v0*sin(dt_r)*(1/g)
Ys = v0*v0*sin(dt_r)*sin(dt_r)*(1/(2*g))
Xs = v0*v0*sin(2*dt_r)*(1/g)

```

```

open (1, file='tirosinfriccion.dat')
do i=0, ntps, 1

```

```

    tt(i) = (float(i)*0.01)
    xx(i) = v0x*tt(i)
    yy(i) = v0y*tt(i) - 0.5*g*tt(i)*tt(i)
write (1,*) xx(i), yy(i)
if (yy(i)<0) exit
end do
close (1)

```

```

tttotal =tt(i)
xsf = xx(i)
ysf = maxval(yy, 1, (yy(i)<0))

```

```

end subroutine Tiro_sfriccion

subroutine Tiro_friccion1(v0,v0x, v0y, ax, ay, Xf, Tf, Yf, x0, y0, vxf, vyf, ft, D, m)
use cte
implicit none
real, intent(in) :: v0, v0x, v0y, x0, y0, D, m
real, intent(inout) :: Xf, Tf, Yf
real, dimension (0:ntps) :: fx, ft, fy, vxf, vyf, ax, ay, Vo
integer :: i

    fy = 0
    ft(0)=0
    fx(0)=x0
    fy(0)=y0
    vxf(0)=v0x
    vyf(0)=v0y
    ax(0) = -(D/m)*(v0x)*(v0x)
    ay(0) = -g - ((D/m)*(v0y)*(v0y))

open (2, file='tirofriccion.dat')
do i = 0, ntps, 1

```