

# OTONOM ARAÇ KONTROL SİSTEMİ

Meydana gelen trafik kazalarının %89'u sürücü hatalarından kaynaklanmaktadır. Otonom araçlar ile sürücü hatalarından kaynaklanan trafik kazalarının azalması hedeflenmektedir. Bu nedenle otonom araç çalışmaları yapılmaya başlanmıştır. Otonom araç testlerinin yapılması güvenlik açısından büyük sorunlara sebep olmakta ve ciddi maliyet kayıpları oluşturmaktadır. Bu çalışmada otonom sürüş algoritmaları geliştirilmiş ve testleri CARLA simülasyon ortamında sağlanmıştır.

- Ön kameradan yol piksellerinin tanınması
  - Direksiyon açısının tahmini
  - Modellerin CARLA ile entegrasyonu

