Olimpia Helena García Huerta A01708462 M1. Actividad

```
In [ ]: # Importamos las clases que se requieren para manejar los agentes (Agent) y su ento
        # Cada modelo puede contener múltiples agentes.
        from mesa import Agent, Model
        from mesa.space import MultiGrid
        # Con ''RandomActivation'', hacemos que todos los agentes se activen ''al mismo tie
        from mesa.time import RandomActivation
        # Haremos uso de ''DataCollector'' para obtener información de cada paso de la simu
        from mesa.datacollection import DataCollector
        # matplotlib lo usaremos crear una animación de cada uno de los pasos del modelo.
        %matplotlib inline
        import matplotlib
        import matplotlib.pyplot as plt
        import matplotlib.animation as animation
        plt.rcParams["animation.html"] = "jshtml"
        matplotlib.rcParams['animation.embed_limit'] = 2**128
        # Importamos los siguientes paquetes para el mejor manejo de valores numéricos.
        import numpy as np
        import pandas as pd
        # Importamos la libreria para generar numeros aleatorios
        import random
        # Definimos otros paquetes que vamos a usar para medir el tiempo de ejecución de nu
        import time as tm
        import datetime
```

```
In [ ]: |## Definición del agente
        class VacumAgent(Agent):
          def __init__(self, id, model):
            super().__init__(id,model)
            ##self.position = (x,y)
          ## Función para limpiar la celda
          def vacum(self):
            self.model.clean_cell(self.pos)
            self.model.cleaned += 1
          ##Movimiento del agente
          def move(self):
            if self.model.is_dirty(self.pos):
              self.vacum()
              ## el agente elije una dirección aleatoria para moverse (unas de
              # las 8 celdas vecinas) y elije la acción de movimiento (si no
              # puede moverse allí, permanecerá en la misma celda).
            else:
              possible_moves = self.model.grid.get_neighborhood(self.pos,
                                                                 moore = True,
```

```
include_center = False)
new_position = random.choice(possible_moves)
self.model.grid.move_agent(self, new_position)

## establece que va a hacer el agente cada ciclo,
def step(self):
    self.move()
```

```
In []: ##aqui se llena la matriz de ceros y unos
def get_grid(model):
    grid = np.zeros( (model.grid.width, model.grid.height))
    for (x, y) in model.dirty_cells:
        grid[x][y] = 1

    for (content, (x,y)) in model.grid.coord_iter():
        if content == None:
            grid[x][y] = 0

    return grid
```

```
In [ ]: ##genera el modelo de la simulaión
        class VacumModel(Model):
            def __init__(self, width, height, vacums, dirty_cells_p):
                self.schedule = RandomActivation(self)
                self.grid = MultiGrid(width, height, torus = False)
                self.datacollector = DataCollector(model_reporters = {"Grid" : get_grid})
                ##crea las celdas sucias
                dirty_cells = int(dirty_cells_p * width * height)
                self.dirty_cells = set(random.sample([(x,y)] for x in range(width) for y in
                self.cleaned = 0
                ##posiciona los agentes
                for i in range (vacums):
                    agent = VacumAgent(i, self)
                    self.schedule.add(agent)
                    self.grid.place_agent(agent, (0, 0))
            ##checa si la celda esta sucia
            def is_dirty(self, pos: tuple) -> bool:
                if pos in self.dirty_cells:
                    return True
                else:
                    return False
            ##Contador de celdas sucias
            def count dirty(self):
                return len(self.dirty_cells)
            ##limpia la celda
            def clean_cell(self, pos):
                self.dirty_cells.discard(pos)
```

```
## steps de la simulación
def step(self):
    self.datacollector.collect(self)
    self.schedule.step()
```

Escenario 1: Agentes: 1 Celdas sucias: 90% Iteraciones: 100

```
In [ ]: ##constantes:
        WIDTH = 100
        HEIGHT = 100
        VACUMS = 1
        ITERATIONS = 100
        DIRTY_CELLS_PERCENT = 0.90
        ##Conntador del tiempo
        start_time = tm.time()
        ##crea el modelo
        escenario1 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, VACUMS, DIRTY_CELLS_PERCENT)
        ##recorrer el modelo
        for i in range (ITERATIONS):
            escenario1.step()
        ##finalizar contador
        end_time = tm.time()
        ##tiempo de ejecución
        execution_time = float(end_time - start_time)
        ##imprime el tiempo de ejecución
        print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
        ##imprime el número de celdas limpias
        print("Celdas limpias: ", escenario1.cleaned)
        ##calclula el porcentaje de celdas sucias
        final_dirty = escenario1.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100
        ##imprime el porcentaje de celdas sucias
        print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
       Tiempo de ejecución: 0.68 segundos
       Celdas limpias: 33
```

Celdas sucias: 89.67%

Escenario 1.1: Agentes: 1 Celdas sucias: 90% Iteraciones: 1000

```
In [ ]: ##constantes:
        WIDTH = 100
        HEIGHT = 100
        VACUMS = 1
        ITERATIONS = 1000
```

```
DIRTY CELLS PERCENT = 0.90
##Conntador del tiempo
start_time = tm.time()
##crea el modelo
escenario11 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, VACUMS, DIRTY_CELLS_PERCENT)
##recorrer el modelo
for i in range (ITERATIONS):
    escenario11.step()
##finalizar contador
end_time = tm.time()
##tiempo de ejecución
execution_time = float(end_time - start_time)
##imprime el tiempo de ejecución
print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
##imprime el número de celdas limpias
print("Celdas limpias: ", escenario11.cleaned)
##calclula el porcentaje de celdas sucias
final_dirty = escenario11.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100
##imprime el porcentaje de celdas sucias
print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
```

Tiempo de ejecución: 6.65 segundos

Celdas limpias: 209 Celdas sucias: 87.91%

Escenario 1.2: Agentes: 1 Celdas sucias: 90% Iteraciones: 10000

```
end_time = tm.time()

##tiempo de ejecución
execution_time = float(end_time - start_time)

##imprime el tiempo de ejecución

print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")

##imprime el número de celdas limpias
print("Celdas limpias: ", escenario12.cleaned)

##calclula el porcentaje de celdas sucias
final_dirty = escenario12.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100

##imprime el porcentaje de celdas sucias
print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
```

Tiempo de ejecución: 55.56 segundos

Celdas limpias: 2027 Celdas sucias: 69.73%

Escenario 2: Agentes: 2 Celdas sucias: 90% Iteraciones: 100

```
In [ ]: ##constantes:
        WIDTH = 100
        HEIGHT = 100
        VACUMS = 2
        ITERATIONS = 100
        DIRTY_CELLS_PERCENT = 0.90
        ##Conntador del tiempo
        start_time = tm.time()
        ##crea el modelo
        escenario2 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, VACUMS, DIRTY_CELLS_PERCENT)
        ##recorrer el modelo
        for i in range (ITERATIONS):
            escenario2.step()
        ##finalizar contador
        end_time = tm.time()
        ##tiempo de ejecución
        execution_time = float(end_time - start_time)
        ##imprime el tiempo de ejecución
        print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
        ##imprime el número de celdas limpias
        print("Celdas limpias: ", escenario2.cleaned)
        ##calclula el porcentaje de celdas sucias
```

```
final_dirty = escenario2.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100

##imprime el porcentaje de celdas sucias
print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
```

Tiempo de ejecución: 0.79 segundos

Celdas limpias: 35 Celdas sucias: 89.65%

Escenario 2.1: Agentes: 2 Celdas sucias: 90% Iteraciones: 1000

```
In [ ]: ##constantes:
        WIDTH = 100
        HEIGHT = 100
        VACUMS = 2
        ITERATIONS = 1000
        DIRTY_CELLS_PERCENT = 0.90
        ##Conntador del tiempo
        start_time = tm.time()
        ##crea el modelo
        escenario21 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, VACUMS, DIRTY_CELLS_PERCENT)
        ##recorrer el modelo
        for i in range (ITERATIONS):
            escenario21.step()
        ##finalizar contador
        end_time = tm.time()
        ##tiempo de ejecución
        execution_time = float(end_time - start_time)
        ##imprime el tiempo de ejecución
        print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
        ##imprime el número de celdas limpias
        print("Celdas limpias: ", escenario21.cleaned)
        ##calclula el porcentaje de celdas sucias
        final_dirty = escenario21.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100
        ##imprime el porcentaje de celdas sucias
        print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
```

Tiempo de ejecución: 6.54 segundos

Celdas limpias: 362 Celdas sucias: 86.38%

Escenario 2.2: Agentes: 2 Celdas sucias: 90% Iteraciones: 10000

```
In [ ]: ##constantes:
        WIDTH = 100
        HEIGHT = 100
        VACUMS = 2
        ITERATIONS = 10000
        DIRTY_CELLS_PERCENT = 0.90
        ##Conntador del tiempo
        start_time = tm.time()
        ##crea el modelo
        escenario22 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, VACUMS, DIRTY_CELLS_PERCENT)
        ##recorrer el modelo
        for i in range (ITERATIONS):
            escenario22.step()
        ##finalizar contador
        end_time = tm.time()
        ##tiempo de ejecución
        execution_time = float(end_time - start_time)
        ##imprime el tiempo de ejecución
        print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
        ##imprime el número de celdas limpias
        print("Celdas limpias: ", escenario22.cleaned)
        ##calclula el porcentaje de celdas sucias
        final_dirty = escenario22.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100
        ##imprime el porcentaje de celdas sucias
        print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
       Tiempo de ejecución: 55.73 segundos
       Celdas limpias: 4399
```

Celdas sucias: 46.01%

Escenario 3: Limpiar todo el espacio con una sola aspiradora

```
In [ ]: ##constantes:
        WIDTH = 50
        HEIGHT = 50
        VACUMS = 1
        ITERATIONS = 1000000
        DIRTY_CELLS_PERCENT = 0.90
        ##Conntador del tiempo
        start time = tm.time()
        ##crea el modelo
        escenario3 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, VACUMS, DIRTY_CELLS_PERCENT)
```

```
##Contador de iteraciones
it_total = 0
##recorrer el modelo
for i in range (ITERATIONS):
    escenario3.step()
   it_total += 1
    if escenario3.count_dirty() == 0:
        break
    if (tm.time() - start_time) > 400:
        break
##finalizar contador
end_time = tm.time()
##tiempo de ejecución
execution_time = float(end_time - start_time)
##imprime el tiempo de ejecución
print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
##Iteraciones necesarias
print("Total de iteraciones para limpiar el espacio: ", it_total)
##imprime el número de celdas sucias
print("Celdas sucias: ", escenario3.count_dirty())
```

Tiempo de ejecución: 60.14 segundos Total de iteraciones para limpiar el espacio: 54014 Celdas sucias: 0

Escenario 4: Cantidad óptima de aspiradoras que debe de tener para realizar la limpieza en el menor tiempo posible Maximo numero de aspiradoras = 10

```
In []: ##constantes:
WIDTH = 100
HEIGHT = 100
VACUMS = [1,2,3,4,5,6,7,8,9,10]
ITERATIONS = 1000
DIRTY_CELLS_PERCENT = 0.90
TIMES = []
CELDAS_LIMPIAS = []

##crea et modelo
for i in VACUMS:

    print("Número de aspiradoras: ", i)

    ##Conntador del tiempo
    start_time = tm.time()

    escenario4 = VacumModel(WIDTH, HEIGHT, i, DIRTY_CELLS_PERCENT)
```

```
##recorrer el modelo
for i in range (ITERATIONS):
    escenario4.step()
##finalizar contador
end_time = tm.time()
##tiempo de ejecución
execution_time = float(end_time - start_time)
##imprime el tiempo de ejecución
print("Tiempo de ejecución: ", f"{execution_time:.2f}", "segundos")
##imprime el número de celdas limpias
print("Celdas limpias: ", escenario4.cleaned)
##calclula el porcentaje de celdas sucias
final_dirty = escenario4.count_dirty() / (WIDTH * HEIGHT) * 100
##imprime el porcentaje de celdas sucias
print(f"Celdas sucias: {final_dirty:.2f}%\n")
##Celdas totales limpias:
clean = escenario4.cleaned + (WIDTH * HEIGHT) * (0.10)
TIMES.append(execution_time)
CELDAS_LIMPIAS.append(clean)
```

```
Número de aspiradoras: 1
Tiempo de ejecución: 6.46 segundos
Celdas limpias: 252
Celdas sucias: 87.48%
Número de aspiradoras: 2
Tiempo de ejecución: 10.32 segundos
Celdas limpias: 338
Celdas sucias: 86.62%
Número de aspiradoras: 3
Tiempo de ejecución: 17.20 segundos
Celdas limpias: 656
Celdas sucias: 83.44%
Número de aspiradoras: 4
Tiempo de ejecución: 17.33 segundos
Celdas limpias: 539
Celdas sucias: 84.61%
Número de aspiradoras: 5
Tiempo de ejecución: 10.78 segundos
Celdas limpias: 858
Celdas sucias: 81.42%
Número de aspiradoras: 6
Tiempo de ejecución: 6.95 segundos
Celdas limpias: 942
Celdas sucias: 80.58%
Número de aspiradoras: 7
Tiempo de ejecución: 9.03 segundos
Celdas limpias: 1169
Celdas sucias: 78.31%
Número de aspiradoras: 8
Tiempo de ejecución: 7.88 segundos
Celdas limpias: 1018
Celdas sucias: 79.82%
Número de aspiradoras: 9
Tiempo de ejecución: 7.17 segundos
Celdas limpias: 970
Celdas sucias: 80.30%
Número de aspiradoras: 10
Tiempo de ejecución: 11.14 segundos
Celdas limpias: 1017
Celdas sucias: 79.83%
```

Grafica de Aspiradoras vs Tiempo

```
In [ ]: x = VACUMS
y = TIMES
z = CELDAS_LIMPIAS
```

```
# plot
fig, ax = plt.subplots(figsize=(5, 5))
sc = ax.scatter(x, y, c = z, cmap='viridis', s=100, vmin = min(CELDAS_LIMPIAS), vma
ax.set(xlim=(1, VACUMS[-1]), xticks=np.arange(1, VACUMS[-1] + 1),
       ylim=(0, max(TIMES) + 2), yticks=np.arange(0, max(TIMES) + 2, 1)),
## Agregar título
title = "Cantidad óptima de aspiradoras"
ax.set_title(title, fontsize=10)
ax.set_xlabel("Aspiradoras", fontsize=8)
ax.set_ylabel("Time (s)", fontsize=8)
## Agregar cuadrícula
ax.grid(True)
# Agregar barra de color
cbar = plt.colorbar(sc, ticks=[])
cbar.set_label('Celdas Limpias', rotation=270, labelpad=15, fontsize=10)
plt.show()
```

Cantidad óptima de aspiradoras

