

МИНОБРНАУКИ РОССИИ  
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«ВОРОНЕЖСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»  
(ФГБОУ ВО «ВГУ»)

Факультет прикладной математики, информатики и механики

Кафедра математических методов исследования операций

**Отчет**

о лабораторной работе №7

по теме: "Решение краевых задач методом пристрелки"

Направление 01.03.02 – Прикладная математика и информатика

Выполнила

Матыкина О.В.

Проверила

Шабунина З.А.

Воронеж 2022

## 1 Постановка задачи

В рамках работы необходимо решить краевую задачу для системы четырех обыкновенных дифференциальных уравнений первого порядка методом пристрелки.

Решается система четырех дифференциальных уравнений первого порядка

$$\begin{cases} \frac{du}{dx} = F_1(x, u, v, \omega, z) \\ \frac{dv}{dx} = F_2(x, u, v, \omega, z) \\ \frac{d\omega}{dx} = F_3(x, u, v, \omega, z) \\ \frac{dz}{dx} = F_4(x, u, v, \omega, z) \end{cases}$$

$$x \in [a, b]$$

Граничные условия задаются в виде

$$u(a) = A, z(a) = B, u(b) = C, w(b) = D$$

Требуется решить данную краевую задачу методом пристрелки. Для решения задачи Коши использован метод Рунге-Кутты второго порядка. Для решения возникающей при нахождении пристрелочного параметра системы нелинейных уравнений используется метод Ньютона. Производные функций  $\Phi_i(\alpha, \beta)$  вычисляются с помощью вспомогательных задач Коши. Решение системы нелинейных уравнений  $\Phi_i(\alpha, \beta) = 0, i = 1, 2$  ведется до тех пор, пока  $\Phi_i(\alpha, \beta) \leq \varepsilon, i = 1, 2$ .

### 1.1 Описание параметров.

Входные параметры:

$a, b$  – границы отрезка, на котором ищется решение;

$N$  – число отрезков разбиения;

$\varepsilon$  – точность решения нелинейных уравнений;

$K$  – предельное число итераций;

$\alpha_0, \beta_0$  – начальные значения пристрелочных параметров;

$A, B, C, D$  – константы краевых условий.

Выходные параметры:

$I_{cod}$  - выходная переменная – код завершения подпрограммы, принимающая следующие значения:

$I_{cod} = 0$  – нет ошибки, решение получено;

$I_{cod} = 1$  – превышено число итераций;

$I_{cod} = 2$  – ошибка входных данных.

$L$  – число итераций;

$\alpha, \beta$  – конечные значения пристрелочных параметров;

Результаты вычислений в таблице:

| $x$ | $u$ | $\Delta u$ | $v$ | $\Delta v$ | $w$ | $\Delta w$ | $z$ | $\Delta z$ |
|-----|-----|------------|-----|------------|-----|------------|-----|------------|
|     |     |            |     |            |     |            |     |            |

## 2 Метод решения

Для построения задачи Коши выбирается тот конец отрезка  $[a, b]$ , на котором вводится большее число краевых условий. Из постановки задачи видно, что на каждом конце заданы по два условия, значит не имеет значения, в каком конце отрезка будут записываться начальные условия. Для простоты выберем левый конец. Тогда для записи задачи Коши на левом конце  $[a, b]$  не хватает двух условий. Введем два пристрелочных параметра:  $\alpha, \beta$ . Тогда начальные условия будут иметь вид:  $u(a) = A, z(a) = B, v(a) = \alpha, w(a) = \beta$ . Таким образом, сформированы начальные условия для задачи Коши.

Интегрируем задачу Коши методом Рунге-Кутты второго порядка по следующим формулам:

$$K_1^{(1)} = F_1(x_0, u_0, v_0, w_0, z_0)$$

$$K_1^{(2)} = F_2(x_0, u_0, v_0, w_0, z_0)$$

$$K_1^{(3)} = F_3(x_0, u_0, v_0, w_0, z_0)$$

$$K_1^{(4)} = F_4(x_0, u_0, v_0, w_0, z_0)$$

$$K_2^{(1)} = F_1(x_0 + h, u_0 + h * K_1^{(1)}, v_0 + h * K_1^{(2)}, w_0 + h * K_1^{(3)}, z_0 + h * K_1^{(4)})$$

$$K_2^{(2)} = F_2(x_0 + h, u_0 + h * K_1^{(1)}, v_0 + h * K_1^{(2)}, w_0 + h * K_1^{(3)}, z_0 + h * K_1^{(4)})$$

$$K_2^{(3)} = F_3(x_0 + h, u_0 + h * K_1^{(1)}, v_0 + h * K_1^{(2)}, w_0 + h * K_1^{(3)}, z_0 + h * K_1^{(4)})$$

$$K_2^{(4)} = F_4(x_0 + h, u_0 + h * K_1^{(1)}, v_0 + h * K_1^{(2)}, w_0 + h * K_1^{(3)}, z_0 + h * K_1^{(4)})$$

$$u_1 = u_0 + 0.5 * h * (K_1^{(1)} + K_2^{(1)})$$

$$v_1 = v_0 + 0.5 * h * (K_1^{(2)} + K_2^{(2)})$$

$$w_1 = w_0 + 0.5 * h * (K_1^{(3)} + K_2^{(3)})$$

$$z_1 = z_0 + 0.5 * h * (K_1^{(4)} + K_2^{(4)})$$

Получим значения  $u(b, \alpha, \beta), v(b, \alpha, \beta), w(b, \alpha, \beta), z(b, \alpha, \beta)$

Значения пристрелочных параметров могут быть теперь определены из нелинейной системы уравнений

$$\Phi_1(\alpha, \beta) = u(b) - C = 0; \Phi_2(\alpha, \beta) = w(b) - D = 0$$

Ее можно решать методом Ньютона.

## 2.1 Метод Ньютона для систем нелинейных уравнений

Рассмотрим систему нелинейных уравнений

$$\Phi_1(\alpha, \beta) = 0; \Phi_2(\alpha, \beta) = 0$$

Итерационный процесс для получения решения строится по формулам:

$$\Phi_j(\alpha_n, \beta_n) + \frac{\partial \Phi_j(\alpha_n, \beta_n)}{\partial \alpha} (\alpha_{(n+1)} - \alpha_n) + \frac{\partial \Phi_j(\alpha_n, \beta_n)}{\partial \beta} (\beta_{(n+1)} - \beta_n) = 0, j=1,2$$

Для определения  $\frac{\partial \Phi_j}{\partial \alpha}$  и  $\frac{\partial \Phi_j}{\partial \beta}$  можно построить две вспомогательные задачи Коши.

## 2.2 Вспомогательные задачи Коши для нахождения производных

Рассмотрим построение вспомогательной задачи Коши для нахождения производной по  $\alpha$ , производная по  $\beta$  находится аналогично.

Продифференцируем по  $\alpha$  систему и начальные условия

$$\begin{cases} \frac{du}{dx} = F_1(x, u, v, \omega, z) \\ \frac{dv}{dx} = F_2(x, u, v, \omega, z) \\ \frac{d\omega}{dx} = F_3(x, u, v, \omega, z) \\ \frac{dz}{dx} = F_4(x, u, v, \omega, z) \end{cases}$$

$$u(a) = A, z(a) = B, v(a) = \alpha, w(a) = \beta$$

и поменяем порядок дифференцирования:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial u}{\partial \alpha} \right) = \left( \frac{\partial F_1}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_1}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_1}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_1}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial \alpha} \right) \\ \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial v}{\partial \alpha} \right) = \left( \frac{\partial F_2}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_2}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_2}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_2}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial \alpha} \right) \\ \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) = \left( \frac{\partial F_3}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_3}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_3}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_3}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial \alpha} \right) \\ \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial z}{\partial \alpha} \right) = \left( \frac{\partial F_4}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_4}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_4}{\partial w} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) + \left( \frac{\partial F_4}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial \alpha} \right) \\ u(a)=0, z(a)=0, v(a)=1, w(a)=0 \end{array} \right.$$

Полученная система – это задача Коши для  $\frac{\partial u}{\partial \alpha}$ ,  $\frac{\partial v}{\partial \alpha}$ ,  $\frac{\partial w}{\partial \alpha}$  и  $\frac{\partial z}{\partial \alpha}$ . Решив ее, мы определим функции  $\frac{\partial u}{\partial \alpha}$ ,  $\frac{\partial v}{\partial \alpha}$ ,  $\frac{\partial w}{\partial \alpha}$  и  $\frac{\partial z}{\partial \alpha}$  на всем отрезке интегрирования, в том числе в последней точке  $b$ :

$$\left( \frac{\partial u}{\partial \alpha} \right)_{(x=b)} = \frac{\partial \Phi_1(\alpha_n, \beta_n, b)}{\partial \alpha}, \quad \left( \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right)_{(x=b)} = \frac{\partial \Phi_2(\alpha_n, \beta_n, b)}{\partial \alpha}. \quad \text{Эти выражения}$$

подставим в формулу метода Ньютона. Необходимо заметить, что вспомогательная задача решается на той же сетке и тем же методом Рунге-

Кутта, что и основная. Для нелинейных правых частей производные  $\frac{\partial F_i}{\partial u}$ ,

$$\frac{\partial F_i}{\partial v}, \quad \frac{\partial F_i}{\partial w}, \quad \frac{\partial F_i}{\partial z}, \quad i=1,2,3,4 \text{ являются функциями } u, v, w \text{ и } z \text{ и}$$

вычисляются с использованием значений, найденных при решении основной задачи Коши.

### 3 Алгоритм

- 1) Прочитать входные данные.
- 2) Проверить входные данные
- 3) Посчитать шаг интегрирования.
- 4) Решить исходную задачу Коши.
- 5) Посчитать  $\Phi_1(\alpha, \beta), \Phi_2(\alpha, \beta)$
- 6) Пока  $\Phi_1(\alpha, \beta) \geq \varepsilon, \Phi_2(\alpha, \beta) \geq \varepsilon$  и число итераций не превосходит максимального:
  - а) Увеличить счетчик итераций.
  - б) Решить две вспомогательные задачи Коши.
  - в) Пересчитать коэффициенты пристрелки.
  - г) Перерешать исходную задачу Коши.
  - д) Пересчитать  $\Phi_1(\alpha, \beta), \Phi_2(\alpha, \beta)$
- 7) Если количество итераций меньше максимального, вывести результаты в файл. Иначе вывести код завершения.

## 4 Тестирование

### Тест №1

Возьмем  $u=x^5$

Рассмотрим линейную задачу

$$u'=v, v'=w, w'=z, z'=120x$$

В качестве начальных значений пристрелочных параметров укажем их точные значения.

Входные данные:

0; 1

50

0.01

10

0; 0

0; 0; 1; 20

Результат работы программы представлен на следующей странице. Видно, что число итераций  $L=0$ , что указывает на то, что пристрелочные параметры не пересчитывались.



IER=0

L=0

alpha=0.0, beta=0.0

Fi1=-0.004, Fi2=-0.008

| x        | u        | delt_u   | v        | delt_v   | w         | delt_w   | z         | delt_z   |
|----------|----------|----------|----------|----------|-----------|----------|-----------|----------|
| 0.000000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000  | 0.000000 | 0.000000  | 0.000000 |
| 0.020000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000001 | 0.000000  | 0.000160 | 0.024000  | 0.000000 |
| 0.040000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000005 | 0.000008 | 0.000960  | 0.000320 | 0.096000  | 0.000000 |
| 0.060000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000043 | 0.000022 | 0.003840  | 0.000480 | 0.216000  | 0.000000 |
| 0.080000 | 0.000002 | 0.000001 | 0.000163 | 0.000042 | 0.009600  | 0.000640 | 0.384000  | 0.000000 |
| 0.100000 | 0.000007 | 0.000003 | 0.000432 | 0.000068 | 0.019200  | 0.000800 | 0.600000  | 0.000000 |
| 0.120000 | 0.000020 | 0.000005 | 0.000936 | 0.000101 | 0.033600  | 0.000960 | 0.864000  | 0.000000 |
| 0.140000 | 0.000045 | 0.000009 | 0.001781 | 0.000140 | 0.053760  | 0.001120 | 1.176000  | 0.000000 |
| 0.160000 | 0.000091 | 0.000013 | 0.003091 | 0.000186 | 0.080640  | 0.001280 | 1.536000  | 0.000000 |
| 0.180000 | 0.000169 | 0.000020 | 0.005011 | 0.000238 | 0.115200  | 0.001440 | 1.944000  | 0.000000 |
| 0.200000 | 0.000293 | 0.000027 | 0.007704 | 0.000296 | 0.158400  | 0.001600 | 2.400000  | 0.000000 |
| 0.220000 | 0.000478 | 0.000037 | 0.011352 | 0.000361 | 0.211200  | 0.001760 | 2.904000  | 0.000000 |
| 0.240000 | 0.000748 | 0.000049 | 0.016157 | 0.000432 | 0.274560  | 0.001920 | 3.456000  | 0.000000 |
| 0.260000 | 0.001126 | 0.000062 | 0.022339 | 0.000510 | 0.349440  | 0.002080 | 4.056000  | 0.000000 |
| 0.280000 | 0.001642 | 0.000079 | 0.030139 | 0.000594 | 0.436800  | 0.002240 | 4.704000  | 0.000000 |
| 0.300000 | 0.002333 | 0.000097 | 0.039816 | 0.000684 | 0.537600  | 0.002400 | 5.400000  | 0.000000 |
| 0.320000 | 0.003236 | 0.000119 | 0.051648 | 0.000781 | 0.652800  | 0.002560 | 6.144000  | 0.000000 |
| 0.340000 | 0.004400 | 0.000144 | 0.065933 | 0.000884 | 0.783360  | 0.002720 | 6.936000  | 0.000000 |
| 0.360000 | 0.005875 | 0.000171 | 0.082987 | 0.000994 | 0.930240  | 0.002880 | 7.776000  | 0.000000 |
| 0.380000 | 0.007721 | 0.000203 | 0.103147 | 0.001110 | 1.094400  | 0.003040 | 8.664000  | 0.000000 |
| 0.400000 | 0.010003 | 0.000237 | 0.126768 | 0.001232 | 1.276800  | 0.003200 | 9.600000  | 0.000000 |
| 0.420000 | 0.012794 | 0.000276 | 0.154224 | 0.001361 | 1.478400  | 0.003360 | 10.584000 | 0.000000 |
| 0.440000 | 0.016174 | 0.000318 | 0.185909 | 0.001496 | 1.700160  | 0.003520 | 11.616000 | 0.000000 |
| 0.460000 | 0.020232 | 0.000364 | 0.222235 | 0.001638 | 1.943040  | 0.003680 | 12.696000 | 0.000000 |
| 0.480000 | 0.025065 | 0.000415 | 0.263635 | 0.001786 | 2.208000  | 0.003840 | 13.824000 | 0.000000 |
| 0.500000 | 0.030780 | 0.000470 | 0.310560 | 0.001940 | 2.496000  | 0.004000 | 15.000000 | 0.000000 |
| 0.520000 | 0.037490 | 0.000530 | 0.363480 | 0.002101 | 2.808000  | 0.004160 | 16.224000 | 0.000000 |
| 0.540000 | 0.045321 | 0.000595 | 0.422885 | 0.002268 | 3.144960  | 0.004320 | 17.496000 | 0.000000 |
| 0.560000 | 0.054408 | 0.000665 | 0.489283 | 0.002442 | 3.507840  | 0.004480 | 18.816000 | 0.000000 |
| 0.580000 | 0.064895 | 0.000741 | 0.563203 | 0.002622 | 3.897600  | 0.004640 | 20.184000 | 0.000000 |
| 0.600000 | 0.076939 | 0.000821 | 0.645192 | 0.002808 | 4.315200  | 0.004800 | 21.600000 | 0.000000 |
| 0.620000 | 0.090706 | 0.000908 | 0.735816 | 0.003001 | 4.761600  | 0.004960 | 23.064000 | 0.000000 |
| 0.640000 | 0.106374 | 0.001000 | 0.835661 | 0.003200 | 5.237760  | 0.005120 | 24.576000 | 0.000000 |
| 0.660000 | 0.124135 | 0.001098 | 0.945331 | 0.003406 | 5.744640  | 0.005280 | 26.136000 | 0.000000 |
| 0.680000 | 0.144190 | 0.001203 | 1.065451 | 0.003618 | 6.283200  | 0.005440 | 27.744000 | 0.000000 |
| 0.700000 | 0.166756 | 0.001314 | 1.196664 | 0.003836 | 6.854400  | 0.005600 | 29.400000 | 0.000000 |
| 0.720000 | 0.192060 | 0.001431 | 1.339632 | 0.004061 | 7.459200  | 0.005760 | 31.104000 | 0.000000 |
| 0.740000 | 0.220345 | 0.001556 | 1.495037 | 0.004292 | 8.098560  | 0.005920 | 32.856000 | 0.000000 |
| 0.760000 | 0.251865 | 0.001687 | 1.663579 | 0.004530 | 8.773440  | 0.006080 | 34.656000 | 0.000000 |
| 0.780000 | 0.286891 | 0.001826 | 1.845979 | 0.004774 | 9.484800  | 0.006240 | 36.504000 | 0.000000 |
| 0.800000 | 0.325708 | 0.001972 | 2.042976 | 0.005024 | 10.233600 | 0.006400 | 38.400000 | 0.000000 |
| 0.820000 | 0.368614 | 0.002126 | 2.255328 | 0.005281 | 11.020800 | 0.006560 | 40.344000 | 0.000000 |
| 0.840000 | 0.415925 | 0.002287 | 2.483813 | 0.005544 | 11.847360 | 0.006720 | 42.336000 | 0.000000 |
| 0.860000 | 0.467971 | 0.002456 | 2.729227 | 0.005814 | 12.714240 | 0.006880 | 44.376000 | 0.000000 |
| 0.880000 | 0.525098 | 0.002634 | 2.992387 | 0.006090 | 13.622400 | 0.007040 | 46.464000 | 0.000000 |
| 0.900000 | 0.587670 | 0.002820 | 3.274128 | 0.006372 | 14.572800 | 0.007200 | 48.600000 | 0.000000 |
| 0.920000 | 0.656067 | 0.003014 | 3.575304 | 0.006661 | 15.566400 | 0.007360 | 50.784000 | 0.000000 |
| 0.940000 | 0.730687 | 0.003217 | 3.896789 | 0.006956 | 16.604160 | 0.007520 | 53.016000 | 0.000000 |
| 0.960000 | 0.811943 | 0.003429 | 4.239475 | 0.007258 | 17.687040 | 0.007680 | 55.296000 | 0.000000 |
| 0.980000 | 0.900270 | 0.003650 | 4.604275 | 0.007566 | 18.816000 | 0.007840 | 57.624000 | 0.000000 |
| 1.000000 | 0.996119 | 0.003881 | 4.992120 | 0.007880 | 19.992000 | 0.008000 | 60.000000 | 0.000000 |

**Тест №2**

Возьмем  $u=x^5$

Рассмотрим линейную задачу

$$u'=v, v'=w, w'=z, z'=120x$$

В качестве начальных значений пристрелочных параметров укажем приближенные значения.

Входные данные:

0; 1

10

0.001

10

1; 1

0; 0; 1; 20

Результат работы программы:

| IER=0                   |           |          |           |          |           |          |           |          |
|-------------------------|-----------|----------|-----------|----------|-----------|----------|-----------|----------|
| L=1                     |           |          |           |          |           |          |           |          |
| alpha=-0.014, betta=0.2 |           |          |           |          |           |          |           |          |
| Fi1=-0.0, Fi2=0.0       |           |          |           |          |           |          |           |          |
| x                       | u         | delt_u   | v         | delt_v   | w         | delt_w   | z         | delt_z   |
| 0.000000                | 0.000000  | 0.000000 | -0.014400 | 0.014400 | 0.200000  | 0.200000 | 0.000000  | 0.000000 |
| 0.100000                | -0.000440 | 0.000450 | 0.005600  | 0.005100 | 0.200000  | 0.180000 | 0.600000  | 0.000000 |
| 0.200000                | 0.001120  | 0.000800 | 0.028600  | 0.020600 | 0.320000  | 0.160000 | 2.400000  | 0.000000 |
| 0.300000                | 0.005580  | 0.003150 | 0.072600  | 0.032100 | 0.680000  | 0.140000 | 5.400000  | 0.000000 |
| 0.400000                | 0.016240  | 0.006000 | 0.167600  | 0.039600 | 1.400000  | 0.120000 | 9.600000  | 0.000000 |
| 0.500000                | 0.040000  | 0.008750 | 0.355600  | 0.043100 | 2.600000  | 0.100000 | 15.000000 | 0.000000 |
| 0.600000                | 0.088560  | 0.010800 | 0.690600  | 0.042600 | 4.400000  | 0.080000 | 21.600000 | 0.000000 |
| 0.700000                | 0.179620  | 0.011550 | 1.238600  | 0.038100 | 6.920000  | 0.060000 | 29.400000 | 0.000000 |
| 0.800000                | 0.338080  | 0.010400 | 2.077600  | 0.029600 | 10.280000 | 0.040000 | 38.400000 | 0.000000 |
| 0.900000                | 0.597240  | 0.006750 | 3.297600  | 0.017100 | 14.600000 | 0.020000 | 48.600000 | 0.000000 |
| 1.000000                | 1.000000  | 0.000000 | 5.000600  | 0.000600 | 20.000000 | 0.000000 | 60.000000 | 0.000000 |

За одну итерацию найдены пристрелочные параметры, при подстановке которых  $\Phi_1(\alpha, \beta) \leq \varepsilon, \Phi_2(\alpha, \beta) \leq \varepsilon$

**Тест №3**

Возьмем  $u = x^5$

Рассмотрим нелинейную задачу

$$u' = v, v' = w, w' = z, z' = 120x + u^2 - x^{10}$$

Входные данные:

0; 1

10

0.001

10

1; 1

0; 0; 1; 20

Результат работы программы:

| IER=0                   |           |          |           |          |           |          |           |          |
|-------------------------|-----------|----------|-----------|----------|-----------|----------|-----------|----------|
| L=2                     |           |          |           |          |           |          |           |          |
| alpha=-0.015, betta=0.2 |           |          |           |          |           |          |           |          |
| Fi1=0.0, Fi2=0.0        |           |          |           |          |           |          |           |          |
| x                       | u         | delt_u   | v         | delt_v   | w         | delt_w   | z         | delt_z   |
| 0.000000                | 0.000000  | 0.000000 | -0.014564 | 0.014564 | 0.200332  | 0.200332 | 0.000000  | 0.000000 |
| 0.100000                | -0.000455 | 0.000465 | 0.005469  | 0.004969 | 0.200332  | 0.180332 | 0.600000  | 0.000000 |
| 0.200000                | 0.001094  | 0.000774 | 0.028502  | 0.020502 | 0.320332  | 0.160332 | 2.400000  | 0.000000 |
| 0.300000                | 0.005546  | 0.003116 | 0.072535  | 0.032035 | 0.680332  | 0.140332 | 5.400001  | 0.000001 |
| 0.400000                | 0.016201  | 0.005961 | 0.167569  | 0.039569 | 1.400332  | 0.120332 | 9.600005  | 0.000005 |
| 0.500000                | 0.039959  | 0.008709 | 0.355602  | 0.043102 | 2.600333  | 0.100333 | 15.000018 | 0.000018 |
| 0.600000                | 0.088521  | 0.010761 | 0.690635  | 0.042635 | 4.400338  | 0.080338 | 21.600032 | 0.000032 |
| 0.700000                | 0.179586  | 0.011516 | 1.238669  | 0.038169 | 6.920350  | 0.060350 | 29.399951 | 0.000049 |
| 0.800000                | 0.338055  | 0.010375 | 2.077704  | 0.029704 | 10.280365 | 0.040365 | 38.399386 | 0.000614 |
| 0.900000                | 0.597227  | 0.006737 | 3.297737  | 0.017237 | 14.600338 | 0.020338 | 48.597194 | 0.002806 |
| 1.000000                | 1.000003  | 0.000003 | 5.000757  | 0.000757 | 20.000098 | 0.000098 | 59.990561 | 0.009439 |

За две итерации достигнута необходимая точность.