





Dirección y Planificación de Proyectos Informáticos

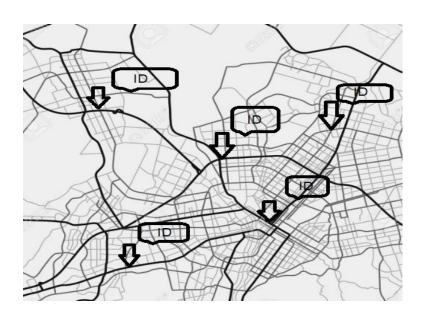
2.2.-

Estimaciones

Pantallas de los módulos

SISTEMA DE GEOPOSICIONAMIENTO

Listado de vehiculos (Parados o en funcionamiento)					
ID del vehiculo:	ID del vehiculo:				
Modelo:	Modelo:				
Kilometraje:	Kilometraje:				
Ultimo timestamp:	Ultimo timestamp:				
ID del vehiculo:	ID del vehiculo:				
Modelo:	Modelo:				
Kilometraje:	Kilometraje:				
Ultimo timestamp:	Ultimo timestamp:				
ID del vehiculo:	ID del vehiculo:				
Modelo:	Modelo:				
Kilometraje:	Kilometraje:				
Ultimo timestamp:	Ultimo timestamp:				



La integración con los sistemas centrales no presenta pantallas

Funciones de los módulos

SISTEMA DE GEOPOSICIONAMIENTO

No	Función	Tipo función	Grado de la función
1	Listado de vehiculos en funcionamiento	Nº Salidas de usuario (OUT)	Elemental
2	Listado de vehiculos parados	Nº Salidas de usuario (OUT)	Elemental
3	Visualización de la posición de los vehículos	Nº Consultas usuario (Q)	Medio

INTEGRACIÓN CON LOS SISTEMAS CENTRALES

No	Función	Tipo función	Grado de la función
1	Conectividad bidireccional	Nº de interfaces externos	Medio
2	Sincronización de datos	Nº de ficheros maestros (FM)	Elemental
3	Integración del HIS	Nº de interfaces externos	Medio
4	Manejo de las APIS	Nº de interfaces externos	Complejo
5	Seguridad y Autenticación	Nº Entradas de usuario (IN)	Medio

Puntos función de los módulos

SISTEMA DE GEOPOSICIONAMIENTO

INTEGRACIÓN CON LOS SISTEMAS CENTRALES

Parámetro de medida	Contador Funciones				
Parametro de medida	Elemental	Medio	Complejo		
Nº Entradas de usuario (IN)	0	1	1		
Nº Salidas de usuario (OUT)	2	0	0		
Nº de ficheros maestros (FM)	0	0	0		
Nº Consultas usuario (Q)	0	0	0		
Nº de interfaces externos	0	0	0		

Parámetro de medida	Cont	Contador Funciones				
Parametro de medida	Elemental	Medio	Complejo			
Nº Entradas de usuario (IN)	0	1	0			
Nº Salidas de usuario (OUT)	0	0	0			
Nº de ficheros maestros (FM)	1	0	0			
Nº Consultas usuario (Q)	0	0	0			
Nº de interfaces externos	0	2	1			

$$CF = \sum_{i=1}^{5} \sum_{j=1}^{3} w_{ij} x_{ij}$$
 $c_k = 0.65 + 0.01 \cdot \sum$ factores de ajuste

CF	Σ factores de ajuste	Ck	PF	
12	38	1,03	12,36	

CF	Σ factores de ajuste		
35	48	1,13	39,55

Delphi

Modulo:	1	2	3	4	5	6	7
PF:	25,11	28,35	34,65	22,14	12,36	39,55	37,51

MODULO 5

MODULO 6

Miembro del equipo	1	2	3	4	Total	Media	Mínimo	Max
Mas probable	175	116	159	350	800	200	116	350
Mínimo	145	85	125	290	645	161, 25	85	290
Máximo	20 0	150	190	380	920	230	150	380

Miembro del equipo	1	2	3	4	Total	Media	Mínimo	Max
Mas probable	65	77	55	90	287	71,7 5	55	90
Mínimo	50	59	40	70	219	54,7 5	40	70
Máximo	85	95	85	110	375	93,7 5	85	110

a	b
13,8139	4,707613

Módulo	1	2	3	4	5	6	7
Esfuerzo	132,02	147,27	176,93	118,04	72	200	190,4



Gracias





Omar Teixeira González UO281847