



# Traitement et Analyse d'Images

# Modèles d'attention Transformers

NLP: Natural Language Processing ou traitement de langage naturel

Permettre aux machines de comprendre, interpréter et générer un langage naturel de manière efficace

- Développé pour des tâches telles que
  - Traduction automatique
  - Compréhension de la parole
  - Génération de texte
  - Génération de code informatique
- Algorithmes connus
  - BFRT
  - GPT 3, 4
  - Chat-GPT
  - [...]

explain quantum theory to a child in the style of snoop dogg

Yo, little homie, let me break it down for you
Quantum theory, it's a crazy thing, it's true
See, the world is made up of tiny, tiny particles
That are always moving, and changing, and actin' wild

These particles, they don't always behave like we think
Sometimes they're waves, and sometimes they're points, it's a trip
They can be in two places at once, and they can be in two states
It's a mind-blowing concept, but that's the quantum fate

So don't be scared, little homie, it's all good

Quantum theory, it's just the way the world works, it's understood

It's a wild ride, but it's a cool one too

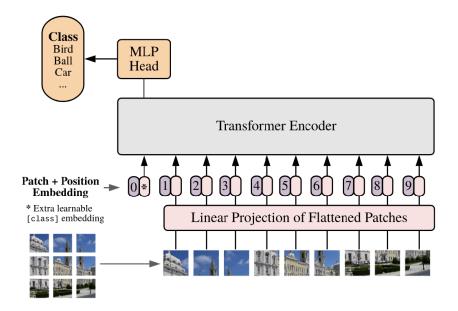
Quantum theory, it's the way the world does what it do.

Également développé en analyse d'images

Permettre aux machines de comprendre, analyser et générer des images de manière efficace

- Algorithmes de l'état de l'art
  - Classification
  - Segmentation
  - Segmentation + temps
  - Suivi
  - Génération d'images

#### **Vision Transformer - 2020**

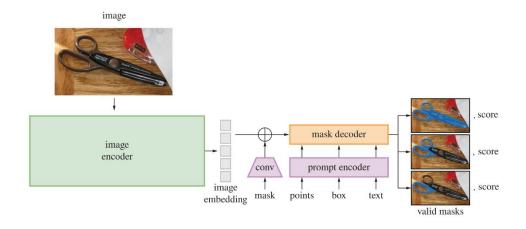


Également développé en analyse d'images

Permettre aux machines de comprendre, analyser et générer des images de manière efficace

- Algorithmes de l'état de l'art
  - Classification
  - Segmentation
  - Segmentation + temps
  - Suivi
  - Génération d'images

#### SAM (Segment Anything) - 2024

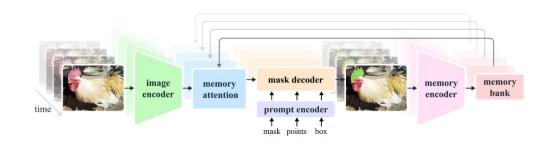


Également développé en analyse d'images

Permettre aux machines de comprendre, analyser et générer des images de manière efficace

- Algorithmes de l'état de l'art
  - Classification
  - Segmentation
  - Segmentation + temps
  - Suivi
  - Génération d'images

**SAM2 - 2024** 

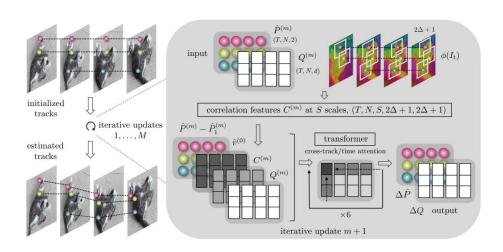


Également développé en analyse d'images

Permettre aux machines de comprendre, analyser et générer des images de manière efficace

- Algorithmes de l'état de l'art
  - Classification
  - Segmentation
  - Segmentation + temps
  - Suivi
  - Génération d'images

#### CoTracker - 2024

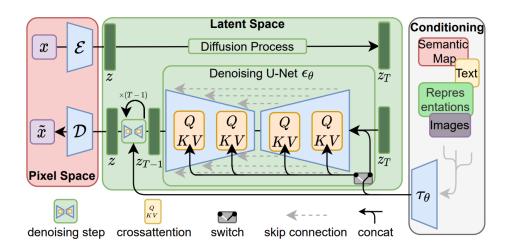


Également développé en analyse d'images

Permettre aux machines de comprendre, analyser et générer des images de manière efficace

- Algorithmes de l'état de l'art
  - Classification
  - Segmentation
  - Segmentation + temps
  - Suivi
  - Génération d'images

#### Latent diffusion model - 2023



## Les transformers

## Tokens

Les données d'entrée sont structurées sous forme de tokens

→ Texte: token = mots d'une phrase

→ Image: token = patches d'une image

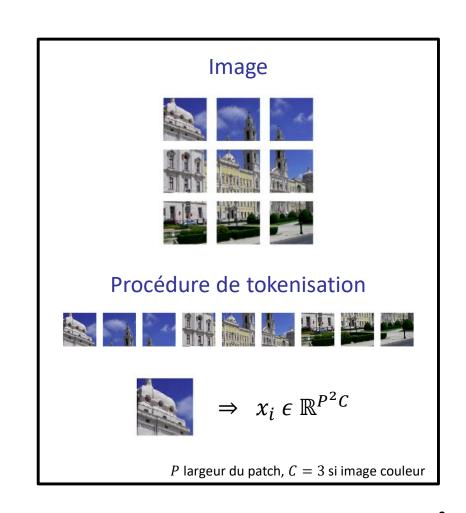
#### **Texte**

« Hello, I am olivier »

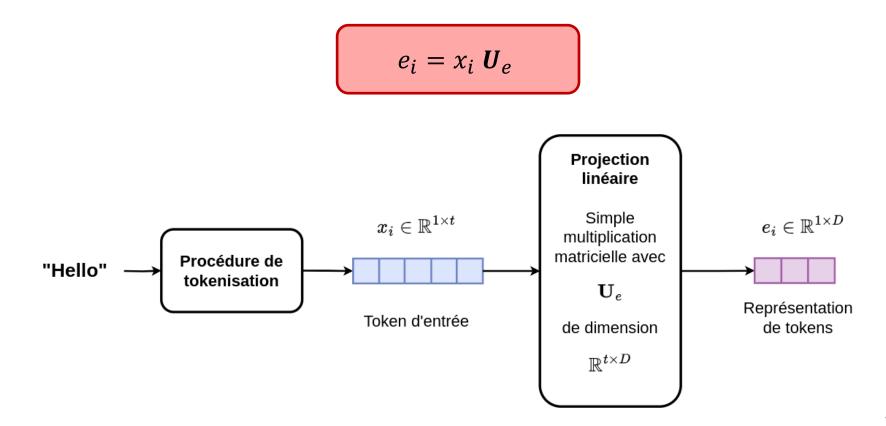
#### Procédure de tokenisation

« Hello », « I », « am », « olivier »

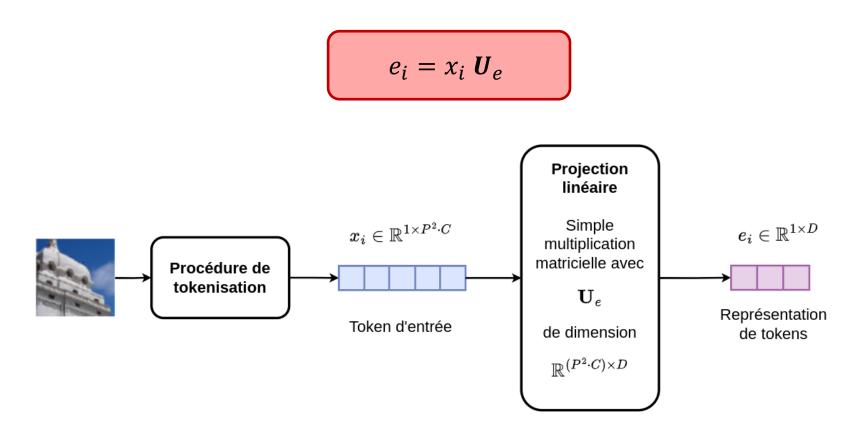
« Hello » 
$$\Rightarrow x_i \in \mathbb{R}^t$$



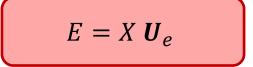
- Création d'une représentation (ou embedding) des tokens
  - → Simple projection linéaire
  - ightharpoonup Multiplication par une matrice de représentation  $oldsymbol{U}_e$  à apprendre

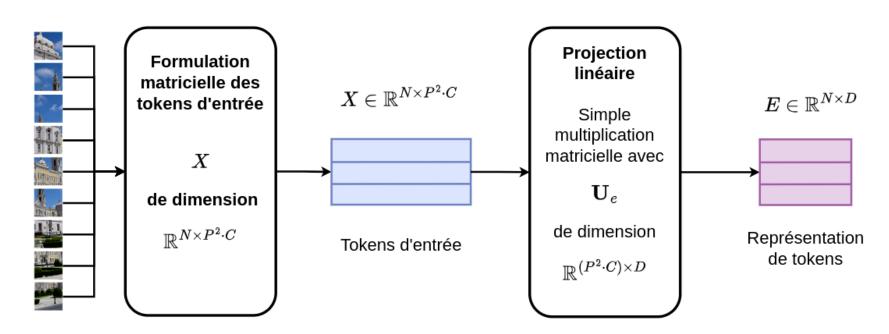


- Création d'une représentation (ou embedding) des tokens
  - → Simple projection linéaire
  - ightharpoonup Multiplication par une matrice de représentation  $oldsymbol{U}_e$  à apprendre



- ightharpoonup Apprentissage d'une matrice de représentation  $oldsymbol{U}_e$  commune à chaque token
  - → Formulation matricielle

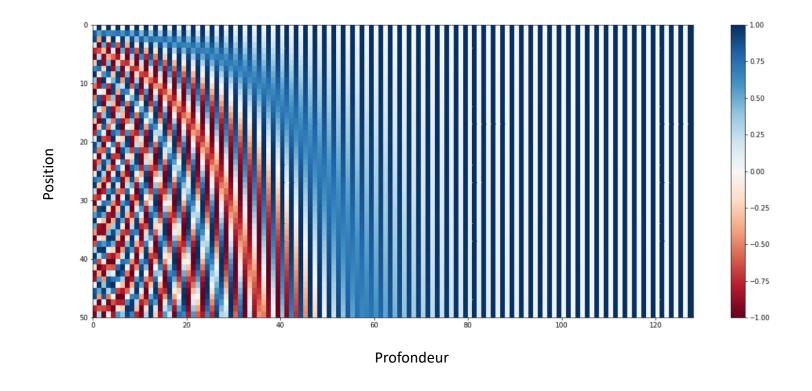




- Codage de position
  - → Phrase / image: ensemble de tokens indépendants
  - → Perte d'informations structurelles des données d'entrée
- Récupération de la structure : codage positionnel (PE: positional embedding)
  - igorup Correspondance entre la position du token t et un vecteur  $p_t \in \mathbb{R}^{1 \times D}$
  - → Codage classique: fonction sinusoïdale

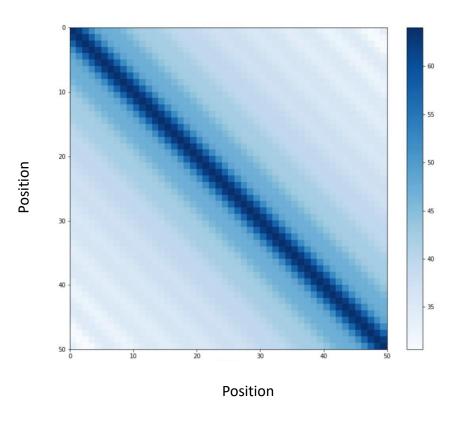
$$\begin{aligned} p_t & \in \mathbb{R}^{1 \times D} \\ p_t &= \left[ \sin(\omega_1 t), \cos(\omega_1 t), \cdots, \sin(\omega_{D/2} t), \cos(\omega_{D/2} t) \right] \\ \omega_k &= \frac{1}{10000^{2k/D}} \end{aligned}$$

- Codage de position sinusoïdal
  - $\rightarrow$  Unique vecteur  $p_t$  pour chaque position t
  - $\rightarrow p_t(i) \in [-1,1]$ : normalisation intrinsèque des valeurs

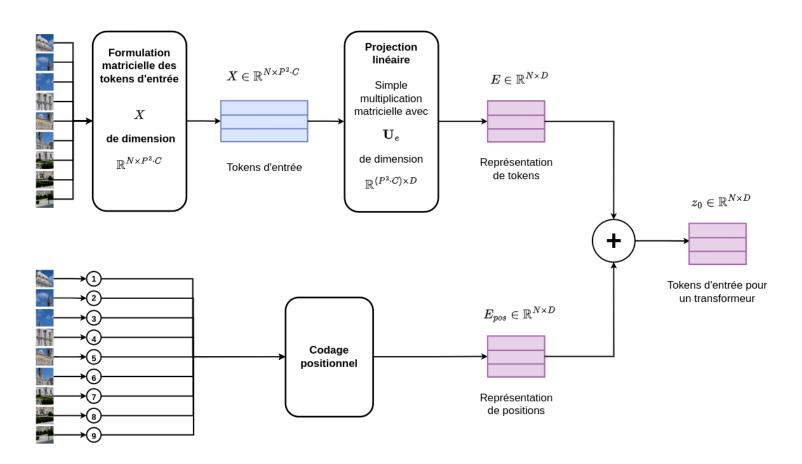


Nombre de token = 50, dimension D de chaque token = 128

- Codage de position sinusoïdal
  - → Modélisation intrinsèque de la position relative des tokens
  - $\rightarrow$  Matrice de similarité de position:  $K = P \cdot P^t$



- Représentation finale
  - Tokens finaux = somme des représentations de tokens et de positions
  - ightharpoonup Seule la matrice  $oldsymbol{U}_e$  est à apprendre pour cette phase

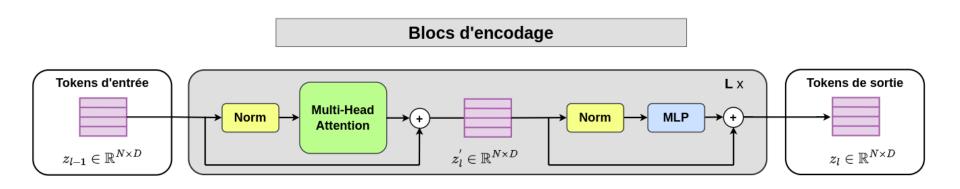


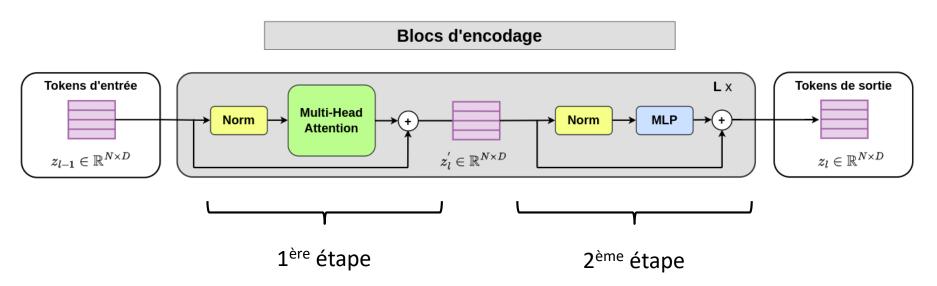
## Les transformers

# Les blocs d'encodage

- Encodeur
  - → Correspond a N blocs d'encodage
    - En entrée: Une représentation de tokens
    - En sortie: Une nouvelle représentation de tokens adaptée à la cible en

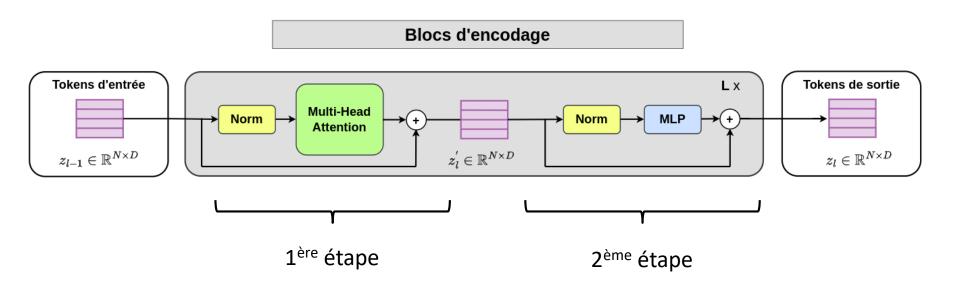
cours d'optimisation





- 1ère étape
  - → Calcul de cartes d'attention entre les tokens
  - → Connection résiduelle 1) contre les pertes de gradient
    - 2) ne pas oublier la représentation de position

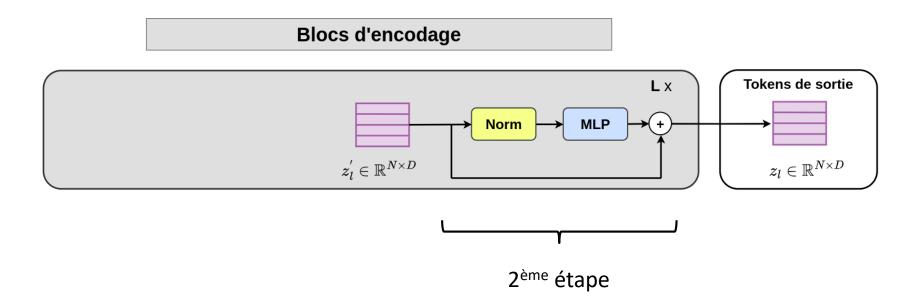
$$z_{l}' = MHA(LN(z_{l-1})) + z_{l-1}$$



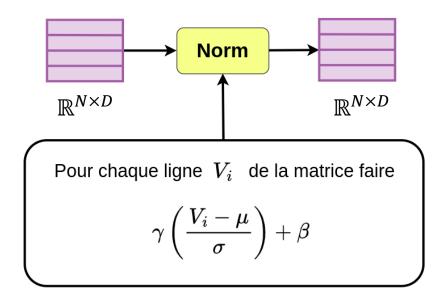
- 2ème étape
  - > Introduction de non-linéarités pour générer de l'information pertinente
  - Connection résiduelle 1) contre les pertes de gradient
    - 2) ne pas oublier la représentation de position

$$z_l = MLP(LN(z_l')) + z_l'$$

▶ Zoom sur la 2<sup>ème</sup> étape



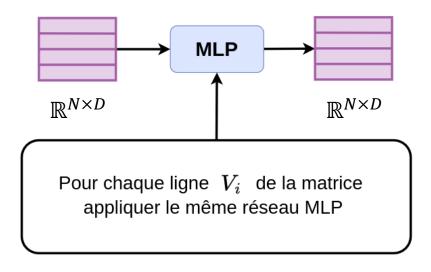
- Normalisation
  - → Contrôle la dynamique des valeurs des tokens avant chaque étape clé
    - $\mu$ ,  $\sigma$ : Calculés sur l'ensemble des tokens correspondant à une image
    - $\gamma$ ,  $\beta$ : Paramètres à apprendre

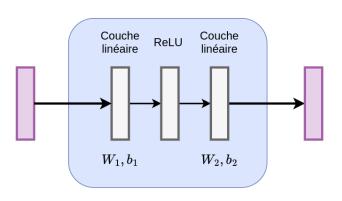


- ► MLP
  - → Introduit de la non-linéarité
  - → Permet de générer de l'information pertinente

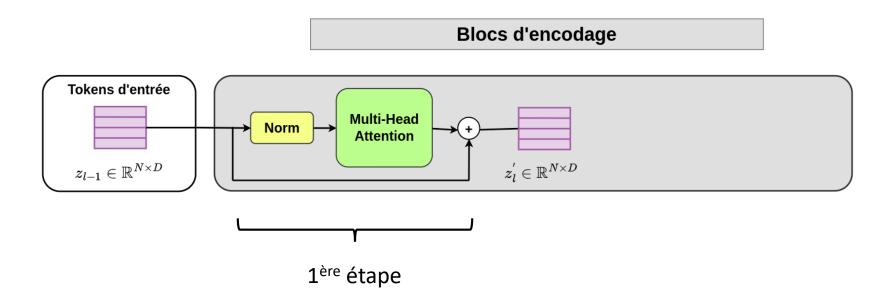
$$z_{l}^{*} = LN(z_{l}')$$

$$MLP(z_{l}^{*}) = max(0, z_{l}^{*}W_{1} + b_{1})W_{2} + b_{2}$$

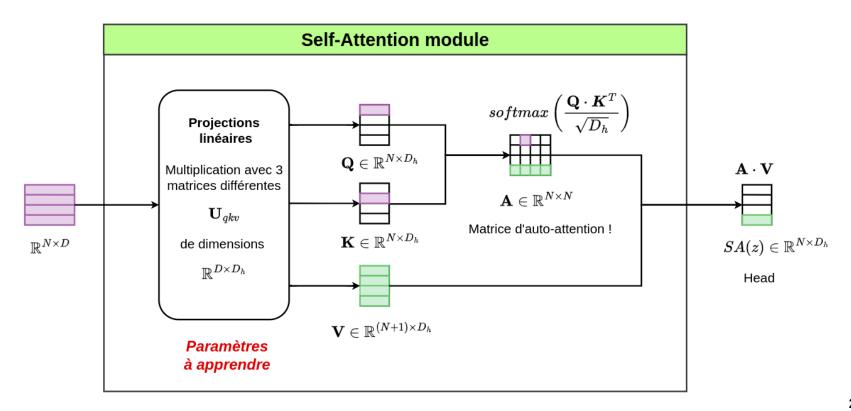




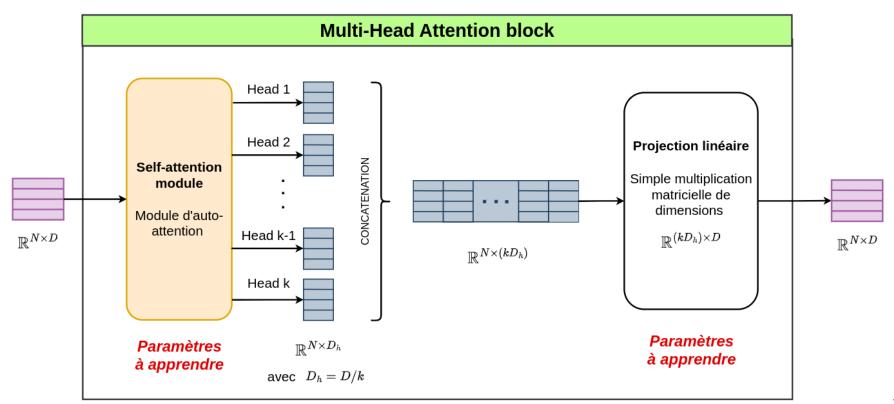
▶ Zoom sur la 1<sup>ère</sup> étape



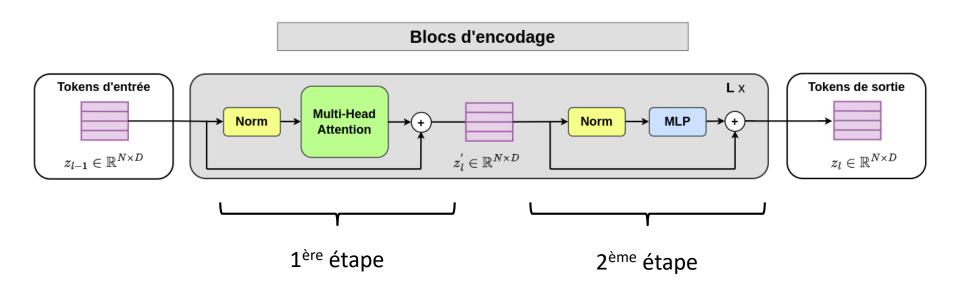
- Self-attention module
  - $\rightarrow$  Gestion de cartes d'attentions A au travers de matrices Q (query), K (key), V (values)
  - $\rightarrow$  Softmax appliqué par ligne de la matrice A pour normaliser les poids qui vont pondérer les vecteurs lignes de V



- Multi-Head Attention: bloc d'attention multi-tête
  - $\rightarrow$  Génération de k têtes à partir de modules d'auto-attention différents
  - → Equivalent à la notion de *feature maps* dans les *CNN*
  - → Projection linéaire pour mélanger l'information des différentes têtes et revenir aux dimensions de tokens initiaux



- En résumé
  - → 1ère étape: création d'information par attention entre les tokens
  - → 2<sup>ème</sup> étape: génération d'information pertinente par non-linéarité



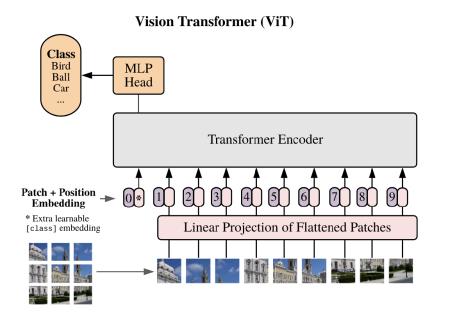
## Les transformers

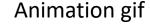
# Méthode de classification

### Transformer pour la classification

- VIT: algorithme de référence
  - → Appris sur JFT (300 million d'images)
  - → Introduction de la notion de class token

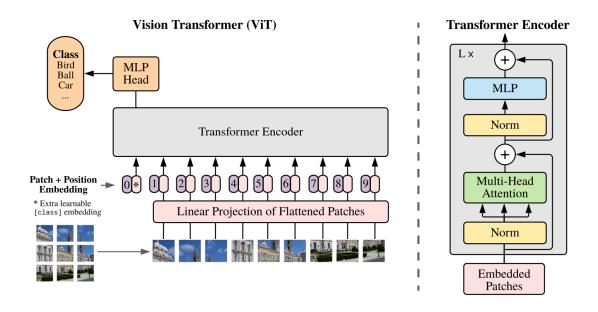
Apprentissage d'une opération de « pooling » vis-à-vis de token visuels





## Transformer pour la classification

► VIT: algorithme de référence



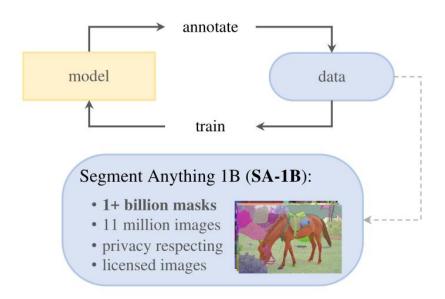
Modèles	Couches / blocs	Taille cachée D	Taille MLP	Têtes	Paramètres
ViT-Base	12	768	3072	12	86 M
ViT-Large	24	1024	4096	16	307 M
ViT-Huge	32	1280	5120	16	632 M

## Les transformers

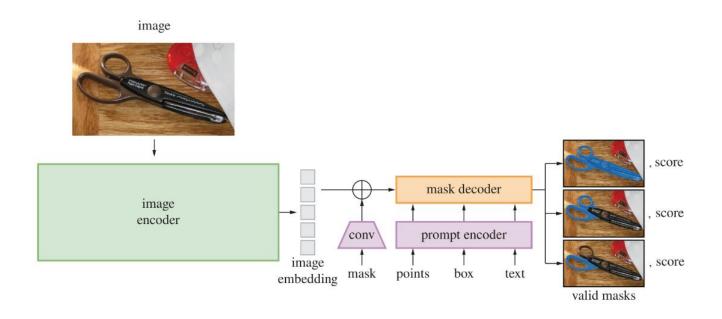
# Méthode de segmentation

- SAM: Segment Anything
  - → Appris sur SA-1B (11 million d'images, 1 milliard de masques)
  - → Images 2D de scènes naturelles, Taille minimale d'un côté: 1500px





- SAM: Segment Anything
  - → Architecture relativement simple
  - → Processus de segmentation interactive
  - → Intègre le principe d'ambiguïté de segmentation en fonction de l'initialisation



- SAM: Segment Anything
  - → Image encoder

1024 px

- ► Image d'entrée redimensionnées en 1024 x 1014 px
- ightharpoonup Architecture: Vit-H/16 (token = patch de taille 16 x 16 px)
- ► Taille cachée D : 256

1024 px

64 x 64 patches de taille 16 x 16 px

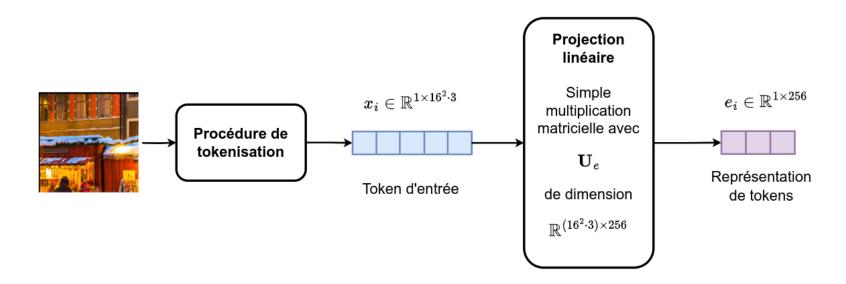


16

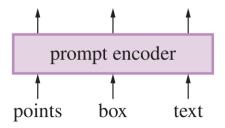


16 px

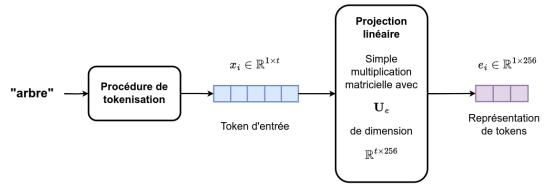
- SAM: Segment Anything
  - → Image encoder
    - ► Image d'entrée redimensionnées en 1024 x 1014 px
    - ightharpoonup Architecture: Vit-H/16 (token = patch de taille 16 x 16 px)
    - ► Taille cachée D : 256



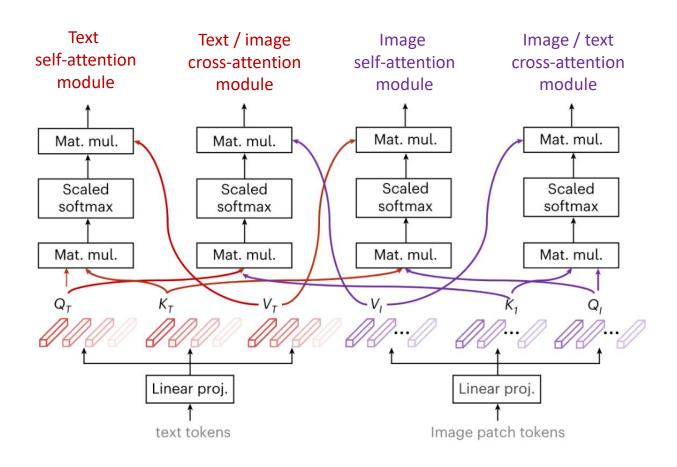
- SAM: Segment Anything
  - → Prompt encoder
    - ▶ Plusieurs prompts possibles: points, boites englobantes, texte
    - ► Taille cachée D : 256



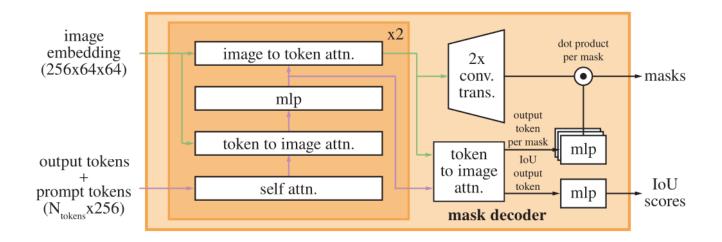
► Illustration pour le texte encoder



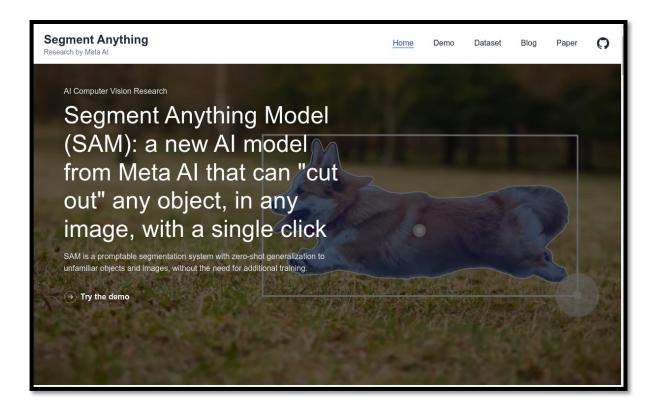
- SAM: Segment Anything
  - → Mask decoder
    - ► Utilise le principe d'attention croisée



- SAM: Segment Anything
  - → Mask decoder
    - ► Intégration d'un class token (output token)



- SAM: Segment Anything
  - Lien vers la démo
  - → <a href="https://segment-anything.com/">https://segment-anything.com/</a>



# That's all folks