Instrucciones Rinfo

* mover
* derecha
* depositarFlor
* depositarPapel
* tomarFlor
* tomarPapel
* Informar(…)
* Pos(av,ca)
* BloquearEsquina(av,ca)
* LiberarEsquina(av,ca)
* EnviarMensaje(dato,robot)
* RecibirMensaje(variable,robot)
* RecibirMensaje(variable,\*)

Variables del Sistema

* PosAv
* PosCa

Proposiciones Atómicas

* HayFlorEnLaEsquina / Papel
* HayFlorEnLaBolsa / Papel