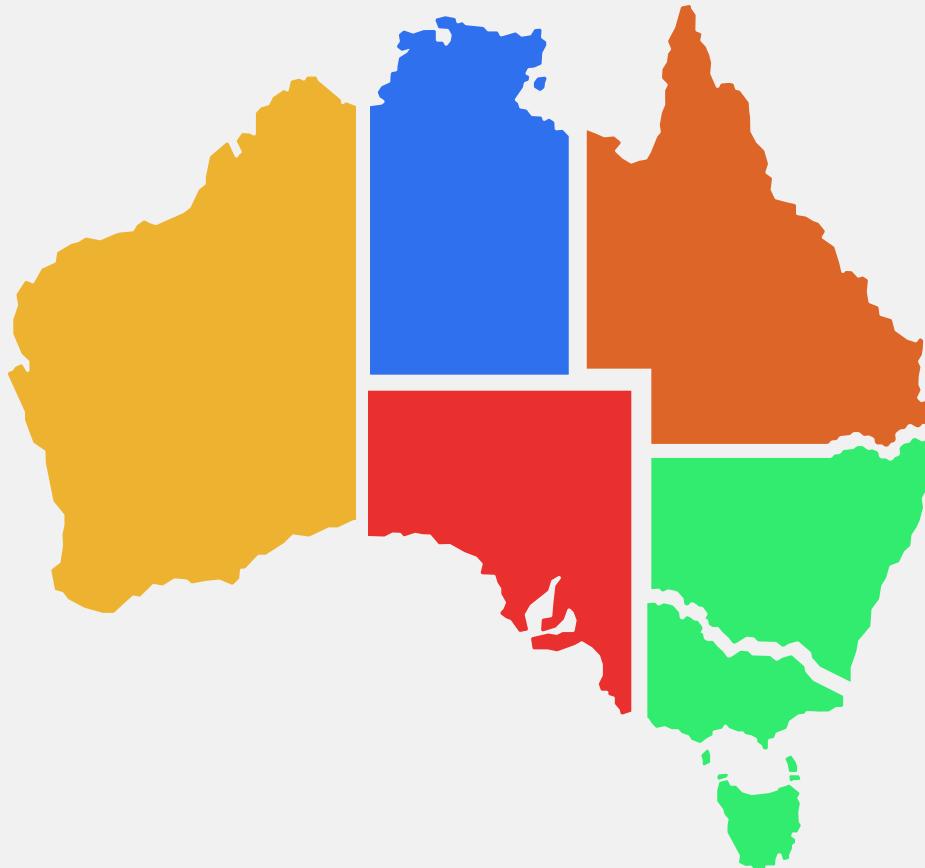


Introdução à Inteligência Artificial (9918/31)

# COLORAÇÃO DE MAPAS

Problemas de Satisfação de Restrições



---

Gabriel Saraiva

R.A.: 129145

Olga Maria

R.A.: 130002

Yasser Farid

R.A.: 129706

---

Professor Doutor Wagner Igarashi

# Índice

1.0 Introdução ao problema

---

2.0 Modelagem

---

3.0 Implementações

---

4.0 Resultados

---

5.0 Referências

# Introdução

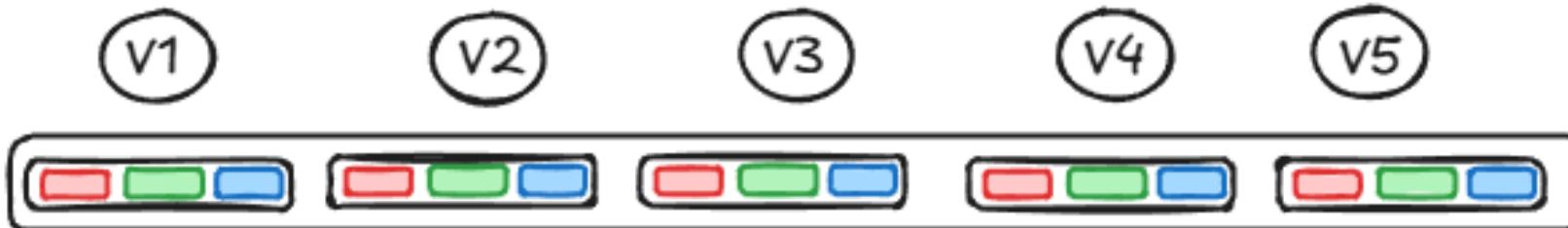
O problema de coloração de mapas é um de Problema de Satisfação de Restrições (CSP).

Ele consiste em atribuir cores diferentes a regiões vizinhas de um mapa, de forma que nenhuma região que compartilhe uma fronteira tenha a mesma cor.



# Modelagem

---



Variáveis:

$$V = \{V_1, V_2, V_3, V_4, V_5\}$$

---

Domínio:

$$D_i = \{\text{Vermelho, verde, azul}\} \text{ para todo } i \text{ em } V$$

---

Restrições:

Regiões vizinhas não podem ter a mesma cor

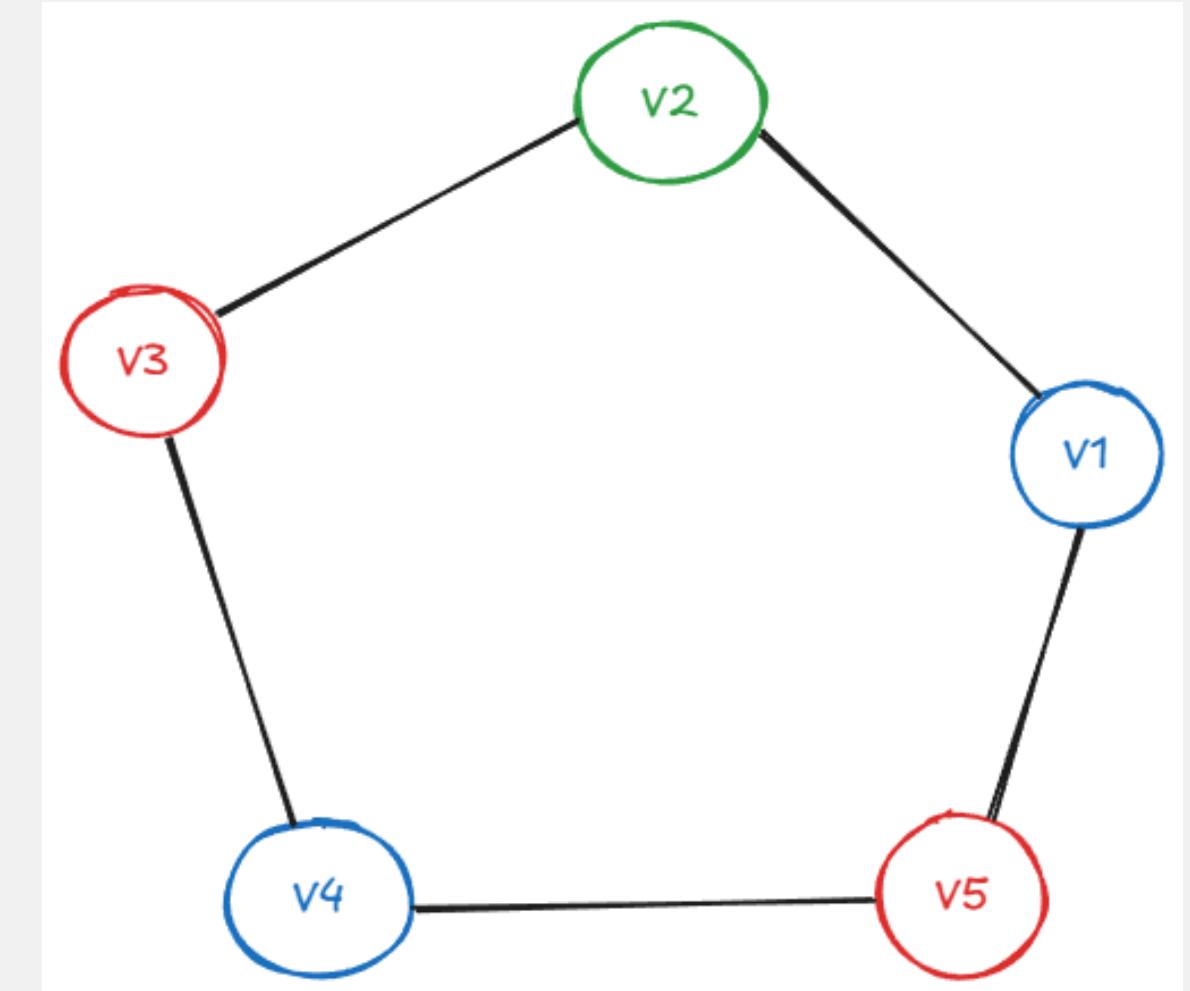
$$\begin{aligned} C = \{ &V_1 \neq V_2, V_1 \neq V_3, V_1 \neq V_5, \\ &V_2 \neq V_3, V_3 \neq V_4, V_5 \neq V_3 \} \end{aligned}$$

# Instância Fácil

Ciclo simples de 5 nós

```
{  
    "variaveis": ["V1", "V2", "V3", "V4", "V5"],  
    "dominios": {  
        "V1": ["vermelho", "verde", "azul"],  
        "V2": ["vermelho", "verde", "azul"],  
        "V3": ["vermelho", "verde", "azul"],  
        "V4": ["vermelho", "verde", "azul"],  
        "V5": ["vermelho", "verde", "azul"]  
    "vizinhos": {  
        "V1": ["V2", "V5"],  
        "V2": ["V1", "V3"],  
        "V3": ["V2", "V4"],  
        "V4": ["V3", "V5"],  
        "V5": ["V4", "V1"]  
}
```

Grafo de Restrições



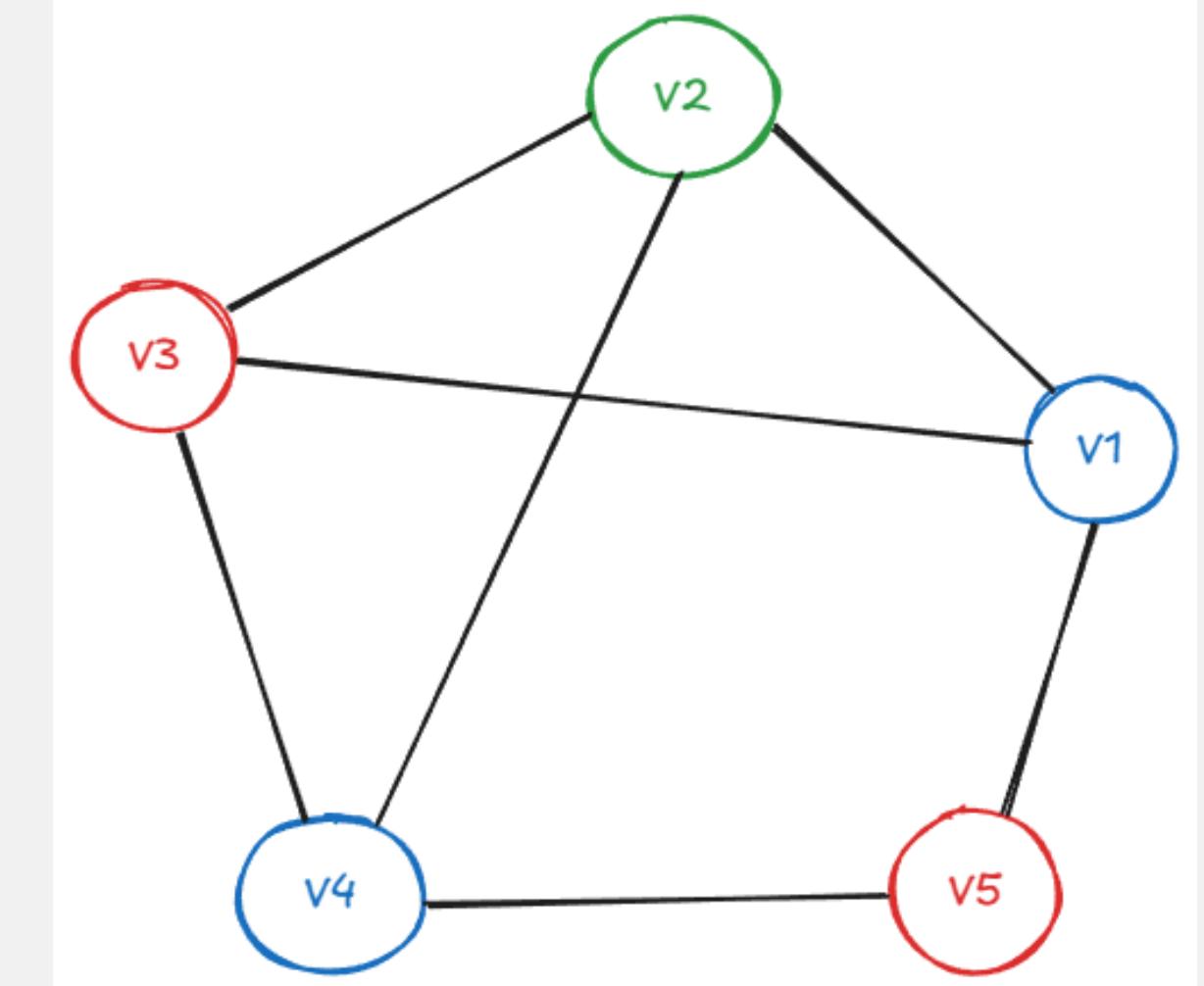
# Instância Média

Diagonais adicionadas

```
{  
  "variaveis": ["V1", "V2", "V3", "V4", "V5"],  
  "dominios": {  
    "V1": ["vermelho", "verde", "azul"],  
    "V2": ["vermelho", "verde", "azul"],  
    "V3": ["vermelho", "verde", "azul"],  
    "V4": ["vermelho", "verde", "azul"],  
    "V5": ["vermelho", "verde", "azul"]  
},  
  "vizinhos": {  
    "V1": ["V2", "V5", "V3"],  
    "V2": ["V1", "V3", "V4"],  
    "V3": ["V2", "V4", "V1"],  

```

Grafo de Restrições



Adição das Diagonais {V1, V3} e {V2, V4}

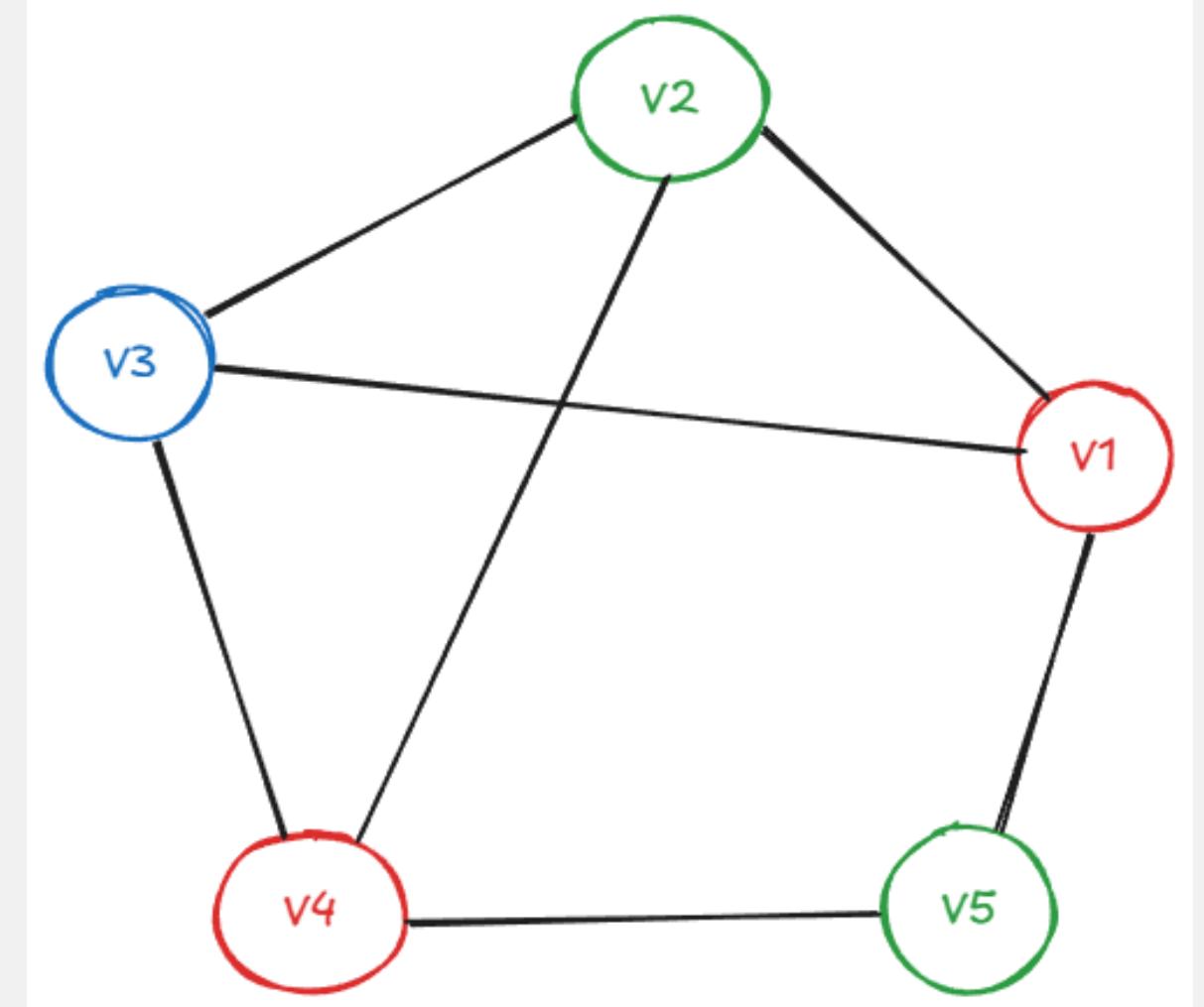
# Instância Difícil

## Restrição dos domínios

```
{  
  "variaveis": ["V1", "V2", "V3", "V4", "V5"],  
  "dominios": {  
    "V1": ["vermelho", "verde", "azul"],  
    "V2": ["vermelho", "verde"],  
    "V3": ["vermelho", "verde", "azul"],  
    "V4": ["vermelho", "verde"],  
    "V5": ["vermelho", "verde", "azul"]  
},  
  "vizinhos": {  
    "V1": ["V2", "V5", "V3"],  
    "V2": ["V1", "V3", "V4"],  
    "V3": ["V2", "V4", "V1"],  

```

## Grafo de Restrições

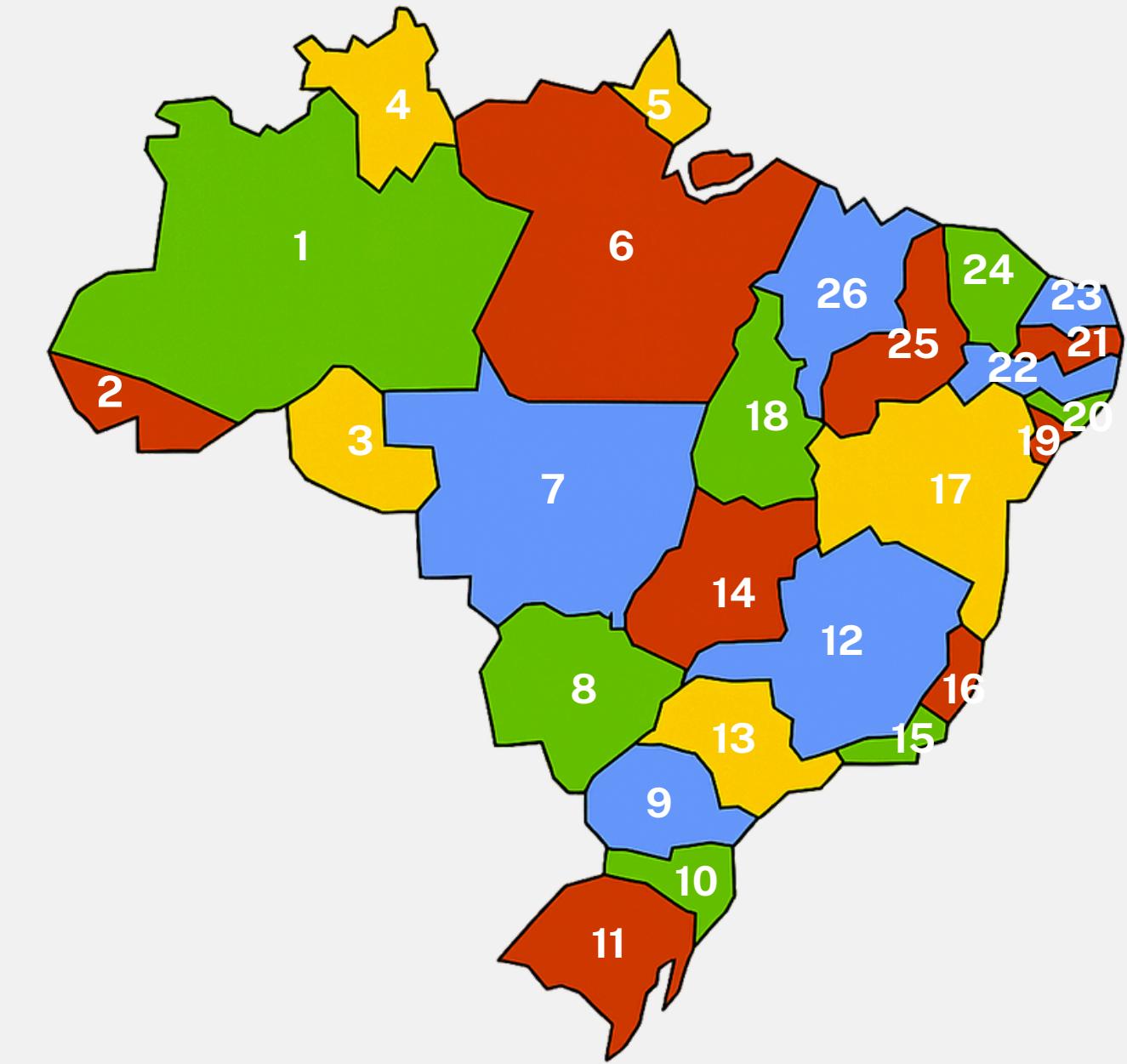


Domínios de V2 e V4 restringidos para  
**{vermelho, verde}**

# Instância Complexa

## Restrição dos domínios

```
MAPA_BRASIL = {  
    1: [2, 3], # ACRE  
    2: [1, 3], # RONDÔNIA  
    3: [1, 2, 4, 6, 7], # AMAZONAS  
    4: [3, 5, 6], # RORAIMA  
    5: [4, 6], # AMAPÁ  
    6: [3, 4, 5, 7], # PARÁ  
    7: [3, 6, 8, 9, 12, 13, 14], # MATO GROSSO  
    8: [7, 9, 12], # MATO GROSSO DO SUL  
    9: [7, 8, 10, 11, 12], # PARANÁ  
    10: [9, 11], # SANTA CATARINA  
    11: [9, 10], # RIO GRANDE DO SUL  
    12: [7, 8, 9, 13, 14], # GOIÁS  
    13: [7, 12, 14, 15], # DF  
    14: [7, 12, 13, 15, 16, 18], # MINAS GERAIS  
    15: [13, 14, 16], # ESPÍRITO SANTO  
    16: [14, 15, 17, 18], # RIO DE JANEIRO  
    17: [16, 18, 19, 20], # BAHIA  
    18: [14, 16, 17, 19], # TOCANTINS  
    19: [17, 18, 20, 21], # SERGIPE  
    20: [17, 19, 21, 22], # ALAGOAS  
    21: [19, 20, 22, 23], # PERNAMBUCO  
    22: [20, 21, 23], # PARAÍBA  
    23: [21, 22, 24], # RIO GRANDE DO NORTE  
    24: [23, 25, 26], # CEARÁ  
    25: [24, 26], # PIAUÍ  
    26: [24, 25], # MARANHÃO  
}
```



### Restrições de domínios:

**Amazonas** = {vermelho, verde, azul},  
**Paraná** = {azul},  
**São Paulo** = {amarelo},  
**Rio de Janeiro** = {azul, verde, amarelo},  
**Bahia** = {amarelo},

# Ferramentas utilizadas nas implementações

Python	Minizinc	Java/Prolog
<ul style="list-style-type: none"><li>• Biblioteca <i>python-constraint</i></li><li>• Algoritmo Principal: <i>Backtracking</i> (<i>BacktrackingSolver</i>)</li><li>• Heuristicas: Grau (Degree) e Mínimo de Valores Restantes (MRV)</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Solver Gecode 6.3.0</li><li>• Consistência de Arco</li><li>• Backtracking</li><li>• Heuristicas first_fail (MRV)</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Choco Solver</li><li>• Backtracking</li><li>• Seleção de variável: Dom/Wdeg</li><li>• Heuristica: LCV (Least Constraining Value)</li></ul>

# Python



---

# A Biblioteca python-constraint



## O que é?

- Uma biblioteca Python de código aberto projetada para resolver Problemas de Satisfação de Restrições (PSR)

## Principal Vantagem:

- Permite uma modelagem **declarativa** do problema. O desenvolvedor se concentra apenas em *definir* as variáveis, seus domínios e as restrições, enquanto a biblioteca cuida da complexa implementação do algoritmo de busca.

## Componentes Principais:

- *Problem( )*: A classe principal onde o problema é modelado.
- *addVariable( )/addVariables( )*: Métodos para definir as variáveis e seus domínios de valores possíveis.
- *addConstraint( )*: Método para definir as regras (restrições) que a solução final deve obedecer.
- *getSolution( )/ getSolutions( )*: Métodos que invocam um “solver” para encontrar uma ou todas as soluções.



# O BacktrackingSolver

## O Motor da Busca:

- O BacktrackingSolver é um dos solvers disponibilizados pela biblioteca. Conforme a especificação do trabalho, ele implementa o algoritmo de **Busca com Retrocesso (Backtracking)**

## Como Funciona?

- Ele constrói a solução de forma incremental, atribuindo um valor a uma variável por vez.
- A cada nova atribuição, ele verifica se a solução parcial ainda é consistente com todas as restrições.
- Se uma atribuição leva a um conflito (violação de restrição), o solver retrocede (faz o backtrack): ele desfaz a atribuição inválida e tenta um novo valor para a mesma variável.
- Se todos os valores de uma variável falham, ele retrocede ainda mais, para a variável anterior, e tenta um novo caminho a partir dela.



# Heurísticas MRV e Degree

## Por que usar Heurísticas?

- A ordem em que o backtracking escolhe as variáveis afeta drasticamente a performance. Uma ordem "ruim" pode levar à exploração de partes inúteis da árvore de busca.
- Heurísticas são regras inteligentes que guiam o solver a tomar melhores decisões, podando a árvore de busca e encontrando a solução (ou a falha) muito mais rápido.

## A Combinação do BacktrakingSolver:

- Analisando o código-fonte da biblioteca, vemos que o BacktrackingSolver utiliza uma combinação poderosa de duas heurísticas clássicas:
  - Heurística de Grau (Degree Heuristic):
  - Heurística MRV (Minimum Remaining Values):



# Heurísticas MRV e Degree

## Heurística de Grau (Degree Heuristic):

- **Princípio:** Prioriza a variável que participa do maior número de restrições com outras variáveis ainda não atribuídas.
- **Objetivo:** Tenta resolver primeiro as partes mais "influentes" do problema, o que ajuda a restringir as opções das variáveis vizinhas mais cedo.

## Heurística MRV (Minimum Remaining Values):

- **Princípio:** Prioriza a variável com o menor número de valores válidos restantes em seu domínio.
- **Objetivo:** É uma heurística de "falha-primeiro" (fail-first). Ao lidar com a variável mais restrita, o algoritmo descobre rapidamente se um caminho levará a um beco sem saída, permitindo um backtrack mais cedo e mais eficiente.

# Minizinc



---

# Minizinc



---

O Minizinc é uma linguagem de modelagem para descrever problemas de otimização e satisfação de restrições que se conecta a um "solver" que resolve o problema.

Solver utilizado foi o Gecode 6.3.0

O Gecode utiliza uma abordagem que combina dois elementos:

- Propagação de Restrições: A função do propagador é reduzir o domínio das outras variáveis, eliminando valores que se tornaram impossíveis com a nova atribuição. O Gecode usa versões avançadas de algoritmos de consistência.
- Busca por Retrocesso (Backtracking): A busca por retrocesso é o algoritmo que explora a árvore de busca do problema. O Gecode aprimora a busca com a heurística para decidir qual caminho seguir.
  - Heuristica MRV (Minimum Remaining Values)

```

% Número de regiões
n = 5;
% Número de relações
m = 7;

regiao1 = [1, 1, 1, 2, 2, 3, 4];
regiao2 = [2, 3, 5, 3, 4, 4, 5];

% Cores que a região não deve assumir
%      1   2   3   4   5
restricoes = [{}, {Azul}, {}, {Azul}, {}];

```

```

% Algoritmo para o problema de coloração de mapas

% Domínio das variáveis
enum Cores = {Vermelho, Verde, Azul};

% Número de variáveis
int: n;
int: m;

set of int: V = 1..n;

array[1..m] of int: regiao1;
array[1..m] of int: regiao2;

% conjunto de cores restritas para cada variável
array[V] of set of Cores: restricoes;

% variáveis de decisão
array[V] of var Cores: cor;

% Restrição: vizinhos não podem ter mesma cor
constraint
  forall(k in 1..m) (
    cor[regiao1[k]] != cor[regiao2[k]]
  );

% restrições extras de domínio
constraint
  forall(i in V) (
    not (cor[i] in restricoes[i])
  );

solve :: int_search(cor, first_fail, indomain_min, complete) satisfy;

output [ "V" ++ show(i) ++ ":" ++ show(cor[i]) ++ "\n" | i in V ];

```

# Java



---

# A Biblioteca Choco Solver

---



## O que é?

- Uma biblioteca Java de código aberto projetada para modelar e resolver Problemas de Satisfação de Restrições (PSR) e Problemas de Otimização.
- É amplamente usada em pesquisa e indústria para lidar com problemas combinatórios complexos, como coloração de mapas, escalonamento, roteamento e alocação de recursos.

## Principal Vantagem:

- Permite uma modelagem declarativa e modular dos problemas.
- O desenvolvedor se concentra em definir variáveis, domínios e restrições, enquanto o Choco cuida internamente das estratégias de busca, propagação e otimização.
- Oferece suporte a heurísticas sofisticadas (como Dom/Wdeg, LCV, Impact-Based Search, entre outras), permitindo resolver instâncias grandes com eficiência.

# A Biblioteca Choco Solver

---



## Componentes Principais:

- *Model( )*: Classe principal onde o problema é construído. Define variáveis e restrições
- *IntVar / BoolVar / RealVar*: Representam variáveis inteiras, booleanas e reais, respectivamente, com seus domínios.
- *arithm( ) / allDifferent( ) / sum( )*: Métodos usados para criar restrições entre variáveis.
- *getSolver( )*: Retorna o objeto responsável pela busca e controle da resolução.
- *solve( ) / findSolution( ) / getSolutions( )*: Métodos que executam o processo de busca e retornam uma ou todas as soluções possíveis.

# Heurísticas Dom/Wdeg e LCV



## Heurística Dom/Wdeg (Domain over Weighted Degree):

- Princípio: Seleciona a variável com o menor quociente entre o tamanho do domínio e o grau ponderado de restrições que ela participa. Quanto mais restrita e mais “conflitante” for a variável, maior sua prioridade.
- Objetivo: Combina as ideias da heurística MRV e da heurística de Grau, focando em variáveis críticas que causam mais falhas durante a busca. Isso ajuda o solver a identificar cedo os pontos de maior dificuldade no problema, acelerando a convergência.

## Heurística LCV (Least Constraining Value):

- Princípio: Escolhe para cada variável o valor que restringe menos os domínios das variáveis vizinhas.
- Objetivo: Minimizar o impacto futuro de cada decisão. Ao escolher valores menos restritivos, o algoritmo mantém o espaço de busca mais amplo, reduzindo o número de retrocessos (backtracks) e melhorando a eficiência global.

# Resultados

---

# Fácil

	Python	MiniZinc	Java
Resultados	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Azul</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Verde</li><li>• V5: Vermelho</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Vermelho</li><li>• V4: Verde</li><li>• V5: Azul</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Vermelho</li><li>• V5: Verde</li></ul>
Tempo	0.000 milissegundos	150 msec	13 msec

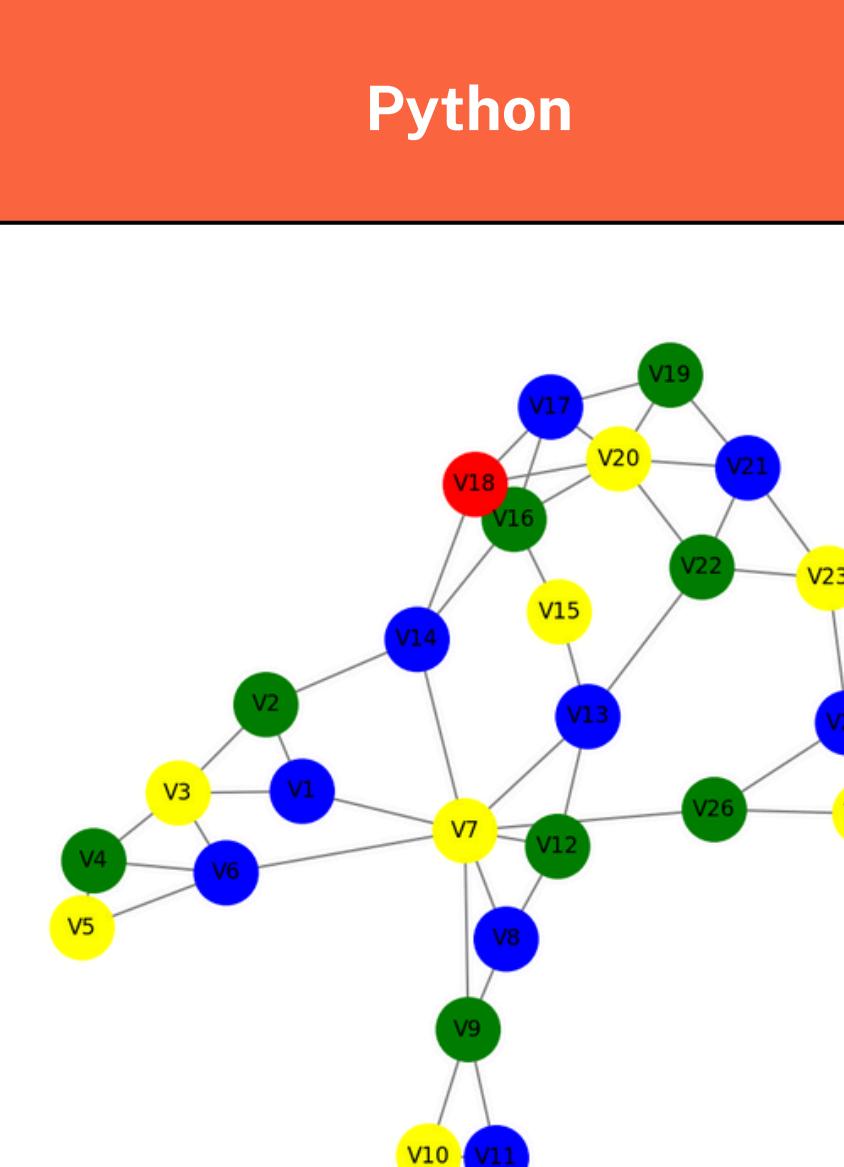
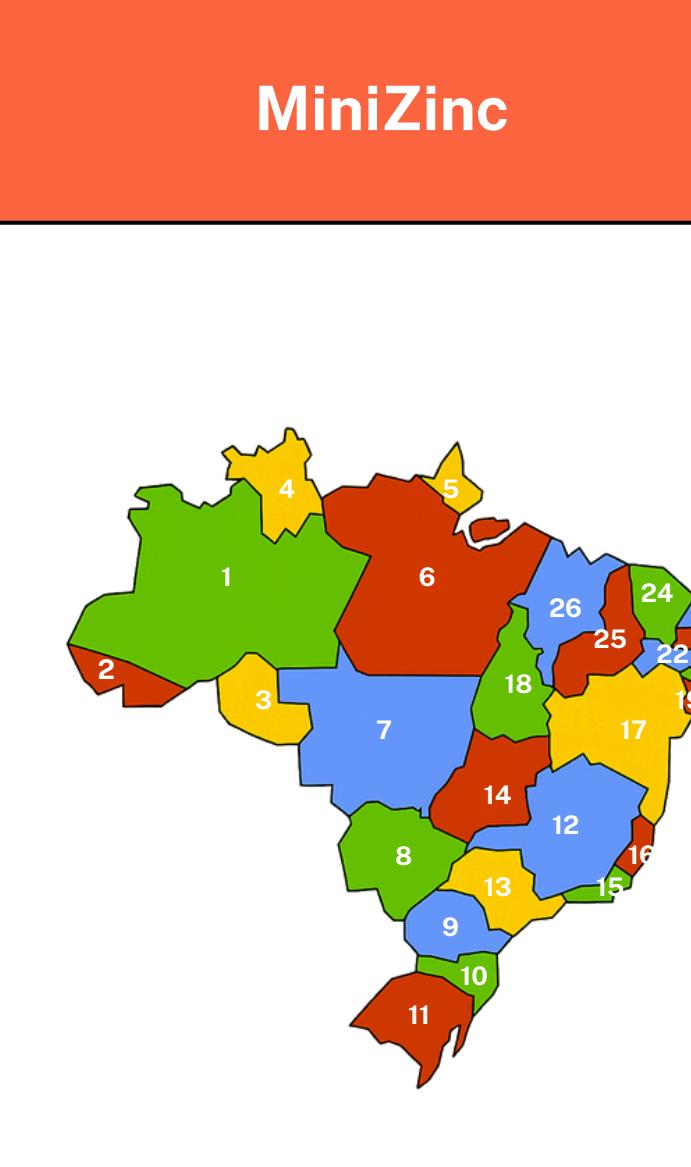
# Média

	Python	MiniZinc	Java
Resultados	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Azul</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Vermelho</li><li>• V4: Azul</li><li>• V5: Verde</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Vermelho</li><li>• V5: Verde</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Vermelho</li><li>• V5: Verde</li></ul>
Tempo	0.000 milissegundos	141 msec	3 msec

# Difícil

	Python	MiniZinc	Java
Resultados	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Vermelho</li><li>• V5: Azul</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Vermelho</li><li>• V5: Verde</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• V1: Vermelho</li><li>• V2: Verde</li><li>• V3: Azul</li><li>• V4: Vermelho</li><li>• V5: Verde</li></ul>
Tempo	0.0000 milissegundos	246 msec	1 msec

# Complexa

	Python	MiniZinc	Java
Resultados			V1: Azul V2: Verde V3: Amarelo V4: Azul V5: Amarelo V6: Vermelho V7: Verde V8: Amarelo V9: Azul V10: Amarelo V11: Verde V12: Azul V13: Amarelo V14: Vermelho V15: Azul V16: Verde V17: Vermelho V18: Azul V19: Verde V20: Amarelo V21: Vermelho V22: Azul V23: Amarelo V24: Verde V25: Amarelo V26: Azul
Tempo	0.000 milissegundos	199 msec	42 msec

# Conclusão

---

A resolução do problema de coloração de mapas foi abordada por meio de três linguagens: Python (constraint), MiniZinc (Gecode), Java (Choco Solver).

Todas as implementações se basearam no algoritmo de Busca com Retrocesso (Backtracking). A diferença foi ditada pelas heurísticas empregadas para guiar a busca: Python usou a Heurística de Grau e o Mínimo de Valores Restantes (MRV), MiniZinc utilizou MRV (com first\_fail), e Java empregou a combinação de Dom/Wdeg e LCV (Least Constraining Value).

Os resultados de tempo nas instâncias Fácil, Média, Difícil e Complexa, o Python apresentou tempos de resolução extremamente baixos (0,000 milissegundos), sugerindo uma eficiência excepcional da biblioteca para o modelo testado. O Java (Choco Solver) também demonstrou alta eficiência, resolvendo instâncias complexas em tempos muito rápidos (1 a 42 ms), mostrando que suas heurísticas (Dom/Wdeg e LCV) são eficazes na poda da árvore de busca.

# Referências

---

- <https://docs.minizinc.dev/en/latest/index.html>
- <https://www.gecode.dev>
- <https://www.gecode.dev/doc-latest/MPG.pdf>
- [https://www.youtube.com/watch?v=hdMZxZkhV\\_s](https://www.youtube.com/watch?v=hdMZxZkhV_s)
- python-constraint. PyPI. Disponível em: <<https://pypi.org/project/python-constraint/#description>>. Acesso em: 4 out. 2025.
- PYTHON-CONSTRAINT Community. python-constraint: A Python library for solving constraint satisfaction problems. Versão <ins>1.4.0</ins>. 2020. Disponível em: [python-constraint/python-constraint: Constraint Solving Problem resolver for Python. GitHub](#). Disponível em: <<https://github.com/python-constraint/python-constraint>>. Acesso em: 4 out. 2025.
- <https://choco-solver.org/docs>
- <https://javadoc.io/doc/org.choco-solver/choco-solver/5.0.0-beta.1/index.html>

# Agradecidos

---

Alguma dúvida?